

NJSZT

MŰSZAKI ÉS TERMÉSZETTUDOMÁNYI EGYESÜLETEK SZÖVETSÉGE

NEUMANN JÁNOS SZÁMÍTÓGÉPTUDOMÁNYI TÁRSASÁG

**PROGRAMOZÁSI
RENDSZEREK '75**

SZEGED

1975. augusztus 25-27



ITA/359

MTESZ

NEUMANN JÁNOS SZÁMITÓGÉPTUDOMÁNYI TÁRSASÁG
valamint az

MTA
MATEMATIKAI ÉS FIZIKAI OSZTÁLYA
által szervezett

PROGRAMOZÁSI RENDSZEREK '75
konferencia előadásai

1975 augusztus 25-27
SZEGED

RECORDS OF THE BOARD OF SUPERVISORS
OF THE COUNTY OF ALBANY

RESOLUTION PASSED AT A REGULAR MEETING
Held at Albany, New York, on the 10th day of
January, 1887.

Resolved, That the sum of
Twenty Dollars be and it is

Wm. C. ...
1887

TARTALOMJEGYZÉK

Oldal:

Legendi Tamás

- A CHANGE nyelv szemlélete és implementálása
a CDC 3300 számítógépén 341

IV. Operációs-, és célrendszerek

Szabó András

- Az OS/1 - RTS/1, a TPA/1 kisseámítógép új operációs rendszere 348

Kóta Gábor

- A COS/1 adatfeldolgozási programrendszer 358

Trencsényi István

- OS-10 real-time diszkes monitorok file-kezelő rendszerrel 373

Homitzky Lajos - Szabó József

- R10 bázisú több display-es real-time információs rendszer 378

Andorosi Károly - Langer László - Megyeri József -
Istics Péter - Mosoni Imre

- Polyamattirányító software rendszerszervezési problémái 387

Luday László

- A TPA-i kisseámítógép magasszintű real-time programrendszere 398

Kotsis Erzsébet - Lugosi Károly	
Az R10 számítógép multiprogramozásának néhány kérdése	402
Rajki Péter	
Adatátviteli vezérlő kiegészítés R10 monitorokhoz	412
Földvári Iván	
Intelligens terminálok az R10-en	424
Ságody István - Gellért János	
S/4R-10 az ICL SYSTEM 4 intelligens terminálja	431
V. <u>Az import ESZR gépek software kérdései</u>	
Bindics Ferenc	
ESZR számítógépek - elsősorban R20-as - teljesítőképességének növelése	447
Garainé Erhardt Anikó	
Az IBM OS/MFT implementálása meghatározott üzemeltetési követelményeknek megfelelően	462
Szávai László	
Struktúra generátor és COPY funkció a DOS PL/I-ben ELOPLI	473
Zsadányi Pál	
DOS job-stream generáló programcsomag	481

VI. Alkalmazási programok, programrendszerek

- Csernay László - Csirik János - Makay Árpád -
Máté Eörs
Kiszámítógép izotópdiagnosztikai software rend-
szere 490
- Székely Vladimir - Tarnay Kálmán - Rencz Márta -
Baji Pál
TRAN-TRAN 3 - Uj áramköranalízis programrend-
szer a TPA-i számítógépre 497
- Szóts Miklós
Praciális differenciál egyenletrendszert álta-
lános feltételek miatt megoldható programrendszer 509
- Füle Károly
Az ICL 1900-as SLAM - programcsomag adaptációja
egy folytonos műszaki rendszer szimulációjára 523
- Márton János
Portábilis programozási rendszer implementálásá-
nak tapasztalatai 533
- Balogh Zoltán
Egy IBM adatbáziskezelőrendszer és több szöve-
ges információ tároló és visszakereső rendszer
adaptálási és alkalmazási kísérlete 548
- Erényi Vilmos
SÁMÁN adatbáziskezelő rendszer alkalmazása szük-
ségletszámításra 563

Szörényi Miklós	
A topográfiai adatbázisok kezelésének problémái	574
Novotny Lászlóné	
Integrált termelésirányítási rendszer hazai gyártású kisméretű számítógépre	583
Gacsádi Lórántné	
Számítógéppel segített termelésirányítási rendszer szoftware-je	594
Szécsi Károly - Kaszás Tibor	
Hézaggyári termelésirányítási rendszer adatbázisa	609
VII. <u>Egyéb különféle témakörök</u>	
Királyné Török Éva - Kóváriné Lábady Marianna	
SYDAC System for Data Conversion	624
Iványos Lajos - Sima Dezső - Utassy Sándor	
FORTRAN matematikai programkönyvtár fejlesztése	631
Bartos György	
VT 1010B mágneslemez rendező modul	637
Rosta János	
Egy módszer a software dokumentálására és annak egy számítógépes megvalósítása	642
Ebergényi Kálmán	
Az M-51 és M-52 mikrogép szimulációs rendszere R10 számítógépen	654

A CHANGE NYELV SZEMLÉLETE ÉS IMPLEMENTÁLÁSA A CDC 3300 SZÁMITÓGÉPEN

Dr. Legendi Tamás

MTA Matematikai logikai és Automataelméleti
Tanszéki Kutató Csoport

A szerző által tervezett CHANGE nyelv szemlélete alapvetően dinamikus:

- a; a fő utasításcsoportok nagyfokú hozzáfértést biztosítanak a CHANGE multiprocesszor definiált részeihez
- b; ujszerű számítógépes modellek fogalmazhatók meg, mivel változó mennyiségeknek processzorok és utasítások is megfeleltethetők /nemcsak adatok/.

Az implementálás egy kb. 130 utasítást tartalmazó subsetig jutott el. Ez tartalmazza a főbb utasításcsoportokat a kiterjesztő utasítások kivételével /az előfordító programok szintaxis-vezéreltek, így csak az értelmező rendszer rutinjai hiányoznak/

1. A CHANGE nyelv szemlélete

A CHANGE nyelv kialakításához a hagyományos nyelvek kritikai szemlélete vezetett el. A közepes illetve magas szintű nyelveknél ugyanis nagyrészt elveszett az a processzororientált szemlélet, hogy a programozó közvetlenül egy számítógépet vezérelt a programjával, amelynek teljes hozzáférése van a számítógép minden "látható" /a programozó számára egységként kezelhető/ eleméhez. Így például a regiszterek, a programot tartalmazó memóriaterületek általában nem érhetők el, a vezérlés irányítása korlátozott mértékű, az utasítás- és adattípus készlet kötött, a forrásnyelvi szintű nyomkövetés szegényes.

Az /1/ dolgozat javaslatot tesz egy virtuális processzormodellre, és egy, ennek a programozására szolgáló közepes szintű nyelvre. Ez a modell a CHANGE multiprocesszor, a-

mely párhuzamos működésű, szinkronizált processzorokból áll. Minden egyes processzor utasítáeszámológóval, utasítáeszámológó-módosítóval /ez inkrementálja lépésenként az utasítáeszámológót/ és kiterjeszhető-ezükihethó utasítáekészlettel rendelkezik. A processzorok alá- és mellérendeltségi viszonyban lehetnek egymással.

A multi-processzor programozására szolgáló CHANGE nyelv főbb utasítáescsoportjai lehetővé teszik a végrehajtási mód vezérlését, az adattípus és utasítáekészlet bővítést ill. szükítését, futás közben a végrehajtható programba /fordítás nélkül/ bekerülő utasítáes generálását és széleskörü forrásnyelvi szintü nyomkövetést is biztosítanak.

A végrehajtási mód programozása mellé- ill. alárendelt processzorok indításával, processzorok felfüggesztésével és megszüntetésével, utasítáeszámológók és -módosítók értékének beállításával, stb. történhet.

Az /5/ összefoglaló cikk terminológiája szerint a nyelv önkiterjesztő; új utasítáes és adattípusok szintaktikája és szemantikája definiálható, utasítáes és adattípusok törölhetők. Különbözó processzorok utasítáekészlete különbözó lehet, azonos szintaktikájú utasítáesokhoz különbözó processzorokban más-más szemantika tartozhat.

A programgenerálást /"önmódosítást"/ biztosító utasítáescsoport lehetővé teszi tetszóleges program futás alatti generálását.

A nyomkövető utasítáesok a sokféle forrásnyelvi szintü nyomkövetés mellett utasítáeközi műveletek programozására, így tulajdonképpen végrehajtási mód vezérlésére is alkalmazhatóak.

A /2/ dolgozat ismerteti a nyelv tervezett főbb alkalmazá-

si területeit, részletesen tárgyalja az egyes utasítás-csoportok történeti előzményeit és kialakításuk elveit, az utasítás-csoportok összefüggőségét /a nyelv egységességének bizonyítására/ példaprogramokkal is alátámasztja.

A nyelv főbb alkalmazási területei:

a; célorientált nyelvek processzorainak előállítása /kiterjesztéssel/.

A fő szempont az, hogy a kiterjesztéssel történő processzorírás kevésbé munkaigényes és rugalmasabb a fordításos és/vagy interpretatív feldolgozásnál.

Ezenkívül erre a célra a nyelv ereje különösen akkor használható ki, ha a kiterjesztett utasítások szemantikáját célszerű párhuzamos algoritmussal fogalmazni meg. Végül szemléletli különbség a hagyományos feldolgozással szemben /Pl. NC nyelveknél/, hogy a célorientált nyelv adatstruktúrára való fordítása és az adatstruktúrán történő műveletvégzések helyett CHANGE-ben a természetesebb ut választható: a kívánt műveletek a program végrehajtásával és a programstruktúrán /utasításokon/ végrehajtott műveletekkel valóssíthatók meg /6/.

b; diszkrét rendszerek szimulálása

Párhuzamos folyamatok leírása természetesen történhet /1/.

Aktív komponenseknek processzorok is megfeleltethetők,

pl. ég-e a lámpa - változó

kapcsoló - utasítás /amely a fenti változó értékét beállítja/

kéz - processzor /amely a "kapcsoló" utasításra rálépve szimulálja a kapcsoló lenyomását/

A nyelv minőségi továbblépést nyújtó tulajdonsága éppen a fenti primitív példa által is mutatott lehetőség, amely a párhuzamos algoritmusíráson /pl. /2/ mátrix szorzás,

szinusz-koszinusz rutinok/ tulmutat:

változó mennyiségeknek processzorok és utasítások is meg-
feleltethetők.

Például hagyományos szabványfeladat a szimbólumtáblából va-
ló visszakeresés. Ez CHANGE-ben programozható úgy is /2/,
hogy a szimbólumtáblából generálunk egy programot /stati-
kus tábla esetén természetesen csak egyszer, de változás
esetén a dinamikus generálás is lehetséges/. A visszakere-
sés ennek a programnak a végrehajtásával fog történni úgy,
hogy egy felismerendő szimbólum /karaktersorozat/ beérke-
zésekor annak minden karaktere indít egy-egy processzort és
a szimbólumtábla minden egyes szimbóluma is indít egy-egy
processzort. /Ezek a szimbólumtábla alapján generált prog-
ramot hajtják végre/. A program működésének eredményeként
/a szimbólumtábla ill. a beérkezett szimbólum méreteitől
függetlenül/ 4 végrehajtási lépés múlva csak a beérkezett
karaktersorozattal megegyező szimbólumnak megfelelő proc-
esszor marad működő állapotban, /és ekkor sorszámot, szim-
bólumtáblabeli választ ad vissza, vagy előre meghatározott
akciót hajt végre/.

2. A CHANGE NYELV IMPLEMENTÁLÁSA A CDC 3300 számító- gépen.

Az /1/-ben példaként részletesen definiált közepes szintű
CHANGE nyelv leírásakor már elve az implementációs szándék
szabta meg a nyelvi szintet: sem magasszintű gépi kód, sem
magasszintű programozási nyelv implementálása nem látszott
elérhetőnek az elvek alátámasztására.

A nyelv "tul önálló", azaz főbb utasításcsoportjai tul spe-
ciálisak ahhoz, hogy valamilyen hagyományos nyelv /pl. pre-
processzállással történő/, kiterjesztésével implementáljuk.

További nehézség, hogy a programgenerálás és a programozható végrehajtási mód eleve szükségessé teszi, hogy a lefordított programban az eredeti forrásnyelvi utasításoknak megfelelő egységek hozzáférhetőek legyenek. Így az inkrementális fordítási technika és az interpretálás állt rendelkezésre. Az egyszerűbb megoldást, a belső adatstruktúrára /CHANGE belső assembly nyelvre/ való előfordítást és ennek a belső assembly nyelvnek az interpretálását választottuk.

A belső adatstruktúrát úgy alakítottuk ki, hogy a nyelv jellemző utasításainak végrehajtását gyorsítsuk és az ismétlődő paraméterek illetve utasítások csak egyszer kerüljenek tárolásra /3/. /4/.

Két előfordító program készült:

Az egyik egy egyszerűsített /lényegében assembly szintű/ bemenő formátumu

FORTRAN IV bázisú fordító /Ehhez MP/O makrokkal egy előfeldolgozó passz készül, amely CHANGE-ről erre a - külső - assembly szintre fordít/. A másik előfordítóprogram egy CDL nyelvű fordító, amely kisebb megkötésekkel /pl. a típusdeklaráció statikus, CHANGE-ről belső assembly nyelvre fordít.

Mindkét fordító szintaxisvezérelt, a felismerendő CHANGE utasítások szintaktikáját /a kiterjesztő utasításokban szereplő szintaktikai leírásnak megfelelő formátumu/ táblázatból kapják.

A végrehajtó program FORTRAN IV nyelvű, három részre tagolódik:

MULTI-0: A multiprocesszor iniciálását végzi

MULTI-1: Az egyes végrehajtási lépéseket végzi el

MULTI-2: Az egyes végrehajtási lépéseket lezárja.

A MULTI-1 programrész a működő processzorok láncáról pro-

cesszor sorszámokat ad át a hagyományos végrehajtó programnak /EXEC1/, amely egy processzor egy aktuális /utasítésszámlálójának tartalma által előírt/ utasítását hajtja végre a címezámító rutin és a /nyílt valamint zárt rutinokból álló/ könyvtár segítségével. A MULTI-2 program-részre azért van szükség, mert a végrehajtási módot vezérlő utasítások a proceszorstruktúra módosítását /értelem és definíciószerűen/ csak a következő végrehajtási lépésre írják elő. Így a végrehajtási lépés közben meg kell jegyezni /fel kell listázni/ ezeket az utasításokat és tényleges végrehajtásuk csak a lépés végén történhet meg.

Jelenleg egy subset áll rendelkezésre, amely I/O, értékdó, vezérlésátadó, utasításgeneráló, végrehajtási módot előíró, kieszámu nyomkövető és speciális utasításból áll.

IRODALOM:

Legendi Tamás:

- /1/ A CHANGE nyelv. multiprocesszor.
SZTAKI Tanulmányok 1973/7.
- /2/ Legendi Tamás:
A CHANGE nyelv szemlélete, implementálása és alkalmazása. Kézirat /1974/
- /3/ Meggyesi K.:
A CHANGE nyelv implementálása a MINSZ-32 számítógépen
SZTAKI Tanulmányok 1973/12
- /4/ Karvaly G.:
A CHANGE nyelv implementálása a CDC-3300 számítógépen.
Diplomamunka, JATE 1975.
CHANGE 1.0 Felhasználói kézikönyv
CHANGE 1.0 Karbantartói kézikönyv
- /5/ A Survey of extensible programming languages
N. Solntseff, A. Yezersky
Mc. Master University, Hamilton, Ontario. Computer
Science Technical Report 71/7
- /6/ Legendi T.:
The use of the CHANGE language for NC and CAD languages
PROLAMAT'73 IFIP konferencia

Az OS/i-RTS/i, a TPA/i kissetítőgép új
operációs rendszere

Szabó András

MTA Központi Fizikai Kutató Intézet

BEVEZETÉS

A KFKI TPA/i kissetítőgépe elsősorban műszaki-tudományos számítások mérés-adatgyűjtési, valamint a real-time és folyamatellenőrzés területén kerül felhasználásra.

A most bemutatásra kerülő operációs rendszerek /Operating System, OS/i és Real-Time System, RTS/i/ is ezeken a területeken nyújtanak új lehetőségeket.

AZ OS/i OPERÁCIÓS RENDSZER

1. Perifériafüggetlenség

Több perifériát tartalmazó gépi konfiguráció esetében felmerül egy olyan software igénye, amely az aktuális feladatok szempontjából legalkalmasabb perifériákat kezeli, és illeszkedik változó, bővülő periféria konfigurációhoz. Az OS/i operációs rendszer és rendszerprogramjai ilyen teljeskörű perifériafüggetlenséget biztosítanak. A perifériafüggetlenség megvalósításának alapelve, hogy sem az egyes perifériákkal kapcsolatos input/output tevékenységet, sem a háttértárak szervezését nem közvetlenül az egyes rendszerprogramok végzik, hanem egy-egy rendszerszinten elhelyezett, minden rendszerprogramból hívható software csomag. A rendszer több ilyen csomagot tartalmaz és a csomagok cserélhetők. A perifériafüggetlenség megvalósítása a következő részekből tevődik össze.

1.1 Aktiv perifériák generálása

Az OS/i táblázatokat tartalmaz, amelyek nyilvántartják az aktuálisan használható perifériák logikai neveit, hardware tulajdonságait, valamint az adott periféria kezelését, illetve szervezését végrehajtó csomag címét.

Ezeket a táblázatokat a BUILD rendszerprogrammal lehet egyszerű konzol utasításokkal generálni. Az aktiv perifériák száma 15 lehet. A BUILD segítségével használaton kívüli perifériákat törölni lehet, új perifériákat lehet aktiválni és ezekhez neveket rendelni. Háttértárok esetén a kezelés vagy szervezés típusát lehet beállítani vagy megváltoztatni. Így például írásra, olvasásra engedélyezni vagy leltiltani csak egy file létrehozását engedélyezni vagy több file nyilvántartásához szükséges adminisztráció végrehajtását beállítani és a fileszervezés módját kijelölni vagy a háttértáron használható területet specifikálni.

1.2 Perifériák kijelölése egy rendszerprogram végrehajtásához

Az OS/i rendszerprogramok beindításuk után a Command Decoder elnevezésű segédprogramon keresztül információkat kérnek be arról, hogy melyik perifériáról/fileből kérjék a bemenő- és hová küldjék a kimenő adatokat. Interaktív üzemmódban a felhasználó a konzol segítségével specifikálja a legalkalmasabb perifériákat, BATCH üzemmódban az információkat egy, a programok főlé rendelt BATCH monitor adja át.

1.3 A programok periféria kezelése

A rendszerprogramok az információk alapján behívják a megfelelő perifériakezelő rutint /handlert/ és adatátvitelt kérnek. A handler a programtól függetlenül hajtja végre a perifériaszpecifikus műveletet és egy minden rendszerprogram által kezelhető standard formátumu input buffert hoz létre. Az input adatok feldolgozása ezután perifériafüggetlenül, programspecifikusan folytatódik. Szükség esetén a program létrehoz egy standard formátumu output buffert és adatkivitelt kér a specifikált output perifériát kezelő handlertől.

1.4 A programok háttértár szervezése

A fileszervezés hasonló módon történik. A rendszerszinten elhelyezett háttérszervező programcsomag a következő szolgáltatásokat nyújtja:

- a/ megkeres egy periférián egy már létrehozott file-t /OPEN INPUT/
- b/ új output file-t hoz létre /OPEN OUTPUT/
- c/ egy kész output file-t lezár /CLOSE OUTPUT/
- d/ file-t töröl /DELETE FILE/

A szervező programcsomag figyelembe veszi a periféria típusát /karakterorientált, file szervezésű/, illetve a periféria file-szerkezetét. Így lehetőség van arra, hogy a rendszerprogramok a perifériákat egyformán /nem periféria specifikusan/ kezeljék, de a perifériákon periféria specifikus műveletek és a különböző file szerkezetek kezelése történjék.

2. CHAIN

Az OS/i láncolási /CHAIN/ opciója egyrészt lehetőséget nyújt olyan programok futtatására, amelyeknek méretei meghaladják a memóriakapacitást, másrészt csökkenti a program végrehajtáshoz szükséges beavatkozások számát. A láncolási opció beépíthető közvetlenül az egyes programokba egy összetartozó programcsomag létrehozása céljából, vagy felhasználható egyébként függetlenül is használható programok konzol utasítással történő összekapcsolására.

2.1 A láncolás megvalósítása

A láncolás egy rendszerszintű szolgáltatás, amelyet a programból lehet kérni. A kérés hatására az operációs rendszer betölti a megjelölt programot, amelyhez a láncolás történik és elindítja. A következő program számára szükséges információkat az előző program az operációs rendszeren belül meghatározott helye, standard /minden rendszerprogram által érthető/ formátumban tárolja. Ha a következő program láncolással /közvetlen operátori beavatkozás nélkül/ indul el, úgy a munkáját vezérlő információkat, így pl. a használandó perifériák és file-ok megjelölését, itt találja meg. Ha ellenben a program a felhasználó közvetlen kérésére indul el, a Command Decoder segédprogram

tölti ki ezt a területet a felhasználó információi alapján. Így lehetővé válik az OS/i rendszerprogramjainak használata felhasználói vezérléssel vagy külső beavatkozás nélkül. A láncolási opció használatára néhány példa:

2.2 Rendszerprogramok egymáshoz láncolása

A gépi kódban a diszken rendelkezésre álló programok egymáshoz láncolása vagy feltétlenül /fix programcsomagok/, vagy felhasználó által adott opció hatására történik. Az első esetre példa az OS/i FORTRAN IV. Compiler program, amely négy, egyenként 8 K szó memóriai igényt nem meghaladó részből áll. Az opció segítségével egyrészt a compiler futtatása már egy 8 K szó memóriával rendelkező gépen is lehetséges, másrészt csak az első rész behívása történik felhasználói utasítással és a következők láncolással indulnak el. Az opcionális láncolásra példa a MINIBOL /mini COBOL/ rendszer, amely a Compiler és az Executive programokból áll. A két programot lehet külön-külön is használni forrásnyelvű MINIBOL program lefordítására, illetve egy már lefordított program futtatására, de lehet a Compiler indításakor láncolást is specifikálni, amely hatására a lefordított program további felhasználói beavatkozás nélkül kerül végrehajtásra.

2.3 Magas szintű nyelven irt programok láncolása

A CHAIN opció kihasználásával összetettebb láncolások is lehetségesek. A magas szintű nyelvek executiv, illetve run-time rendszerprogramjainak önmagukhoz láncolása segítségével lehetséges olyan magas szintű nyelven irt programok futtatása, amelyek helyigénye meghaladja a rendelkezésre álló memóriakapacitást. A hosszú programokat fel lehet osztani szegmensekre és ezeket egymás után futtatni. Az információ átadás a háttértárokon létrehozott file-ok segítségével lehetséges. A láncolás a különböző magas szintű nyelvekben különböző módon van megvalósítva. A FORTRAN II. rendszerben a láncolást a programból egy könyvtári rutin hívásával lehet kérni. A MINIBOL rendszerben a programrészek számát és egymásutánját az első program futtatása előtt lehet specifikálni. Így lehetséges az egyes részek külön-külön kipróbálása, vagy egymás utáni futtatása a programok megvál-

toztatása nélkül. A BASIC rendszerben a rendszerprogramok zárt láncolását lehet kérni, így egy program a BASIC editor segítségével történt megírása után a futtatási utasítás hatására előbb a BASIC Compiler és a Loader, majd a Run-Time-System kerül sorra, végül a program lefutása után a vezérlés automatikusan visszatér a BASIC Editor programhoz.

3. BATCH feldolgozás

Az OS/i operációs rendszerben rendelkezésre álló BATCH monitor segítségével lehetséges bonyolult programcsomagokat operátori felügyelet nélkül futtatni, valamint ismétlődő munkák végrehajtását a felhasználói beavatkozások csökkentésével gyorsítani.

3.1 Egy BATCH csomag futtatásának előkészítése

Egy BATCH csomag futtatásához egy, a BATCH monitor inputjával szolgáló file-t kell összeállítani, amely tartalmazza a programok futtatásához szükséges standard OS/i utasítások sorozatát, valamint az egyes programok végrehajtásához szükséges input/output specifikációkat és programvezérlő opciókat.

Egy BATCH csomag tartalmazhat OS/i rendszerprogramokat és/vagy a felhasználó által készített lefordított és a diszken tárolt programokat. A programok előkészítést nem igényelnek.

3.2 A BATCH monitor működésének elve

A BATCH monitor elindítása után a felhasználó specifikálja, hogy melyik BATCH csomag kerül végrehajtásra, illetve melyik file-ban van a végrehajtandó BATCH csomag specifikálva. A BATCH monitor ennek a file-nak alapján egymás után behívja és elindítja az ott felsorolt programokat.

A programok a működésükhöz szükséges információkat /input, output, opciók/ - amelyeket interaktív üzemmódban a Command Decoder felhasználásával a konzolon keresztül kérnek be - nem a konzolról, hanem a feldolgozást meghatározott file-ból kapják a BATCH monitor segítségével.

Ha a programcsomag lefutása közben az operátor jelen van, úgy olyan programokat is tartalmazhat a BATCH csomag, amely kézi beavatkozást /papír szalag betöltést/ igényel. Ez esetben a BATCH konzolon jelez, és várakozik a teendő elvégzését nyugtázó jelre. A BATCH csomag végrehajtását specifikáló file-ba beépíthetők további, az operátornak szóló utasítások, illetve az ezek végrehajtását nyugtázó jelre való várakozás.

A BATCH figyeli a programok futását, esetleg további információ kérést szolgál ki, valamint észleli a program befejezését és indítja a következő programot.

A BATCH a programcsomag futásáról naplót készít, amely tartalmazza a végrehajtott programok nevét, működésük specifikációját, és a hibajelzéseket.

3.3 Spooling

A program végrehajtás gyorsítása érdekében, vagy ha a programcsomag végrehajtásakor nincs jelen output perifériákat kiszolgáló operátor, használható a BATCH spooling opciója. Ekkor az egyébként lassu karakterorientált output periférián /papírszalag lyukasztó, sornyomtató/ kiadandó adatok egy kijelölt gyorsabb manuális beavatkozást nem igénylő háttértárra kerülnek /pl. mágneslemezre/, ahonnan alkalmas időpontban kiadhatók. Az opció végrehajtása úgy történik, hogy a programok a karakter-orientált periféria kezdő rutin bekérésekor a rendszertől nem ezt, hanem a megfelelő helyettesítő háttértár kezelő programot kapja meg.

4. Az OS/i programkönyvtára

Az OS/i operációs rendszer programjai elsősorban az assembler programok elkészítését, a magas szintű nyelvű programok írását és futtatását, valamint az egyszerű rendszerkezelést segítik.

4.1 Assembler nyelvű programok fejlesztése

Az OS/i rendszerben rendelkezésre állnak programok forrásnyelvű programok írására és javítására /Symbolic Editor, Text Corrector/, összehasonlítására /Source Compare/, fordítására /Slang1, Slang3, Slang4/ és a fordítás listázására /Cross-Reference Program/. A lefordított abszolút vagy relokálható bináris program betöltésére az Absolut Loader és a Linking Loader, a programok helyfoglalásának ellenőrzésére a Bitmap és belövésére az Octal Debugging Technique programok szolgálnak.

4.2 Magas szintű nyelvek

Programcsomagok állnak rendelkezésre FORTRAN II. nyelven írt programok kezelésére /Compiler, Assembler, Linking Loader, Library, Library készítő/, FORTRAN IV. programokhoz /Compiler, Assembler, Loader, Library, Library készítő, Run-Time-System/, BASIC nyelvű programok elkészítéséhez /BASIC Editor, Compiler, Loader, Run-Time System beépített függvénykönyvtárral/, adatfeldolgozási feladatok megoldásához /mini Cobol Compiler és Executive/, valamint a műszaki-tudományos számítások párbeszédés üzemmódu végrehajtására szolgáló FOKAL interpreter.

4.3 Utility programok

A felhasználó munkáját több segédprogram gyorsítja, mint például másolási /Peripher Interchange Program, File Oriented Transfer Program/, rendszer nyilvántartási /Resorces/ és rendszer inicializálói /Bootstrap/ programok.

AZ RTS/i REAL TIME RENDSZER

5. Az OS/i real-time rendszere /RTS/i/

Az RTS/i egy olyan software eszköz, amely képes külső eseményekre reagálni, munkáját real-time események vezérelhetik. Képes egymástól független job-okat /taskokat/ egymás mellett, prioritásuk szerint futtatni, és az input/output perifériákat egyidejűleg kiszolgálni.

Az RTS/i rendszert mérés adatgyűjtési feladat elvégzésére, ipari folyamatok ellenőrzésére, szabályozására lehet felhasználni.

5.1 Az RTS/i felépítése

Az RTS/i egy memória-rezidens moduláris rendszer, amely egyrészt maximum 63, egymástól független, fix prioritású job-ot /taskot/, másrészt egy monitort tartalmaz, amely a taskok futtatását, egymás közötti kommunikációját és a program megszakítás kezelését végzi. A rendszer maximális működési sebessége érdekében a taskok assembler nyelven kerültek megírásra.

5.2 Az RTS/i monitor

Az RTS/i monitor egy 1K szónál kisebb helyfoglalású memória-rezidens program, amely a rendszer real-time funkcióit vezérli. Nyilvántartja a rendszerhez tartozó taskokat és ezeknek az állapotát. A futtatható taskok közül mindig a legmagasabb prioritású működteti. A monitor bonyolítja le a taskok közötti jel- és adatcserét. Felfüggeszti egy task futtatását, ha ez egy jelre vagy adatokra várakozik /EVENT WAIT, MESSAGE WAIT/, elfogadja egy esemény bekövetkezésének jelzését /POST EVENT/, prioritás szerint átadja egy másik tasknak küldött adatokat /SEND MESSAGE, RECEIVE MESSAGE/ és újraindít taskokat, amelyek erre várakoztak.

5.3 Órakezelő task

Az órakezelő tasktól az egyes taskok kérhetik saját maguk vagy más taskok leállítását vagy újraindítását meghatározott időpontban, egy adott idő eltelte után vagy periodikusan megadott ciklusidővel. Ezenkívül kérhetik eseményjelek /EVENT FLAG/ kiadását szintén meghatározott időpontban, egy adott idő elteltével vagy periodikusan.

5.4 Az RTS/i interaktív vezérlése

Egy konkrét feladatot végrehajtó rendszer belövéséhez és vezérléséhez a Monitor Consol Task ad lehetőséget. A task segítségével informálódhat a felhasználó a rendszer taskjainak állapotáról, és ezeket u-

tasítással leállíthatja vagy elindíthatja. Hatékony segítséget nyújtanak egy real-time rendszer belövéséhez azok az utasítások, amelyekkel események bekövetkezését lehet szimuláltatni és a taskokat órajelekre lehet futtatni.

5.5 Periféria kezelő taskok

A perifériák kezelése az RTS/i-ben interruptosan történik. Minden perifériának saját taskja van, és a rendszer további periféria taskokkal bővíthető. A perifériákat tartósan vagy átmenetileg hozzáférhetővé lehet rendelni egyes feldolgozó taskokhoz /ASSIGN/, ilyenkor az adott perifériát csak ez a task tudja használni. Az input perifériákat kezelő taskok az elfogadott adatokat a SEND MESSAGE monitor szorgalmazással küldik a feldolgozó taskoknak, vagy egy EVENT FLAG beállításával jelzik az adat beérkezését. Az output perifériákat kezelő taskok MESSAGE WAIT állapotban várnak output adatokra és csak akkor lépnek működésbe, ha valamelyik task kiadandó adatot küld nekik, ezenkívül EVENT FLAG hatására meghatározott jelzéseket, információkat küldenek ki. Egy rendszerben több konzol /és hozzátartozó konzol task/ is lehet, ezeket a rendszer egymástól függetlenül is tudja kezelni. Továbbá rendelkezésre állnak taskok a gyorsolvasó, lyukasztó sornyomtató és a mágneslemez kezelésére.

5.6 Hardware hibavédelem

Az RTS/i rendszerben külön taskok figyelnek egyes meghibásodásokra. A Power fail task a hálózat kimaradása esetén lép működésbe, leállítja a vezérlési funkciókat, és jelzést ad ki, majd a hálózat visszatérésekor újra inicializálja a taskokat és a perifériákat. Taskok figyelik a perifériák működését is, és ezek meghibásodása esetén le tiltják az input funkciókat, illetve átirányítják az output funkciókat más output perifériákra. A diszket kezelő task kérésre ellenőrzi az írás vagy olvasási műveletet és kiküszöböli a tranziens hibákat.

5.7 Az OS/i rendszer működtetése az RTS/i alatt

Az RTS/i és az OS/i rendszerek képesek együtt is működni, és így egy rendszerben összpontosul a real-time feladatok elvégzésének lehető-

sége és a háttérfeldolgozási vagy programfejlesztési problémák megoldása. Az OS/i rendszer működését az RTS/i rendszerben szintén egy task vezérli. Segítségével az OS/i az RTS/i legalacsonyabb prioritású taskjaként, tehát háttérben működik. Az OS/i task segítségével lehetséges az előtérben real-time módon összegyűjtött adatok feldolgozása egy OS/i rendszerprogrammal, magas szintű nyelvvvel vagy egy BATCH programcsomaggal. Másik lehetőség az RTS/i-től független programfejlesztési munka elvégzése az RTS/i kihasználatlan gépidejében.

ÖSSZEFOGLALÁS

Megítélésünk szerint az OS/i és az RTS/i operációs rendszerek jelentős lépést jelentenek a kiszámítógépek alkalmazási színvonalának emelésében, a real-time mérés-, adatgyűjtési és adatfeldolgozási feladatok fejlett, rugalmas megvalósíthatósága következtében.

A COS/i ADATFELDOLGOZÁSI PROGRAMRENDSZER

Kóta Gábor

KFKI-MSzKI

1. BEVEZETÉS

A hagyományos könyvelőgépek és a nagyobb számítógépes adatfeldolgozó rendszerek közötti hézag betöltésére az elmúlt években több irányból történtek erőfeszítések. A könyvelőgépeket továbbfejlesztették, mágneslemezrel és távadatátviteli lehetőségekkel szerelték fel, kialakították a terminálos rendszereket, de ezek mellett a feladat-orientált minikomputerek is erőteljesen behatoltak erre a területre. A kisszámítógépekkel kialakított rendszerek a tároló eszközök alkalmazásában és a nyújtott programozási lehetőségekben erősen eltérhetnek egymástól. Áruk az 5-75 ezer \$ tartományba esik, és nyugaton egyrészt a 20-500 alkalmazottat foglalkoztató cégek adatfeldolgozási és irányítási feladatait, másrészt a nagy intézmények egyes részlegeiben folyó decentralizált adatfeldolgozást kívánják ezekkel megoldani. [1], [2]

1972-ig összesen 400 millió \$ értékben adtak el adatfeldolgozó kisszámítógépes rendszereket, ez a szám 1975 végéig előreláthatóan eléri az 1,4 milliárd \$-t [3].

Ezek a kisszámítógépes rendszerek három, nagyjából azonos volumenű kategóriába sorolhatók, ezek a kötegelt adatfeldolgozás, a távadatfeldolgozás és az interaktív feldolgozás.

A KFKI TPA-i kisszámítógépére kialakított COS/i adatfeldolgozási programrendszer az interaktív feldolgozásra irányul. Az interaktív feldolgozás úgy definiálható, hogy egy vagy több felhasználó a gép mellett interaktív módon utasításokat és adatokat visz be, és a feldolgozáshoz a helyi adatbázist használja fel 3 .

2. A COS/i FŐ JELLEMZŐI

A COS/i operációs rendszer a feldolgozás jellegétől és a felhasznált hardware-konfigurációtól függően két nagy részre bontható:

- egyterminálos alaprendszer
- többterminálos adatkezelő programcsomag.

2.1. Az alaprendszer

A COS/i alaprendszer a felhasználó számára egy magas-szintű, COBOL-szerű nyelv /MIDIBOL/ használatát és az alapvető file-kezelési feladatok elvégzését teszi lehetővé. A MIDIBOL-programok a Monitorba szervesen beépülő szerkesztő program felhasználásával írhatók és javíthatók, a rendszerrel lefordíthatók és futtathatók. A fő rendszer- és utility-programok:

- Monitor/Editor
- Rendszergeneráló
- MIDIBOL fordítóprogram és futtató rendszer
- Adathordozó - konvertáló
- File-létrehozó
- SORT/MERGE program
- File-karbantartó /UPDATE/
- Riportkészítő

Az alaprendszer az alábbi hardware-konfigurációt tételezi fel:

- 8K /12 bites szó/ operatív memória
- Konzol-írógép v. display
- Mágneslemez-egység
- Sornyomtató.

A rendszer hatékonyságát javítja:

- további 4K memória
- lyukszalagolvasó
- lyukszalaglyukasztó
- mágnesszalagos egységek használata.

2.2. A többterminálos adatkezelő programcsomag

A többterminálos adatkezelő programcsomag 1-6 terminálról való egyidejű adatbevitelt és lekérdezést tesz lehetővé, miközben háttérprogramként a COS/i rendszer tetszőleges utility vagy felhasználói programja futhat. A programcsomagnak az alábbi üzemmódjai vannak:

- Adatfile bevitele
- Adatfile felfrissítése
- Adatfile-hoz való hozzáfűzés
- Lekérdezés.

Külön meg kell még említeni a többterminálos MIDIBOL-fordítóprogramot, amely lehetővé teszi a 6 terminál MIDIBOL-programban való kezelését.

A szükséges hardware-konfiguráció:

- 12-20K operatív memória
- Konzol írógép
- Diszk
- 1-6 Video-terminál

3. A COS/i ALAPRENDSZER MŰKÖDÉSI ELVEI

3.1. File-ok

A COS/i rendszer négyféle file-tipust kezel:

- Rendszerfile-ok: a rendszer és utility programok
- Forrásfile-ok : a MIDIBOL-nyelven célszerűen az editorral írt programok
- Compiler-bináris file-ok : a fordítóprogram által lefordított forrásprogram bináris kódja /interpretatív végrehajtás/
- Adatfile-ok

Ezek közül az első három típus felhasználhatóságban és tárolási strukturában eltérő, közös bennük azonban az, hogy valamennyien az u.n. rendszerperiférián /a diszk egy kijelölt részén/ kerülnek tárolásra és közös nyilvántartásuk /directory-juk/ van. A rendszerfile-ok fixen beépítettek, a forrásnyelvű és bináris file-ok Monitor-parancsokkal a diszken elhelyezkedő szerkesztési, illetve bináris munkaterületről a rendszerperifériára felvihetők vagy onnan kitörölhetők. Az

adatfile-ok nem vihetők a rendszerperifériára, hanem ugyancsak a diszken vagy a mágnesszalagon kijelölt u.n. logikai egységeken helyezhetők el.

Említettük a diszk-terület kétféle felhasználását, a területek kijelölése a rendszergeneráló programmal végezhető el. 48K szó területet ajánlatos a diszk alsó területén a rendszerprogramok, forrásnyelvű és bináris programok számára fenntartani, ez az u.n. rendszerperiféria. A diszk többi részét 4K szónyi szegmensekben egy-egy adatfile tárolására alkalmas logikai egységekre lehet szétbontani /max. 15 db/. Egy mágnesszalagos egység ugyancsak egy logikai egység lehet. A logikai egységek és a többi periféria közötti átvitteleket az adathordozó-konverziós rendszerprogram végzi el.

Az adattárolás fizikai egységei:

1 szó = 2 karakter /6 bites ASCII/

1 blokk = 256 szó /csak fizikai egységet jelent/

1 szegmens = 16 blokk

3.2. A MIDIBOL nyelv

A MIDIBOL-nyelv adatfeldolgozásra orientált magas szintű nyelv. A COBOL-tól a szűkítésen kívül tömörebb jelölésrendszerében is eltér.

Minden MIDIBOL-program Adatleíró Főrészből és Eljárási Főrészből áll. A következőkben az adatok szerkezetét és kezelését, majd az Eljárási Főrészt utasításait foglaljuk össze.

2.1. Az adatok leírása, szerkezete és kezelése

Az Adatleíró Főrész a programban felhasznált valamennyi adatterület típusát és terjedelmét írja le. A leírás rekordokra és ezen belül elemi adatokra /mezőkre/ vonatkozik.

A rekordterületeket akkor kell névvel ellátni, ha arra egy átviteli utasítás hivatkozik. Ekkor maximális mérete 510 karakter lehet. A rekord egy vagy több mezőből áll, amelyekre az Eljárási Főrész utasításai hivatkozhatnak. Egy rekord tetszőleges számban újradefiniálható.

Kétféle típusu mező előírása lehetséges: alfanumerikus vagy decimális. A mezőkhöz kezdeti érték rendelhető, ennek megadása nélkül azok üres vagy zérus karakterekkel indulnak. Előírható futás közbeni konzolról való egyszeri értékmegadás is.

Lehetőség van egydimenziós tömbök definiálására, tömbön belüli mezők vagy egy mezőn belüli karakterek indexelt felhasználására.

Az adatkezelő utasítások olyan értékadó utasítások, amelyeknél az egyenlőségjel baloldalán egy alfanumerikus vagy decimális változó, jobboldalán egy alfanumerikus változó vagy egy decimális kifejezés szerepel. Ha a két oldalon különböző típusu változók vannak, az adatmozgatás egyuttal konverzióval jár együtt. Eltérő hosszúságú változók esetén a futtató rendszer az alfanumerikus típusuakat balra igazítja és a jobboldalon szóköz karakterekkel tölti fel, a decimális típusuakat jobbra igazítja és

a baloldalon zérusokkal tölti fel. Kiíráshoz lehetőség van szerkesztett decimális mezők definiálására is, amelyben megadható előjel kiírása, a zérus karakterek elnyomása vagy csillag karakterekkel történő helyettesítése, vesszőknek és tizedespontoknak az elhelyezése.

3.2.2. Perifériás utasítások

A perifériás utasítások vonatkozhatnak mezők terminálon való megjelenítésére, illetve megadására /DISPLAY, ACCEPT/, vagy pedig rekordok átvitelére.

A rekordok átvitelének két módja lehetséges. A soros hozzáférésű KMIT utasítás kiadása tetszőleges perifériára lehetséges és ekkor a rekordhosszuságok esetleges eltérésének kijavítása is automatikusan megtörténik. A közvetlen hozzáférésű READ és WRITE utasítás a diszken már létrehozott file-ok esetében alkalmazható. Ilyenkor a file-nak azonos méretű és szerkezetű rekordokból kell állnia, az átvitelre kerülő rekord megadása a rekord sorszámát megadó decimális kifejezéssel történik. Mindkét típusú átvitel az u.n. csatornaszámok kijelölésével, majd a csatornaszámra való hivatkozással történik. Egyidejűleg 8 csatorna lehet megnyitott állapotban. Adatfile-ok kijelölése név szerint, a logikai egység opcionális megadásával lehetséges. Ha nem adunk meg logikai egységet, vagy a megadott egységen nem található a megadott nevű file, a rendszer futás közben MOUNT filenév üzenettel érdeklődik a logikai egység iránt, amely így konzolról megadható.

Speciális perifériás utasítás a TRAP, amely egy sor-nyomtató-rutin magasszintű programozásával lehetővé teszi a spooling-ot, a program futásával párhuzamosan adatterületek kinyomtatása hajtható végre.

3.2.3. Programvezérlő utasítások

A vezérlésre vonatkozó utasítások a programnyelvekből jól ismert utasítások, így ezeknek csak a felsorolására szorítkozunk.

- GO TO : Lehet feltétlen, feltételes, vagy számított.
- CALL : Egymásbaskatulyázható szubrutinhívó utasítás.
- RETURN : Szubrutinból való visszatérés.
- ON ERROR : Ha a következő utasításban nem-fatális hiba fordul elő, a vezérlés a Monitor helyett a megadott címekére történik.
- STOP : A program befejezése, visszatérés a Monitorba.
- IF : Egyenlő, nem-egyenlő, kisebb, kisebb-egyenlő, nagyobb, nagyobb-egyenlő relációkkal megadható, a fenti vezérlő vagy pedig a nyomkövető utasítások valamelyike.

3.2.4. Nyomkövető utasítások

A nyomkövetés feltételesen be- vagy kikapcsolható. Nyomkövetésnél a végrehajtott utasítás sorszáma,

értékkadás esetén pedig az adott érték is kinyomtatásra kerül a sornyomtatón.

3.2.5. Programok láncolása

Egy MIDIBOL-program maximálisan kb. 400 sorból állhat. Lehetőség van hosszabb program futtatására is, ha azt több, maximálisan 8, programra bontjuk szét. Ezek után bármelyik program a CHAIN utasítással behozható egy tetszőleges újabb programot, és annak az elejére adhatja át a vezérlést. A behozott programban elhelyezett CHAIN-nel újabb, akár korábban már lefutott program indítható.

3.3. A szerkesztő program /editor/

A szerkesztő program a Monitor állandó része. A szerkesztési parancsok a Monitorban bármikor kiadhatók. Ezek a diszken lévő 4Kszó hosszúságú munkaterületre dolgoznak.

A forrásnyelvi programok írását az automatikus sorszámozás gyorsítja meg. Ilyenkor a szerkesztő program a megadott sorszántól kezdve megadott növekménnyel előre kiadja azokat a sorszámokat, amelyekre a szerkesztési parancsok a későbbiekben hivatkozhatnak. Az elkészült program további felhasználás céljából forrásfile-ként a rendszerperifériára vihető, vagy lyukszalagra is kiadható. Az editor a forrásprogramot konzolról, lyukszalagról vagy a rendszerperiféria egy forrásfile-járól fogadhatja.

3.4. A fordítóprogram

A fordítóprogram a megadott forrásfile/ok/-t vagy ennek hiányában a szerkesztési munkaterületen elhelyezkedő forrásprogramot alakítja olyan bináris kóddá, amelyet a futtató rendszer értelmezni tud, és ezt a diszk bináris munkaterületén helyezi el. A bináris munkaterület tartalma Monitor-paranccsal bináris file-ként a rendszerperifériára vihető.

3.5. A BATCH üzemmód

A Monitor valamennyi parancsa, a szerkesztéseket is beleértve, editor-parancsokkal előre egy forrásfile-ban elhelyezhető, a futtatás ezután erre a file-ra hivatkozó BATCH-paranccsal lehetséges. Az operátornak szóló üzenetek továbbítására szolgál a PLEASE-parancs, aminek kiadása után a Monitor egy válaszkarakter leütéséig várakozik.

3.6. File-kezelő programok

A file-kezelő programok az adatfile-okon végzett alapvető műveleteket végzik el: a létrehozást, rendezést, összefésülést, naprakész állapotra hozást. Ezeknek a programoknak közös jellemzőjük, hogy azonos hosszúságu és szerkezetű rekordokból álló file-okkal tudnak dolgozni. Futtatásukhoz az editorral előzőleg egy vezérlő-programot kell írni, amely az adatrekordok leírását, az input és output file-okat, a szükséges paramétereket /rendezési kulcsok/ és az előírt opciókat tartalmazza. A programok által használt file-oknak valamelyik logikai egységen kell elhelyezkedniük.

3.6.1. File létrehozása

A file egy rekordját u.n. input sorokban kell megadni. Az input sor egy kulcsszóból és több mezőből állhat, amelyeket előírható módon szóköz vagy vesző választhat el egymástól. A kulcsszóval rendelkező sorok bevitele tetszőleges sorrendben történhet, a kulcsszó nélküli sorokat a vezérlő-programban megadott sorrendben kell megadni. A beírandó mezők alfanumerikusak vagy decimálisak lehetnek, rövidebb adat megadásakor a program a konvencióknak megfelelő igazításokat elvégzi. Mezők kihagyása megengedett, erre az esetre a mező átlépése, egy konstans bevitele vagy hibajelzés írható elő. Minden decimális mezőre határértékellenőrzés, kontrol-összeg képzése, ellenőrző karakter vizsgálata, bármelyik mezőre jelenlét-jelző beállítása specifikálható.

Az adatbevétel történhet teletype-ról, lyukszalagolvasóról vagy a rendszerperiféria egy file-járól. Különös jelentősége van a teletype-ról való beírásnak, ezen belül is a PROMPT üzemmódnak, amelyben a program az esetleges hibákat azonnal kijelzi, az input sor megadása megismételhető, ezután kerül sor a következő input sorra. Ebben az üzemmódban a vezérlő-programban leírt kulcsszavakat a program kiírhatja a teletype-on, a felhasználónak csak a megfelelő input sort kell begépelnie.

Egyidejűleg négy output-formátum írható elő, így egy adatbevittel akár négy file is létrehozható. Az output rekord mezőire annak átvitel utáni törlése vagy változatlanul hagyása írható elő. Lehetőség van továbbá számláló mezők kialakítására.

6.2. Rendező-összefésülő program

A rendező program vezérlő-programjában nyolcféle kulcs szerinti növekvő vagy csökkenő értékű rendezés irható elő. A rendelkezésre álló tárolóterületnek megfelelően a munkaterületekként szolgáló logikai egységek számának megadásával a rendezési idő optimalizálható, minimálisan 3 munkaterület szükséges.

6.3. Karbantartás /UPDATE/

A file-ok karbantartására háromféle parancs szolgál: rekord közbeszurása, törlése vagy megváltoztatása. Ezek a parancsok teletype-ról, szalagolvasóról vagy a rendszerperiféria egy file-járól adhatók ki. A program két menetes. Az első menetben ellenőrzi a vezérlő programot és a felfrissítő parancsokat. Ha ezek hibátlanok, sor kerülhet a második menetre is, amelyben a file felfrissítése megtörténik.

Ha eredményül rendezett file-ot akarunk kapni, az első fázis után a felfrissítő parancsokat a rendező program behívásával rendezni kell.

6. TÖBBTERMINÁLÓS ADATBEVITELI PROGRAMCSOMAG

A terminálok működtetése az alábbi fő fázisokban történik:

- Formátum-vezérlő file létrehozása
- Kezdeti dialógus lefolytatása
- Műveletek

4.1. A Formátum-vezérlő file

A Formátum-vezérlő file a képernyőn megjelenítésre kerülő szöveg-sorozatokot és a bevitelre kerülő adatmezőket definiálja. Az egyes adatmezőkre az alábbi opciók írhatók elő:

- az elfogadott karakterek típusa /tetszőleges, betű vagy szóköz, számjegy vagy pont vagy minuszjel/
- ellenőrző számjegy alkalmazása
- jobbraigazítás a képernyőn
- határértékek ellenőrzése
- összegképzés egy lekérdezhető regiszterben
- autoduplikálás: a mezőt csak egyszer kell bevenni, ezután automatikusan megjelenik mindegyik rekordban
- túl sok karakterre való ellenőrzés
- a mező kiírásakor való törlése
- nem-látható mezők megadása.

A Formátum-vezérlő file-t a Formátum Compiler fordítja bináris formára.

4.2. A kezdeti dialógus

A kezdeti dialógus során a rendszer jelszó megadását kérheti az operátortól, ezenkívül a kívánt üzemmód és a Formátum-vezérlő file megadására szolgál.

4.3. Adatbevitel

A formátum megjelenítése után a kurzor az első beírandó mező elejére áll. A rekord beírása és a bevitel helyességének megerősítése után a rekord a Formátum-vezérlő file-ban előírt file-ba kerül.

4.4. Felfrissítés

Felfrissítéshez az ernyőn egy keresési kulcsot kell megadni, amely tetszőleges adatmező tetszőleges karaktereiből állhat. A rendszer kikeresi és megjeleníti a keresett rekordokat, ezután a kívánt változtatások a rekordon belül végrehajthatók.

4.5. Hozzáfüzés

Az adatbevitelhez hasonló, azzal a különbséggel, hogy egy létező file végéhez fűz hozzá újabb rekordokat.

4.6. Lekérdezés

A keresési kulcs megadása után a kért rekord megjelenik az ernyőn, de nem változtatható meg. Lineáris vagy bináris keresési mód írható elő.

IRODALOM

- [1] Small Business Systems
Computer Weekly, 12. Dec. 1974.
- [2] All About Small Accounting Computers.
Feature Report, Datapro Research Corp.,
1973.
- [3] The Mini Computer: A Place in Both Large and
Small Businesses.
Data Management, 1973. September.
- [4] COS/i felhasználói kézikönyv /előkészületben/.
- [5] Többterminálos adatbeviteli programcsomag.
Kézikönyv. /előkészületben/

OS-10 REAL TIME DISZKES MONITOROK FILE-KEZELŐ RENDSZERREL

Trencsényi István

INFELOR Rendszertechnikai Vállalat

1. BEVEZETÉS

Hazánkban az utóbbi években egyre inkább előtérbe került a távadatfeldolgozás. Ez a tény, valamint az, hogy az ESZR gépcsalád legkisebb elemét az R10-et gyártjuk, meghatározza feladatunkat: felhasználni az R10-et távadatfeldolgozás céljaira is.

Az OS-10 rendszer keretein belül ki kell dolgozni az erre megfelelő eszközöket. Az OS-10 négy komponensből áll. Ezek a következők:

- a, vezérlőprogramok /monitorok/
- b, fordítóprogramok
- c, egyéb programok /utility-k, szerkesztők, könyvtárkezelők.../
- d, rendszergeneráló programok.

Ezen komponensek felhasználásával a felhasználók egy bővített géphez jutnak.

A fentiekből következik, hogy ezen komponensek /a,b,c,d/ alkalmas kiegészítésével kell a problémát megoldani.

Továbbiakban fontossága miatt a monitorral foglalkozunk, ugyanis ezen komponens legbelső szintjének kell lefednie az alapgépet, valamint ezen komponens legkülső szintjére épül az operációs rendszer többi eleme. A monitor két részből tevődik össze:

- a., Megszakításkezelő programok
- b., Supervisor.

2. A MEGSZAKÍTÁSKEZELŐ PROGRAMOK FUNKCIÓI

- fizikai perifériák kezelése /helyi és kihelyezett perifériák/,
- órakezelés,
- kapcsolat az operátorral /pult mint periféria/,
- tápfeszültség védelem /lásd supervisor/.

A fenti funkciókból látszik, hogy a kihelyezett perifériák kezeléséhez implementálni kell az aszinkron és szinkron handlereket és az órakezelés segítségével lehetőséget kell teremteni az időzítésekre.

3. A SUPERVISOR FUNKCIÓI

3.1 A programok és a hardware felügyelete

A programok felügyelete a betöltés, futtatás stb. kérdéseit oldja meg.

A gép hardware-ének felügyelete hardware és software eszközök közös halmazával valósítható meg. Ezen közös halmaz elemei a következők:

- tápfesz. védelem /hardware/ + feszültség kiesés és visszatérés kezelő program /Software/
- eltérések /hardware/ + M:TRAP supervisor szekció /software/.

3.2 I/O rendszer

Az I/O rendszer a kérelmek sorbaállításával és lebonyolításával foglalkozik. Kapcsolatot teremt a felhasználó logikai szintje /operációs címkék/ és a tényleges fizikai periféria között. Adatátviteli vonalak esetén az I/O rendszer nem foglalkozik sorkezeléssel, hiszen ezt a funkciót egy másik supervisor szekció /M:DTM/ látja el.

3.3 Szolgáltatások a felhasználó számára

A supervisor egy olyan szekcióhalmazt ad a felhasználóknak, amely segítségével tehermentesíti a programozót és a megadott halmaz ügyes használatával a problémáit könnyen megoldhatja.

3.4 Erőforráskezelés

Az erőforrás egy olyan eszköz, melynek birtoklásáért versenyhelyzet alakulhat ki /pl. közös táblák, stb./

Erőforráskezelés alatt azt értjük, hogy a Supervisor lehetőséget nyújt egy erőforrás lefoglalására /request/, egy erőforrás felszabadítására /release/ és egy erőforrás szabad voltának tesztelésére /test and request/. Ezek a szekciók szintén supervisor szekciók segítségével valósulnak meg /M:RQST, M:RLSE, M:TAR/.

3.5 Eseménykezelés

Egy eseményt egy byte ábrázol. Ez ekvivalens egy flaggel, amely a folyamatban lévő /futó/ programot blokkolja az eseményre való "várakozással" /Flag=a byte 0. bitje, a blokkolást kiválthatja maga a program, M:IO, M:DLAY, M:DTM/.

Az esemény deblokkolódik, amikor egy másik program aktiválja az eseményt: a flaget módosítja és a program "ready to run" állapotba kerül.

Az eseményt dinamikusan definiálja egy várakozás /M:WLST vagy M:WAIT/ egy byte-on, amely ezt az eseményt ábrázolja. Az aktiválás szintén egy supervisor szekció valósítja meg /M:ACTV/.

3.6 Időzítés

Gyakran előfordulhat, hogy egy program egy késleltetésre várakozásba kezd, vagy time-out-ot ad /vonali algoritmusok/. Ezen problémákat az M:DLAY és az M:SDLY supervisor szekció, valamint a real-time órát kezelő megszakításkezelő program oldja meg.

3.7 Alrendszerkezelés

Az alrendszerkezelés megvalósítja, hogy egy alrendszerként definiált program /a foregroundban helyezkedik el/ kapcsolatot tartson az operátorral, tehát az operátor által vezérelhető legyen /megvalósítása a "%x" operátori parancs és az M:CSOL supervisor szekció segítségével történik/.

Példa: hardware terminálok szimulálása.

3.8 Filekezelés

A diszkes filekezelés a diszk DA /adat/ zónájában elhelyezett felhasználói file-ok kezelését biztosítja.

A felhasználó számára megkönnyíti a diszk elérését, azaz elősegíti egyszerűen és gyorsan kezelhető file-ok létrehozását és használatát.

A file-ok a backgroundból és foregroundból egyaránt elérhetőek.

A supervisorban implementált részen kívül /rezidens/ van egy kiegészítő rész /nem rezidens/.

Ezen két rész együttesen oldja meg a filekezelés problémáit:

A file-ok lehetnek blokkosítottak vagy blokkosítatlanok /file szervezés/, illetve direkt és szekvenciális elérésük.

A filekezelés rezidens részét az M:FILE, M:ASGN, M:OPEN, M:IO, M:CLOS supervisor szekciók valósítják meg, melyek lehetőséget nyújtanak dinamikus filekezelésre /CSV M:.../ illetve statikus /%.../ filekezelésre.

4. A fejlesztés iránya

Látható, hogy az említett monitor szolgáltatások lehetővé teszik az adatátvitel további eszközeinek a kialakítását.

A monitor fejlesztési iránya egy multitask monitor felé halad, melyben az adatátviteli vezérlők megvalósítása önálló programokkal történhet. Továbbá látszik, hogy filekezelést ki kell egészíteni az indexelt szekvenciális elérési móddal.

R-10 BÁZISU TÖBB DISPLAY-ES REAL-TIME
INFORMÁCIÓS RENDSZER

Homitzky Lajos

Szabó József

Számítástechnikai Koordinációs Intézet

A RENDSZER KIDOLGOZÁSÁNAK CÉLJA

A Számítástechnikai Koordinációs Intézetben 1974. szeptemberében, konkrét felhasználói igény alapján, egy VIDEOTON R-10 kiszámítógépre alapozott információs rendszer kidolgozása kezdődött meg.

Az igények felmérése alapján tisztázódott, hogy néhány meghatározott rekord szerkezetű file létrehozására, valamint a rekordokon belül néhány mező szerinti lekérdezést és módosítást lehetővé tevő programokra van a felhasználónak szüksége.

Részben a felhasználói igények várható módosulásai okozta problémákat megelőzendő, részben feltételezve, hogy hasonló felhasználói igények is kielégíthetők egy általánosított, a konkrét igényeket túlhaladó programrendszer kidolgozásával, a feladat általános megoldása mellett döntöttünk. Ezt indokolta az is, hogy a hazánkban installált számítógépek többsége batch-üzemű feldolgozást végez, akár tudományos kutatások segítésére, akár különböző ipari, vagy kereskedelmi folyamatot kísérő információ feldolgozására használják.

Bizonyos területeken minőségi ugrást jelentene /nyilvántartási rendszerek/, máshol viszont eleve követelmény lehet /helyfoglaló rendszerek, vezetői információs rendszerek/ a számítógép real-time üzemű alkalmazása.

Az általános megoldás mellett szólt az is, hogy így a hazai gyártmányú R-10 számítógép alkalmazási programkészletét, és ezzel a felhasználási területek körét bővíthetjük, összhangban az Intézet

célkitűzéseivel.

HARDWARE KOMPONENSEK

A felhasználói programrendszer kidolgozásánál a felhasználónál üzembehelyezett R-10 konfiguráció lehetőségeiből indultunk ki, így ez tekinthető alapkiépítésnek:

Központi egység	32 Kbyte operatív memóriával	
800 Kbyte-os fix diszk		2 db.
VT 340 display		4 db.
VT 343 nyomtató		
MOM lyukszalag olvasó		
MOM lyukszalag lyukasztó		
VT 20101 operátori írógép		
TAM 200 modem	telefon vonalanként	2 db.

Természetesen kevesebb display-el is üzemeltethető a rendszer, és ha a display-ek lokális üzemben kerülnek felhasználásra, úgy a modemekre nincs szükség.

A display-ek vagy párhuzamos multiplexeren, vagy soros aszinkron illesztőegységen keresztül csatlakozhatnak a számítógéphez.

A felhasználói program megírásánál ügyeltünk arra, hogy mindkét lehetőséget biztosítsuk, sőt a két csatlakoztatási megoldás együttes alkalmazása is megoldott. Az üzembehelyezett rendszernél három display a multiplexer csatornán, egy pedig TAM 200-as modemek és telefonvonal felhasználásával 15 kilométer távolságból aszinkron csatolóegységen keresztül csatlakozik a rendszerhez.

Érdeemes még talán annyit megjegyezni, hogy az installált rendszerben a display-ek ciril opcióval, a sornyomtató latin és ciril jelkészlettel rendelkezik, így a felhasználói program alkalmas orosz nyelvű szöveg fogadására, ill. kiírására is.

Ez alól csak a konzol írógép kivétel /csak latin betűs klaviatúrával rendelkezik/, de ez nem okoz problémát, mivel itt csak a rendszer beindításánál, vagy hibajelzésnél jelenik meg néhány karakternyi információ.

ALAP-SOFTWARE

A rendszer a VIDEOTON által a fenti konfiguráció kiszolgálására generált RTDM monitor felügyelete alatt fut. Speciális ez a monitor abban a tekintetben, hogy a soros aszinkron és a multiplexeren keresztüli display kezelést biztosító handlert is tartalmazza. Megemlítjük, hogy a két handler interface nem teljesen azonos, az eltéréseket felhasználói program szinten kellett kompenzálni. A felmerült problémák gyors megoldását elősegítette a gyártó cég szakembereivel folytatott hatékony és közvetlen együttműködés.

A felhasználói program kidolgozásakor felhasználtuk a géppel szállított FMS-M minidiszkes file kezelő rendszert, így nem kellett külön file kezelő modulokat készíteni. Ez a file kezelő rendszer a könyvtár adatzónáján létesített file-ok kezelésére hivatott; a file megnyitásával, lezárásával, rekordok file-ba való kivitelével és beolvasásával kapcsolatos feladatokat látja el. A gyakorlat azt mutatta, hogy jól használható eszköz adatkezelési feladatoknál, de feltétlenül szükséges némi időt fordítani a rendszer megismerésére és gyakorlati kipróbálására. Kis módosítást kellett például végrehajtani a file kezelő rendszerben, mert a file név definiálásnál a ciril betűket nem tekintette alfabetikus karakternek.

A fenti hardware és software eszközökre alapozva dolgoztuk ki a felhasználókat time-sharing üzemmódban kiszolgáló információs rendszert, mely az alábbi lehetőségeket biztosítja.

A RENDSZER SZOLGÁLTATÁSAI

A kifejlesztett programcsomag lehetővé teszi tetszőleges számú

és rekordszerkezetű file

- generálását
- lekérdezését
- módosítását
- karbantartását

A file-ok karbantartására, törlésére, az időlegesen nem használt file-ok kimentésére, visszavitelére, illetve a biztonsági okokból készitendő másolati szalagok előállítására szolgáló modulokat tartalmazó file-karbantartó program teszi teljessé a time-sharing szolgáltatást nyújtó programot.

A file-ok számára, az egyes file-ok terjedelmére vonatkozó korlátozást csak a rendelkezésre álló háttér-tároló kapacitása ad. A program által megszabott, az ésszerűség által diktált és könnyen betartható korlátozás, hogy a rekordok maximális hossza 1024 karakter lehet. A rekordok tetszőleges méretű, de maximum 20 mezőre bonthatók.

File generálás történhet az adatok meghatározott szintaktika szerinti lyukszalagra vitele után batch üzemi generálással, illetve "üres" file generálása után on-line üzemben, valamelyik display-ről tölthető fel a file. Batch üzemben felvitt file javítása is történhet on-line üzemben.

Az információs rendszerben tárolt adatok védelme többszintű és a kívánt biztonsági követelményeknek megfelelően alakítható ki. Így például a felhasználó által beírt "kulcsszó" és a felhasználó nevének tesztelése után jogosult a kezelő személy

- a file nevek
- a kulcsszó által meghatározott file-struktúrák és adatok lekérdezésére
- a kulcsszó által meghatározott file-ok módosítására.

A felhasználónak módjában áll minden egyes lekérdezésnél megvál-

toztatni a kulcsszavát ezzel is csökkentve a jogosulatlan hozzáférés lehetőségét.

Lehetőség van a file-ok display-ekhez történő hozzárendelésére is, ha a felhasználói igények ezt szükségessé teszik.

A rendszer üzemeltetésének biztonságát és az üzemeltetési fegyelmet szolgálja a rendszerben lévő automatikus naplózás. Minden hozzáférésről a diszken lévő napló file-ba bejegyzés történik, rögzítve a display számát, a felhasználó nevét, a file nevét és a hozzáférés módját /lekérdezés, módosítás/.

Műszak végén a rendszer lekapcsolásakor a sornyomatón a hozzáférések sorrendjében kerülnek kilistázásra az egyes hozzáférésekre vonatkozó bejegyzések.

A lekérdezni vagy módosítani kívánt rekordok azonosítása, a definiált mezők bármelyike szerint történhet egyenlőség, kisebb, nagyobb illetve intervallum relációkkal. A különböző vagy azonos mezőkre megadott fenti relációk logikai ÉS/VAGY kapcsolatokkal láncolhatók és így a kiválasztott rekordok halmaza a kívánalmaknak megfelelően szűkíthető, illetve bővíthető. A parancsok által meghatározott rekordokból kiválaszthatók és táblázatba rendezhetők a látni, illetve módosítani kívánt mezők. A kívánalmaknak megfelelően a lekérdezésekről, illetve módosításokról a diszk munka file-jaiban "hard-copy" készülhet a felhasználó igénye szerint, mely a lekérdezés/módosítás után megjelenik a sornyomatón.

A felhasználó munkáját befejezve logikailag lezárja a rendszert az általa használt display-en és újabb felhasználó csupán az előzőekben vázolt jogosultság ellenőrző eljárás után férhet az információs rendszerhez.

A felhasználó és a rendszer közötti dialógus három nyelven folyhat /magyar, orosz, angol/ és az egész rendszer alkalmas latin és ciril betűs információk kezelésére.

A kommunikációs nyelvek egyszerű módon változtathatók, és minimális beavatkozással bővíthető az alkalmazható nyelvek köre. Minden

felhasználó tetszés szerint választhat a megadott három nyelv közül, és az egyes display-eken egymástól függetlenül különböző nyelveken folytathat az információs rendszerrel a dialógus.

A rendszer párbeszédes üzemben történő vezérlésével az ember-gép kapcsolat olyan formáját kívántuk kialakítani, ami minimális ki-képzési időt igényel. A gyors működést azzal segítettük elő, hogy a lehetséges válaszok az egyes kérdéseknél megjelennek a képernyőn, de válaszként a felhasználónak mindig csak a felsorolt lehetőségek közül kiválasztott szó első betűjét kell a klaviatúrán leütetni. Például a

LEKERDEZES:NEV/REKORD/ADAT/VEGE?

LEKERDEZES:

kiírás a display-en sorrendben a

- file nevek kiírása
- egy file rekord szerkezetének kiírása
- adat lekérdezése
- a lekérdezés befejezése

alternatívák közötti választásra szólít fel. Az első karakter az N, R, A vagy V betűk egyikének leütése a kiválasztott funkció végrehajtását eredményezi.

A rendszer működésének meggyorsítását szolgálja az a lehetőség is, hogy a felhasználó, amikor a file vagy mező azonosítására van szükség, akkor ezt nemcsak az azonosító név, hanem a sorszám bebillentyűzésével is elérheti.

A rendszer szolgáltatásainak vázlatos ismertetésével reméljük sikerült érzékeltetni a kidolgozott információs rendszer flexibilitását és széleskörű felhasználási lehetőségét.

A FELHASZNÁLÓI PROGRAMRENDSZER STRUKTURÁJA

Nem célunk a programrendszer részletes ismertetése, ezért a felépítés

rövid áttekintése mellett csak néhány jellemző problémára és azok megoldására térünk ki.

A programrendszer az R-10 assembler nyelvén került megírásra, így az ismertetés egyes részeinél az utalások esetleg csak az R-10 assembler-ét ismerők részére lesz élvezhető.

Törekszünk azonban az egyes megoldások géptől és programnyelvtől független megfogalmazására.

A program teljesen a modularitás elvei alapján épül fel, az egyes modulokat külön-külön tesztelve építettük be a programba. Egy-egy modul terjedelme 100-200 utasítás körül van.

A rendszer tervezésénél és kidolgozásánál a top-down elvnek megfelelően jártunk el, a munkát a legfelső szint, a főbb funkciók megtervezésénél és az ezek vezérlését realizáló modulok kidolgozásánál kezdtük el és haladtunk az egyes részfunkciók teljes kialakítása felé. Meg kell azonban említeni, hogy a munka első szakaszában igyekeztünk néhány alapvető funkciót végző modult definiálni és kidolgozni, amelyekre minden szinten szükség lehet.

Alapvető problémát jelentett és úgy véljük jelent minden hasonló rendszer kiépítésénél, hogy a rendelkezésre álló tárkapacitás jelentős részét "elviszik" az egyes display-eknek, azaz felhasználóknak fenntartott I/O puffertérületek. Esetünkben például csak a diszken lévő file-ok puffertérülete 1024 byte, azaz 1 Kbyte felhasználónként! És akkor még hol van a "hard-copy" részére fenntartott munka file-ok puffere, a display-ek I/O puffere, a naplózás puffertérülete!

A megoldás csak az lehetett, hogy alaposan mérlegelni kellett, melyek azok a puffertérületek, amelyeknek állandó helyet kell biztosítani az operatív memóriában, a többinek pedig egy közös helyet fenntartani.

Az egyes felhasználók puffereinek tartalmát a diszken tárolja a rendszer és mindig csak az éppen szükségesek kerülnek az operatív tárba.

A sorozatos diszk átvitelek ugyan némileg lassítják a rendszer működését, de ez a felhasználó számára nem jelent érzékelhető késedelmet.

Az előzőekben említett problémákat a "szervező" modul oldja meg, mely gondoskodik a diszken tárolt /display-enként különböző/ információknak az operatív tár állandó területére történő betöltéséről, továbbá a display-enként különböző, de az operatív tárban tárolt mezők címének aktualizálásáról.

A szervező modul az R-10 pultján kijelölt display-eket aktivizálja csak, lehetővé téve a rendszer további védelmét illetéktelen hozzáféréssel szemben, és egyben módot nyújt a rendszer optimális kihasználására a konkrét felhasználók számának figyelembevételével.

A speciális szervező-modul eredményeként a programrendszer moduljai - kevés és jól definiálható szabály betartásán túlmenően - olyan felépítésűek, mintha csupán egyetlen display-re dolgozna a rendszer.

A modulokat két csoportra osztjuk:

- a./ egyszeres lefutású modulok
- b./ többszörös lefutású modulok

Többszörös lefutású moduloknak nevezzük azokat, melyek display, sornymatató, vagy lyukszalag perifériát használnak. Ezek a modulok input/output átvitel beindítása után megszakításra kerülnek és az I/O átvitel ideje alatt más display-eket is kiszolgálhatnak.

Ezért az ilyen moduloknál a megszakítási pontok közt az aktuális paraméterek mentéséről gondoskodni kell. A több display-t kiszolgáló egyetlen perifériák /erőforrások/ - sornymatató, lyukszalag állomás, operátori konzol - dinamikus lefoglalásával és szabaddá tételével a rendszer nagy hatékonysággal tudja a felhasználók igényeit kielégíteni.

A display-k kommunikációs / I/O / vezérlése olyan megoldású, hogy

egyaránt alkalmas a lokális üzemi multiplexeres, vagy a távadatfeldolgozásnál használatos soros-aszinkron információátvitel kiszolgálására.

A RENDSZER ALKALMAZHATÓSÁGA

A rendszer információs bázisa a sajátos helyi igények szerint állítható össze és hatékonyságát erősen befolyásolja a felhasználó által definiált rekord-struktúra célszerűsége.

A rendszer több szakmai bemutatón kívül az 1975. évi Budapesti Tavasz Vásáron is kiállításra került, ahol - raktározás, személyi nyilvántartás és kimenő levelezés - minta file-ok kerültek bemutatásra.

A fenti példákon túlmenően létrehozható egy olyan vezetői tájékoztatást célzó adatbázis is, mely egy gyár termékeinek nomenklaturáját, azok gyártási ütemtervét, a beszerzés és kiszállítás koordinációs tervét és valamennyi tevékenységre vonatkozó határidőket gyűjti, rendszerezi és szolgáltatja.

A rendszer segítségével lényegesen leegyszerűsíthető a raktárról szállító kereskedelmi vállalatok ún. diszponibilis készlet nyilvántartása, valamint nagyobb szállodák, utazási irodák helyfoglaló rendszere is.

A kesszámítógépes információs rendszer egészségügyi területen - például kórházi ágynyilvántartásnál, betegirányító szolgáltatásnál stb. - is hatékonyan alkalmazható.

További lehetőségeket jelent az a tény, hogy a programok tovább fejlesztésével a rendszer adaptálható az R-12-re, így az alkalmazások köre kiszélesíthető olyan adathalmazokat kezelő területekre is, ahol egy R-10 kesszámítógép háttértárolói kevésnek bizonyulnak.

FOLYAMATIRÁNYÍTÓ SOFTWARE RENDSZERTERVEZÉSI PROBLÉMÁI

Kondorosi Károly, Langer László, Megyeri József,
Risztics Péter
Budapesti Műszaki Egyetem Folyamatszabályozási Tanszék
Mosoni Imre
Videoton Fejlesztési Intézet

BEVEZETÉS

Előadásunk a "Testvériség" szovjet-magyar gázvezeték számítógépes irányítórendszerének ismertetésével, és a folyamatirányító software rendszer tervezési problémáival foglalkozik. A problémák nagy része általános érvényű, így az előadás felhívja a felhasználók figyelmét a technológia, az irányító rendszer, a software rendszer és a megvalósítandó funkciók kölcsönhatására, az összhang megteremtésének szükségességére.

A TECHNOLÓGIA

A "Testvériség" gázvezeték, mint irányítandó technológia az alábbi sajátosságokkal rendelkezik:

Folytonos, állandó felügyeletet igénylő, lineárisan nagy kiterjedésű, (több száz km), az emberi felügyeletet nem igénylő állomásokon vannak az ellenőrző pontok. Vegyes dinamikus tulajdonságú, a vezeték jellemző paraméterek viszonylag lassan, míg az egyes berendezések (pl. kompresszor állomások) paraméterei gyorsan változnak. Az energia szállítás és a fogyasztók kiszolgálása miatt jó, központi áttekinthetőséget igényel.

A GÉZVEZETÉK IRÁNYÍTÁSI FOLYAMATA

Az irányító rendszer a gázvezetéki technológiának megfelelő hierarchikus felépítésű. A legalsó szinten a vezetékre ill. csomópontjaira telepített állomási irányító rendszer helyezkedik el. Az ezekben összegyűjtött információk a vezetékszakasz diszpécserközpontjába kerülnek, ahonnan a távadatátvi-

teli rendszer közvetítésével jut az információ a központi, üzemviteli központba. Itt helyezkedik el a telemechanika vezérlő egység a speciális kezelő berendezésekkel (sématabla, irányító pult) és a VT 1010 (R 10) számítógép, amely nyiltláncu, felügyelő irányítást valósít meg. A döntés és a beavatkozás a kezelő személyzet feladata marad, bár a számítógép szolgáltatásait igénybe veszi.

A központi számítógép technológiai felügyelő feladatköre:

- Analog folyamatváltozók rendszeres mérése és feldolgozása (dimenzionálás, határérték-tullépések figyelése, változási sebesség figyelése, stb.).
- Kétállapotú jelzések (zavar- és vészjelzések) kezelése.
- Számított változók meghatározása és feldolgozása (korrekciós áramlásmérés, hozamintegrálás, anyagmérleg készítés).
- A folyamat berendezéseinek vezérlése (tolózárok működtetése).
- Kijelzések kiadása a kezelő számára (nyomtatott üzenetek: üzemi napló, eseménynapló; analog regisztrátumok; mérési és számítási értékek számkijelzőkön; lát- és hangjelzők működtetése).
- A kezelő által kért rendszer módosítások végrehajtása.

Az irányítási rendszer kezdeti kiépítésben alkalmas max. 30 db állomás adatainak (210 db jelzési szó, 280 db mérési szó) fogadására, tárolására, feldolgozására. A telemechanikai rendszer 200 baud-os jelátviteli sebessége következtében ezen kiépítésnél a várható adatbeviteli ciklusidő értéke 120 sec körüli érték.

A rendszer végleges kiépítésben alkalmas 80 db állomás adatainak (1000 db távmérés, 2500 db kétállapotú jelzés) fogadására, tárolására, feldolgozására.

AZ IRÁNYÍTÓ SOFTWARE RENDSZER

A rendszer funkcióit az irányító program rendszer biztosítja, amely két fő részből tevődik össze: a VT 1010 alapsoftware elemek és a felhasználói programrendszer.

Az irányítási feladat megoldása érdekében a következő lényesebb alapsoftware elemeket **használjuk**:

Handlerek, matematikai könyvtári modulok, folyamatirányító real-time monitor (PCM), stb.

A PCM monitor a különféle folyamatirányítási alkalmazásoknál igényelt általános programfunkciókat valósítja meg és megkönnyíti az egyedi alkalmazásoktól függő felhasználói programrendszer kialakítását.

A Process Control Monitor (PCM) real-time típusu mérésadatgyűjtési és folyamatszabályozási feladatok, u.n. taskok futtatására alkalmas.

A PCM legfőbb szolgáltatásai:

- 128-ra bővíti a hardware által eddig 32-re korlátozott megszakítási szintek számát
- Közvetlen tároló segítségével az egyidejűleg futtatható feladatok összméretét 64 K byte-ról 2-300 K byte-ra növeli
- Különböző feladatok között kommunikációt biztosító eszközöket biztosít
- Szemafor rendszerrel rendelkezik a programok szinkronizálására
- Időzítés kezeléssel biztosítja, hogy a programok a külső környezettel szinkronizálhassák magukat
- Vezérlőkonzolon keresztül megadott operátori parancsokkal PCM tábláinak kiolvasása, módosítása ill. a PCM alatt futó programok futásának módosítása lehetséges
- A programok közös funkcióinak ellátására ujrabelépő szekciókönyvtár áll rendelkezésre

A PCM által kezelt minimális hardware konfiguráció: R 10 központi egység + 16 K memória konzolirógéppel, 400 K fixfejes

mágneslemez, az 1-2-3 IT szinteket kezelő kártya, valamint a real-time óra.

A PCM magas szinten multiprogramozott rendszer, amely 32 valódi és további 96 virtuális IT szinten futó program prioritás vezérelte futtatását engedi meg. A feladatokat több szempontból csoportosíthatjuk: prioritási szintjük, hozzáférésük, időzítésük szerint.

Prioritás szerint lehetnek

- 2-31 prioritású közvetlen feladatok (valódi hardware IT szint aktiválásával indíthatók)
- 33-127 prioritású u.n. elhalasztott feladatok virtuális IT szinten futnak (ezt az 1 szint multiplexálása teszi).
- 0 szinten futó program un. Back ground program nem real-time jellegű feldolgozások számára.

Hozzáférésük szerint lehetnek

- Tárrezidens feladatok a rendszer inicializálásától a következő újrainiciálásig az operatív tárban vannak (a MONITOR FOREGROUND, BACKGROUND zónájában helyezkednek el.)
- Diszkrezidens feladatok a diszk EP zónájában foglalnak helyet. Csak futásuk időtartamára kerülnek a tár MIDDLEGROUND zónájába, és ha egy magasabb prioritású feladat miatt a tárat el kell hagyniuk, un. swapping tevékenység folyik le és a diszk SW zónájában kerülnek elhelyezésre.

Időzítésük szerint lehetnek: időzítést nem használók; egyszeres futásra időzítettek; ciklikus futásra időzítettek.

A feladatok prioritásuk szerint kerülnek futásra. A PCM monitor két ütemező szerint futtatja a feladatokat: hardware és software ütemező szerint.

A hardware ütemező az R 10 megszakítási rendszere.

A software ütemező, scheduler a PCM 1. IT szinten futó rendszer programja. Táblái segítségével indítja a feladatokat.

A két ütemező egymással kölcsönös kapcsolatban van. A hardware ütemező indítja magát a software ütemezőt is, az 1. IT szint aktiválásával. Az utóbbi viszont közvetlen feladatokat

is indíthat, aktiválhat más IT szinteket is.

A feladatok 5 különböző állapotban lehetnek: végrehajtás alatt álló, végrehajtásra választható, várakozó, felfüggesztett, nyugalomban lévő.

Végrehajtás alatt álló feladat az R 10 felépítéséből következően csak egy van, ez rendelkezik egy adott pillanatban a gép erőforrásaival.

Választható minden olyan feladat, amelyet az operátor vagy valamelyik más feladat azonnali végrehajtásra kijelölt (választhatóvá tett).

Várakozó feladat eseményre, késleltetésre vagy erőforrás szabaddá válására várakozik, s annak megtörténte után választhatóvá válik.

Felfüggesztett feladatok saját magukat zárják ki a választható feladatok sorából. Ujra érvényesítésüket más feladat vagy az operátor kéri.

Nyugalomban van egy feladat, ha nem tartozik egyetlen előző csoportba sem.

A prioritási szintek 0-127-ig terjednek, ezen belül a prioritás 1-31-ig növekszik (hardware prioritás), 32-127-ig csökken (software prioritás) és a 0 a legalacsonyabb szint.

Program iniciálás és swapping

A tárrezidens programok egyszer kerülnek be a tárba a monitor iniciálásakor. A diszkrezidens programok a monitor iniciálásakor csak paramétereikkel kerülnek be a rezidensen kezelt rendszertáblákba. Egy feladat számára akkor keres csak helyet a monitor, ha az mint legnagyobb prioritású választható feladat diszken várakozik. Hely biztosítása érdekében a monitor folyamatban lévő vagy várakozó feladatokat is eltolíthat a tárból.

Input-output műveletek

A PCM az OS-10 operációs címéit használja. Lehetővé teszi

az operátor részére, hogy egy fizikai perifériához más-más operációs címkét rendeljen, ill. egy operációs címkéhez (logikai periféria) más-más fizikai perifériát rendeljen. A transzfer kérések egybeesése esetén a PCM minden fizikai perifériához várakozási sort épít fel, a kéréseket időrendi (FIFO) sorba állítja.

Supervizor hívások

A PCM monitor tartalmazza az OS-10 rendszer többi monitorjai által nyújtott supervizor szolgáltatásokat. Ezen felül rendelkezik néhány új szekcióval, amelyek a real-time szolgáltatásokat növelik.

Lehetővé teszi, hogy a felhasználó is definiáljon közösen használt ujrabelépő szekciókat, ezeket a rendszer iniciálásakor helyezzük el a monitorban és paraméteres-indexelt CSV utasítással hívjuk.

Operátori beavatkozás

A PCM lehetőséget ad az operátornak, hogy a konzolirógépen keresztül módosításokat hajtson végre a rendszer tábláiban ill. lekérdezze azokat. Az operátori kéréseket értelmező task overlay-ezett és az EP könyvtárban foglal helyet.

Rendszer konfiguráció

A PCM az OS-10-ben meglévő GSYS 10 program segítségével generálható könyvtáraiból. Ezáltal tetszőleges supervizor felépítést tár és diszk felosztást, periféria kezelést valósíthatunk meg.

Összefoglalva az R 10 Process Control Monitor multiprogramozott, foreground, middle-ground, back-ground szerkezetű monitor, amely fix prioritású feladatok ütemezéssel, periféria-kezeléssel, operátorkommunikációval, real-time feladatok megoldását teszi lehetővé.

Tetszőleges, OS-10.-ben meglévő nyelven irt feladatok futtatására alkalmas. Overlay-ezési és swappingelő monitorelemekkel a futtatandó feladatok összmérete jóval meghaladhatja az R 10 maximális kiépítésének megfelelő 64 K byte-ot. Rendszergenerálással tetszőleges R 10 konfiguráció kiszolgálására alkalmas,

A FELHASZNÁLÓI PROGRAMRENDSZER

A felhasználói programrendszer teljes egészében az adott alkalmazás igényeinek megfelelően, az adott feladathoz és a berendezésekhez igazodóan terveztük meg.

Elkészítése az alábbi kiindulási adatok alapján történt:

- Feladatspecifikáció
- Számítógépkonfiguráció
- A számítógéphez csatlakozó berendezések működésének részletes leírása
- A rendelkezésre álló folyamattírányító monitor és a számítógépgyártó cég által szolgáltatott egyéb programok (un. alapsoftware)

Az adatstruktúra valamint a programrendszert alkotó taskok és rutinok felépítését és kapcsolódását a feladatból adódó sajátosságok, a hardware adottságok, valamint a VT 1010 alapsoftware által biztosított szolgáltatások határozzák meg.

A feladat sajátosságából adódóan döntő az adatgyűjtés jellege és a feldolgozások.

A bemeneti adatok állomásonként csoportosítottak, azonos állomásról származó adatok csak az állomás valamennyi adatának helyes beérkezésekor fogadhatók el és dolgozhatók fel.

Az adatgyűjtés alapvető üzemmódja szabadonfutó ciklus, amelyben az utolsó állomás letapogatása után azonnal elkezdődik az újabb ciklus.

Operátori kérésre az alapciklusba beékelve egyes adatokat sűrítetten kell beolvasni.

Bármilyen Feldolgozást csak érvényes, formátumát tekintve helyes adaton lehet elvégezni.

A feldolgozások időzítés szempontjából: az adat-frissülés ütemében végzendő; rögzített ciklusidejű; operátori beavatkozással indított feldolgozások lehetnek.

Fizikai értékre való átszámítás és határértékvizsgálat minden adatra történik.

A többi számításra (hozam, különbség, trend, stb.) fajtánként 20-60 adat kerül.

A hardware adottságoknál a telemechanikai rendszer - az R 10 adottságain kívül - sajátosságai a leglényegesebbek. A telemechanika hir-format egysége és az állomások közötti adatforgalmat lebonyolító hircsatorna sebességéből és az információ formátumából adódóan a real-time numerikus bemeneti vonalakon történő két adatbeadás között kb. 100 msec telik el. Ez az idő a feldolgozó programok futtatására használható fel. Az adatgyűjtés ciklusidejét a hircsatorna sebessége korlátozza.

A fenti szempontok és sajátosságok figyelembevételével az adatstrukturát és a programrendszert a következőképpen építettük fel:

A mérési adatokat fizikai értékre átszámított formában feritrezidensen tároljuk. Az adatok állomáscímük és alcímük alapján kereshetők meg pointer-táblán keresztül. Az adatgyűjtés állomásonkénti szervezése miatt egy állomásnyi nyers adat tárolására szolgáló puffterületet tartunk fenn.

A feldolgozások közül a minden mérési értékre való határértékfigyelés és fizikai értékre való átszámítás paramétereit az adattárhoz hasonló szervezésben tároljuk.

A többi feldolgozás az operandusokat definiáló címtáblákat és az eredményeket tároló számítási táblázat használja.

A programrendszert két irányból építve alakítottuk ki.

Egyrészt a rendszer feladatainak (vezérlés, adatgyűjtés, naplózás, stb.) megfelelő bontásban u.n. master-taskokat készítettünk, amelyek az adatmozgatást és feldolgozást végző, valamint a kimeneteket generáló taskok és közös rutinok megfelelő futtatását szervezik.

Másrészt az adattáblák és kimenő információk formátumának ismeretében az egyszerűbb feldolgozási lépésekre közös rutinokat, az összetettebb, de több feladat során alkalmazott lépésekre taskokat specifikáltunk. Ezek futtatását vezérlik a master-taskok.

A rendszer működését vezérlő és a feldolgozásokat paramétereikkel ellátó és azok változtatását végző operátori parancsok párbeszédese jellegűek.

RENDSZERTERVEZÉSI TAPASZTALATOK

A számítógépes irányító rendszer tervezésének kulcskérdése a megfelelő feladatspecifikáció.

A feladatspecifikáció tartalmazza a paraméterek értékvariációjának számát. Ha a feladatspecifikációban egy-egy paraméterre túl sok értékvariációt engedünk meg, jelentős hasznos memória területet veszíthetünk el.

A feladatspecifikációban általában előírják az adatok ábrázolási és feldolgozási pontosságát. A megkívánt pontosságnak összhangban kell lennie az alkalmazott mérőműszerek pontosságával, hiszen nincs értelme a számítógépen belüli feldolgozás eredményeire nagyobb pontosságot előírni, mint a kiinduló adatok pontossága. A túlzott pontossági igény felesleges memória felhasználást és a feldolgozási idők indokolatlan megnövekedését eredményezi.

Jellegzetes hiba pl. a feladatspecifikációban a túlzott mennyiségű adatkivitel előírása. Tul. gyakori naplók nyomta-

tása, felesleges lyukszalagos adatkivitel, stb. Aszámítógép megjelenése az irányító rendszerben felvetette a közvetlenül mért folyamatváltozókon alapuló számítások elvégzését, így pl. gázszállításnál a gépi adatok alapján történő számlázás gondolatát. A megoldás látszólag egyszerű, hiszen a hozamszámításokat és a pillanatértékek integrálását a számítógép el tudja végezni, az adatokat megfelelő ideig tárolni tudja és a kívánt formátumban meg is jeleníti. Problémát okoz azonban a hitelesség és az illetéktelen adatmódosítással szembeni védelem biztosítása. Hagyományos fogyasztásmérők (érzékelő és kijelző együttesen) hitelesíthetők, a megfelelően elhelyezett ólomzárakkal az illetéktelen beavatkozás megállapítható. Számítógépes elszámolásképzés esetén a "fogyasztásmérő" a hagyományos értelemben nem körülhatárolható, Ólomzárakkal nem védhető, stb. Ezekben a kérdésekben tudomásunk szerint világviszonylatban sincs egyértelmű állásfoglalás.

Véleményünk szerint néhány kísérletet kell végezni, amelyek tapasztalatai alapján az Országos Mérésügyi Hivatal kialakíthatja ezzel kapcsolatos állásfoglalását.

A feladatspecifikáció gyakran tulzott rugalmasságot követel meg a számítógéptől. Jellegetes igény például a háttér munka igény. Ezek a követelmények szükségtelenül bonyolítják a programrendszert és hátrányosan befolyásolják a rendszer megbízhatóságát. Kimondottan veszélyesnek és megengedhetetlennek tartjuk a közvetlen irányítást végző számítógépen olyan háttérmunkát futtatni, amely pl. valamilyen helytelen kezelői beavatkozás folytán - a normál folyamatirányítási funkciók ellátását veszélyezteti.

A programrendszer elkészítése közben felvetődő problémák egy része kellő tapasztalattal és gondos mérlegeléssel a tervezés megelőző fázisaiban kiküszöbölhető, de mindenképpen cél-

széri ha a megvalósításban együttműködő vállalatok és intézetek képviselőiből álló csoport dönt a felvetődő műszaki kérdésekben.

A TPA-i KISSZÁMÍTÓGÉP MAGASSZINTŰ REAL-TIME
PROGRAMRENDSZERE

Buday László

MTA Központi Fizikai Kutató Intézet

A real-time rendszer jellegzetessége, hogy a "külvilág eseményei" által vezérelt, azokra gyorsan reagáló rendszer. A "valódi" /másodpercenként mért/ idő vezérlő hatása is beleérthető ebbe, hiszen az idő múlását is események /a real-time clock interrupt-jai/ jelzik a számítógépnek. Az ilyen jellegű rendszer megvalósításának hagyományos módja az, hogy a teljes feladatot viszonylag kis méretű és rövid futási idejű programokkal elvégezhető, de azért értelmes, kerek egészet alkotó részfeladatra /task-ra/ bontjuk. A real-time executive feladata ezen task-ok megfelelő sorrend szerinti futtatása. Együttal az is látható, hogy a kisszámítógépek szűkebb memóriakapacitása és szerényebb utasításkészlete nem komoly korlátozó tényező, hiszen ma már rendelkezésre állnak nagy sebességű, nagy kapacitású háttértárolók, komolyabb aritmetikai igény pedig általában nem szokott felmerülni. Rendszereink további jellegzetessége a megnövekedett periféria igény, elsősorban az ún. real-time perifériák vonatkozásában. Ezek sokfélesége, univerzálisan nehezen, vagy egyáltalán nem kezelhető voltak elég sok problémát jelent különösen akkor, ha kezelésüket egy magasszintű nyelv kezei között akarjuk megoldani. Ilyenkor általában elkerülhetetlen egyedi periféria-drivereket írása és a rendszerbe való beillesztése.

AZ INDAL NYELV

AZ INDAL /INDustrial Data Acquisition Language/nyelv az előzőekben ismertetett elveknek megfelelően felépített magasszintű nyelv. A nyelv négy alapvető szegmense a következő:

I. Feladatspecifikáló szegmens

Itt deklarálnak a különleges kezelést igénylő perifériákat

/multiplex és interrupt device-ok/, valamint a közös adatmezőt.

II. PHASE szegmens

A szegmens ACTIVITY szekciója tartalmazza a "menetrendező" utasításokat:

#100 DQ SNAP #10 EVERY 5 SEC PRIORITY 3

#101 DQ SNAP #11 AT 14:15 PRIORITY 9

#102 DQ SNAP #12 DELAY 10 MIN PRIORITY 5

Ezek az "utasítások" értelemszerűen bizonyos task-ok /SNAP/ futtatásra való előjegyzését írják elő időben ciklikusan, egy bizonyos időpontban, illetve egy eseményhez /TIMER START/ képest valamennyi késleltetéssel.

A szegmens ACTION szekciója deklarálja az INTERRUPT SNAP-et, és itt írhatunk elő bizonyos iniciáló előjegyzéseket.

.ACTION

DQ SNAP #20 PRIORITY INTERRUPT

TIMER(START,#100)

DQ SNAP #30 PRIORITY 1

Az itt deklarált un. INTERRUPT SNAP kerül előjegyzésre az INTERRUPT DEVICE-ok bármelyikének jelentkezésekor. A TIMER utasítással indíthatjuk /TIMER START/, illetve állíthatjuk le /TIMER STOP/ az "idő múlását" a megfelelő ACTIVITY utasításban. A DQ utasítások nem szubrutinszerű hívások, hanem futtatási előjegyzések a várakozólista megfelelő prioritási szintjére.

III. SNAP szegmens

Ez a szegmens felel meg a bevezetőben említett task-nak. A deklarációs részben lokális adatmezőt és FORMAT utasításokat specifikálhatunk, míg a PROCESS szekcióban foglalnak helyet a BASIC-szerű végrehajtható utasítások. Itt említjük meg, hogy a real-time perifériáknak szóló input/output utasítások /GET/SEND/ azonos szerkezetűek a hagyományos perifériákra /TTY, PTP stb/ vonatkozó utasításokkal, az adatlista elemeinek értelmezését a már említett speciális periféria-driver-ek végzik.

A végrehajtható utasítások között szerepelhetnek a PHASE szegmens ACTION szekciójában megismert TIMER és DO utasítások is.

Végül lehetőség van arra, hogy az INDAL nyelvű utasítások mellett TPA assembler utasításokat használjunk, sőt az assembler blokkok használhatják az INDAL program változóit és viszont.

IV. SZUBROUTIN szegmens

A SNAP-hez hasonló szerkezetű szegmens és a különböző SNAP-ekben előforduló azonos feladatok elvégzésére használhatjuk.

AZ INDAL INTERPRETER

Az INDAL COMPILER a forrásprogramot ún. "vektorkódok" sorozatára fordítja le. Ez a forma valahol a compiler és az interpreter szint között van, a run-time rutinoknak ui. nem valami elvont azonosítója, hanem a belépési címe kerül a lefordított programba. Az INDAL interpreter a run-time rutinokon kívül tartalmazza a futtatásvezérlő-menetrendező executive-ot és a standard device-ok /teletype, clock, disk stb/ driver-eit.

Az INDAL program összes szegmensei a közös adatmező kivételével disk rezidensek, és csak a végrehajtásuk idejére kerülnek az operatív memóriába.

A várakozólista 11 prioritási szintre van tagolva. Az első hét szint az ún. foreground szint. Ez azt jelenti, hogy ha egyszer egy SNAP végrehajtása foreground prioritáson megkezdődött, akkor azt másik előjegyzés nem függesztheti fel /még magasabb prioritásu sem/. Ezzel szemben az ún. background prioritásu SNAP-ek futása megszakítható, ha közben foreground előjegyzés történt.

Az INDAL interpreter a prioritásuk sorrendjében futtatja a SNAP-eket. Ha valamelyik szinten több előjegyzés van, akkor a korábban előjegyzett SNAP kerül futtatásra.

Az INDAL interpreter részévé válnak az előbb említett speciális real-time periféria-driver-ek, sőt a felhasználó által megírt speciális függvények is. Ezeket megfelelő kódolási szabályok betartásával a TPA assembler nyelvén kell megírni. Ezeknek a rendszerbővítő elemeknek a beépítését egy erre a célra készült rendszergeneráló program végzi. A beépített elemek adatait többféle nyilvántartásba is bejegyzi, ilyen módon ezekről a bővítésekről a compiler is tudomást szerezhet.

AZ INDAL RENDSZER KONFIGURÁCIÓIGÉNYE

TPA-i számítógép 16 K szó operatív memóriával

Bővített aritmetikai egység

Négy szintű interrupt opció

Teletype

256 K szó kapacitású diszk

Real-time clock

Szalagolvasó

Bővítési lehetőségek:

Operatív memória 32 K szóig

Diszk 1024 K szóig

További teletype-ok

Szalaglyukasztó

CANAC

•
•
•

AZ INDAL RENDSZER FELHASZNÁLÁSA

Az INDAL rendszer segítségével valósítottuk meg a Dunamenti Hőerőmű mérési adatgyűjtő rendszerét.

AZ R10 SZÁMÍTÓGÉP MULTIPROGRAMOZÁSÁNAK NÉHÁNY KÉRDÉSE

Kotsis Erzsébet - Lugosi Károly

VIDEOTON Számítástechnikai Gyára
Fejlesztési Intézet

A VIDEOTON Számítástechnikai Gyára Fejlesztési Intézetében az R10 számítógép operációs rendszerét az un. OS-10-t dolgozzuk ki.

A real-time operációs rendszer egyik alapelemeként fejlesztettük ki a PCM monitort, amely az R10 multiprogramozhatóságának kihasználását hivatott növelni.

Tapasztalataink szerint nagy real-time jellegű feladatok megoldásánál a rendszertervezők és programozók munkáját nagymértékben megkönnyíti ha az elvégzendő munkát kis önállóan tekinthető részfeladatokra bonthatják, és ezeket kis önállóan tekinthető programmal oldják meg.

Nagy kiépítésű, perifériákkal bőven ellátott R10 gépeknél az eredetileg rendelkezésre álló 32 megszakítási szint nagy részét handlerek, megszakítás kezelő programok foglalják el. A fennmaradó néhány szint már nem teszi lehetővé a megfelelő számú részprogramra bontást.

A felhasználói programok összmérete nagyobb feladatok esetén gyakran meghaladja a R10 maximális 32 K-tárméretét. Az OS-10 rendszerben általánosan alkalmazott overlay technika nem jelent mindig megoldást részben az overlay gyökerek helyfoglalása miatt, részben mert a futásidő tetemes részét a diszkműveletek ideje foglalja el s ez a válaszidőt rontja.

Ismertetett szempontjaink figyelembevételével a PCM monitort az OS-10-ben meglévő real-time monitorokhoz képest két lényeges új tulajdonsággal terveztük:

- 32-128 program "egyidejű" futtathatóságának biztosítása
- a futtatandó programok összmérete 32-300 K lehet fixfejes mágneslemez bevonásával.

Dolgozatunkban e két funkció megvalósítását tárgyaljuk részletesen.

Virtuális megszakítási szintek

128 program futtatása a meglévő 32 hardware megszakítási szint mellé 96 új szint bevezetését igényli, ezek az új software-szen szimulált szintek a gépi megszakítási szintekhez hasonlóan prioritással rendelkeznek.

Az új szintek felett már nem hardware megszakítás kezelő, hanem egy rendszerprogram az ÜTEMEZŐ felügyel. Az újonnan bevezetett prioritási szinteken futó programok az 1. hardware megszakítási szinten futnak. Ugyancsak ezen a szinten fut az ÜTEMEZŐ is.

Az ÜTEMEZŐ

A virtuális szintek bevezetésével két új programosztály jött létre.

- a hardware IT szintekhez kötött programok, ezeket közvetlen programoknak nevezzük, mert a hardware IT érvényrejutása esetén azonnal lefutnak.
- virtuális szinten futó programok, ezeket elhasztott programoknak nevezzük, mert futásuk egy másik program, az ÜTEMEZŐ lefutása után történhet meg.

A PCM monitor alatt tehát két ütemező fut.

- a hardware megszakítás kezelő rendszer
- ÜTEMEZŐ rendszerprogram.

Vizsgáljuk meg a két ütemező működését és segédeszközeit.

Megszakítás kezelő

- akkor működik, ha egy IT kérés érkezik illetve egy futó IT szint működése befejeződött
- az aktuális szint számát gyorsregiszterben tárolja
- az egyes IT szintek állapotát szintenként 3 biten tárolja. Ezek
 - D IT kérés jelzése
 - V érvényre juttathatóság jelzése
 - A külső IT kérés teljesíthetőségének jelzése.
- segédtábla

CPT vagy kontextuspointer tábla, amely az egyes szintekhez tartozó kontextusok abszolút címét tartalmazza.

ÜTEMEZŐ

- működik minden 100 ms-ban
vagy akkor ha egy virtuális prioritású program befejezi futását
várakozik
felfüggesztődik illetve
ha egy program kéri, hogy az ÜTEMEZŐ fusson le.

- az aktuálisan futó program számát a memória egy byte-ján tárolja
- az egyes szintek állapotát egy a memóriában elhelyezett táblában tárolja minden szinthez egy byte-ot használva fel. Ennek az ugynevezett STATUS táblának egy byte-ja a következő felépítésű

A W D O S R M C

ahol a bitek jelentése:

A a program aktiv, kerüljön végrehajtásra
W a program eseményre vár
D a program az operatív tárban van
O a feladat belépési pontján áll
S felfüggesztett program végrehajtása az A bit állapotától függetlenül tiltott
R tárrezidens program
M elmozditható program
C ciklikus program.

Az ütemező a fenti bitek közül csak az A, D, O, S biteket kezeli. A fennmaradó bitek más rendszerprogramok számára szükségesek.

- segédtáblák

az ÜTEMEZŐ használja a fenti STATUS táblán kívül a CPT táblát is, amelyet az új szintek bevezetésének megfelelően meghosszabbít.

Az ÜTEMEZŐ algoritmus

A felesleges futás elkerülése céljából a PCM tárolja a mindenkor aktív feladatok számának összegét, az ÜTEMEZŐ minden futása alkalmával eltárolja ezt az összeget. Következő lefutásánál összehasonlítja az aktuális és a megelőző futás idején volt összeget, ha ezek megegyeznek, azt a programot futtatja tovább, amely utoljára futott. Ha az összeg 0 a 0. szint fut. Abban az esetben, ha új feladatot kell kiválasztania, megvizsgálja először a STATUS tábla közvetlen feladatokra vonatkozó részét. Aktiválja a legnagyobb prioritású aktívát közülük. Majd áttér az elhalasztott feladatokra és aktiválja közülük a legmagasabb prioritású tárban lévő. Ha a legpriorább program nincs a tárban, aktiválja a TÁRKEZELŐ programot.

Dinamikus tárkezelés

Az elhalasztott programok mérete és száma megkívánja, hogy azok az operatív tárban csak aktív működésük idejére foglaljanak helyet. Az ilyen programok diszkrezidensek. Ha az ÜTEMEZŐ észleli, hogy egy diszkrezidens program aktív, felszólítja a második megszakítási szinten futó TÁRKEZELŐ rendszerprogramot, hogy töltsen a tárba a kért programot.

Az ÜTEMEZŐ és a TÁRKEZELŐ szinkronizálását a STATUS tábla és egy, a kért program számát tartalmazó memóriarekesz biztosítja.

Az operatív tárban a monitor fenntart egy területet, amely csak és kizárólag a diszkrezidens programok futtatására szolgál. A terület nagysága 1-2⁴ K lehet. Gyakorlatilag a legnagyobb diszkrezidens feladat mérete az alsó határ, és a felhasználó által egyéb célokra el nem foglalt szabad területet teljes egészében magában foglalja. Ezt a területet 8 egyenlő részre osztjuk ún. dichotomikus módszerrel.

Fenti módszer lényege, hogy egy zónát felezéssel addig oszt, amíg a kapott blokk fele már kisebb az igényelt méretnél.

A dichotomikus felosztást "first fit" módszerrel együtt alkalmazva a memória allokálás következő algoritmusát valósítjuk meg:

A diszkrezidens programokat 4 osztályba soroljuk aszerint, hogy hány felezést kell végrehajtani ahhoz, hogy egy szükséges méretű memóriablokk előálljon.

Egy ilyen blokkba két program tölthető a blokk kezdetétől előre és a végétől visszafelé, attól függően, hogy már korábban milyen részt töltöttünk be.

A TÁRKEZELŐ tehát megkísérli a kért programot betölteni minden, az osztályának megfelelő blokk alsó vagy felső végébe, és végül a program oda lesz betöltve, ahol az első elegendő nagyságu szabad helyet megtaláljuk.

Példával szemléltetve:

A memóriába egymás után a következő programokat kívánjuk betölteni

- A 3.5 partició hosszu
- B 1.5 partició hosszu
- C 0.5 partició hosszu

Az algoritmust kövessük egy olyan tártérképen, amely minden partició számára két rekeszt tartalmaz. A baloldali a blokk elején, a jobboldali a blokk végén lévő program azonosítóját tartalmazza.

0	0	A	A	A	A	A	A
<u>0</u>	<u>0</u>	<u>A</u>	<u>A</u>	<u>A</u>	<u>A</u>	<u>A</u>	<u>A</u>
0	0	A	A	A	A	A	A
<u>0</u>	<u>0</u>	<u>A</u>	<u>0</u>	<u>A</u>	<u>0</u>	<u>A</u>	<u>C</u>
0	0	0	0	B	B	B	B
<u>0</u>	<u>0</u>	<u>0</u>	<u>0</u>	<u>B</u>	<u>0</u>	<u>B</u>	<u>0</u>
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0

Ha egy program számára nincs hely az operatív tárban, a TÁRKEZELŐ un. swapping tevékenységbe kezd, hogy az új számára helyet biztosítson.

A PCM monitor a programok számára két területet tart fenn a mágneslemezen.

- prototípusok számára

ahol a programok eredeti formájukban helyezkednek el. Az első aktiválás alkalmával innen másolja ki az operatív tárba a TÁRKEZELŐ a programokat.

- futó programok számára

ahová a tárból ideiglenesen kikerülő programok kerülnek aktuális tárképüknek megfelelően.

A swapping nem jelent mást, mint az aktuális program hosszának megfelelő terület felszabadtítását úgy, hogy a tárban lévő programok közül diszkre mentjük a kevésbé fontosakat.

Az egyes programok kivonhatják magukat a swapping működése alól ha - supervisor hívás segítségével - befagyasztják magukat a tárba, azaz pillanatnyi helyzetüket rögzítik.

Fixfejes diszket használva az átvitel sebessége kb. 12 μ s/szó. Azaz 1 memóriaszó eltávolítása alatt kb 4 utasítás hajtódik végre. Látható, hogy a swapping algoritmusának kulcsponja az eltávolítandó program kiválasztása, hiszen egyetlen program diszkre vitele alatt /kb 15 ms/ 10 ms átlagos elérési idő és kb 800 szó esetén kb 5000 utasítás hajtódik végre, rossz választás/ok/ esetén a gép holtideje megnő.

A swapping algoritmusa röviden a következő:

- megállapítani a kért program osztályát
- prioritási sorba állítani a kért osztályba tartozó blokkokat
- a legkisebb prioritásu blokk legkevésbé fontos programját diszkre menteni.

Fenti eljárás folyik mindaddig, míg elegendő nagyságu szabad terület elő nem áll. A swapping eljárás minden átvitel után újra értékeli a blokkok tartalmát, hiszen az átvitel ideje alatt a programok STATUS-a megváltozik.

Az értékelés, amely mindig csak a blokkok kiigényelt részére vonatkozik, a következő szempontok szerint rangsorol:

- van-e befagyasztott program a területen
- hány aktiv program van, és milyen a prioritásuk
- hány karaktert kell elmozdítani a terület kiürítéséhez.

A TÁRKEZELŐ tehát arra törekszik, hogy olyan blokkhoz nyuljon, amelynek üritésével a legrövidebb idő alatt végez, miközben másodlagos szempontként figyelembe veszi, hogy lehetőleg az átvitel alatt is fusson program.

Időviszonyok

Vizsgáljuk meg az elhalasztott programok válaszidejét és az ÜTEMEZŐ és TÁRKEZELŐ működéséből származó idővesztést /overhead/. Az időbecsléshez közelítő képletet állithatunk fel:

$$T_i = (ST + \ddot{U}E) \cdot \left(\frac{T_i}{BTU} + n \right) + \sum_k (SK \cdot k) +$$

ÜTEMEZŐ Kiválasztás
Overhead ideje

$$+ \sum_k (AL + EL + AS \cdot H_k) + \sum_j (SW + EL + AS \cdot H_j)$$

Allokálás Swapping
ideje ideje

ahol

T_i az i prioritásu feladat válaszideje ms-ban

ST program indítás ideje $50 \mu s$ szint

ÜE ÜTEMEZŐ érvényrejutás ideje $180 \mu s$

u a T_i idő alatt bekövetkező várakozások
a program befejeződések száma

BTU időalappegység $100 ms$

SK STATUS tábla egy elemének vizsgálata $20 \mu s$

k változó értékészlete a i -nél nagyobb prioritásu
programok prioritásszámaiból áll

AL terület allokálás ideje $300 \mu s$

EL minidiszkes elérési idő $10 \mu s$

AS átviteli sebesség $6 \mu s/byte$

H k k feladat hossza byte-okban

SW a memóriából eltávolítandó program kiválasztásának
ideje $1 ms$

j változó értékészlete a tárban lévő és onnan kiviendő
programok prioritásaiból áll.

Vizsgáljuk meg a T_i időt a következő esetekben:

- A legkedvezőbb eset, az aktiválás pillanatában nincs nagyobb prioritású program
- B átlagos
3 - 4 program már aktív
mindegyik két várakozást tartalmaz és méretük 0.5 K
- C legrosszabb eset
csak diszkrezens feladatok esetén
16 feladat távolítandó el a tárból összméretük 20 K

A válaszidő
ha a kért program

	a tárban	a diszken	található
A	500 μ s	16 ms	
B	2 ms	80 ms	
C	-	500 ms	

A fenti értékek figyelembevételével, valamint emlékeztetve arra, hogy az ütemező minden 100 ms-ban lefut az átlagos adminisztrációs idő a CPU idő 1 %-a és ez az érték rossz esetben 3-4 %-ra nőhet fel.

ADATÁTVITELI VEZÉRLŐ KIEGÉSZÍTÉS RIO MONITORING

Rajki Péter

INFELOR Rendszertervezési és Technikai Vállalat

0. BEVEZETÉS

Az adatátviteli vezérlő kiegészítés /AVK/ lehetővé teszi, hogy

- egyrészt a felhasználó az RIO adatátviteli csatlakozáson keresztül egyidejűleg tetszőleges számú adatátviteli forgalmazást végezhesen;
- másrészt a rendszerprogramozó az RIO batch és real-time jellegű monitorok supervisor moduljai és handlerai alkalmazásával, illetve az adatátviteli vezérlő kiegészítés által különböző vonalak kiszolgálására nyújtott supervisor modulok és handlerok felhasználásával a felhasználás igényeinek megfelelő és minimális tárigényű monitort generáljon.

Az AVK létrehozásakor fordítási direktívák segítségével kell meghatározni a kiszolgált vonalak típusát, számát /vonalsoportok kialakítása/, a terminálok speciális jellemzőit, illetve a szolgáltatások szintjét /felügyelet nélküli forgalmazás, eszközkiválasztás, üzenetfej, stb./

Az AVK képes szinkron és aszinkron vonalakon a vonali kapcsolatnak, illetve a kiszolgált terminál, ellendíllomás típusának megfelelő vonali algoritmus szerinti forgalmazásra. A blokkosított vonali forgalmazást a felhasználó logikai szinten rekordonként, illetve blokkonként makróhívások felhasználásával vezérli, ellenőrzi.

Az AVK a következő vonali forgalmazások kiszolgálására képes:

- aszinkron kapcsolat
- IBM 330: IBM 2770
- IBM 2780
- AP 50
- VTS 56100
- Univa DDT 2000
- Siemens TRANSDATA 340
- aszinkron kapcsolat
- távgépiró /5 és 7+1 bites/
- display.

Az AVK moduláris felépítése lehetővé teszi, hogy az AVK jelen verzióiban nem specifikált vonali algoritmusokat adatátviteli ismeretekkel rendelkező rendszerprogramozó az AVK alapmoduljai felhasználásával könnyen megvalósítson és az AVK-ba integráljon.

A szükséges vonali kapcsolatokat biztosító AVK létrehozásához a következő komponenseket biztosítjuk a rendszerprogramozó számára:

- EIO adatátviteli csatlakozó kezelők /handlerok/;
- adatátviteli rendszer-, vonalcsoport-, és vonali táblák;
- mátróértelmező;
- adatátviteli sorkezelő;
- vonalkezelő program.

1. AZ AVK ÁLTALÁNOS LEÍRÁSA

Távfeldolgozási feladatok megoldásánál szükség van a rendszer által kiszolgált különböző típusú és sebességű adatátviteli vonalak az ellenállomás tulajdonságait is figyelembe vevő vonali algoritmusainak megvalósítására, a forgalmazott adatok logikai szintű kezelésére.

- A vonali algoritmus - többek között - előírásokat ad meg:
- az adatátviteli út létrehozásáról /kapcsolat felépítése/;
 - az ellenállomással való logikai kapcsolat megvalósításáról /vonal megnyitása/;
 - az üzenetek forgalmazásáról:
 - alkalmazott kódkészlet,
 - vezérlő karakterek, ill. vezérlő szekvenciák,
 - hibaelLENŐRZÉS-képsége - figyelése,
 - nyugtázások,
 - hibajavító eljárások,
 - kapcsolat fenntartásának eszközei,
 - az ellenállomással való logikai kapcsolat megszüntetéséről /vonal lezárása/;
 - az adatátviteli út felszabadításáról /kapcsolat bontása/

Ami VI lehetővé teszi, hogy a felhasználónak a távadatfeldolgozás adatátviteli problémáival ne kelljen foglalkozni, mivel olyan szolgáltatásokat nyújt, amelyek segítségével a felhasználó a helyi perifériák logikai kezeléséhez hasonló módon vezérelheti a távoli állomásokkal való adatforgalmazást. A felhasználó az adatátviteli forgalmazással kapcsolatos igényeit makróhívások formájában adja meg.

A makróértelmező a hívások formai és tartalmi helyességének vizsgálatát követően

- egyeseket saját maga hajt végre,
- másokat a vonalvezérlőnek ad át végrehajtásra.

A vonali tevékenységekkel kapcsolatos igényeket vonalanként képzett várakozási sorokba helyezi a makróértelmező.

Az adatátviteli sorkezelő biztosítja azt, hogy a felhasználói program az általa kért vonali forgalmazás időviszonyaitól függetlenül futhasson.

A vonalvezérlő biztosítja az egyes vonalanként eltérő vonali algoritmusoknak megfelelő adatforgalmazást.

vonalvezérlőt hívja

- a makróértelmező az alomnapi tevékenységeit vonali algoritmusfüggő részeinek /vonal megnyitása, vonal lezárása, vonali forgalmazás beindítása, várakozásban lévő vonali forgalmazás újraindítása stb./ vegrehajtása céljából,
- az adatátviteli vonal megszakításkezelő rutinja /handlere/, a vonali algoritmus realizálása céljából.

A vonalvezérlő egy felhasználói igény /pl. blokk nyitást követő sikeres - átvitele/ kielégítése után visszajelzést küld erről a felhasználónak. Az adatátviteli szerkezet megkérdezésével információt szerez arról, hogy van-e újabb felhasználói igény a vonal használatára. Ha igen, akkor megkapja az igény leírását és hozzáteszi annak vonali algoritmusfüggő vegrehajtásához.

A vonali algoritmus paramétereit

- felhasznált adatátviteli kód,
- speciális karakterek, azok értelmezése,
- hibellenőrzés típusa,
- hibajavítás módja,
- szinkronizáló és kitöltő karakterek használata,
- időtényezők, stb.

a vonalcsoport- és a vonalleíró táblák tartalmazzák. A vonalvezérlő adja át a szükséges paramétereket az adatátviteli csatoló indító rutinjának. Az átvitel tényleges vegrehajtását az adatátviteli csatolóhoz tartozó mikroprogram vezérli az átadott paraméterek alapján, és tevékenységéről megszakításokkal értesíti a vonalvezérlőt.

Az AVK minden olyan OS-10 operációs rendszerben felhasználható, mely az előírt supervisor modulokat tartalmazza.

Az AVK-t olyan adatátviteli vonalak kezelésére célszerű alkalmazni, melyeken megvalósítandó vonali algoritmusok bonyolultsága a felhasználó adatátviteli ismereteit túlnövi.

Az AVK-t batch jellegű monitorra /MRB, MRBB, DBB, DBBB/ építve a nullás szinten futó programok vezérelhetik a távadatfeldolgozást.

Az AVK-t real-time monitorra /RTM, RTDM/ építve

- mind a nullás szinten futó háttérfeldolgozás /pl. batch feldolgozás/ programjai,

- mind a "software vezérelt" megszakítási szinteken célszerűen alrendszerként megvalósított, egymástól függetlenül működő, vagy egymással kapcsolatban lévő programok vezérelhetik a távadatfeldolgozást.

Az AVK lehetőséget ad arra is, hogy ugyanast a vonalat természetesen időben nem átfeleve több, különböző szinten futó program kezelje.

2. AZ AVK FELÉPÍTÉSE, VONALI ALGORITMUS FUNKCIÓI ÉS FELHASZNÁLÁSA

2.1 Felépítése

Az AVK három fő program szegmensből és egy adatszegmensből áll. A külvilággal való kapcsolata supervisor szekciók hívásából áll, illetve az AVK-t is két típusú supervisor modul híváson keresztül lehet elérni: az egyik a felhasználó számára /ilyenkor a hívott rész a felhasználó szintjén fut/, a másik hívás a vonali csatlakozó kiszolgáló programja számára /ilyenkor a hívott rész a csatlakozó megszakítási szintjén fut/.

2.1.1 A három program szegmens

- **Makróértelmező:** mindig a felhasználó hívja, így a felhasználó szintjén fut, visszatéréskor hibakódot szolgáltat.

- Vonalvezérlő: egyrészt a csatoló kiszolgáló programja hívja az egyes megszakítások vonali algoritmusfüggő lekezelésére, visszatérésekor a csatoló kiszolgáló programja tovább eléri a csatoló működésekor előfordult egyéb megszakítási okokat, és azokat egyenként a vonalkézelőnek adja át lekezelésre. A csatoló szintje a csatolóhoz tartozó összes megszakítás lekezeléséig aktív marad. Másrészt a makróértelmező hívja a vonal megnyitásekor, elindításakor, ilyenkor a felhasználó szintjén fut.

- Adatátviteli sorkezelő: a makróértelmező a felhasználói igények sorbaállítására használja, ilyenkor a felhasználó szintjén fut. A vonalkézelő a vonalanként aktuális igények regisztrálására, a már lekezelt igények törlésére használja, ilyenkor a csatoló szintjén fut.

2.1.2 Adatszegmens

Az adatszegmens a három program szegmens konstansait, címait, a rendszer-, vonalcsoport- és vonaltáblákat tartalmazza. A vonalankénti táblák létrehozása lehetővé teszi azt, hogy a programszegmensek egyszerre több vonal kezelését "újra beléphető" módon megoldják. Az egyes funkciókat megvalósító programok csak egy példányban vannak az operatív tárbán és a hívó program közös adatszegmensének munkablokkján keresztül mindig a vonalra vonatkozó táblát használják. Tehát az AVK program szegmenseinek nagysága csak a megvalósítandó funkciók bonyolultságától, adatszegmensének nagysága egy konstans helyfoglalás mellett megközelítőleg egyenes arányban a vonalcsoportok és a vonalak számától függ.

2.2 Vonalalgoritmus funkciói

Az AVK lehetővé teszi, hogy a felhasználó a vonali ismerete nélkül - csak az adatátviteli monitor előírásait figyelembe véve - forgalmazást végezhesen a vonalon.

2.2.1 Adatátviteli kód

A felhasználó a forgalmazni kívánt adatokat kódfüggő esetben EBCDIC kódban /az R10 belső kódja/ helyezi az adási pufferekbe, illetve kapja a vételi pufferekben a vonalon használt adatátviteli kódtól függetlenül.

2.2.2 Átvitel felépítése

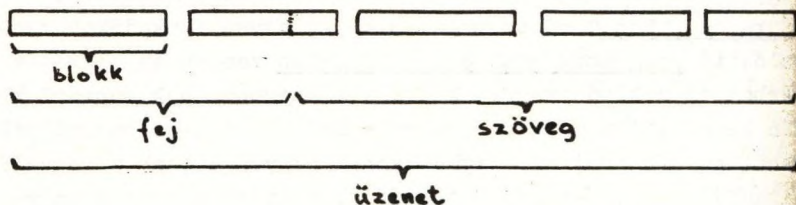
A felhasználó a vonalon egy kapcsolat fennállása alatt egy vagy több üzenetet forgalmazhat.

Az üzenetek egy vagy több blokból állhatnak. Minden üzenet állhat fejből és szövegből, pont-pont kapcsolat esetén a szöveg első eleme előtt kimeneti eszköz kiválasztás hajtható végre, többpont kapcsolat esetén a címzési /lekérdezés és kiválasztás/ szekvenciók adása és fogadása az üzenet első blokkjának forgalmazása előtt történik. /1. ábra/

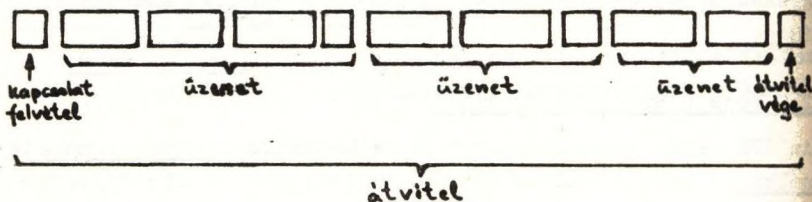
1. ábra

Átvitel felépítése

Üzenet:



Átvitel:



2.3 Speciális szolgáltatások

A felhasználó adáskor az egy blokkon belüli fejet és szöveget külön feji- és szövegpufferből adhatja, míg vételkor az adatátviteli monitor megadja a vételi pufferben lévő fej hosszát, a szöveg első szignifikáns elemének címét és a szöveg hosszát.

A cinási, lekérdezési, illetve kiválasztási szekvenciák adását, illetve fogadását a felhasználó kezleményezi, megfelelő kódalakjuk létrehozásáról, vonali algoritmusfüggő végrehajtásukról, az AVK gondoskodik.

Az AVK lehetővé teszi adásirányfordításkérelm adását, illetve vételét. A felhasználó az adásirányfordítás-kérelm adásának sikeréről, illetve vételének bekövetkezéséről értesül, és a kapcsolat bontása és újbóli felépítése nélkül képes a megváltozott irányban forgalmazni.

Az AVK lehetővé teszi pont-pont kapcsolatban másodlagos adásjoggal felruházott állomás adáskezelvényezése esetén fellép/het/ő versengés feloldását. Erről a felhasználó értesül, és a kapcsolat bontása és újbóli felépítése nélkül képes vételi forgalmazásra.

Az adási, illetve vételi forgalmazás befejezése /átviteli vége, adásirányfordítás kérelem teljesülése/ esetén, ha a befejezés nem járt együtt a vonali kapcsolat fizikai bontásával, a felhasználó ellenkező irányú forgalmazási igényeinek végrehajtását kezeli el az adatátviteli monitor, illetve kész azok fogadására.

2.3 Felhasználása

Az AVK lehetőséget ad a felhasználó/k/nak arra, hogy a rendszerben megvalósított - eltérő vonali algoritmust és adatátviteli kódot használó, különböző sebességű, tehát eltérő karakterisztikájú vonalakat azonos módon kezel-

hessen/ek/.

Az adatátviteli monitor módot ad arra, hogy egy felhasználó egy vagy több vonalat lefoglaljon, így ehhez a vonal/ak/hoz más felhasználó addig nem fér hozzá, míg a vonal/ak/at foglaló felhasználó a vonal/ak/at felszabadítja.

A felhasználói program futása a vonal/ak/on folyó adatátvitel időviszonyaitól függetlenül történhet. Ugyanakkor lehetőség van az adatátvitel pillanatnyi állapotának megismerésére, a szintrendszerek pontok létrehozására.

Az adatátviteli monitor az egyes vonalokon forgalmazott blokkok számáról és a forgalmazás alatt előfordult hibák számáról, stb. ún. vonali statisztikát készít a felhasználó számára.

3. ADATÁTVITELI MAKRÓHÍVÁSOK

A felhasználó a vonalon folyó adatátvitellel kapcsolatos igényeit makróhívások formájában adja meg. Az igény leírását jelen verzióban a regiszterekben, illetve néhány makróhívás esetén egy regiszterrel kijelölt vezérlő blokkban, valamint a felhasználóhoz - mint a vonal pillanatnyi tulajdonosához - tartozó vonazonosító táblában adja meg. Makróassembler felhasználásával az igények leírása kulcsszavas makróformátumban adható meg.

A felhasználó a vonalat logikai szinten kezeli. A vonal használatának igényét vonalmegnyitő /OPEN/ makróhívással fejezi ki, ami után a vonalat csak ő használhatja addig, míg vonallezáró /CLOSE/ makróhívást ki nem ad.

A vonal megnyitása és lezárása között a felhasználó egy vonazonosító táblával azonosítja magát, ennek címét vagy egy regiszterben, vagy a vezérlő blokk adott helyén minden makróhíváskor megadja.

A vonal megnyitása és lezárása között kiadható makróhívások kétfélék:

- azonnali végrehajtásúak, vagyis nem tartozik hozzájuk várakozási idő;
 - vonalfüggetlen végrehajtásúak, vagyis a felhasználó a várakozási idő bekövetkezése után keresztlépcsőn átteszteli a makróhívás végrehajtásának módját.
- A azonnali végrehajtású makróhívások lehetővé teszik a felhasználó számára azt, hogy
- elérési idő, azaz a hálók forgalmazása történjen az alábbi módokon /SIS, SIR/;
 - bevárja a vonali forgalmat lezárását saját szintjének felfüggesztésével /ig/ bevárhatja míg a vonal felszabadul /WCHK, WCHKR/;
 - adási, illetve vételi indikátor kezelésével a vonali forgalmazás azonnali megszakítását, abortálását kérje /SIS, SIR, RIS, RIR/;
 - a vonalon blokkonként forgalmazott adatokat rekordonként adásra összegyűjtse, illetve vételkor rekordokra felbontsa /PUT, GET/.

A vonalfüggetlen végrehajtású makróhívások lehetővé teszik a felhasználó számára az adatok adatátviteli egységenkénti /blokkonkénti/ forgalmazását:

- adást /SEND típusú makróhívások/;
- vételt /RECEIVE típusú makróhívások/.

4. AVI-T TARTALMAZÓ MONITOR GENERÁLÁSÁNAK FELTÉTELEI

4.1 Szerkesztőprogram

A szerkesztőprogramnak /OS-10-ben: LINK, LINKD/ ismerni kell az AVI két saját supervisor moduljának nevét:

M:DTM makróértelmező
M:LINA vonali algoritmus modul.

4.2 Szükséges supervisor modulok

AVK minden olyan OS-10 monitorba beépíthető, mely az alábbi supervisor modulokat is tartalmazza:

M:IO	I/O művelet indítása,	
M:HIO	I/O művelet lezárása,	
M:WAIT	eseményre várakozás,	
M:DLAY	késleltetés indítása,	
M:SDLY	késleltetés törlése,	
M:ACTV	eseményre várakozó program aktiválása,	
M:RQST	erőforrás lefoglalása,	} ha nincs erőforráskezelés, akkor maskolva futhatnak a megfelelő részek
M:RLSE	erőforrás felszabadítása,	
M:EBAS	EBCDIC-ASCII kódkonverzió,	
M:ASEB	ASCII-EBCDIC kódkonverzió.	

4.3 Adatátviteli csatoló megszakítás kezelő programok

/handlers/

Amennyiben valamely típusú adatátviteli csatoló /CLS, CLA, COS/ több vonalat szolgál ki, többvonalas handler szükséges.

- Szinkron csatoló /CLS/ esetében egy handler két félduplex vonal kezelését végzi. Kettőnél több vonal használatakor a további handlerok csak CDS-ből, LDS-ből és egy ugróutasításból álló LDS-ből, valamint contextus-ból állnak.
- Asszinkron csatoló /CLA/ esetében egy handler 16 félduplex, illetve duplex vonal kezelését végzi. Ennél több vonal esetében a további handlerok egy ugróutasításból álló LDS-t igényelnek.
- Communication Oriented Scanner /COS/ esetében mind a szinkron, mind az asszinkron vonalak kezelését egy közös handler végzi, mely a maximális vonalszámot kiszolgálja.

4.4 Penteszereleirő fordítási direktívák

A kezelte adatátviteli rendszer leírását fordítási direktívákkal lehet meghatározni az M:DTM, M:LINA közös LDS-sel rendelkező supervisor modulok fordítása előtt.

A fordítási direktívák lehetővé teszik:

egyrészt, hogy feltételes fordítással csak olyan funkciók kerüljenek az NVK-ba, amelyek az adatátviteli rendszer kiszolgálásához szükségesek:

- csatoló típusa,
- vonali algoritmus típusa,
- sorkezelés használata,
- fej, címzési szekvencia, hívási indikátor használata,
- kapcsolt - bérelt hálózat,
- pont-pont, illetve többpont összeköttetés,
- erőforráskezelés használata,
- használt adatátviteli kódok, stb;

másrészt, hogy a rendszer-, vonalacsoport és vonaltáblák a megvalósítandó adatátviteli kapcsolatok elírásainak megfelelően legyenek kitöltve:

- vonalcsatló csatolótípusonként,
- vonalacsoportok létrehozása és leírása,
- csatolt terminál, ellenállomás de iníálása.

INTELLIGENS TERMINÁLOK AZ R10-en

Földvári Iván

INFELOR RENDSZERTÉCHNIKAI VÁLLALAT

0. BEVEZETÉS

A programozható terminálokat intelligens termináloknak nevezzük. Ha számítógépalapú terminálokat veszünk figyelembe, akkor ez a feltétel adott. Az intelligenciát tovább növelhetjük az egyes gépek adottságainak megfelelően.

Az R10-es gép multiprogramozási rendszere kínálja a többcélú, nagy intelligenciájú felhasználásokat. Az R10-es gép a speciális adatátviteli - real-time jellegű - software-rel, ez a típusú felhasználás mutathatja meg az egyik legnagyobb erejét ennek a kiszámítógépnek.

A feladatok megvalósításakor is tapasztalhattuk, milyen előny az, ha egy bizonyos típusú felhasználást a gép felépítése, utasítás rendszere, eddigi software bázisa "szívesen fogad". Így - meghatározásunkat kiterjesztve - az intelligens terminál R10-en való megvalósításakor képes több vonalon típustól és vonali protokolltól függetlenül adatátviteli forgalom lebonyolítására, miközben más real-time és számítóközponti feladatokat is elvégez, illetve elvégezhet.

1. A terminálok kialakítása

1.1 A szükséges eszközök

Ahhoz, hogy az R10-en intelligens terminálokat alkothassunk ki, hardware és software alap feltételeknek kellett teljesülni.

A hardware oldalról elmondhatjuk, hogy az R10 gép rendelkezett azokkal az adottságokkal, magas szinten, amelyek lehetővé tették az adatátviteli vonalak kényelmes használatát.

A software oldali alapok úgyszintén biztosítva voltak, egyrészt a Real-time monitorok mint vezérlő programok, másrészt a vonali csatolók kezelésére szolgáló handlerek tekintetében. Két francia készítésű terminálszimulátor is segítséget nyújtott a fejlesztéseknél. Az egyik az IBM 2780, a másik a UNIVAC DCT 2000 terminál önálló rendszere volt.

Ahhoz, hogy nagy intelligenciájú, többoldalú adatátviteli rendszerek megvalósulhassanak a software további fejlesztésére volt szükség.

Ezeket az alapokat teremtette meg az INFELOR PRF-en fejlesztett real-time diszkes RTDM és az adatátviteli DTM monitor.

1.2 Terminálok

A kifejlesztésre került terminálokat az elkészítés módja szerint két részre lehet osztani:

- az egycélú vagy öntöltős rendszerbe integrált terminálszimulátor
- adott real-time környezetben működő, terminál szolgáltatásokat nyújtó vonali vezérlőprogram.

Az első tipushoz tartozik a franciák említett két rendszerre és az INFELOR-ban tervezett AP-50 is.

A rendszerek fő jellemzője, hogy a számítógépet teljes egészében lekötik az adatforgalmazás idejére, önálló rendszerként kerülnek a tárbá és ún. remote batch terminál-

ként működnek.

Az AP-50 jelentős előnye, hogy viszonylagos periféria függetlensége az adott I/O eszközre elkészített formátumkezelő modullal biztosítható. Így az AP-50 olyan remote batch terminálnak tekinthető, amely egyrészt az R10-hez kapcsolt bármely perifériával képes helyi konverziós és adatátviteli feladatok megoldására.

Az AP-50 további előnye, hogy a kapcsolat típusa szerint:

- pont - pont és
- többpontos kapcsolatban üzemelhet, s lehetőséget biztosít a felhasználónak a felügyelet nélküli adatforgalmazásra.

A második típusú terminálok már ún. foreground feladatoknak tekinthetők egy adott real-time rendszerben. Gyakorlatilag megszakitási szintre kötött, operátor által parancsokkal vezérelhető program, amely képes adatátviteli kapcsolat teremtésére a megfelelő vonal, ill. vonalak és háttértárolók között.

Elvi különbség az egycélú terminálokkal szemben, hogy ezek a vezérlő programok real-time jelleggel működnek a rendszerben, ahol a többi feladat - akár real-time, akár batch-szimultán működik.

A most tárgyalásra kerülő intelligens terminál a háttértár szempontjából két típusú lehet:

- mágnesszalagos háttértárral,
- mágneslemezes háttértárral dolgozó.

A háttértár kezelését két program végzi egy adatfelvivő és

egy adatmegjelenítő program. Ezek a programok batch üzemmódban futtathatók és az adatátviteli vezérlő számára előkészítik, illetve a vezérlőtől kapott információkat megjelenítik adott fizikai I/O eszközön. Ezen programok - a remote batch követelményeknek megfelelően - célszerűen kártyaolvasó bemenetet és sornyomtató kimenetet képzelnek el, de adott esetben a programok periféria függő részei tetszés szerint cserélhetők.

További lényeges különbség ezen vezérlőknél, hogy az átvitelre kerülő adattömeg egy közbülső háttértárolóra vive várja a végleges feldolgozást.

Az ilyen típusú felhasználást a következőkkel indokolhatjuk:

1. A perifériális környezet jobb kihasználása. A vonali adatforgalmazás alatt az egyébként is igen lassú perifériák nincsenek még jobban - a vonali sebességnek megfelelően - lelassítva.
2. Szimultán feldolgozást tesz lehetővé. Pl. A kártyaolvasót és sornyomtatót leginkább igénybevevő batch feldolgozással.
3. Megteremti a lehetőségét egy remote-job-entry-nek, ahol futtatható jobok formájába kerülhetnek háttértárra az adatok jobok, majd az eredmények.
4. Alapját képezheti hálózati pontokba elhelyezett R10 vezérlő rendszerének.

2. Jelentősebb software elemek

A jelenleg legfejlettebb intelligens terminálok elő-

nyei a következőkben összegezhetők:

- több, eltérő vonali protokollal rendelkező adatátviteli vonal egyidejű kezelése,
- real-time jelleg,
- háttértáras feldolgozás,
- alrendszerként történő vezérlés.

A több, jelenleg mx. 4 eltérő vonali protokollal rendelkező adatátviteli vonal egyidejű kezelését megalapozta az adatátviteli monitor DTM vonalkezelő supervisorra és a vonali csatoló handlerre a rendszer oldaláról, a vezérlőprogram részéről pedig a program ezen szempontok szerint való fejlesztése.

A real-time jelleget a real-time monitor RTDM kibővített szolgáltatásai tették lehetővé, úgymint az eseménykezelés, várakozási listakezelés, erőforráskezelés.

A háttértáras feldolgozást, annak dinamikussá tételét a real-time monitorba épített file-kezelő rendszer és egy a vonali forgalmazást kiszolgáló speciális supervisor szekció adta. Ezen szekció segítségével automatizálhatta a vezérlőprogram a dinamikus diszk felosztást és az adott vonalakhoz tartozó file-ok kezelését.

Az alrendszerként történő vezérlés annyit jelent, hogy a rendszer kapcsolatot biztosít az operátori kommunikáción keresztül az adott megszakítási szinteken működő programokkal. Ezt úgy teszi, hogy az ezen a szinten lévő program az adott karaktersorozatot, célszerűen parancsot megkapja és a program szintje a parancs megérkezésekor aktivizálódik. Ezeket a szolgáltatásokat ismét a real-time

monitorba RTDM épített különböző programrészek biztosították.

3. A terminálok működésének leírása

Ha áttekintünk a fent felsorolt terminálokon a működés a fejlettség szerint rendre így következik:

Öntöltős rendszerek: IBM 2780
DCT 2000
AP-50

Önálló real-time feladatok: :
intelligens MT
intelligens DC

Az öntöltős rendszer üzembe helyezése:

- a. a rendszer tárba töltése
- b. a rendszer számára operátori parancsok kiadása
- c. a perifériák működőképes állapotba hozása
- d. a forgalmazás megindítása

Az önálló real-time feladatokként működő vonali vezérlők üzembe helyezése:

- a. A már működő, dolgozó rendszer FOREGROUND zónájába töltjük operátori paranccsal a vezérlő programot és működőképes állapotba hozzuk.
- b. Egy, az alrendszernek szóló operátori paranccsal elindítjuk a vonali forgalmazást.
- c. Mindezen műveletek alatt a többi feladat zavartalanul működik a gépen.
- d. Az adatok háttértárra kerülését, illetve azok háttértárról való megjelenítését előzőleg, illetve később

egy batch-ban lefuttatott job-bal végezhethjük.

3. A fejlesztés iránya:

A jelenlegi munkák is előrevetítik az aszinkron vonalak kezelésének igényét. Ez koncentratori és interaktív üzemmódban kell, hogy működjön így a többvonalas vezérlő modularitását felhasználva a lassú vonalak kezelését is belátható módon biztosítani lehet.

További fejlesztésnek tekinthető, ha a terminál intelligenciája a fejlett remate-job-entry felé közeledne, ahol a job-ban lévő egyes részek módosításával más terminálok, nagy gépek felé ismét jobokat lehet majd generálni a futó job igénye szerint.

S/4R-10 AZ ICL SYSTEM 4 INTELLIGENS TERMINÁLJA

Ságody István és Gellért János

Országos Tervhivatal Számítástechnikai Központja

A FEJLESZTÉS ELŐZMÉNYEI

A számítástudomány jelentőségének felismeréséből kiindulva, a hatvanas évek végén a kormány programot fogadott el a számítástechnikai eszközök gyártására és az alkalmazások elterjesztésére. A program előrehaladásával, valamint az eszközök fejlődésével lehetővé vált a célkitűzések további bővítése. Az új feladatok között egyik legfontosabb az államigazgatás korszerűsítése. Az erre vonatkozó határozat, új technikai lehetőségként, már figyelembe vette a távadatfeldolgozást is. Így alakult ki a bázisközpontok koncepciója.

Az Országos Tervhivatal Számítástechnikai Központja - mint az államigazgatás egyik bázisközpontja - a fenti határozat alapján, a Számítástechnikai Központi Fejlesztési Program keretében kezdte meg a System 4-70 típusú központi gépéhez kapcsolódó terminálrendszer kifejlesztését. Ez lehetővé teszi, hogy a kijelölt, felsőbb igazgatási szervek a hazai gyártású, R-10 kisgép mellől vegyék igénybe az OTSZK szolgáltatásait. Ennek a fejlesztésnek az eredménye az S/4R-10 terminál, amelyet a következőkben ismertetünk.

AZ S/4R-10 TERMINÁL FOGALMA, SZOLGÁLTATÁSAI

Az S/4R-10 terminál az ICL System 4 központi gép intelligens terminálja. Az intelligens jelző arra utal, hogy a terminál programozható, hardware konfigurációjának és vezérlő programjának változtatásával, bővítésével különböző funkcionális követelmények kielégítésére képes. Lényeges a központi gép kiemelése, mert a terminál vezérlő programjának kommunikációs

elemei speciálisan az ICL System 4 kommunikációs rendszeréhez illeszkednek, a terminál szolgáltatásai pedig kifejezetten a System 4 MULTIJOB operációs rendszerét tételezik fel.

Az 1. számú ábrán látható kommunikációs kapcsolattal az R-10 a System 4 termináljaként működtethető. Emellett az R-10-nek is lehetnek saját termináljai /írógépek, képernyős megjelenítők/, illetőleg egyidejűleg más számítógéppel is lehet terminál-kapcsolatban. A sokféle lehetőség megkívánja, hogy egyértelművé tegyük a következőkben használandó terminálfogalmat.

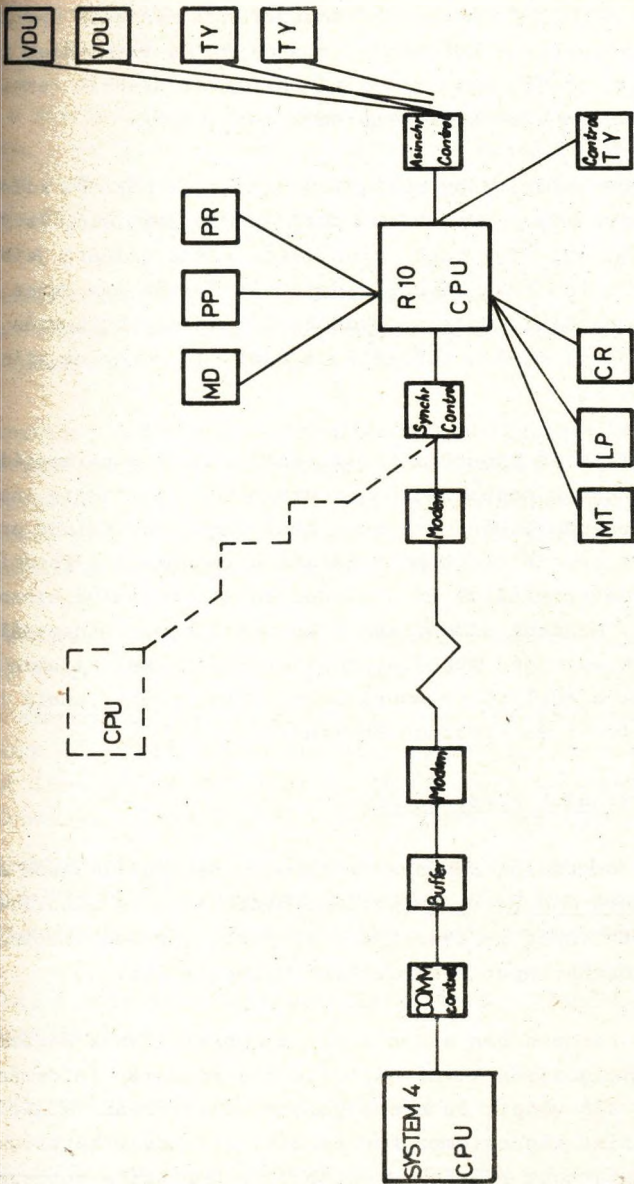
Az S/4R-10 terminál logikai fogalom, amely a MULTIJOB operációs rendszer üzemeltetése alatt az ICL System 4 központi géphez kapcsolódó, következő komplex terminálrendszert jelenti:

a./ távoli adatvégállomás,

amely saját adatperifériái /olvasó, lyukasztó, nyomtató/ és a központi gép között kapcsolóberendezésként működik; a kommunikációs kapcsolattal folyamatos adatátvitel kiszolgálására alkalmas

b./ az adatvégállomáshoz rendelt párbeszédés terminálok, amelyek mindegyike a System 4 önálló, párbeszédés termináljaként használható; nagyobb mennyiségű adat átvitelét a közös adatvégállomásra kérhetik

c./ a párbeszédés terminálok közül egy kitüntetett, az adatvégállomás vezérlő konzoljának kinevezett párbeszédés terminál, amely egyéb funkciói mellett, az adatvégállomás működésével kapcsolatos parancsok kiadására, illetőleg üzenetek, hibajelzések vételére szolgál.



1. ábra
AZ S/4R-10 TERMINAL-KONFIGURÁCIÓ

A System 4 MULTIJOB operációs rendszerének mindazon szolgáltatásai, amelyeket a különböző, standard ICL terminálok felhasználóinak nyújt, együttesen elérhetők az S/4R-10 terminál mellől. Röviden ezen szolgáltatások hátteréről:

- A MULTIJOB prioritásos multiprogramozással működő, időosztásos operációs rendszer. A konfiguráció partíciói /stream-jei/ közül egy vagy több időosztásos kiszolgálásra jelölhető ki; a többiben batch-feldolgozás folyik, az egyes partíciókon belül is multiprogramozva. A multiprogramozás szempontjából minden időosztásos partíció egyetlen szintet képvisel.
- A kommunikációs supervisor biztosítja, hogy a párbeszédés terminálokat a felhasználói programokból interaktív input/output berendezésként lehessen használni. A MULTIJOB ezen kívül két speciális, kommunikációs alrendszerrel rendelkezik az adatterminálok és a párbeszédés terminálok kiszolgálására. Mindkét alrendszer a kommunikációs felhasználói programok szintjén működik, rezidens részükkel azonban beépülnek a MULTIJOB kommunikációs rendszerébe, amely ilyen módon nyitott és szabadon bővíthető.

Az adatterminálok kiszolgálása

A MULTIJOB operációs rendszer a távoli adatvégállomások számára a Remote Job Entry funkciókat biztosítja. A végállomás kiválasztott input perifériája a központi gép Job Inputhoz rendelt, forrás-input berendezését helyettesíti.

A MULTIJOB rendszerben a Job Input a munkaleírások paramétereinek feldolgozásán kívül biztosítja a rendszer információbázisához való védett és szabályozott hozzáférést is. Az információbázist mágneslemezekon tárolt, a rendszerkatalógusban nyilvántartott file-ok alkotják. Az operációs rendszer

programoktól független manipulációs lehetőséget is biztosít ezen file-okhoz.

Igy a forrás-input berendezésről beolvasott file-ok bekerülhetnek a rendszer nyilvántartásába, és később a System 4-esen futó programokból, vagy a létrehozó terminálról újra elérhetők. Az így létrehozott file-ok tartalmuk szerint lehetnek:

- munkaleírások /Job Control paraméterek/,
- forrásnyelvi modulok a fordítóprogramok számára,
- próbaadatok, kisebb adatfile-ok.

Az inputhoz hasonlóan, a végállomás kiválasztott output perifériája a központi gép output berendezését helyettesíti. Az operációs rendszer minden adatvégállomáshoz fenntart egy várakozó sort a kérdéses terminálon kinyomtatandó file-ok számára. Ezek tartalmuk szerint lehetnek:

- a kérdéses terminálról kezdeményezett programok futtatásával létrehozott eredményfile-ok,
- az adatvégállomás, illetőleg az onnan kezdeményezett programok aktivitásával kapcsolatos események jegyzéke, üzenetek /ilyenek az RDT Journal, Job Journal beleértve a Post Mortem Dump lehetőségét, a PRINT Queue tartalma, stb./,
- általában az információbázisban tárolt és nyilvántartott bármely más file, amelyet a terminál felhasználója hozott létre, vagy amelyhez a hozzáférés számára engedélyezett.

Egyébként bármely file kiiratása kérhető a központi gép nyomtatójára is.

A párbeszédés terminálok kiszolgálása

A MULTIJOB operációs rendszer egy speciális parancsnyelv se-

gítségével lehetővé teszi, hogy interaktív módon vegyük igénybe a rendszer szolgáltatásait. A parancsnyelv főbb lehetőségei:

- a párbeszédés terminálok mellől kezdeményezhető interaktív programok futtatása, amelyek választ, döntést váró üzeneteiket a kezdeményező terminálra küldik;
az információbázishoz való közvetlen hozzáférés, azaz új file-ok létrehozása, meglévők lekérdezése, módosítása, törlése;
- új programok /forrásnyelvi modulok/ fordításának, szerkesztésének kezdeményezése, interaktív tesztelése;
- már kipróbált programok futtatásának kezdeményezése akár háttérfeladatként /batch/, akár időosztásos kiszolgálással; futó programok felfüggesztése, vagy erőszakos befejezése;
- a párbeszédés terminálok asztali számológépként is használhatók aritmetikai és függvénykifejezések, formulák kiértékelésére;
- egyszerűbb programok írására, futtatására a párbeszédés terminálok mellett rendelkezésre áll az interaktív BASIC-nyelv.

A parancsnyelv lehetőségei közé tartozik az adatvégállomás vezérlő konzoljának kezelése is. A párbeszédés terminálok közül erre a kitüntetett terminálra érkeznek az adatvégállomás működésével kapcsolatos üzenetek, illetőleg innen lehet kérni egy, a központi géptől érkező file nyomtatásának felfüggesztését, vagy folytatását. Egy file kinyomtatását lehet véglegesen törölni, vagy későbbre halasztani. Minden, folyamatban lévő nyomtatás újra kezdhető a file elejétől, vagy meghatározott lapjától.

A FIZIKAI MEGVALÓSÍTÁS

Az S/4R-10 terminál tényleges megvalósításának alapja a hazai gyártású, VT 1010 /R-10/ kiskép. Konfigurációja a funkcionális követelményektől függ. Minimális kiépítésben elegendő egy-egy input és output periféria, valamint a konzol-írógép. Szélesebb körű szolgáltatáshoz és "intelligensebb" viselkedéshez memóriabővítés, háttértárak és saját párbeszédes terminálok szükségesek. A konfiguráció kiépítettségétől függően a vezérlőprogram különböző változatai állíthatók elő.

A szolgáltatások teljes körét biztosító kiépítésben az R-10 terminált a központi géppel két adatátviteli vonal köti össze. Ebben a kapcsolatban az R-10 a System 4 számára transzparens, front-end processzor, amely kettős funkciót lát el:

- többszörös pufferhasználattal, illetőleg háttértárak közbeiktatásával biztosítja a lassu perifériák és az átviteli vonal teljesítményének maximális kihasználását,
- a párbeszédes terminálok üzeneteit egy vonalra koncentrálja.

Ezzel a megoldással lehetett elkerülni a System 4 kommunikációs rendszerének módosítását. Az R-10-re készített kommunikációs software így a System 4 termináljait utánozza a megfelelő vonali algoritmusok átvételével. Ezek a következők:

- az ICL 7020 RDT vonali algoritmusa az adatvégállomás kezeléséhez,
- az ICL 7180 VDU a 7182/2 QLSA-val /Line Sharing Adaptor/ vonali algoritmusa a párbeszédes terminálok kezeléséhez.

Mindkét vonali algoritmus többpontos kapcsolatra készült, címezhető terminálokat tételez fel.

Az RDT vonalán két-két input és output periféria, valamint a vezérlő konzolirógép küldő vagy fogadó állapotának kiválasztására van lehetőség. A terminál status-információt küld a címzés, kiválasztás /polling/ lépéseiben, valamint minden adatblokk vételének nyugtázásánál. A kezdeményezés, a küldő vagy fogadó állapot /master-slave/ beállítása, a periféria kiválasztása a központi gép joga. Ezt a kiválasztást azonban a status-információkkal befolyásolhatja a terminál is.

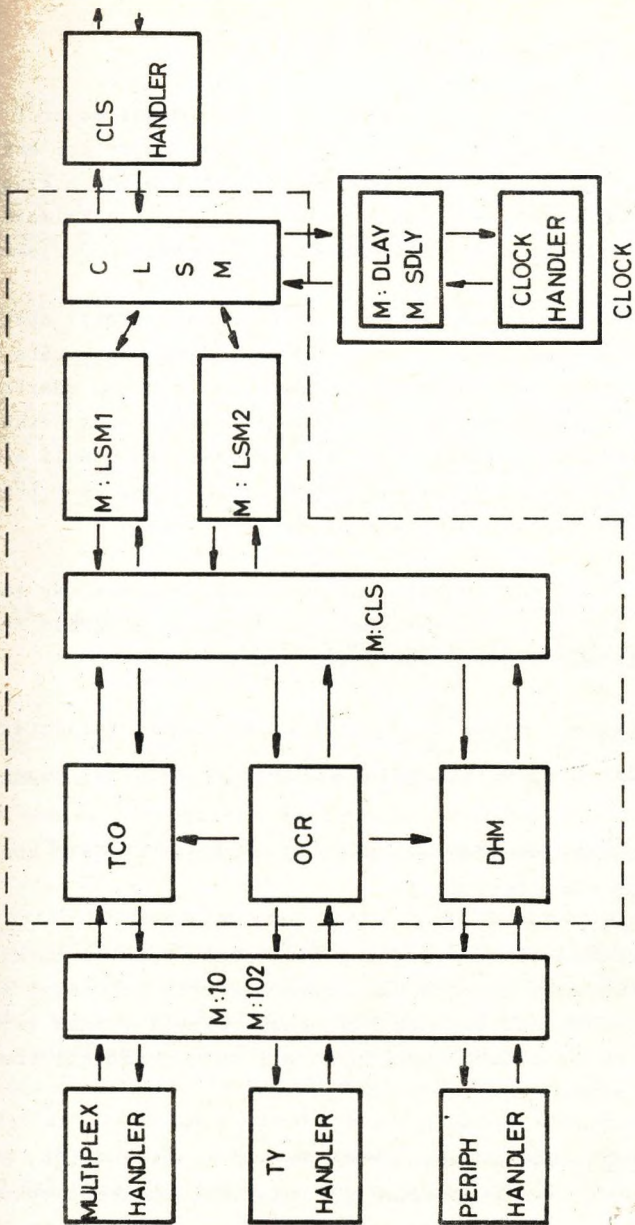
A párbeszédes terminálok /display-k/ kezelésénél a címzés, kiválasztás lehet specifikus, egy meghatározott berendezésre vonatkozó, vagy általános, a lekérdezés sorrendjében az első aktiv terminálra.

Különválik a status-információk, valamint az adatblokkok átviteléhez szükséges címzés és kiválasztás.

Az R-10 terminál és a System 4 központi gép adatátviteli kapcsolatához tehát két, félduplex módban működő telefonvonal szükséges; az egyik vonal az adatvégállomás, a másik a párbeszédes terminálok kiszolgálására. Az R-10 mikroprogramozott, szinkron-adatátviteli vezérlőegysége /CLS/ is két félduplex vonal kiszolgálására képes egy adott szinten.

Az adatátvitel jellemzői mindkét vonalra azonosak:

adatátviteli kód:	ISO /7 bit + paritásbit/
átviteli mód:	szinkron
átviteli teljesítmény:	1200/2400 bit/s
blokkhossz:	változó, adatterminálnál max. 80 karakter, display esetén max. 2008 "
blokk-ellenőrzés /BCC/:	hosszanti blokkparitás
A vonali interface:	CCITT V24



2. ábra
Az S/4R-10 TERMINAL VEZERLOPROGRAMJA

AZ S/4R-10 TERMINÁL VEZÉRLŐPROGRAMJA /TCP/

Az S/4R-10 terminál vezérlőprogramján /Terminal Control Package/ összefoglalóan azt a programozási rendszert értjük, amely a kisgép monitorának bővítésével biztosítja a kívánt terminálfunkciókat. A változó követelményekhez alkalmazkodva moduláris felépítésű, a következőkben ismertetendő elemekkel.

A System 4 központi gép és az R-10 terminál közötti adatátviteli vonalak kiszolgálását az R-10 Real Time monitorába beépülő, új Supervisor-modulok látják el a szinkron adatátviteli handler /CLS/ útján. A CLS-handler több vonal párhuzamos kiszolgálására alkalmas. A két System 4-es vonali algoritmusnak megfelelő vonalkeszelő modul az M:LSM1 és M:LSM2, a közös kommunikációs interface az M:CLS modul.

Az S/4R-10 terminál funkcióinak ellátásához szükséges további programok közvetlen /real-time/ feladatként, a szabad megszakítási szintekhez kötve működnek. Ezek:

- DHM adatkezelő modul a terminál adatátviteli feladataihoz,
- TCO a párbeszédés terminálok üzenetváltásainak kezeléséhez,
- OCR operátor-interface az S/4R-10 terminál vezérlő konzoljának működtetéséhez.

A konfiguráció kiépítettségétől függően az S/4R-10 terminál szolgáltatásainak szűkebb vagy bővebb körét, különböző területeit érhetjük el. Ezekhez különböző TCP-változatok tartoznak, amelyek az előbbieken felsorolt modulokból állíthatók össze. Az alapváltozatok a következők:

TCP1 változat: az adatvégállomás funkcióit biztosítja, beleértve azonban egy vezérlő konzolként működő párbeszédés terminált is /fizikailag az R-10

konzolirögépe).

Ez a változat a következő moduláris egységekből állítható össze: M:CLS, M:LSM1, DHM, OCR-TCO. Ebben a változatban az egyetlen párbeszédés terminál, a vezérlő konzol kezeléséhez a TCO-nak egyszerűsített változata áll rendelkezésre, cél-szerűségi okokból az OCR-rel egybeépítve.

TCP2 változat: a párbeszédés terminálok koncentrált kiszolgálását végzi.

Ebben a változatban a párbeszédés terminálok között nincs kitüntetett. Ezekről a terminálokról nem kérhetünk nyomtatást az adatvégállomásra, mert az a System 4 számára nem létezik. Ezen változat moduláris egységei: M:CLS, M:LSM2, TCO, OCR.

TCP3 változat: az S/4R-10 terminál szolgáltatásainak teljes körét biztosítja; alapjában a TCP1 és TCP2 változatok egyesítése.

Moduláris egységei: M:CLS, M:LSM, DHM, TCO, OCR. Ebben a változatban az M:LSM modult a két vonalkezelő modul egybeépítéséből kapjuk. Rétegezett felépítése lehetővé teszi, hogy a hasonló funkcióból következő közös részek ne ismétlődjenek.

Az S/4R-10 terminál megvalósítása az R-10 kisgépre épül, amelynek teljes konfigurációját a helyi feldolgozások köthetik le, amikor nincs a központi géppel adatátviteli kapcsolatban. A helyi feldolgozást azonban a kommunikáció sem zárja ki; minthogy a TCP kommunikációs komponensei, az S/4R-10 terminál funkcióit biztosító programok közvetlen /real-time/ feladatként magasabb megszakítási szinteken működnek. Az R-10-es processzor az adatátviteli feladatokkal egyidőben, háttérfeladatként, helyi batch-feldolgozást is végezhet a

O-ás szinten.

A KOMMUNIKÁCIÓS INTERFACE /M:CLS/

Az M:CLS Supervisor-modul a kommunikációs átvitelek kezeléséhez ugyanazt a logikai szintet biztosítja, mint az R-10 monitoraiban a helyi átvitelekhez rendelkezésre álló, M:IO modul. Megvan a formai hasonlóság is; a kommunikációs átvitelekhez is esetenként egy vezérlőblokkot kell összeállítani. Ez tartalmazza az átvitelhez hozzárendelt puffer címét, az átvíendő, illetőleg ténylegesen volt byte-ok számát, az átviteli parancs és a vonal kódját, stb.

Az adatátviteli vezérlőblokkban is egy ún. eseménybyte jelzi, hogy az átvitel még folyamatban van, illetőleg sikeresen vagy meghatározott típusu hibával befejeződött.

Az R-10 kommunikációs felhasználói programjaiból adható adatátviteli parancsok, a vonali algoritmusnak megfelelően, a következő főbb funkciók ellátására szolgálnak:

a kívánt adatátviteli vonal megnyitása és bezárása, amelyek hatására a terminál "élővé válik", válaszol a címzésre, illetőleg megszakítja a kapcsolatot a központi géppel;

küldő és fogadó adatátviteli állapot kezdeményezése;

adatblokkok küldése, illetőleg fogadása; a küldő állapot bezárása;

a párbeszédés terminálok aktivitásának jelzése;

a párbeszédés terminálok üzeneteinek fogadása és küldése.

A VONALKEZELŐ MODULOK /M:LSM/

A vonalkezelő modulok alapfeladata, hogy a vonali algoritmusok keretein belül

a System 4 számára biztosítsák az R-10 transzparens jellegét, az R-10 kommunikációs programjai számára pedig elvégezzék a vonalkezelés részfeladatait, mint a vezérlő üzenetek kezelése, az átviteli hibák elhárítása, stb.

Elvben két különböző vonalkezelő modul van a felhasználói interface és az átvitelek fizikai kezelését végző CLS-handler közé beiktatva, az adatvégállomás és a párbeszédés terminálok vonali algoritmusának megfelelően. Ezek hasonlósága miatt a két vonal kezelésének közös részfunkcióit a rétegezett software megfelelő szintjein közös rutinok látják el. A két vonal kezelésére alkalmas TCP3 változatban a két modul így egybeépül.

A vonalkezelő modulok automatikusan elvégzik a sikeres vétel nyugtázását, hiba esetén pedig a vonali algoritmus biztosította ciklikus eljárással megkísérlik az átviteli hiba elhárítását. Az egyes átvitelekhez előírt késleltetés értékével beállítják a real-time órát, hogy vonalhiba esetén is visszakapják a vezérlést.

A TCP KOMMUNIKÁCIÓS PROGRAMJAI

A vezérlőprogramnak a kommunikációs interface kiszé-
p-
oldalán három alapeladatot kell ellátnia:

az adatátvitel és a párbeszédés terminálok kiszolgálása, valamint a Terminál operátorával való közlekedés.

Ezeket már a felhasználói programok szintjén, három közvetlen feladatként működő modul végzi.

Az adatkezelő modul /DHM/ a TCP alapváltozatában a központi gép és az R-10 adatperifériái közötti, blokkonkénti átvitelek logikai szintű kezelését végzi. Ez az adatkezelés alapváltozata abban az értelemben, hogy a DHM a vett és küldött adatblokkok lényeges átalakítása nélkül, csupán közvetítő

szerepet tölt be. A file formátumát, az adatblokkokat a vételnél is változatlanul hagyja, csak a sornyomtató vezérlő karaktereit cseréli fel a helyi berendezéseknek megfelelően.

Mint ahogy egyidejűleg csak egyirányú adatátvitel folyhat, egy meghatározott típusú adatperifériával, a DHM szegmensei, az irányító alapszegmens kivételével, egymást átlapolják.

Az operátor-interface /OCR/ biztosítja az S/4R-10 vezérlő konzoljánál a terminál operátora és a TCP közötti közlekedést. Az OCR kezeli a terminál működésével kapcsolatos parancsokat és üzeneteket.

Mint ahogy az adatvégállomás vezérlőkonzolja célszerűen az R-10 konzolirógépe, ezek a parancsok és üzenetek az R-10 standard monitorparancsai, illetőleg üzenetei bővítésének tekinthetők.

A TCP-parancsok a következőkre terjednek ki:

a kijelölt adatátviteli vonal megnyitása és lezárása, adatátviteli kezdeményezése az input periféria kijelölésével, kapcsolat kezdeményezése, illetőleg üzenet küldése valamely párbeszédés terminálról.

A TCP üzenetei részben a parancsok értelmezésével kapcsolatosak, részben az elháríthatatlannak bizonyult átviteli hibákról értesítenek.

A párbeszédés terminálok kezelése /TCO/

A TCO a System 4 és az R-10 terminálok, valamint az adatvégállomás vezérlő konzolja és a Terminálok közötti üzenetek közvetítésével az R-10 saját párbeszédés termináljainak kiszolgálását végzi.

Dinamikus pufferkezeléssel biztosítja a változó hosszúságú üzenetek /néhány karaktertől a teljes képernyő tartalmáig/

átmeneti tárolását. Saját táblázataiban nyilvántartja az egyes terminálok állapotát, aktivitását, kezdeményezését, stb. Ennek alapján állítja össze a megfelelő adatátviteli parancsokat a kommunikációs interface-hez. Vizsgálja a központi géptől jövő üzeneteket, hogy eldöntse választ várnak-e valamint a termináloktól jövő üzeneteket, hogy szétválaszsa őket rendeltetési helyük szerint /a központi gép, vagy a vezérlő konzol/.

A TCO megvalósításának legfőbb problémája az R-10 képernyős berendezéseinek kezeléséhez rendelkezésre álló software.

A TCP FEJLESZTÉSE

Az OTSZK-ban folyó fejlesztés során az S/4R-10 terminál vezérlőprogramjának TCPl változata 1974-ben készült el. Jelenleg a TCP3 változat megvalósítása folyik. 1975 végéig már két R-10-es terminál kapcsolódik az OTSZK System 4-70 központi gépéhez.

A TCP3 változattal az S/4R-10 terminál funkciói, a System 4 MULTIJOB jelenlegi szolgáltatásait illetően kimerültek, de a fejlesztési lehetőségek természetesen nem. A programozható R-10 terminál programozási rendszerének bővítésével, valamint MULTIJOB operációs rendszer fejlesztésével lehetővé válik a szolgáltatások finomítása, a terminál "intelligenciájának" növelése. A fejlesztés a két rendszer közötti munkamegosztásra törekszik. Az ehhez vezető fontosabb lépések: a filekezelés, elő-, utófeldolgozás, programkapcsolás.

Háttértárolókkal bővített terminálkonfigurációval a TCP-ben megvalósított file-kezelés eggyel magasabb logikai szintet biztosít az adatátvitel kezeléséhez. Ez az adatkezelő modul működését is eltakarja.

R-10-es felhasználói programokból olyan output file hozható létre, amelynek rendeltetési helye a System 4 információbá-

zisa. A TCP ezen file-okat az R-10 háttérmemóriájában tárolja, majd a létrehozó programtól függetlenül gondoskodik átvitelükről. A file-t csak akkor törli, ha a teljes file átvitele sikeresen befejeződött.

Ennek fordítottjaként az R-10 párbeszédés termináljairól lehet kérni a System 4 információbázisában tárolt file-ok áthozatalát az R-10 háttérmemóriájába, további helyi feldolgozásokhoz.

Az előbbi értelemben vett file-kezelés megvalósításán kívül szükség van a vonalkezelés olyan módosítására, amely lehetővé teszi a kódfüggetlen átviteleket is /ennek hiánya System 4 hardware korlátozás/. Ez már alapot teremt a két gép közötti munkamegosztásra.

Egyszerűbb módja az elő- és utófeldolgozás. Az adatvégállomáson a System 4-en futtatandó programokhoz összeállított input file-oknál adatellenőrzés, konvertálás, az ellenőrzött rekordokból kompresszált formátumu file kialakítása. A System 4-ről érkező kompresszált eredmény file-ok dekompresszálása, a nyomtatási kép kialakítása, szerkesztése.

Erre épülhet az automatikus programkapcsolás. Megvalósíthatók olyan programrendszerek, amelyek egyes programjai meghatározott sorrendben erőforrásigényüktől függően a terminálon, illetve a központi gépen futnak.

ESZR SZÁMÍTÓGÉPEK - ELSŐSORBAN R 20 - AS - TELJESI-
TŐKÉPESSÉGÉNEK NÖVELESE

Dr. Bindics Ferenc

Déldunántuli Áramszolgáltató V.

A nagyrészt adatfeldolgozási jellegű munkákat végző ESZR be-
rendezések teljesítőképességének felső határát a lassú in-
put-output készülékek átbocsátó képessége határozza meg.
Ezeknek a készülékeknek /papírperifériák/ teljesítménye
messze elmarad a számítógépek egyéb részeinek teljesítmé-
nyétől.

A kártyaolvasó, nyomtató perifériák és a rendszer más részei
közötti teljesítményben ellentmondás van, így igen jelentős
várakozási idők képződnek és, a központi egység jó esetben is
csak 20-25 %-ra van terhelve. A rendszer kihasználása ilyen
adottságok mellett távolról sem kielégítő. Az operációs
rendszer készítői a multiprogramozási lehetőség biztosítá-
sával igyekeztek ezt az ellentmondást részben kiküszöbölni,
azonban a multiprogramozási lehetőségnek igen sok hátránya
van.

A multiprogramozás rendszere ideálisnak látszik abban az e-
setben, ha az egyidőben a tárban levő programokat úgy tud-
juk összeválogatni, hogy központi egység és periféria igényük
ellentétes legyen, ebben az esetben látszólag maximális
kihasználást biztosítottunk.

A multiprogramozás technikája sajátos problémákat hordoz ma-
gában. Egyik ilyen a tárterület felosztása.

A tár nagysága adott, azonban a felhasználókat nem, vagy na-
gyon nehezen korlátozhatjuk.

Az u.n. fejlett programnyelvek /PL/I tárigénye egyenes arányban növekszik szolgáltatásaikkal. A sok felhasználót kiszolgáló gépparknál igen kis valószínűséggel tudjuk összeegyeztetni úgy a programok tárigényét, továbbá a multi-programozás service jellegű előfeltételeit, hogy egyáltalán sor kerülhessen multiprogramozás alkalmazására. Az adatfeldolgozási feladatok általában perifériaigényesek és ma még kevés az a számítóközpont, ahol bőven állnak rendelkezésre perifériák, pedig az is alapfeltétele a multi-üzemmódnak.

A másik nagy probléma a perifériaigényes, illetve központi egység igényes programok multi-üzemmódban való futtatása. Itt még komolyabb kellemetlenségek lépnek fel. Az üzemeltető /gépterem/ nem is tudja, hogy a felhasználó programja milyen jellegű. Ezen úgy lehetne segíteni, hogy a futási lapokon rögzítettjük, periféria vagy központi egység igényes a program. Itt azonban újabb probléma van. Nem tudjuk megmondani, hogy hol a határ az igények szempontjából, tehát mi tekinthető központi egység vagy periféria igényesnek. Továbbá bonyolítja a kérdést, hogy egy és ugyanazon produktumot nyújtó program igényjellege attól is változik, hogy milyen programnyelven írják, nem beszélve arról a már furcsának tűnő megállapításról, hogy az igényjelleg a programozó személyiségétől is függ.

Az ESZR /elsősorban R 20-as/ gépek többségének tárkapacitása 64 ill. 128 KByte, abból következően a rendszert ilyen nagyságú gép oldaláról kell vizsgálnunk.

Lehet e ilyen tárkapacitás mellett, nagy tárigényű programnyelvet /PL/I, stb./ használva egyáltalán a multiprogramozás lehetőségéről beszélni. Elméleti megfontolások és a gyakorlati tapasztalat is azt mutatja, hogy multiprogramozású mint rendszeres és állandóan használt üzemmód szóba sem jöhet. A tapasztalati számok azt mutatják, hogy ilyen adott-

ságokkal rendelkező számítóközpontok többprogramos üzem -
módja a havi 500 órás gépidőből max. 10-20 óra között mo-
zig, ami nem éri el az 5%-ot sem. Az elméleti lehetőség
ennél természetesen nagyobb lenne, /nem sokkal/ azonban
ebben az esetben el kellene tekinteni az egyszerűen elsa-
játítható programnyelvek használatától és a meglevő prog-
ramokat át kellene írni a géphez közelebb álló nyelvre.

Lehetne természetesen a tárakat bővíteni, ez azonban tete-
mes anyagi ráfordítást jelentene és megalapozottnak látszó
vélemények szerint így sem kerülnénk alapvetően jobb hely-
zetbe.

A feladat megoldására azonban szükség van és amennyiben eh-
hez a jelenlegi rendszer /DOS/ adottságai nem megfelelőek,
új rendszert kell teremteni, amely az adottságaink mellett
számunkra optimális.

Az optimális értelmezéséről Starr a következőket írja:
..."egyensúlyt kell találni a rendszer egymással szemben-
álló tényezői /vagy céljai/ között. A döntésnek általában
a létesítendő és üzemeltetendő rendszer általános hasznos-
ságát kell maximalizálnia."

Jelen esetben akkor beszélhetnénk a multiprogramozás optimá-
lis voltáról, ha időben tudná egyeztetni a különböző jelle-
gu feladatokat, már pedig erre a rendszer képtelen.
Eppen a fentiek miatt ki kell mondjuk, hogy a supervisort
esetünkben át kell értékelni.'

Több éves nehéz körülmények között végzett /irodalom hiánya,
forrásszelvi programok hiánya, stb./ kutatómunka után megál-
lapítható volt , hogy a DOS felügyelő programjainak /super-
visor/ egy része távolról sem gazdaságos helykihasználással
készült. Ennek nyilván az az oka, hogy a rendszert igen nagy-

létszámú kollektíva készítette a feladatokat szegmentálva, így a részek közötti kapcsolat megteremtése bonyolult és helyigényes lett.

A tények arra utalnak, hogy a programozás technikájában rejő egyik ellentmondással állunk szemben,
vagy: kevés programozó, kis helyigényű programok, gyorsan futó program, hosszú elkészülési idő,
vagy: sok programozó, nagyobb helyigényű program, lassúbb programfutás, rövidebb elkészülési idő
ahol a második megoldás került kivitelezésre.

Amennyiben ezt az ellentmondást jobban szervezett supervisorral fel tudjuk oldani, úgy hogy az eredeti rendszer használatát nem korlátozza, helyet nyerhetünk az operatív tár olyan részén, amelyhez a felhasználó egyáltalán nem tud hozzáférni. E területen supervisor állapotban el tudnánk végezni a lassú perifériák adatmozgatását felhasználói program nélkül olyan helyzetben, amikor a központi egység egyébként várakozik. Így nem vennék el egyetlen byte-nyi területet sem a felhasználtól és igen tetemes mértékben meg lehet növelni az géppark átbocsátóképességét. Minden jól szervezve egyesítené magában a multi üzemmód legfontosabb előnyeit, annak hátrányai nélkül. Megszűnne vagy nagymértékben csökkenne az adatfeldolgozásra jellemző I/O probléma és pszeudó perifériák alkalmazásával tulajdonképpen növelnénk a perifériakészletet is. /pszeudó perifériának nevezem a helyettesítést, vagy fizikailag egyáltalán nem létező perifériát/

Így tulajdonképpen a DOS kiegészítésével új feldolgozási módot vezetnénk be az eddig ismerteken kívül, továbbá biztosítanánk az eddig a DOS által nyújtott lehetőségeket is. /batch; multiprogramozás, időosztás/

A probléma megfogalmazása

Olyan input-output rendszerre van szükség, amely a lassú I/O meggyorsításával rendszertechnikai uton lehetővé teszi a gépek átbocsátóképeségének növelését. A megoldás ne vegyen el a felhasználó számára hasznos tárterületből egyetlen byte-nyit sem, egyszerű kezelhetőséget biztosítson és ne változtasson a programozás eddigi rendszerén.

A probléma megoldása /csak vázlatosan/

Az ESZR/DOS - al kompatibilisen kidolgozásra került egy több supervisor aktivizálására alkalmas rendszer. Az egyik supervisor képes a "Rapid" /fantázia név/ funkció ellátására is a következőképpen:

- a feladatprogramot képes függetleníteni a papírperifériák lassúságától
- lehetővé teszi pszeudó perifériák alkalmazását
- a kártya - szalag, szalag - nyomtató műveleteket hasznos tárterület lefoglalása nélkül, továbbá programozás nélkül hajtja végre. A műveleteket a központi egység várakozói idővel végzi, tehát a mellette futó felhasználói programot nem zavarja.

Rapid koncepció

Az eljárás 7. féle feladatnak tegyen párhuzamosan eleget anélkül, hogy ez a felhasználót akár időben, akár tárterületben zavarná.

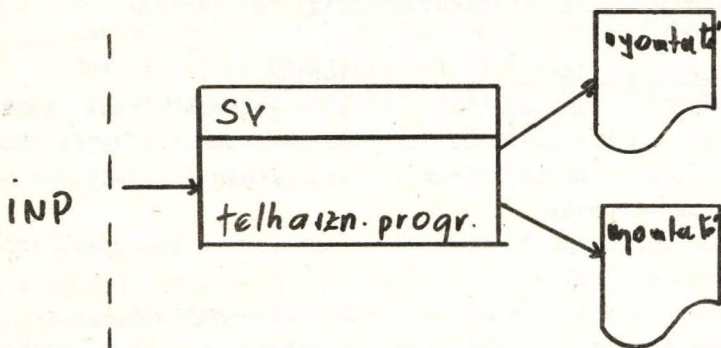
Supervisor állapotban és területen

- 1./ A felhasználói programtól vegye el a papír outputot
- 2./ A felhasználói programtól vegye el a papír inputot
- 3./ Kezeljen egy mágnesperiféria - papírperiféria adattranszfer
- 4./ Kezeljen egy papírperiféria - mágnesperiféria adattranszfer
- 5./ Adjon lehetőséget pszeudó perifériák használatára
- 6./ Biztosítson a mágnesperifériákon ésszerű információtörmöritést

7./ Tegye lehetővé az R 20-as gépek ékezetes betű nélküli nyomtatóhengerein az ékezetes betűk nyomtatását. Fejtsük ki egy kicsit bővebben az egyes feladatokat.

1./ A felhasználói programtól vegye el a papiroutputot

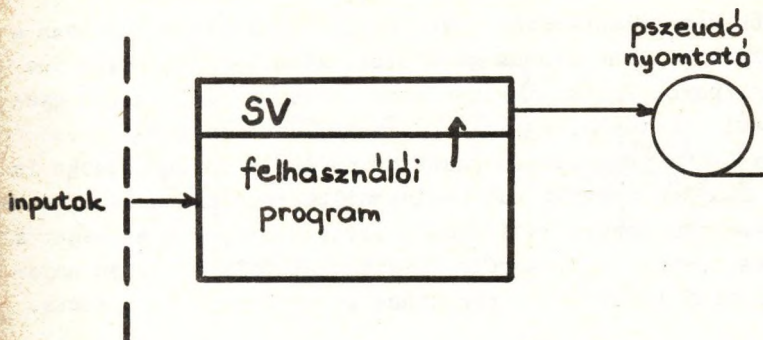
a./ A feladat megoldása Rapid nélkül



Látható, hogy a lassú nyomtató/k/ határozzák meg a feladat végrehajtási idejét. /Itt szeretnék kitérni az ESZR rendszer nyomtatási teljesítményére. A nyomtatók elméleti /fizikai/ teljesítőképessége 600-900 sor/perc. A LIOCS működése a nyomtató kezelésénél távolról sem ideális, ugyanis 1 sor kinyomtatásához 2 utasítást használ, egy nyomtató utasítást és egy sorhuzó utasítást. A LIOCS-nak ilyen formán való működése a nyomtatók eredeti /elméleti, fizikai/ teljesítményét 25-30 %-kal csökkenti. Erről a felhasználó nincs értesülve.

A Rapid eljárásban egyetlen utasítás végzi el a feladatot és bizonyíthatóan megemelkedett a nyomtatók teljesítménye, illetve megszűnt az indokolatlan teljesítménycsökkenés.

b./ Megoldás Rapid funkcióval

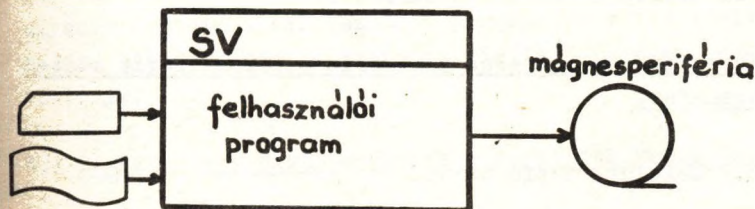


Ennél a megoldásnál nincs szükség soronként és sorhúzásonként csatornaprogram /EXCP/ indítására és lekezelésére, ellenkezőleg a Rapid a supervisor területen összegyűjti a nyomtatandó sorokat /a sorokban levő üres helyektől függően 6-25 sort/ és tömörítve egy csatornautasítással mágneses perifériára írja.

Ilyen esetben meg van a lehetőség 2-3 nyomtató használatára függetlenül attól, hogy a gépteremben nincs 1-nél több nyomtató /Lásd: pszeudó perifériák és tömörítés/. A nyomtató és a szalag sebességkülönbségéből adódó időnyereség minimálisan 50 %.

2./ A felhasználói programtól vegye el a papirinputot

a./ Megoldás Rapid nélkül



A szűk keresztmetszetet ilyen megoldásnál minden esetben a lyukkártyaolvasó lassúsága okozza. Elméleti sebessége 500 kártya/perc. Ennek kihasználására azonban nincs meg a gyakorlati lehetőség, ugyanis programnyelvek használata esetén a LIOCS csak olvasó utasítás és dupla puffer esetén is csak 250-300 kártyát tud beolvasni percenként. A LIOCS minden esetben várakozó állásban tartja a központi egységet a teljes kártya beolvasásáig, ezután kezdődik a kártya anyagának feldolgozása és csak utána az új kártya beolvasása.

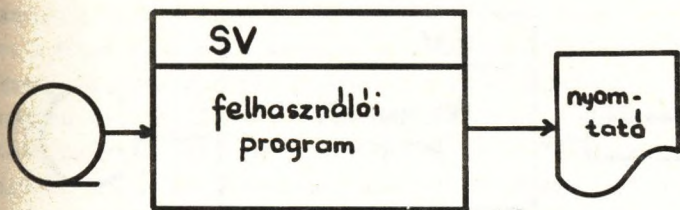
b./ Megoldás Rapiddal



A korábban supervisoron keresztül központi egység várakozási időben blokkolva szalagra vitt /4.funkció/ és tömörített kártyanyagot a supervisor blokkoltan olvassa 10-50 kártya anyagát egy olvasó utasítással, majd a saját területén deblokkolja, eredeti formájára szethúzza és így adja át a felhasználó programjának. Első pillanatra látszik a nagymértékű időcsökkenés, ami a gyakorlatban közepes kártyafile-ok esetén a 70%-ot is elérheti.

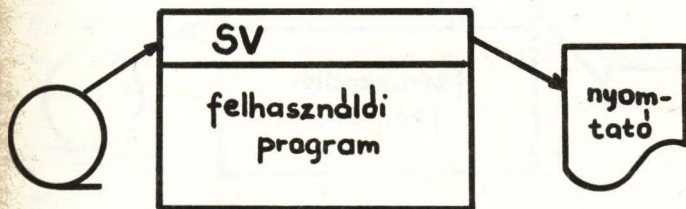
3./ Kezeljen egy mágneses periféria papírperiféria adat-transzert

a./ Megoldás Rapid nélkül



Ennél a megoldásnál a nyomtató határozza meg az egész rendszer kihasználási fokát, Mivel a nyomtató az egyik leglassúbb periféria, látható a nagy időigény.

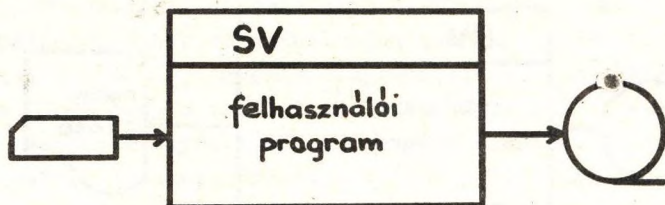
b./ Megoldás Rapiddal



A korábban mágneses perifériába rögzített nyomtató file-t vagy file-okat /1 funkció/ a Rapid a központi egység várakozó állapotába supervisor területen keresztül kinyomtatja, emellett a felhasználó programja zavartalanul futhat, ugyanis a Rapid a felhasználói program várakozó ideit használja. Látható, hogy a transfer "időfelhasználás nélkül" történik.

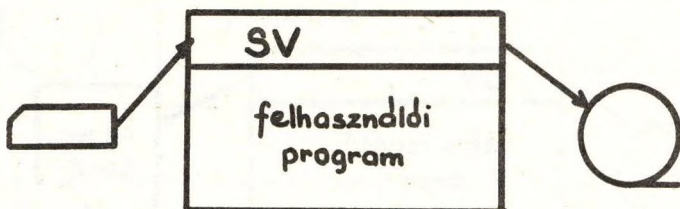
4./ Kezeljen egy papirperiféria - mágnesperiféria transfert

a./ Megoldás Rapid nélkül



Ilyen megoldásnál ismét az az állapot, hogy a lassú kártya-olvasó lefogja a központi egységet.
A szükséges időt ismét lassú periféria határozza meg.
A gép kihasználása igen rossz.

b./ Megoldás Rapiddal



Ez a Rapid funkció a felhasználó programban várakozó állapotaiban végzi el a feladatát /blokkolja, tömöríti a kártyát és mágnesperifériára írja/ miközben a felhasználó programja zavartalanul futhat.

Hasznos időfelhasználásra nem kerül sor.

5./ Adjon lehetőséget pszeudóperifériák használatára

a./ Megoldás Rapid nélkül

Megoldás Rapid nélkül nincs, ugyanis olyan periféria, amely nincs a gépteremben, tehát nem került be a logikai készüléktáblába, nem használható. Ez igen hátrányos a következő esetekben:

- hiányzó nyomtató

/Pl. hatékonyan és gyorsan megoldható feladat 2-3 nyomta-

tóval, pl. számlázás, számlaösszesítés, statisztika/, azonban csak 1 vagy 2 nyomtató áll rendelkezésre. Erre az esetre részleges megoldást kínál az operációs rendszer, de csak perifériafüggetlen programozásnál, így is nagyon sok perifériát kell igénybe venni. /minden nyomtató helyett egy másikat, pl. szalag/. Természetesen így is külön kell gondoskodni a nyomtatásról /külön menethen, külön programmal/ és a mágnes periféria kihasználása is igen rossz /1 sor = 1 blokk/.

- elromlott nyomtató/k/

Különlegesen felkészített programok nélkül a nyomtató/k/ miatt leáll az egész rendszer.

b./ Megoldás Rapiddal

A Rapid eljárás fizikai szinten kezeli a rendszert, ami azaz az előnnyel jár, hogy amit a logikai rendszer hibás megoldásnak tekint és nem is hajlandó folytatni a munkát, /két különböző file egyszerre akar egy perifériát használni, stb./ ezt az eljárás bizonyos feltételek fennállása esetén akceptálja.

Ez úgy történik, hogy a PIOCS /fizikai I/O rendszer/ fel lett készítve nem létező csatornákon és nem létező alcsatornáknak /azaz nem létező készülékek/ kezelésére. Ilyen pszeudoperiféria használatakor az operátor több pszeudoperifériához hozzárendelhet egy tényleges perifériát és a felhasználói program függetlenül attól, hogy milyen nyelven íródott és azonos időben kíván több perifériát használni, egy létező perifériához van kényszerítve.

Nézzük meg hogyan működik a Rapid az előző többnyomtató példánál. Induljunk ki abból a hipotézisből, hogy két nyomtatóra van szükség, de csak egy van és az sem működik. Az operátor /programozó/ pontosan úgy kell hogy használja a rendszert, mintha a nyomtató/k/ működésképesek lennének, mindössze annyit kell tennie, hogy a nyomtató filekhoz pszeudoperifériát jelöl ki mindkettőhöz, vagy mindháromhoz

egyed, amely mágneses periféria is indítja a programot. A Rapid gondoskodik róla, hogy 2-3 nyomtató file nyomtató sorai megfelelő blokkolással kerüljenek szalagra, mégpedig egy blokkon belül olyan sorrendben, ahogy a tárgy-programból a SVC 0 megszakítások érkeznek.

Igy természetesen meg nem állapítható sorrendbe kerülnek a különböző nyomtató fileok sorai a mágneses perifériára. Egy blokkon belül is elhelyezkedhet különböző nyomtatóra szánt sor, de ezen kívül bármilyen kombináció előfordulhat.

A több nyomtatóra szánt file fizikailag 1 file-nak van kezelve, tehát csak a file végén van végjel. A munka befejezése után tetszőleges időpontban a Rapid 3-as funkciójával a szalagon levő információ kinyomtatható az eredetinek szánt formában, természetesen program nélkül és úgy, hogy közben felhasználói program futhat. A nyomtató file-ok különválasztását a Rapid 3. funkciója elvégzi és a kívánalomnak megfelelő fileot nyomtatja.

A Rapid a funkciójának úgy tud eleget tenni, hogy a szalagra írás előtt az SVC 0 megszakításakor megvizsgálja melyik pszeudoperifériát akarja a rendszer használni és a pszeudoperiféria számát /Pl. X'0LE'/ megjegyzi a felírandó blokk minden rekordjánál.

A módszerrel kiküszöbölhető a gyakran fennálló probléma is, hogy egy feldolgozást a példányszám miatt /pl. banki inkasszó/ többször kelljen megismételni, ugyanis egyszerű programfutás után tetszőleges azonos példány nyomtatható.

Ismét hangsúlyozom, hogy mindezt a supervisor végzi holtidőben, tehát nem veszi igénybe külön központi egységet sem és a felhasználó tárterületét sem.

6./ Biztosítson a mágneses periférián ésszerű tömörítést

a./ Megoldás Rapid nélkül

Az ESZR operációs rendszerek esetenként lehetővé teszik, hogy periféria függetlennek deklarált file-ok esetén a nyomtató-ra szánt információkat mágneses perifériára tegyük. Ezt azonban ezek a rendszerek igen rossz helykihasználással hajtják végre. Pl. a mágnesszalag esetében a nyomtatandó sor, tehát maximum 156 karakter kerül egy blokkba és minden blokk közötti blokköz /fizikailag a fékezéshez és gyorsításhoz szükségesek/ sokkal nagyobb helyet foglalnak, mint az értékes információ.

Megvizsgálva egy átlagos nyomtatandó sor tartalmát, megállapítható, hogy az adatfeldolgozásnál az olvashatóság és formázás miatt hozzávetőleg a sorba írható karakterek 20-40%-a üres hely /space/. Belátható, hogy az üres helyek teljesen feleslegesen íródnak, tárolódnak, stb. Ezzel ismét csak a szalag kihasználtsága romlik.

Ezekre a problémákra Rapid nélkül nincs megoldás.

b./ Megoldás Rapiddal

A blokkolatlan felirásból adódó gazdaságtalan helykihasználást a Rapid 5. funkciója már megoldotta. Az üres helyekkel kapcsolatban egy soron belül elegendő lenne a felírás előtt megjegyezni, hogy két értékes információ között hány db space fordul elő és csak ezt felírni. A nyomtatáskor a felírt információból megállapítható, hogy hány db üres karakter helyezkedik elő el a sorban, ennek végrehajtása után a sor az eredeti formájában nyomtatható. A Rapid 6. funkciója éppen ezt teszi.

7./ A rendszer tegye lehetővé az R 20-as gépek ékezetes betűk nélküli nyomtatóin az ékezetes betűk nyomtatását.

a./ Megoldás Rapid nélkül

Az ékezetes betűk nyomtatására az R 20-as gépeknél nincs lehetőség, a nyomtatóhengeren nincs az ékezetes betű kiképezve. Ez a gyártó szempontjából érthető, hiszen el kellett helyezni a latin abc betűi mellett a cirill betűket is, továbbá nem gyárthatnak minden felhasználónak különböző íróhengereket. Ez azonban igen jelentős kellemetlenséget okoz, magyar személynevek, helységnevek, stb. nyomtatásánál. Erre igen sok példát lehetne hozni, de most ezektől tekintünk el.

b./ Megoldás Rapiddal

A megoldás feltétele az volt, hogy a rendszer végezze a feladatot programozói beavatkozás nélkül. A megoldást a következő gondolat hozta meg. Tulajdonképpen az adott ékezetes betűk /A,O,E,U/ felbonthatók egy-egy ékezet nélküli betűre /A,O,E,U/ és egy-egy ékezetre /','',',''/, tehát ha kinyomtatjuk az ékezet nélküli betűket és sorhuzás nélkül utána az ékezeteket, megkaptuk az ékezetes betűt.

A folyamat: A felhasználó programjában, amikor nyomtatás szükséges supervisor osztályú megszakítás jön létre, kiadásra kerül az SVC 0. Ekkor a Rapid elveszi a vezérlést a supervisortól, továbbá átveszi a regiszterből a nyomtatandó sor tárbeli címét. Ezután a tárbeli címen megvizsgálja /egyetlen utasítással/, hogy szerepel-e a sorban különleges jel. Az ékezetes betűk belső kódja mindig valamilyen különleges jelnek felel meg. Ha nincs /nem szükséges ékezetes betű/, visszaadja a vezérlést a supervisoroknak és szabályos megszakítás lefolyás jön létre. Amennyiben talál különleges jelnek megfelelő bitkombinációt, két lépést hajt végre:

- a különleges jelek helyett a nyomtatandó sorban beállítja az ékezetes betűk valamelyikének alapbetűjét /A,O,U,E/ és a saját supervisor területén létrehoz egy sort, ami csupa üres helyből áll, kivéve az A,O,U,E betűk soron belüli címét, ahova elhelyezi a /','',/ jelek egyikét.

- ezután a megszakítást ténylegesen lekezelő LIOCS-nek egy cím helyett /a ténylegesen nyomtatandó sor címe/ címláncolást alkalmazva két címet ad át a vezérléssel együtt a tényleges sor és a pszeudó sor címét.

Ezután a LIOCS szabályosan végrehajtja a csatornaprogramot két sor kinyomtatására sorhúzás nélkül. A probléma megoldódott és a nyomtató teljesítménye sem csökkent észrevehetően, ugyanis ha nincs szükség átalakításra, összesen néhány utasítás kerül végrehajtásra.

Elérhető megtakarítások Rapid rendszer alkalmazásával /R 20 esetén/

- minden kártyafelvitelnél legalább 50%
 - minden nyomtatás esetén legalább 50%
 - a mágnesszalagok kihasználtsága kártyánál 2-2,5-szeres
 - a mágnesszalagok kihasználtsága nyomtatónál 1,5-2,5 "
- Ezzel minden számítóközpontban /hangsúlyozva a Rapid rendszer más előnyeit is/ megtakarítható egy kártyaszalag, szalagnyomtató MDS rendszerű off-line berendezés.

Egyéb pozitívumok

- külső okok miatt megszakadt feldolgozásokat nem kell előlőről kezdeni, hanem a megszakadás helyétől folytatható
- több példányos tablók /melyeknél a kivánt példányszám nem nyomtatható egy menetben/ programjainak lefutására csak egyszer van szükség, a többszöri nyomtatást Rapid funkció végzi és ez alatt a teljes tárterületen a felhasználó dolgozhat.
- lehetőség van pszeudó perifériák alkalmazására. Igen gyakran előfordul, hogy egy adott feladatprogram gazdaságos megoldása 2 vagy több nyomtatót igényelne, ez azonban nem áll rendelkezésre. A Rapid lehetőséget nyújt, hogy 2-3 nyomtatót helyettesítsünk egy szalag-egységgel.

A rendszer készítői bizonyítani tudják, hogy a Rapid funkció célszerű alkalmazásával 1-1 adatfeldolgozó K 20-as gép átbocsátóképesége legalább 20%-kal megnövekszik.

AZ IBM OS/MFT IMPLEMENTÁLÁSA
MEGHATÁROZOTT ÜZEMELTETÉSI
KÖVETELMÉNYEKNEK MEGFELELŐEN

Garainé Erhardt Anikó

Központi Statisztikai Hivatal
Számítástechnikai Igazgatóság

Az IBM nagy számítógépeken - eltérően más cégek gépeitől - a használni kívánt operációs rendszert a felhasználó generálja. Ez azt jelenti, hogy a rendszer tulajdonságait bizonyos határok között a felhasználó szabadon választhatja meg, sőt, üzemeltetési tapasztalatok birtokában módjában áll a felhasználónak új, hatékonyabb operációs rendszert generálni.

Az itt következő ismertetésben a rendszergenerálás általános, a paraméterezést meghatározó problémáiról és azok konkrét megoldásának módjáról lesz szó.

1. A rendelkezésre álló környezet

A Központi Statisztikai Hivatal 1974-ben egy IBM 370/155-ös nagy számítógépet szerzett be.

A számítógép hardware konfigurációja jelenleg a következő:

- 512 K központi memória
- 8 cserélhető mágneslemezes egység
/egyenként 30 millió byte kapacitással/
- 8 mágnesszalagos egység két vezérlőegységgel
/800/1600 BPI, 320 KB átviteli sebesség/
- 2 sornyomtató /132 pozíció, 1100 sor/perc/
- 1 kártyaolvasó /1200 cpm/
- 1 konzolirógép /85 cps/

Ehhez a géphez OS/MFT /Multiprogramming with a Fixed Number of Tasks/ 21.7 verzióju rendszert generáltunk, kiegészítve a HASP /Houston Automatic Spooling Priority/ 3.1 verziójával.

2. Az operációs rendszer generálásának főbb szempontjai

A generálás alapvető szempontjait az határozta meg, hogy a gépen statisztikai adatfeldolgozást kell végezni.

A statisztikai feldolgozások néhány sajátossága.

A statisztikai adatfeldolgozásra jellemző, hogy nagyon nagy adattömegekkel dolgozik. Ez azt jelenti, hogy az adatok tárolásának, biztonságos megőrzésének, elérésének módja a meghatározója annak, hogy egy-egy feldolgozás mennyire hatékony, gazdaságos. Másik jellemző tulajdonság az, hogy a feldolgozások nagy része egyedi, tehát egyfajta tábla kiírására készített program egyszer fut.

Természetesen vannak ismétlődő, havonta futó anyagok, de ezek nagy része is változik egyik évről a másikra. Az egyedi anyagok között sokszor fordul elő hasonlóság, sokszor kis változtatás elég egy programon ahhoz, hogy új, másfajta táblát lehessen vele elkészíteni.

Ebből a tulajdonságból következik az az üzemeltetési adottság, hogy a program módosítások és próbák aránya a gépen futó összes feldolgozáshoz képest viszonylag nagy, és ez az arány egyes időszakok kisebb eltéréseitől eltekintve állandó.

A statisztikai feldolgozások legnagyobb része nyomtatásigényes, tehát a több óráig tartó kiírásokat a job-októl függetlenül kell tudni vezérelni.

Nagyon sok rendezés fordul elő a különböző fekvésben kiírt táblák készítése között, ezért a rendszer tervezésekor számításba kell venni a job-ok várható lemezes és szalagos munkaterület-igényét.

További szempontok

Az operációs rendszer generálásánál a fent említettekkel összhangban a következő üzemeltetési szempontokat vettük figyelembe:

- A generált operációs rendszer a lehető legkevésbé legyen merev, hogy szükség esetén új generálás nélkül lehessen rendszerbeli változtatásokat eszközölni.
- Legnagyobb prioritása a program módosításoknak, fordításoknak és rövid futási idejű, raktárból előkészítendő adathordozót nem igénylő job-oknak legyen.
- A gép maximális kihasználásának érdekében a teljes átbocsájtóképesség növelésére törekszünk akkor is, ha ez egyes job-ok egyetlen futását tekintve esetleg hátráltatja azt.
- Az alkalmazott operációs rendszerben /OS/MFT/ meg kell határozni az egymás mellett futtatható job-ok maximális számát /ahány partició van, annyi job futtatható egyszerre/. Ezt mi tapasztalatainkra és nagy gyakorlattal rendelkező rendszerprogramozók tanácsaira támaszkodva négynek választottuk.
- Az adathordozó állomány hatékony használata érdekében központosított adatállomány kezelést kívántunk bevezetni oly módon, hogy az adatállományok nyilvántartása a rendszerkatalógus alapján történjék.

- A programpróbákat megkönnyítendő közös programkönyvtárakat hoztunk létre. A rendszert úgy kellett megterveznünk, hogy ezek a könyvtárak állandóan online legyenek, és hogy bárki olvashassa a könyvtárat, de egyszerre legfeljebb egy írás vagy módosítás történhessék.

A jelenlegi konkrét megoldás

Partició, job-osztály, prioritás

Ezekről a fogalmakról az IBM irodalomban részletes leírás található, itt csak a későbbiek megértéséhez elengedhetetlenül szükséges rövid ismertetés következik.

Az IBM OS/MFT-ben a job-ok végrehajtásának ütemezése /scheduling/ a particiókra és a job-osztályokra épül. Az operációs rendszer állandóan a memóriában tartózkodó része a Supervisor. A fennmaradt központi tárolóterület áll a felhasználói programok rendelkezésére. Ezt a területet kell rendszergeneráláskor particiókra osztani. A particiók méretét bármikor, ha nem fut a gépen job, megváltoztathatja a gépkezelő, számukat azonban nem növelheti.

Természetesen a legcélszerűbb olyan partició-felosztást generálni, amelyet ritkán kell megváltoztatni.

Az egyes particiókhoz job-osztályokat kell generáláskor rendelni. Minden particióhoz lehet több job-osztályt, és minden job-osztályt lehet több particióhoz rendelni. A particiókhoz tartozó job-osztályokat is, hasonlóan a memória-mérethez, meg tudja változtatni a gépkezelő, de a cél az, hogy minél ritkábban legyen erre szükség.

Részben emiatt, részben a gépkezelés megkönnyítése érdekében vezettük be a HASP-ot. Az említetteken kívül még számos más előnnyel is jár a HASP használata, amit mi sem bizonyít jobban, mint hogy az IBM új, virtuális gépre készült operációs rendszere, a VS a HASP számos elemét átvette.

Egy job osztályát a felhasználó adja meg a job vezérlő kártyákon, illetőleg, ha nem adja meg, a job A osztályu lesz.

A beolvasott job a neki megfelelő osztályu várakozó sor végére kerül.

Ha van olyan partició, amelyik éppen üres, és a hozzá rendelt osztályoknak megfelelő várakozó sorok valamelyikében van végrehajtásra váró job, akkor ez kerül sorra.

A particióhoz tartozó job-osztályok hozzárendelési sorrendje igen fontos: a másodiknak hozzárendelt osztályba tartozó job csak akkor kerül végrehajtásra, ha az elsőnek a particióhoz rendelt job-osztály várakozó sora kiürült.

A job-oknak prioritás is adható, ez az azonos osztályu job-oknak a várakozó sorban elfoglalt helyét, sorrendjét befolyásolja.

Azt, hogy egy feldolgozási rendszerben mi az optimális partició és job-osztály felosztás, csak hosszú tapasztalat és nagymennyiségű futási adat kiértékelése után lehet - ha lehet egyáltalán - meghatározni.

Egy viszonylag hatékony rendszer azonban néhány hónapos üzemeltetési adat birtokában és sok-sok megfontolás, egyéb szempont figyelembe vétele, megvitatása és eldöntése után kialakítható.

A szükséges technikai változtatások keresztülvitele után az egyik legnagyobb problémát az operációs rendszer generálásakor a job-osztályok kialakítása jelentette.

A job-osztályok kialakítása.

Alapvető szempont az volt, hogy minél több várakozó sort alakítsunk ki, tehát minél jobban "szét kell szórni" a job-okat. Így biztosítható ugyanis a gép leghatékonyabb kihasználása, a legnagyobb átbocsájtóképesség.

Másik szempont, hogy minél kevesebb erőforrást vesz igénybe egy job, annál nagyobb legyen a prioritása. Harmadik szempont, hogy a cikk elején ismertetett konfiguráció szűk keresztmetszete a mágneslemez, ezért a job-osztályok kialakításának egyik meghatározó tényezője a lemezhasználat.

A particiók mérete a következőképpen alakult ki:

a Supervisor és a HASP betöltése után 360 K központi tároló maradt a felhasználói programok számára. Ezt a területet kellett négy particióra osztani.

A programkönyvtárak kialakítása és használatának módja, valamint az a tény, hogy a programpróbák nagy prioritással kell, hogy fussanak, meghatározta az első partició funkcióját és méretét. A fordítóprogramokhoz igazodva az első particiót 110 K byte körüli méretűnek kellett választanunk.

A maradék 250 K-t többféleképpen oszthattuk el.

Feltételeztük azt, hogy állandóan mind a négy particióban fog futni job, ezért nem választhattunk egyetlen particiót sem kisebbnek, mint amekkorában az iniciátor

elfér. Ez a mi rendszerünknel 56 K. Ha volna ennél kisebb partició a generált rendszerben, úgy abban csak akkor indulhatna egy job, ha egy másik, az iniciátor méretének megfelelő partició is üres lenne. Tekintettel arra, hogy a programpróbáknál az első particióban 110 K memória áll a felhasználó rendelkezésére, a felhasználó kényelmének érdekében generáltunk még egy 110 K-s particiót.

A jelenlegi gépre generált első operációs rendszerben tehát a következő particióméretek voltak:

110 K, 56 K, 94 K /ez a maradék/, 110 K.

Néhány hónappal az üzembeállítás után szükségessé vált a rendszer módosítása. Így kerültek újra szóba a particióméretek. A felhasználók nehezményezték, hogy a futtatásra használható particiók /illetőleg a felhasználók számára ezek mint job-osztályok jelentek meg; erről a későbbiekben lesz szó/ mind különböző méretűek.

Megnéztük tehát annak a lehetőségét, hogy a particiók közül három 100 K-s és egy 60 K-s legyen. A fordítóprogramok is elférnek 100 K-ban, természetesen a memóriacsökkenés hatékonyságuk rovására megy.

A felhasználói programokra vonatkozólag a következőképpen szereztünk adatokat:

az SMF /System Management Facilities/ rutin által gyűjtött üzemi adatokból megfelelő programok segítségével kiiratható a gépen futott programok memóriairigénye. Minden job-nál a legnagyobb memóriát vettük figyelembe, és összevetettük ezeket az adatokat a job-ok futási idejével. Két hét anyagát átvizsgálva a következő eredményre jutottunk: A munkáknak kb. egynegyede program próba; több mint 60 %-a 70 K-nál kevesebb memóriát igényel, kb. 11 %-a 70 és 110 K között van,

a fennmaradó néhány százalék particióösszevonást igénylő job.

Ennek eredményeképp a particióméretek így alakultak:

110 K, 70 K, 70 K, 110 K.

A mágneslemez használat a következőképpen befolyásolta a job-osztályok kialakítását:

Maga az operációs rendszer a programkönyvtárakkal együtt három lemezcsomagot foglal el, ezeken a lemezeken egy kevés munkaterülettől eltekintve nincs szabad hely.

Három lemezcsomagot állandóan online használunk /rezi-dens lemezek/, ezekre a felhasználók azokat a kis adatállományokat teszik, amelyekre gyakran van szükségük, és itt viszonylag sok munkaterület áll rendelkezésre temporális állományok részére.

A maradék két lemezegységre tetethetik fel a felhasználók az egyéb lemezes állományokat tartalmazó lemezcsomagokat.

Az első particióban biztosan nem futhat lemezt igénylő job, tehát a hozzá rendelt job-osztályok egyik jellemzője ez lesz.

A másik három particióban alkalmasan választott job-osztály sorrenddel elérhető, hogy ritkán forduljon elő lemezcserére való várakozás, ha az alapértelmezés szerinti job-osztályok legfeljebb egy lemezt használhatnak.

Ha egy job két lemezt igényel, particióösszevonást kell végezni.

A job-osztályok elnevezésénél megtartottuk a már korábban használt neveket: az A osztály az alapértelmezés, ezért az átlagos igényű job-ok osztálya, a

B a programpróbáké, a C a sok erőforrást igénylőké,
a D a kevés erőforrást igénylő job-ok osztálya.

Igy a következő job-osztályokat alakítottuk ki:

- H - program módosítás, fordítás céljára, 110 K,
2 mágnesszalag
- B - program módosítás, fordítás, próba futás céljára,
110 K, 2 mágnesszalag
- D - csak rezidens lemezt használó job, 70 K,
3 mágnesszalag
- G - csak rezidens lemezt használó job, 110 K,
3 mágnesszalag
- A - egy cserélhető lemezt igénylő job, 70 K,
3 mágnesszalag
- E - egy cserélhető lemezt igénylő job, 110 K,
3 mágnesszalag

Ezek a rendszer alapértelmezése szerinti job-osztályok

Particióösszevonással kialakíthatók a következők:

- M - csak rezidens lemezt használó job, 180 K,
6 mágnesszalag
- C - két cserélhető lemezt igénylő job, 180 K,
6 mágnesszalag
- N - két cserélhető lemezt igénylő job, 250 K,
6 mágnesszalag

Az egyes particiókhöz tartozó job-osztályok a következők /a lemezt használó osztályok alá vannak huzva/:

P1	HBDG			
P2	<u>DA</u>			
P3	<u>AD</u>	} P3+P4	<u>MC</u>	} P2+P3+P4
P4	<u>GEDA</u>			
				<u>N</u>

További generálási paraméterek.

A lemezhasználat meghatározásánál ügyelnünk kellett arra is, hogy a cserélhető lemezt nem igénylő job-ok munkaterületeiket se tegyék cserélhető lemezre.

Ezt a lemezegységek hardware címeihez generált unitnevek megválasztásával értük el.

Az általánosan használt SYSDA és WORK unitnevek rendszerünkben csak az első hat lemezegységre vonatkoznak. A két cserélhető lemez egységét STORAGE unitnévvel lehet elérni. Megkülönböztettük ezenkívül a három rezidens lemez egységét a többbitől: az OUTPUT unitnév segítségével.

A nagymennyiségű nyomtatott outputnak a job-tól független kiírására vezettük be az offline nyomtatást. A H és B osztályokban legfeljebb 5000, a többi job-osztályban legfeljebb 30 ezer sort nyomtathat közvetlenül egy job, ennél nagyobb outputot mágnesszalagra kell vinni. Ha egy job túllépte a számára előírt korlátot, a HASP üzenetet küld erről a gépkezelőnek.

A központosított állománykezelés azon alapul, hogy mágneslemezen és szalagon csak katalogizált, szabályos nevű és megőrzési idejű állományok tárolhatók.

Ennek megfelelően választottuk meg a rendszerkatalógus méretét és helyét.

Nem volt szó azokról a generálási paraméterekről, amelyek nem közvetlenül érintik az üzemeltetési rendet, de meghatározásuk komoly megfontolást igényel /pl. a fordítóprogramok paraméterei, a Supervisor rezidens részének meghatározása, stb/.

Az itt ismertetett operációs rendszert meghatározott üzemeltetési feltételeknek megfelelően kellett kialakítanunk.

A konkrét üzemeltetési rendet ugyanis a generált operációs rendszer határozza meg. Az üzemeltetési rend kialakítása tehát az operációs rendszer paramétereinek meghatározásával egyidőben kell, hogy történjék. A generálással egyidőben történhet a különböző funkciókat betöltő dolgozók oktatása /gépkezelők, állománykezelők, stb./; valamint a rendszer ismertetése a felhasználóknak, és az új operációs rendszerrel egyidőben kell az új üzemeltetési rendnek indulnia.

STRUKTURA GENERÁTOR ÉS COPY FUNKCIÓ A
DOS PL/L-BEN /ELOPLI/

Szávai László

Mezőgazdasági és Élelmezésügyi Minisztérium
Országos Földügyi és Térképészeti Hivatal
Gépi Adatfeldolgozó Központ

A programrendszer bemutatása

Hazánkban az elmúlt években elterjedt a PL/I programozási nyelv használata.

A DOS PL/I-nek a jó tulajdonságai mellett néhány hiányossága is van. A programozónak fárasztó munkával kell a strukturákat leírni. A deklarációs rész egy-egy programban meghaladhatja a program egyharmad részét is, ilyenkor a struktura leírása sok időbe telik. A programokban előforduló azonos strukturáknak a leírása is feleslegesen sok időt vesz el a programozóktól.

Az assembly programozási nyelven megírt forrásprogramokat tárolni lehet a source könyvtárba és az egész programot /CSECT-et/ bemásolhatjuk egy másik assembly programba.

Ezt a COPY funkciót a COBOL magasszintű programozási nyelv is ismeri. Sajnos a DOS PL/I nem tudja a source könyvtárat kezelni és ezért ha egy másik programból programrészt fel tudunk használni, akkor a programozó kénytelen újból leírni kódlapra. Ez szintén sok idővel és hibalehetőséggel jár.

A programozás megkönnyítésére íródott ez a segédprogram, amely a DOS rendszerben alkalmazható IBM/360-as és R 20-as számítógépen.

Az ELOPLI elősegíti és megkíméli a programozót a strukturák fárasztó leírásától és lehetővé teszi, hogy a már megírt és

és private source library-ba elhelyezett programból részeket átvegyen, valamint PL/I programot aktivizáljon.

Az ELOPLI program kiterjedelmű assembler szinten irt program. Futási ideje minimális. Pótolja a DOS PL/I-nek azt a hiányosságát, hogy nem tudja a source könyvtárat kezelni.

Mivel a DOS SYSTEM SOURCE LIBRARY-ba nem célszerű felhasználói programot elhelyezni, a program csak a private source library-t tudja kezelni.

A munkát mindig az ASSIGN SYSSLB,X'130' paranccsal kell kezdeni, ami a magánkönyvtárat hozzárendeli a rendszerhez.

A rendszer megszervezésénél a következő fő szempontokat kell figyelembe venni:

- 1/ adattípusok meghatározása
- 2/ a struktúra leírása minél egyszerűbb legyen
- 3/ a PRIVATE SOURCE LIBRARY elérése és a megfelelő program vagy programrész kimásolása
- 4/ az egész folyamat beillesztése a DOS rendszerbe.

A program a PL/I-nek azt a tulajdonságát használja ki, hogy az első oszlopra nem lehet írni /kivétel a * PROCESS STMT kártya/. A programot az ELOPLI számára úgy kell összeállítani, hogy a PL/I programba, a megfelelő helyre a generáló kártyákat berakjuk és az így összerakott kártyákat adjuk az ELOPLI programnak input adatként. Az ELOPLI program outputja egy lemezterület, ahová felkerül a PL/I program, a generál struktúra és a bemásolandó programrész. Ez a lemezterület a PL/I fordítóprogram input területe lesz.

A rendszer két fő részből áll:

- 1/ Struktúra generáló programrész
- 2/ Copy funkciót ellátó programrész.

Az ELOPLI program listát készít a generáló kártyákról és a generált strukturáról. Besorsozza a kártyákat az azonosítás

megkönnyítésére. A struktúra generátor 99. szintig tud elemeket generálni. Egy strukturában maximálisan 99 változó elem lehet.

G STRUKTURA GENERÁLÁS

C COPY FUNKCIÓ

/A G és C betű a kártya első oszlopára kerül./

A szintelemek a következő tipusok lehetnek:

tipus	jelölés
PIC	S Z 9 . V
CHAR	blank
FIXED DEC	Fdd,d

Pl.: S99 ~~XXXX~~ F12,5 megfelel a PIC'S999' CHAR(5) és a
FIXED(12,5) -nek.

megszakítójelek:

"vagy" jel		mező elválasztó
"és" jel	&	mező vége
	&	megszakítás jelölése

szintszám:

A szintszámot úgy növelhetjük, hogy a mező elválasztójelet kétszer írjuk le egymás után. A csökkentés _ /aláhúzással/ történik.

Példa a generálásra:

9|ZZ|F15,5|F12,5|_X&

G,

2 C PIC'SS9B9/9',

99.9|ZZZ.V9|~~XXXX~~|F1|&

GSTRNEV,N

A generált struktúra

DCL 1 STRNEV,

2 N01	PIC'99.9',
2 N02	PIC'ZZZ.V9',
2 N03	CHAR(5),
2 N04	FIXED(1),
2 C	PIC'SS9B9/9',
2 N05	PIC'9',
2 N06	PIC'ZZ',
2 N07,	
3 N08	FIXED(15,5),
3 N09	FIXED(12,5),
2 N010	CHAR(2);

Ha egy struktúra generálását megszakítjuk és folytatni akarjuk, akkor egy olyan kártyát kell berakni, amelynek az első két pozícióján "G," áll és utána a kártya üres.

Copy funkció

C[OPY] P.NEV [0040,[0090]]
 től ig

/A szögletes zárójel az elhagyhatóságot jelenti./

Az első oszlopon a "C" betű kötelező, utána a modul neve áll. Ha a tól-ig hiányzik, akkor az egész modul, ha az ig hiányzik, akkor az adott sorszámtól az egész modul kerül bemásolásra a programba.

Az ELOPLI a régi sorszámot a 77-80 oszlopról előreviszi a 73-76 oszlopra és újra besorszámozza a programot.

Az ELOPLI használata és JOB STREAM-ba illesztése

Az ELOPLI program a rendszer könyvtárkezelő service programjaival közösen egy aktiv programrendszert képez.

Az ELOPLI segítségével kártyáról az 1. példa alapján tudunk programot fordítani, linkelni és futtatni.

A program elhelyezését a private source library-ba a 2..példa mutatja. A példából kitűnik, hogy a könyvtárba elhelyezett modul már tartalmazza a generált strukturát és a bemásolt programrészt.

A modul neve két részből tevődik össze:

sublib.bookname

Az ELOPLI-nál a sublib kötelezően a "P", jelentése; a PL/I modul, a bookname a modul könyvtári nevét jelenti.

```
// JOB PROGRAM1
```

```
// UPSI Ø1
```

```
// EXEC ELOPLI
```

.

.

```
PL/I
```

```
STRUKTURA GENERÁLÓ kártyák
```

```
COPY
```

.

.

```
/x
```

```
// OPTION LINK
```

```
ASSGN SYSIPT,X'130' SYSIPT a 130-as lemezen
```

```
// EXEC PL/I
```

```
CLOSE SYSIPT,X'OOC' SYSIPT a kártyaolvasón
```

```
// EXEC LNKEDT
```

```
// EXEC
```

.

```
adatok
```

```
/x
```

```
/&
```

1. példa: kártyáról fordítás, futás

```
// JOB PROGRAM2
// UPSI Ø1
// EXEC ELOPLI
CATALS P.bookname
BKEND P.bookname
.
.
PL/I
STRUKTURA GENERÁLÓ kártya
COPY
```

BKEND

/*

ASSGN SYSIPT,X'130'

// EXEC MAINT

CLOSE SYSIPT,X'00C'

/&

2. példa: PL/I program könyvtárba való elhelyezése a struktura generálás és copy funkció után.

Katalogizáláskor a modul a CATALS P.bookname kártyán megadott book névvel kerül a könyvtárba. A programot két BKEND kártya közé kell tenni, ahol az első BKEND kártyán a P.bookname-nek is szerepnie kell.

Az ELOPLI programmal nemcsak PL/I programot, hanem egy egész JOB-ot is aktivizálhatunk a PRIVATE SOURCE LIBRARY-ból. A JOB-ot a MAINT segédprogrammal vihetjük be a könyvtárba. Amikor az ELOPLI-vel aktivizáljuk a JOB-ot a ~~xx~~-ből /* a * -ből / lesz.

```
// JOB JOBFELV
```

```
// EXEC MAINT
```

CATALS P.FEL

BKEND P.FEL

```
// OPTION LINK
```

```
// EXEC PL/I
```

```
PL/I program
```

```
/* /a /* kártya helyett/
```

```
// EXEC LNKEDT
```

```
// EXEC
```

```
/* /a /* kártya helyett/
```

```
CLOSE SYSIN,X'00C'
```

```
/*
```

```
/*
```

```
/*
```

3. példa: egy JOB felvitele a private source library-ba.

```
// JOB LEHOZ
```

```
// EXEC ELOPLI
```

```
COPY P.FEL
```

```
/*
```

```
ASSGN SYSIN,X'130'
```

4. példa: JOB aktivizálása a private source library-ból.

Az ELOPLI program megvizsgálja a rendelkezésre álló generáló kártyákat, ha azokban hiba van, és a JOB-ban // UPSI 01 kártya van, akkor hibaüzenetet ír ki a listára. Ha nincs UPSI-kártya, akkor nem ad listát a program.

A JOB cancel-odik, ha a következő hibák valamelyike bekötkezik:

- a/ struktura generáláskor van strukturanév, de hiányzik a kártyáról a vessző,
- b/ nincs szintnév,
- c/ pontosvesszőt talál a generáló-kártyákon,
- d/ a copy funkcionál a keresett modul nincs a könyvtárban.

Értékelés

Az ELOPLI program jelentősége abból áll, hogy lerövidíti a programozási időt. Egy rendszer kidolgozásakor valamennyi programban a strukturák és file deklarációk azonosak lesznek és ezeket csak egy programozónak kell megírnia, a többiek átvehetik a nekik szükséges részeket.

A programok szervezőinek is csökken a munkája, mivel a strukturákra csak hivatkozniuk kell, de nem kell megadni a szerkezetüket. A file-ok esetében szintén csak a file-nevét és a feldolgozási módját /input, output, update/ kell megadniuk. Az átvett programoknál teljesen ki van küszöbölve a lyukasztásból eredő hiba. Az ELOPLI felhasználásával készülő programhoz kevesebb kártyát kell lyukasztani, mint a hagyományosan írt programokhoz. A szintaktikus hibák száma is kevesebb lesz, mivel az átvett programrészek már tesztelve vannak. A fáziskönyvtárba való katalogizálás után az egész JOB-ot elhelyezhetjük a forráskönyvtárba, így a kártyák tárolása feleslegessé válik.

Az ELOPLI program jelentősége, hogy kevesebb munkával, kisebb gépidő-felhasználással, /a szervezéstől a program megírásáig/ rövidebb idő alatt lehet a programokat elkészíteni.

Az ELOPLI gépidő-szükséglete 10 kártya/ másodperc. Ez úgy érthető, hogy ha a tényleges PL/I program 200 kártyából áll /ebben benne vannak a generált és a copy funkció által bemásolt kártyák is/, az ELOPLI futási ideje ca 20 másodperc lesz.

Az ELOPLI program kifejlesztés három ember/hónapot vett igénybe, ca 5 /IBM 360/40/ gépóra felhasználásával. A ráfordított munkaidő és gépóra ca fél év alatt térül meg.

Az ELOPLI program változtatás nélkül felhasználható FORTRAN programok esetében is a COPY funkció ellátására.

DOS JOB STREAM GENERÁLÓ
PROGRAMCSOMAG

Zsadányi Pál
Vegyipari Számítástechnikai Fejlesztési
Társulás

ELŐZMÉNYEK

Több, mint két éves IBM DOS tapasztalatokat elemezve azt derítettük ki, hogy a DOS kellemetlen hátrányai közé tartozik az OS-hez képest a sok vezérlőkártyával történő bajlódás a gépteremben, valamint a kártyán tárolt programok, JOB-ok megbizhatatlan állapota. Gépidőkihasználtsági szempontok pedig eleve azt sugallják, hogy a viszonylag leülepedett anyagokat gyorsan elérhető módon mágneslemezeken érdemes tárolni. A DOS alaprendszer azonban rossz hatásokkal tudja csak kihasználni az ebből származó előnyöket, mert egy sereg újabb bonyodalmat okozó JOB CONTROL utasítást igényel, és az operátorra is nagyobb feladat hárul akár szalagos, akár lemezes rendszer file-oknál. Ezenkívül nem enged meg dinamikát, változásokat JOB CONTROL szinten lehet csak elérni operátori trükkökkel.

Kerestünk tehát olyan IBM megoldást, ami ezen segítene. Ezt hamarosan meg is találtuk a POWER akkor megjelent legújabb változatában, amely a forrásnyelvi könyvtárban elhelyezett anyagokat képes beilleszteni a JOB áramba, mégpedig módosításokkal. A POWER egyéb igen jó tulajdonságai mellett ezt találtuk a leghasznosabbnak. A POWER rendszer azonban igen képzett operátorokat igényel, és a bérleti viszonyokkal együtt ez nem tette egyenlőre lehetővé, hogy ezt használatba vegyük.

Időközben értesültünk egy olyan megoldásról, ami szintén az általunk kívánt cél irányába hat, de jóval parlagibb módon PL/I szinten beprogramozható megoldás. Ez a megoldás a FÜTI-től származik, és a cimben szereplő elnevezéssel illették. A fő elve: a kártyákat azonosítómezeik segítségével indexszekvenciális file-ban tárolni és ehhez volt egy betöltő, egy karbantartó és egy interaktív lekérdező program /amennyiben a konzolról lehetett megadni a kért feldolgozási menetet/. A megoldás szintén statikus volt. Mi átvettük ugyan a programokat is, az elven túl, de azokat gyakorlatilag nem használtuk, hanem azonnal irányt vettünk egy komplex programcsomag létrehozására, amely ezen az elven egy dinamikus megoldást hoz létre, és megoldja a különböző szerviz funkciókat is.

CÉLOK, ELVEK, FUNKCIÓK

A programrendszer megtervezésekor elhatározott célok:

JOB-ok és programok tárolásának megoldása mágneslemezen úgy, hogy azok állapotát ne bolygassák a napi igények, tehát mindig jól dokumentált állapotban legyenek.

A tárolt anyagokból össze lehessen állítani egy a napi igényekhez igazodó JOB áramot /POWER SLI, DATA funkció/.

A tárolt anyagokon felmerülő változások belövésére úgy legyen alkalmas a rendszer, hogy a lekérdező menetben erre a célra használandó kártyák változtatás nélkül legyenek alkalmasak a módosítások végleges végrehajtásához. / Ez a POWER-hez képest is előrelépés !/

Az előbbiek következményeként is jelentkező módon: megszabadulni a kártyatömegekkel történő bajlódástól, biztonságosabbá tenni a futtatáselőkészítést, lehetővé tenni a program és JOB módosítások belövését anélkül, hogy közben a változtatás tárgyát képező anyagok megbizhatatlan állapotba kerüljenek.

ELVEK:

Alapvetően megkülönböztetünk programokat és JOB-okat, ezért ezekhez két külön MASTER file-t rendelünk hozzá.

Alacsonyabb sebességű gépekre számítva előkészítésnél, nem alkalmazzuk a forrásnyelvi könyvtárban meghonosított komprimált tárolást.

A kívánt anyagok elérésére indexszekvenciális technikát alkalmazunk, ami magasszintű nyelven történő programozást tesz lehetővé. A programokat magasszintű nyelven írjuk meg, mert a stratégiai cél világossága mellett még taktikai problémák várhatók.

A funkciókat fokozatosan bonyolítjuk a programokban, hogy minél hamarabb tapasztalatokra tegyünk szert a rendszer komplex működésével kapcsolatban.

A programokat az adatfeldolgozás különböző típusfeladatainak megfelelően választjuk meg. /File-ok betöltése, listázása, karbantartása, mentése, lekérdezése, és speciális feladatok/.

A tárolt adatok azonosítóinak képzésénél házi szabványokhoz alkalmazkodunk.

JOB-ok esetén bizonyos JOB sorozatokat lehessen egyetlen paraméterrel hívni, és inkább az egy JOB, egy JOB-step elvet alkalmazni a futtatást zavaró körülményekből eredő veszteségek csökkentésére.

A funkciók az elveknek megfelelően programonként különbözőek:

J01

Index-szekvenciális file betöltő program, amely kártyáról, vagy mágnesszalagról vehet inputot a betöltéshez.

J02

JOB-STREAM master és program file listázó program paramé-
terezhető listázásra.

J03

Master file update program, pillanatnyilag kártyáról.

J04

Master file kimentő program paraméterevezhető módon mágnesszalagra vagy kártyára történő kimentéshez esetleges átnevezési, újraszámozási lehetőséggel.

J05

Lekérdező program JOB STREAM generálásra lekérdező paramé-
terkártyák, módosító kártyák és adatkártyák segítségével. A keletkező JOB sorozatot egy mágneslemez file-ba helyezi el, amely utána lemezes rendszerinput-file-ként /SYSIN/ használható. Bizonyos multiprogramozási problémákat is megold bizonyos erőforráskiosztási konvenciók alapján.

J06

Segédprogram félbehagyott munka folytatásának megkönnyítésére. A JOB STREAM file-ból kihagyja a megadott sor-
számu JOB előtti JOB-okat. Ezután a munka folytatható.

J07

Program azonosítóképzésre, sorszámozásra, mágnesszalagra történő felvitelre, betöltés előkészítésre.

J08

Speciális program a programfile-ban található programok verziószámainak kiírására.

JOB STREAM GENERÁLÁSA

A J05 program olvassa a lekérdező paraméterkártyákat, amelyek szerkezete:

<u>Oszlop</u>	<u>Tartalom</u>
1-4	*v\$\$ paraméter azonosító /POWER is/
5-8	lekérdező funkció
9	mindig blank legyen
10-71	paraméter mező
72	folytatás jel
73-80	/jelenleg potenciálisan/ érdektelen

A lehetséges lekérdező funkciók:

	<u>Funkció</u>	<u>Hatás</u>
0.	üres	folytatás kártya
* 1.	/*	END OF FILE kártya
* 2.	/k	END OF JOB kártya
* 3.	SLI	JOB/ eljárás bemásolási utasítás
4.	PLI	program bemásolási utasítás
5.	EOU	bemásolási módosítások vége
* 6.	DATA	adatezonosítási és bemásolási utasítás
* 7.	END	adatok vége
8.	CAT	szabványos katalogizálás utasítás
+ 9.	TEST	tesztfutás generálási utasítás
+10.	BLNK	üres kártya
+11.	ALRM	ALARM utasítás
+12.	EOJ	egybefüggő hívások vége

* POWER-ben is használt

+ Az előadás írásakor még csak tervezett.

Az 1. és 2. funkciók hatására a generált file-ban a megfelelő /* és /& kártyák generálása történik.

A 3. funkció paramétere egy JOB STREAM MASTER-file-ban található JOB vagy JOB sorozat /u.n.eljárás/ azonosítója. Az eljárásazonosító 3 karakteres, a JOB azonosító 5 karakteres. Ebből a házi szabvány szerint az első a feladatcsalád azonosítója, kettő az eljárás azonosítója, kettő az eljáráson belüli JOB azonosítója, de ezeket a program nem figyeli így. Egy SLI kártyát módosító kártyák követnek, amelyek vagy közbeszuródnak sorszámuk szerint, vagy felülbírálják a MASTER file megfelelő azonosítóju teljes kártyáját /ha a módosító csupa blank a 72.pozícióig, akkor nem engedélyezi a bemásolást/. A módosító kártyák végét az 5. funkcióval jelzett EOU /END OF UPDATE/ jelzi.

A 4.funkció paramétere egy PROGRAM file-ban található program azonosítója, amely utolsó négy /sorszám/ pozícióján Ø-kal, első négy pozícióján blank-el egészül ki jobbról. Az így keletkező azonosítóval rendelkező rekordnak kell lennie a program file-ban. További paraméter a tervek szerint a program típusa. Jelenleg csak PL/I programok lehívására van kiépitve ez a funkció. A módosítás elve ugyanaz mint az SLI funkciónál, és szintén EOU kártya jelzi a módosítások végét. A program végét a PROGRAM file-ban egy *\$\$/*-ot tartalmazó rekord jelzi.

A 6. és 7. funkciót eredetileg a POWER-ben használatos funkcióra terveztük, de a jelenleg megvalósított állapotban egyszerű bemásolást okoz az adatok végét jelző 7. funkcióig.

A 8. CAT funkció paramétere egy program azonosítója, amely a jelenlegi állapot szerint PL/I program, és hatására egy modul könyvtáron át megszervezett fordítás és LINK JOB generálódik, amely a program változtatások kizárásával történő katalogizálását okozza szabvány BG és FG területre, szabványos fázisnévvel. Egy belőtt módosítás UPDATE-je után fontos lehetőség. Itt megjegyezzük, hogy a PLI menetben hívott programba még bemásolódik egy olyan utasítás, ami a program elindulásakor PROBAFUTAS üzenettel jelzi, hogy nem szabványos menetben fordított program futásáról van szó.

A 9. TEST funkciót egy program fordítás-futás menetben történő tesztfutásának automatikus megszervezésére terveztük.

A 10. BLNK-et egy üres kártya beiktatására terveztük.

A 11. és 12. funkciót arra terveztük, hogy megjelölhessük a lekérdező áramban az összetartozó szakaszokat /ameddig hiba esetén át kell ugrani a lekérdező adatokat/ illetve leállítani a generálást, ha a generálás már értelmetlen tovább.

TAPASZTALATOK

A rendszer 1974 októbere óta üzemel a lekérdező program folyamatos fejlesztése mellett és igen alaposan megkönnyítette a futtatás-előkészítést.

TOVÁBBFEJLESZTÉS

A programrendszert tovább kívánjuk fejleszteni. Egyenlőre magasszintű programozási nyelven, mert még vannak kialakulatlan részletek. Megjegyzendő, hogy ez az állapot meg-

könnyítheti a rendszer adaptációját más felhasználóknál, ha igényeik eltérnek a programrendszer koncepciójától.

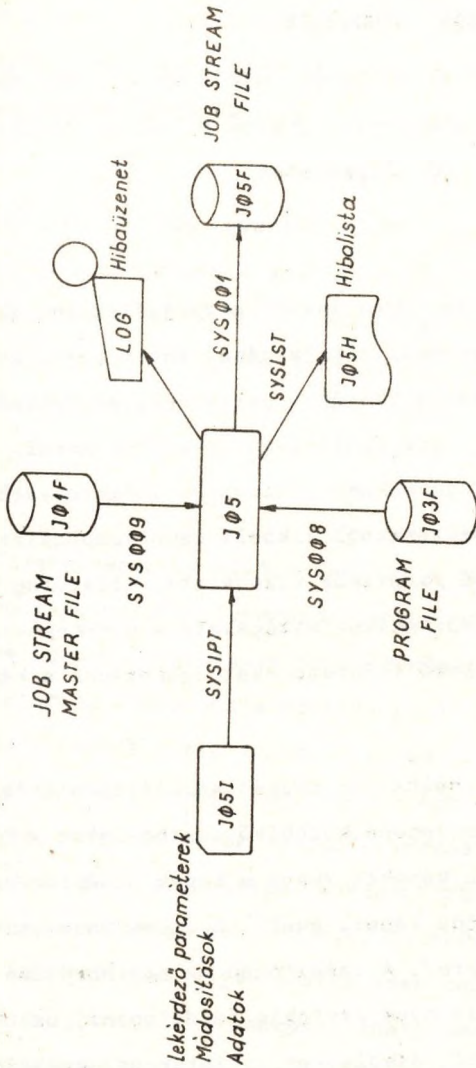
Javíthatna a rendszer működésén, ha nem index-szekvenciális file-kezelést használnánk, hanem a BOMP /BASTEI/-ban használatos kontroll-szekvenciális /láncolt/ file kezelést. Az index-szekvenciális technika ugyanis csak átszervezési menetben tudja elviselni az olyan beszúrásokat, amelyek egy ponton nagy tömegben jelentkeznek. Új programok felvétele azonban éppen ilyen problémákat vet fel.

Az algoritmusok kialakulása után célszerű lesz a rendszert ujrainni nagyobb érdeklődés esetén ESZR szabványok szerint.

Alacsonyszintű nyelven elképzelhető POWER DATA és QUEUE file-ok generálása is, amelyek aztán átadhatók egy POWER rendszernek. /WARM START/.

Volna értelme egy ON-LINE lekérdező programnak is kevesebb lekérdező funkcióval, módosítások kizárásával.

Sok apró gépkezelői tevékenységet könnyítő JOB-ot lehetne így kezelni.



JOB STREAM generálás

KISSZÁMITÓGÉP IZOTÓPDIAGNOSZTIKAI
SOFTWARE RENDSZERE

Csernay László, Csirik János, Makay Árpád, Máté Eörs
Szegedi Orvostudományi Egyetem és József Attila
Tudományegyetem

A RENDSZER FELADATA

Az orvosi gyakorlatban egyre inkább elterjed az ún. izotópdiaosztikai eljárások alkalmazása. Ennek során a beteg szervezetébe sugárzó izotópot juttatnak, amely bizonyos idő elteltével a vizgálni kívánt szervben dúsul. Az ún. /állódetektoros/ gammakamera bizonyos időintervallum /a képidő/ alatt a beütésekből síkbeli képet szolgáltat. Egyetlen ilyen képből /statikus vizsgálat/, illetőleg képek egy sorozatából /dinamikus vizsgálat/ a szerv alakjára, sőt működésére vonatkozó információkat nyerhetünk a képkiértékelés során.

A számítógépeket használhatjuk csupán képkiértékelésre, ebben az esetben a gammakamera közbülső adathordozón /pl. lyukszalag/ rögzíti a képeket /vagy a képek előállításához elegendő ún. list- módu képet, amely az egyes beütések x,y koordinátáinak sorozata/. A számítógép az adathordozón kapott képeket képes bizonyos mértékig feldolgozni, az orvos számára vizuálisan /pl. display-en, printer-en/ megjeleníteni. A korszerű módszer azonban a gammakamera és a szá-

mitógép közti on-line kapcsolat. A kamera direkt vonalon a számítógép memóriájában állítja össze a képeket, amelyek folyamatosan háttértárolón raktározódnak el a későbbi feldolgozás céljaira.

Rendszerünk a hazai gyártmányú TPAi kisszámítógépre épül, amelyhez a gammakamera on-line kapcsolódik. A kamera 64x64-es képet szolgáltat, amelyeket színes és fekete-fehér képernyőn is meg tud jeleníteni. A képek tárolása diszk-en történik, a képek archiválása /mágneszalagon vagy más, nagykapacitású és olcsó tárolón/ még megoldatlan kérdés.

A software-rendszer elsősorban azt a célt szolgálja, hogy izotópdiagnosztikai laboratóriumok rutin munkája zökkenőmentes legyen. Folyamatos betegvizsgálatot tesz lehetővé a laboratórium munkarendje szerint amely, asszisztensi munka marad. A rendszer előkészíti a felvételeket kiértékelésre, amelyet a kiértékelést végző orvos bármikor elkezdhet. A kiértékelés során az orvos rendelkezésére állanak azok a feldolgozó rutinok, amelyek a képek transzformálását, többféle megjelenítését stb. végzik. Ezekből az elemi rutinokból a laboratórium saját profiljának megfelelő komplett értékelő programokat is összeállíthat, amelyeket a számítógép esetleg már a képfeldolgozás előkészítő szakaszában elvéggez.

A rendszer és a kezelő /orvos vagy asszisztens/ kapcsolatában arra törekedtünk, hogy csak a vizsgálattal, illetőleg a kiértékeléssel kapcsolatos kérdések szerepeljenek a konverzációkban. A laboratóriumi munkarend szerint a software rendszer önállóan igyekszik szervezni saját munkáját.

A számítógép kihasználhatóságának fokát a software-rendszer több lehetőség biztosításával is emeli. A képek kiértékelésre való előkészítését a vizsgálat után közvetlenül, a vizsgálatok szüneteiben végzi. A számítógép fennmaradó kapacitása off-line izotópdiagnosztikai vizsgálatokra, továbbá a klinikán, kórházban stb. felmerülő egyéb munkákra felhasználható. Ilyen és ehhez hasonló feladatok számára a software nyitott: lehetőség van újabb feldolgozó programok rendszerbe illesztésére.

A KAMERA KISZOLGÁLÁSA

A vizsgálat megkezdése előtt, a rendszer és a kezelő közötti konverzáció során kell megadni a felvételhez szükséges paramétereket. A konverzációt a számítógép irányítja oly módon, hogy /a korábbi válaszokat figyelembevéve/ kérdéseket tesz fel. A beteg adatain kívül a vizsgálat célját /amely részben meghatározza az előfeldolgozás és kéпкиértékelés menetét/, a kívánt képszámot /esetleg több, maximuman három képidővel/ kell megadnunk. A válaszokat a számítógép ellenőrzi a kezelési tévedések, illetőleg az igények teljesíthetősége szempontjából.

A felvétel időszakában a kamera munkáját a software irányítja. A memóriában egyszerre két kép számára van hely. Az egyikbe a kamera folyamatosan tölti a beütések x,y koordinátáit /list módu begyűjtés/ illetve az x,y koordinátáknak megfelelő rekeszben számlálja a beütéseket /frame módu begyűjtés/ míg a másiktól a kész kép diszk-re írása folyik. A memóriablokkok előkészítését, illetőleg az előválasztott képidőnek megfelelő blokk-átkapcsolásokat a felvételt vezérlő rutin végzi.

A vizsgálat megkezdése után lehetőség van az újratekérésre. Ez, az un. előperiódus teszi lehetővé a beteg jobb elhelyezését, lassu dusulás esetén az érdektelen képek törlését stb. Az előválasztott képszám begyűjtése után is folytatódik a vizsgálat /amíg a számítógép diszk-kapacitása ezt lehetővé teszi/ azért, hogy a vizsgálatot ne kelljen megismételni az előkonverzáció során elkövetett esetleges hibák miatt.

A felvétel alatt az elkészült /vagy az éppen készülő/ képek display-en követhetők.

A vizsgálat befejeztével a képeket a számítógép katalogizálja és elkezd az előfeldolgozást végző programok egymás utáni végrehajtását. Az előfeldolgozással párhuzamosan kész a következő vizsgálatmal kapcsolatos konverzációt folytatni.

A standard előfeldolgozó programok közül megemlítjük a list-módu képek frame-módu képekké történő transzformációját, az inhomogenitás-korrekciót /a kamera felvevőrendszerének x,y koordináta szerint érzékenysége miatt/ és a holtidő korrekciót /amely szintén a kamera érzékenységéből származó tényező/. További előfeldolgozást a vizsgálatot megelőző konverzáció során a vizsgálat céljának megjelölésével implicit módon, vagy feldolgozó rutinok /programok/ megnevezésével explicit módon kérhetünk.

KÉPFELDOLGOZÁS

Amint az eddigiekből is kiderült, az előfeldolgozott képek kiértékelését a gépkezelő bármikor kezdeményezheti. Ezzel zárul le az un. vizsgálati periódus, amikor a betegekről egymás után készülnek a felvételek. /Természetesen a gépkezelő egy feldolgozás után újra felvételt kezdeményezhet./ Képfeldolgozást a számítógép is kérhet, ha a felgyűlt képek lehetetlenné teszik a további vizsgálatokat.

A feldolgozó programok modul-rendszerűek. Egy-egy modul egy-egy elemi feladatot végez: kép-kijelzés, egy kép transzformációja, több kép szummációja, részterület /ROI/ kiválasztása a képből, időgörbék előállítása és elemzése stb. A feldolgozó program néhány ilyen modulból és ezen modulok végrehajtási sorrendjét /ismétlés, ciklizálás, feltételes végrehajtás lehetséges/ előíró, az un. felügyelő-programnak szóló kontrol-információból áll. A modulokat

a felügyelő program indítja vagy közvetlenül az előző lefutása után, vagy a kiértékelést végző orvos felszólítására /igy lehetőség van pl. a képek kellő ideig tartó megfigyelésére/. /Az így kialakított rendszer biztosítja tehát azt, hogy meglévő modulokból új feldolgozó programot egyetlen kontrol-szó összeállításával kaphatunk./

Ugyancsak a kontrol-szó tartalmazhat arra vonatkozólag is utasítást, hogy a program első moduljának indítása előtt a kezelővel konverzációt kell folytatni. A konverzáció menete hasonló a vizsgálatot megelőzővel, az általa nyert információk a feldolgozáshoz szükséges paraméterek, azonkívül a feldolgozás menetét is befolyásolhatják. /Megjegyezzük, hogy a vizsgálatot megelőző konverzáció és az előfeldolgozás során kapott információk a feldolgozás alatt rendelkezésre állnak./ A feldolgozás közben így hosszabb konverzációra nincs szükség, az előre rögzített menetrend szerint folyhat a kiértékelés.

A felügyelő-program a modulok számára bizonyos alapvető tevékenységeket elvégez:

- ha a modul egy képen dolgozik, ezt a modul indítása előtt a memóriába hozza;
- kép-sorozatok elemeinek egymás után memóriába - töltését kérheti a modul;
- diszk-en közbülső /munka-/képek tárolását és újbóli memóriátöltését végzi;

- a kép- és görbe-megjelenítés fizikai tevékenységeit elvégzi;
- közvetít a gépközelő és a modul között;
- pseudo-utasításokat /pl. lebegőpontos aritmetika/ hajt végre.

A RENDSZER BŐVÍTÉSE

A programkönyvtár felépítése lehetővé teszi újabb modulok beépítését. Ezekből és a régi modulokból standard kontrolszavak összeszerkesztésével újabb feldolgozó programokat nyerhetünk.

A képek archiválása fogja biztosítani azt a tanuló-anyagot, amelyen felépíthető és kipróbálható egy automatikus kép-felismerő rendszer.

TRANZ-TRAN 3 - UJ ÁRAMKÖRANALIZIS
PROGRAMRENDSZER A TPA-i SZÁMITÓGÉPRE

dr. Székely Vladimír
dr. Tarnay Kálmán
Rencz Márta
Baji Pál

Budapesti Műszaki Egyetem
Elektronikus Eszközök Tanszék

A Központi Fizikai Kutatóintézet által gyártott TPA-i számítógépet kiterjedten használják hazánkban, sok működik belőle az elektronikai ipar és oktatás területén. Felhasználásuk jelentős területe a tervezési munka számítógépes segítése. Az egyik jellegzetes elektronikai tervezési feladat az áramkörtervezés -- ehhez jelentős segítséget adhat a számítógépes áramkörszimuláció. Ezért merült fel az igénye egy, a TPA-i gépen működő, univerzális (tehát a felmerülő feladatok széles körében használható) áramköranalízis programnak.

Tanszékünk, a Budapesti Műszaki Egyetem Elektronikus Eszközök Tanszéke a KFKI megbízásából az 1974-75 időszakban kidolgozta a TPA-i számítógép általános rendeltetésű áramköranalízis programját, a TRANZ-TRAN 3-at. E munkáról kívánunk előadásunkban beszámolni.

Az áramkör-szimuláció problémáját közepes- vagy nagygépet követelő feladatként tartják nyilván; az ismert analízisprogramok általában ilyenek. E programok kifejezetten kispépes megfelelőjét kívánva létrehozni, kettős célt állítottunk magunk elé:

- a/ a program a TPA-i gépnek a lehetőségek határain belül legkisebb konfigurációját igényelje,
- b/ ugyanakkor szolgáltatásaiban ne maradjon el számottevően a hasonló rendeltetésű, közepes gépeken működő analízisprogramokhoz képest.

Kétségtelen, hogy e két követelmény szöges ellentétben van egymással -- aminek feloldása egy vonatkozásban nem is sikerülhetett. Ez a vizsgálható áramkör mérete, ami elsősorban a rendelkezésre álló memóriaterület függvénye. Programunk kb. feleakkora hálózatot képes analizálni, mint az átlagos nagygépes analízisprogramok. Ez még mindig eleendő közepes méretű diszkrét elemes hálózatok, hibrid integrált áramkörök, néhány műveleti erősített tartalmazó áramkörök stb. vizsgálatára. Hangsúlyozzuk ugyanakkor, hogy minden, a használat kényelmét érintő kérdésben, analízis-lehetőségben, dokumentálási formában, opcióban programunk alig marad el a "nagy" programoktól.

Munkánk bázisa a tanszékünkön az előző évek során kifejlesztett TRANZ-TRAN 2 nagygépes analízisprogram volt [1]. Ez a program 1969-72-ben készült, és jelenleg az ország több számítóközpontjában hozzáférhető (ICT-1905, RAZDAN-3 és CDC-3300 gépeken). Modellei és algoritmusai mögött öt év tapasztalatai állnak. A TPA-i gépre kifejlesztett TRANZ-TRAN 3 a legtöbb vonatkozásban e nagy program kivonatolt változatának tekinthető. Így a kisgépes változat mintegy örökölte az algoritmusok és modellek kiérleltetését, megbízhatóságát.

TULAJDONSÁGOK, SZOLGÁLTATÁSOK

A program nemlineáris, tanzisztoros hálózatok analízisére, szimulációjára alkalmas. Segítségével a következő vizsgálatokat végezhetjük [2] :

- egyenáramu (DC) analízis,
- transzfer karakterisztika számítás,
- tranziens analízis,
- kisjelű váltakozóáramu (AC) analízis,

- egyenáramu érzékenység vizsgálat.

A program beépített modellekkel rendelkezik félvezető diódákra, NPN és PNP bipoláris tranzisztorokra, továbbá n és p csatornás térvezérelt és MOS tranzisztorokra. Figyelembe veszi a félvezetőeszközök paramétereinek hőmérsékletfüggését. Lehetőséget ad arra, hogy további modelleket és részáramköröket áramköri modulként definiáljunk. Ezek később név szerinthevhatók a vizsgálandó áramkörben. Az áramköri modulok egymásbaskatulyázási mélysége tetszőleges.

A program használatához szükséges minimális konfiguráció:

- TPA-i központi egység 16 K memóriával,
- teletype
- lyukszalagolvasó és perforátor.

E kiépítésen max. 30 csomópontot, 60 ágat tartalmazó áramkörök analizálhatók. A program azonos teljesítőképesség mellett kényelmesebb, gyorsabb futtatást és dokumentálást biztosít a sornyomtatóval és disc-kel is felszerelt gépeken.

Az univerzális áramköranalízis programoknál kialakult gyakorlatot [3] követve, a program egy könnyen elsajátítható, felhasználó-orientált nyelven várja az analízisfeladatot. A beolvasó szegmens sokoldalú szintaktikus ellenőrzést végez a feladaton, hiba esetén részletes diagnosztikát biztosít /kb. 50-féle hibajelzés/.

ALGORITMUSOK

A program első lépésként felépíti az analizálandó áramkör ekvivalens hálózatát. Ezzel a feladatot egyszerűbb, néhány fajta elemet tartalmazó hálózat vizsgálatára vezeti vissza. Utóbbi már közvetlenül feldolgozható a megoldó algoritmus által.

A program minden algoritmusa csomóponti potenciál módszerrel dolgozik. Az egyes analízisek egy-egy jellegzetes matematikai feladat megoldását igénylik:

Az egyenáramu analízis sokismeretlenes nemlineáris egyenletrendszer megoldása. A program Newton-Raphson algo-

ritmussal számol, de az iterációs lépés nagyságát célszerűen korrigálja [4]. A csomóponti feszültségek vektorát V_j -vel jelölve, az

$$E_j = A_{ij} I_i (V_j) \quad (1)$$

kifejezés adja a csomóponti hibaáramokat /tehát a csomóponti Kirchhoff törvénytől való eltérést/, ahol $I_i (V_j)$ az i -edik ág nemlineáris egyenlete és A_{ij} a hálózat csomópont-ág incidenciamátrixa. A feltételezett V_j csomóponti feszültségekre a nemlineáris ágak differenciális vezetése és így a teljes hálózat Y_{ij} differenciális admittanciamátrixa megállapítható. Ezzel a ΔV_j Newton-Raphson lépés:

$$- E_i = Y_{ij} \Delta V_j \quad (2)$$

E korrekciós vektort egy R faktorral szorozva képezzük a következő iteráció csomóponti feszültségeit

$$V'_i = V_i + R \cdot \Delta V_i \quad (3)$$

ahol $R \leq 1$ és értékét a V_i és $V_i + \Delta V_i$ -hez tartozó hibaáramok átlagából határozzuk meg.

A transzfer karakterisztika számítás és az érzékenység vizsgálat voltaképpen DC analizisek sorozata. Említést csak az érdemel, hogy előbbinél a program minden analisis kezdő V_j vektorát kvadratikusan extrapolációval képi az előző pontok megoldásából; ez jelentősen gyorsítja a konvergenciát.

A nemlineáris tranziens analízis nemlineáris, időfüggő differenciálegyenlet-rendszer megoldását igényli. Az egyenletek száma a csomópontokéval egyező, tehát akár 30 is lehet. A feladat itt a kisgéppel való megoldhatóság határán van. Az algoritmus időtartományban integrálja a differenciálegyenletrendszert, visszafelé lépő Euler formulát alkal-

mazva. Az integrálás során hatékony, 1:1024 átfogású lépés-köszabályozás biztosítja a mindenkor optimális lépésközt.

A kisjelű váltakozóáramu analízis a hálózat linearizált helyettesítőképe alapján számolja a frekvenciafüggő tulajdonságokat. Matematikailag az alábbi lineáris, komplex együtthetős egyenletrendszer megoldása a feladat:

$$I_i = (G_{ik} + j\omega C_{ik}) V_k, \quad (4)$$

ahol G_{ik} , ill. ωC_{ik} a hálózat admittanciamátrixának valós, ill. képzetes része, I_i a gerjesztések árama és V_k az ismeretlen csomóponti feszültségek vektora. A fő probléma itt a memóriaigény. A komplex együtthetők miatt az admittanciamátrix helyfoglalása megkétszereződne, ami már nem megoldható. Ezért kikötöttük, hogy a gerjesztési áram oszlopvektor elemei mind valósak. Ezzel

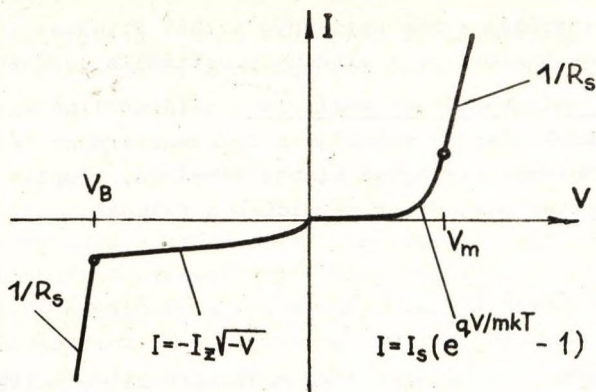
$$\operatorname{Re} I_i = (G_{ij} + \omega^2 C_{ik} G_{km}^{-1} C_{mj}) \operatorname{Re} V_j, \quad (5)$$

$$\operatorname{Im} V_k = -\omega G_{ki}^{-1} C_{ij} \operatorname{Re} V_j.$$

A fenti egyenletekben szereplő mátrixok mindegyike felépíthető egyetlen mátrix területén (az első sorban előforduló hármas mátrix-szorozatnál ez nem magától értetődő, de a hálózat kapacitásaiból álló C_{ik} mátrix speciális strukturája lehetővé teszi). Ezzel az AC analízis adatmező igényét a többi analízisével egyenlő mértékre tudtuk leszorítani.

MODELLEK

Az eszközmodellek alapeleme a pn átmenet (félvezetődióda) modell. A dióda egyenáramu karakterisztikáját négy tartományban írjuk le (1. ábra) :



1. ábra

- kis nyitófeszültségekre ideális karakterisztika, a kT/q érték m -szeres korrekciójával:

$$I = I_s (e^{qV/mkT} - 1), \quad (6a)$$

- a $V_m = \frac{mkT}{q} \ln \left(\frac{mkT}{q R_s I_s} \right)$ határ fölötti nyitófeszültségekre az R_s soros ellenállásnak megfelelő lineáris karakterisztika

$$I = \frac{V + mkT/q - V_m}{R_s} - I_s, \quad (6b)$$

(V_m fenti választása a két görbe deriválttal folytono illesztését biztosítja),

- kis zárófeszültségeknél a térfogati generációt is figyelembe vesszük:

$$I = -I_z \sqrt{-V}, \quad (6c)$$

- a V_B letörési feszültségnél nagyobb zárófeszültségeknél $1/R_s$ meredekségű letörési karakterisztikával számolunk:

$$I = -I_z \sqrt{-V_B} + \frac{V - V_B}{R_s}. \quad (6d)$$

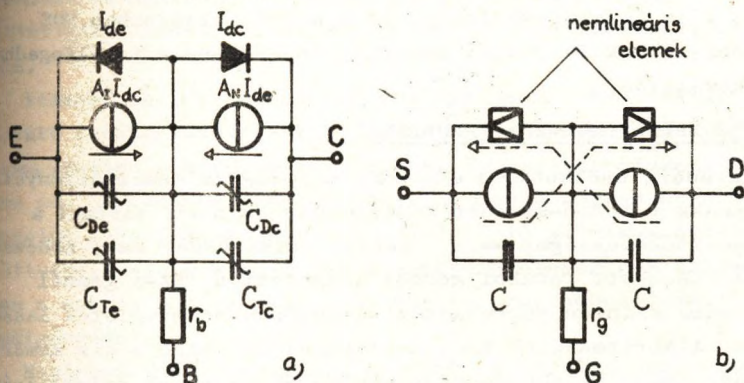
A pn átmenet váltakozóáramu és tranziens tulajdonságait a C_T tértöltés és C_D diffúziós kapacitás írja le:

$$C_T = C_{T0} (V_D - V)^{-1/2} ; \quad C_D = \tau \frac{dI}{dV} , \quad (7)$$

ahol V_D az átmenet diffúziós potenciálja.

A program az I_s , I_z és mkT/q paramétereket a deklarált környezeti hőmérsékletnek megfelelően módosítja.

A bipoláris tranzisztorokat a 2a. ábra szerinti Ebers-Moll modell írja le.



2. ábra

Az EB és CB átmenet leírására a fent közölt pn átmenet modell szolgál. A normál irányú áramerősítés munkapont- és hőmérsékletfüggő. A_N -nek az EB átmenet I_{de} áramától való függését az

$$A_N = \frac{A_{\max}}{1 + a (V_{EB}(I_{de}) - U_m)^2} \quad (8)$$

összefüggéssel számoljuk, ami ekvivalens a bevált

$$A_N = \frac{A_{\max}}{1 + b \cdot \ln^2(I_{de}/I_m)}$$

formulával — de az \ln függvény hiánya miatt kiértékelése sokkal gyorsabb.

A tervezérelt tranzisztorokat a program a 2b. ábrán látható, Ebers-Moll jellegű modellel írja le. A feltüntetett nemlineáris elem karakterisztikája:

$$I = \begin{cases} I_0 (V - V_T)^2 & \text{ha } V \geq V_T \\ 0 & \text{ha } V < V_T \end{cases} \quad (9)$$

ahol V_T a küszöb feszültség. Ez a modell elsősorban MOS tranzisztorok leírására szolgál, de JFET-ekre is elfogadható közelítés.

A KISGÉPRE ALKALMAZÁS PROBLÉMÁI

Negyedére csökkenteni egy analízisprogram memóriaigényét, ugyanakkor többé-kevésbé változatlan szinten tartani a teljesítőképességet — e kettős célkitűzés nagy nehézségeket okozott. További gondot jelentett a TPA-i gépnél software szinten végrehajtott lebegőpontos műveletek lassúsága. Algoritmusaink kiválasztásánál így mind a kis memóriaigényt, mind a lebegőpontos műveletek számának redukálását szem előtt kellett tartanunk. A lebegőpontos számok viszonylag kicsiny szóhossza (27 bités mantissza) is okozott problémákat.

A memóriagondokat a program két részre osztásával némileg enyhíteni tudtuk. A két rész:

Part 1. COMPILER,

Part 2. CIRCUIT ANALYSIS.

E felbontásra az adott lehetőséget, hogy a program által elvégzendő feladatok is élesen két csoportra válnak.

Part 1. végzi a feladat utasításainak szintaktikus vizsgálatát. Ha a feladat szintaktikusan helyes, beiktatja a hi-vott áramköri modulokat, felépíti a tranzisztor helyettesítőképeket, majd mind az áramkör leírását, mind az analízisutasításokat a program belső leírására fordítja.

Part 2. végzi a COMPILER szegmens által előfeldolgozott feladatok analizisét és az eredmények dokumentálását. A kisgép-problémák ebben a második szegmensben jelentkeztek a legkritikusabban.

Nagy körültekintéssel kellett megválasztanunk azokat a numerikus algoritmusokat, melyek mind memóriafelhasználás, mind futásidő szempontjából a leginkább elfogadhatók. A választott algoritmusokban minden analizisnél csupán egyetlen kétdimenziós mátrix épül fel ténylegesen a memóriában, és pedig az Y_{ij} differenciális admittanciamátrix, vagy az (5) egyenlet összetettebb mátrixai. A (2) és (5a) egyenlet-rendszerek megoldása, továbbá az (5a) -ban szükséges mátrix-invertálás konvencionális Gauss-Jordan módszerrel történik.

Felmerülhet egy másik alternatíva, ami a memóriaigényt tovább csökkentené. Az Y_{ij} mátrix meglehetősen üres, így szóba jöhetne a komprimált tárolás. Ez esetben viszont sajnos nem alkalmazhatnánk az egyszerű Gauss-Jordan egyenlet-megoldó algoritmust. Mivel az előforduló mátrixok betöltöttsége 20-50 % körüli, az elérhető nyereség nem áll arányban a sparse mátrix technika nagyobb programhosszával és időigényével.

Megjegyzendő ugyanakkor, hogy az egyenletrendszer megoldásakor egy módon kihasználjuk a mátrix ürességét. A Gauss-Jordan megoldórutin minden lebegőpontos összeadás és szorzás előtt megvizsgálja az argumentumokat. Ha bármelyik is zérus, az eredmény triviális -- ilyenkor a művelet nem kerül tényleges elvégzésre.

A 27 bites lebegőpontos mantisszahosszuság sajnos korlátozza az eredmények pontosságát. 1 ohm minimális ág-ellenállás mellett az eredmények addig elfogadhatók, ameddig a csomópontok és a föld közötti impedancia $10^7 - 10^8$ ohm alatt marad. Ez a korlátozás tulajdonképpen feloldható volna egy nagyobb szóhosszuságú lebegőpontos szubrutinsomaggal, de csak a memóriaigény és a futási idő jelentős növelése árán. Szerintünk a jelenlegi megoldás a legel-

fogadhatóbb kompromisszum.

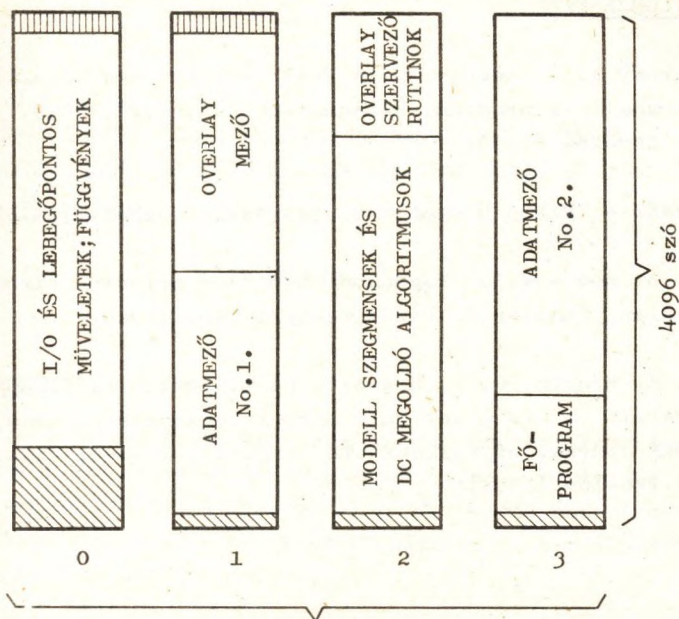
A 3. ábrán a CIRCUIT ANALYSIS szegmens memóriakiosztását látjuk. A TPA-i gép memóriája 4 K-s modulokban szerveződik. A 0. modult a lebegőpontos és I/O rutinok, valamint a függvények foglalják el. A többi három modul 58 %-a programmező, 42 %-a adatmező. A programszegmensek egy része mágneslemezen tárolódik, s csak szükség esetén töltődik a kijelölt overlay területre. Még az overlay lehetőség kihasználása mellett is igen nagy gondot kellett fordítanunk a program effektív kódolására. Egy-egy analizisfeladat algoritmusának ugyanis mindig teljes egészében a központi memóriában kell lennie; az analizis közbeni szegmens-csere megengedhetetlenül növelné a futásidőt.

A mágneslemez háttértárral nem rendelkező TPA-i kiépítések számára a program második részének két változatát készítettük el (A ill. B változat). A COMPILER által fordított feladatot az igényelt analizisfajtatól függően az egyikkel vagy a másikkal kell futtatni.

- x -

A bemutatott analizisprogram sok tervezési problémánál reális alternatíva a nagygépi programokkal szemben. A "helyben lévő" kis gép könnyű, gyors hozzáférhetősége feltétlenül előny. Az analizis költsége kisebb vagy egyenlő a nagygépen végzett analizisével. A futási idők természetesen nagyobbak, de nem elfogadhatatlanok. Például egy 30 csomópontos lineáris hálózat DC analizise kb. 30 másodperc, míg egy nemlineárisé 2-8 perc. A 30 csomópontos hálózat AC analizise egy frekvencián 3-4 perc.

A TPA-i gépre készült TRANZ-TRAN analizisprogram használatbavételére igen gyorsan sor került. Már most, néhány hónappal a fejlesztési munka lezárása után több iparvállalat ill. egyetemi intézet használja a programot. Ugyanakkor a továbbfejlesztés kérdésével is foglalkozunk: célkitűzésünk a program interaktív, grafikus display használó változatának kialakítása.



memória modulok



töltő és ellenőrző rutinok



csatoló rutinok

Az overlay mező rétegei:

- transzfer karakterisztika számítás és tranziens analízis
- AC analízis
- érzékenység vizsgálat
- DC dokumentálás

IRODALOMJEGYZÉK

- 1 Tarnay K. - Székely V.: A TRANZ - TRAN nemlineáris áramköranalízis program, Híradástechnika, V.24, No.9, pp.257-264 (1973)
- 2 TRANZ - TRAN 3 használati utasítás, Budapest, (1975)
- 3 F. F. Kuo - W. G. Magnuson: Computer oriented circuit design, Chapter 8, Prentice-Hall, Inc. (1969)
- 4 F. H. Branin, G. R. Hogsett, R. L. Lunde, L. E. Kugel: ECAP-II, a new electronic circuit analysis program, IEEE Journal of Solid-State Circuits, V.SC-6, No.4, pp.146-166 (1971)

PARCIÁLIS DIFFERENCIÁL EGYENLETRENDSZERT ÁLTALÁNOS
FELTÉTELEK MELLETT MEGOLDÓ PROGRAM RENDSZER
/ DIFFERENCIA MÓDSZER ÁLTALÁNOS PROGRAMOZÁSA /

Szűts Miklós

SZÁMGÉP

BEVEZETÉS

Az előadásban a címben szereplő program rendszer készítése során felvetődött programszervezési problémákról kívánunk beszélni. A feladat által felvetett numerikus matematikai vagy algoritmus problémákat - még oly érdekesek is - nem tárgyaljuk.

A program rendszer általános feladata a differencia módszer alkalmazásával peremérték feladatokat megoldani. A megoldás menetében a differencia egyenletrendszer felállítása a döntő kérdés, ezért ennek a problémának általános megoldását tartjuk a rendszer magjának. A rendszert rugalmasan kívánjuk fejleszteni, s fokozatosan kiterjeszteni a megoldott feladatok sorát.

A RENDSZER ELEMEI

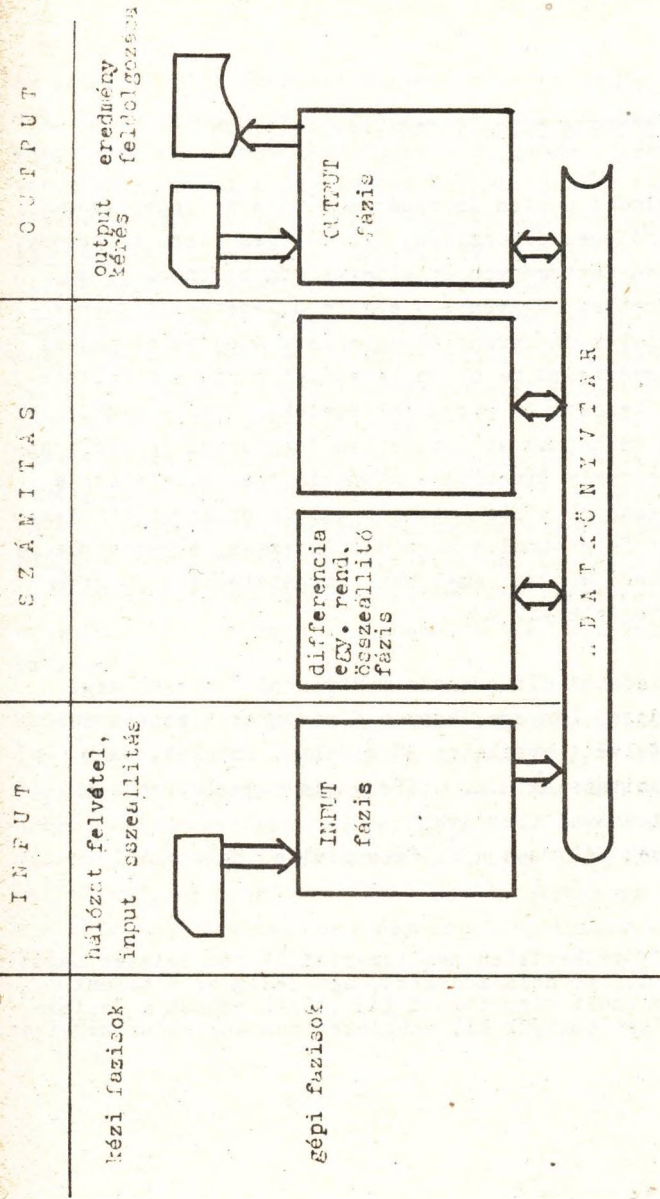
A használatban felvetődő egyes feladatoknak feleltetünk meg programokat. A megoldás módszerének logikájából fakadó nagyobb részfeladatoknak fázisokat. /A fázis elnevezést a Siemens 4004 rendszer terminológiája szerint használjuk: önállóan betölthető, futtatható egység./ Ezen belül a tipikus részfeladatokat könyvtárolt modulokként írjuk meg.

Az alapfeladat: tetszés szerinti tartományokon értelmezett lineáris differenciál egyenletrendszerek megoldása. Az ilyen feladatu programok felépítésének sémája az 1. ábrán látható.

Input

Több input fázist tervezünk. Természetesen szükséges lesz egy teljesen általános input, amellyel minden számítható feladat adatai megadhatók lesznek. Ezeknek modulokra való bontását igen célszerűen kell megtervezni, hogy újra felhasználásukkal könnyen lehessen speciális input programokat készíteni. Ezek egyes gyakorlatban előforduló feladatokra, vagy feladat típusok megoldásához fognak szolgálni.

Lehetséges több fázisból álló input elkészítése is. Itt "előtét" fázisokra gondolunk, amelyek az általános input fázis bemenő adatait állítják elő speciális esetekben. Ugyancsak valószínű cserélhető modulok felhasználása, amelyeket esetenként írnanék meg, s például a differenciál egyenletek együtthatóit, vagy osztáspontok koordinátáit számolnák.



1. ábra

Fázisok differenciál egyenletrendszer megoldás menete

Differencia egyenletrendszer felírása

A feladat pontos leírása: adott tetszőleges számú, tetszőleges dimenzióju, tetszőleges alakú tartomány. Minden tartományon értelmezve van bizonyos számú ismeretlen függvény, s ezekre ugyanennyi lineáris parciális differenciál egyenlet. Adottak ezenkívül az egyértelmű megoldás létezését biztosító feltételek /kezdeti és perem feltételek/. Ezek a megkötések vonatkozhatnak az ismeretlen függvények deriváltjainak bármely lineáris kombinációjára, s lehetnek a tartományok közös határain csatlakozási feltételek. Adott feladatnál a megoldás létezése, egyértelműsége elméleti kérdés, amelynek vizsgálatával a program nem foglalkozik.

A feladatot differencia módszerrel * oldjuk meg. A módszer lényege, hogy a függvények bizonyos pontokon felvett értékeire ad közelítő értéket. Ezek kiszámítása az u.n. differencia egyenletrendszer megoldásával történik, amelyek felírása a differenciál egyenletekből

* A következőkben nem ismertetjük részletesen magát a differencia módszert, sem pedig az általunk használt algoritmust [4]. Csak azokat a jellemzőket emeljük ki, amelyeket mondanivalónk megkíván.

az ismeretlen függvények interpolációs polinomokkal való helyettesítésével történik. Az általunk használt algoritmusban ez nemcsak magára a függvény értékére vonatkozik, hanem a függvények deriváltjainak bármely lineáris kombinációjára. Ezeket továbbiakban egyszerűen kombinációknak nevezzük. Egy részük ismeretlen - a differencia egyenletrendszer ismeretlenei - ezeket ismeretleneknek nevezzük. Minden ismeretlen kombinációhoz hozzárendelhetünk egy differencia egyenletet, azaz egyik parciális differenciál egyenletet a tartomány egy pontja koordinátáinak behelyettesítésével. Rövidség kedvéért ezt behelyettesített differenciál egyenletnek nevezzük. Az így kapott behelyettesített differenciál egyenlet-ismeretlen párokat sorba rendezzük, tehát mindkettőhöz tartozni fog egy sorszám. Ez fogja meghatározni a differencia egyenletrendszer szerkezetét. A hozzárendelésnek nincs egyértelmű módja, elvileg tetszőleges.

A differencia egyenletek együtthatóinak számítására az [4]-ben található algoritmust használjuk. Az ott leírt módszer adott pont-környezet esetén különösebb program szervezési nehézséget nem vet fel. Annak meghatározása viszont, hogy melyik egyenlethez milyen környezetet rendeljünk, az igazi probléma. Ez adatstruktúra kérdés, s a következő szakaszban ennek megoldását tárgyaljuk.

Egyenletrendszer_megoldás

A kapott differencia egyenletrendszer nem szimmetrikus, ritka kitöltésű matrix, általában sáv strukturával, s maga a sáv is ritka. Legcélszerűbb a kódolt tárolásu együttható mátrixu egyenletrendszer megoldására írni fázist. Már meglévő, és más tárolási módot megkivánó egyenletrendszer megoldó fázisok - vagy modulok - szintén felhasználhatók. Ez esetben szükség van az együtthatómátrix tárolásának átalakítását végző modul elkészítésére.

Output_

Az output fázis közvetlenül fogad inputot. Ebben határozhatjuk meg, milyen outputot kívánunk. Tervezett output fázisunk képes lesz a tartomány tetszőleges pontján tetszőleges kombináció szolgáltatására. Ha az adatkönyvtárt megőrizzük, a feldolgozás folyamán felmerült további igények kielégítéséhez elegendő lesz az output fázist futtatni. Hasonlóan az inputhoz, itt is egy teljesen általános és néhány speciális fázis megírására számítunk.

Az egyes fázisok cseréjével minimális munkával új programok hozhatók létre. Már utaltunk az input, output fázisok cseréjére, de ki szeretnénk emelni, hogy ezzel megoldható pl. a nem konstans együtthatós egyenletek számítása / input fázis cseréje /, sőt a rácsvonal módszer alkalmazása / egyenletrendszer megoldás helyettesítése sajátérték feladat megoldásával /.

ADATKEZELÉS

A fent ecsetelt lehetőségek alapfeltétele az adatkönyvtár rugalmas és általános szerkezete. Mivel a differencia egyenletrendszert előállító fázis a rendszer "fix pontjának" tekinthető, elsősorban ehhez kell igazodnia.

Majdnem szabályos hálózat

A differencia módszer hagyományos használata szabályosan felvett hálón alapszik, ahol a hálópontokon felvett függvényértékek az ismeretlenek. Célkitűzésünk - az általános alakú tartomány figyelembevétele - ennek ellentmond, és - más körülményekkel együtt - lehetetlenné teszi. A kombinációkat bevezetve szükségünk van valamilyen strukturára, amely segítségével ki tudjuk majd választani a "szomszédosokat".

Tehát a tetszés szerint képzett kombinációkat, illetve, mivel minden kombinációhoz hozzárendelhető egy pont ^{*}, ezeket a pontokat olyan strukturába kell rendezni, hogy értelmezhető legyen a "szomszédos" reláció, amely bizonyos irányba való közelséget, sőt "legközelebbiséget" fejez ki. Az eddig használt gyakorlatban ilyen struktúra a szabályos hálózat. Nézzük meg ennek tulajdonságait,

* Az itt említett hozzárendelés teljesen természetes, ha a kombináció minden eleme ugyanazon pont koordinátáinak behelyettesítésével adódik. Ha nem, egyik pontot önkényesen hozzárendelhetjük. Később látjuk, hogy mindegy, melyiket. Általában több kombinációt rendelünk egy ponthoz. Ennek a hozzárendelésnek itt csak az a célja, hogy a téma geometriai jellegű tárgyalása zavartalan legyen.

s ezeket változtassuk oly módon, hogy nem szabályos eloszlású pontokra is alkalmazható strukturét kapjunk.

Szabályos hálót kapunk, ha egy n dimenziós tartományban - amelyet koordináta tengelyekkel párhuzamos hipersíkok határolnak - minden koordináta irányra felvesszünk néhány $x_i = \text{constans}$ egyenletű hipersíkot. Ezek metszéspontjai adják a hálózat pontjait. /Két-dimenziós esetben az x_1 és x_2 tengelyekkel párhuzamos egyenesek./ Matematikailag a következőképpen fogalmazhatjuk meg: minden koordináta irányban a hipersíkok egyenletében szereplő koordináta értékekhez növekvő sorrendben indexeket rendelünk egytől kezdve. Ezen indexek halmazát jelöljük I_i vel, ahol az i alsó index a koordináta irányt jelzi. Ezeket az indexeket használva a tényleges koordináták helyett a hálózat minden pontja jellemezhető ezek rendezett n -esével:

$$\langle i_1, i_2, \dots, i_n \rangle, \text{ ahol } i_1 \in I_1, i_2 \in I_2, \dots, i_n \in I_n.$$

Ezek halmaza definíció szerint a I_i halmazok Descartes-féle /direkt/ szorzata: $M = \prod_{i=1}^n I_i$.

Szomszédosnak nevezünk két pontot az l -edik irányban, ha a két pontot reprezentáló rendezett szám n -es az l -edik elem kivételével megegyezik, s a két l -edik elem eltérése egymástól 1, tehát $\langle i_1, i_2, \dots, i_n \rangle$ és $\langle j_1, j_2, \dots, j_n \rangle$ szomszédos l -edik irányban, ha $i_k = j_k$ minden $1 \leq k < l$, $l < k \leq n$ -re és $i_l = j_l \pm 1$. Ha két pontot szomszédosnak mondunk, ha valamilyen irány szerint szomszédosak. Mód nyílik a környezet fogalmának definiálására is. Az x_0 pont környezetének nevezzük a pontok olyan halmazát: $\{x_i\}$, ahol minden $x_j \in \{x_i\}$ -hez

találhatók $\{x_j\}$ olyan elemei, hogy van $\langle x_j, x_{i1}, x_{i2}, \dots, x_{io} \rangle$ sorozat, ahol az egymásra következő pontok szomszédosak.

A következőkre jutottunk: szabályos hálózat indexhalmazok direkt szorzata, ahol minden indexhalmaz egy koordináta iránynak felel meg, az indexhalmaz elemei pedig a megfelelő koordináta irányra merőleges hipersíkok koordinátáinak indexei. Magát a matematikai felépítést és a szomszédos reláció értelmezését megtartva, csak egyes elemek jelentésén módosítva egy feltételeinknek megfelelő strukturához juthatunk.

A változtatások a következők:

- 1./ Az egyes indexek nem a koordináta tengelyre merőleges hipersíkot reprezentálnak, hanem attól kevésbé eltérő hiperfelületet.
- 2./ A hálózat elemei - a rendezett szám n-esek, mászóval az indexsorozatok - nem magát a hiperfelületek metszéspontjait reprezentálják, hanem ahhoz közel eső pontok csoportját, azaz az azokhoz rendelt kombinációk halmazát. A továbbiakban nem jelent különbséget, hogy egy ilyen kombináció halmaz egy ponthoz tartozik, vagy egy pontcsoport pontjaihoz. Az itt bevezetett feltétel teszi lehetővé a hálózat sűrítését egy pont körül.

A fentieknek megfelelő hálózatot majdnem-szabályos hálózatnak nevezzük. Mindkét kikötést igen szabadon, pontatlanul fogalmaztuk. A "kevésbé eltérő" és "közel eső" fogalmakat matematikailag is tudnánk definiálni, megfelelő normát találni rájuk, azonban ezt főlegesen-

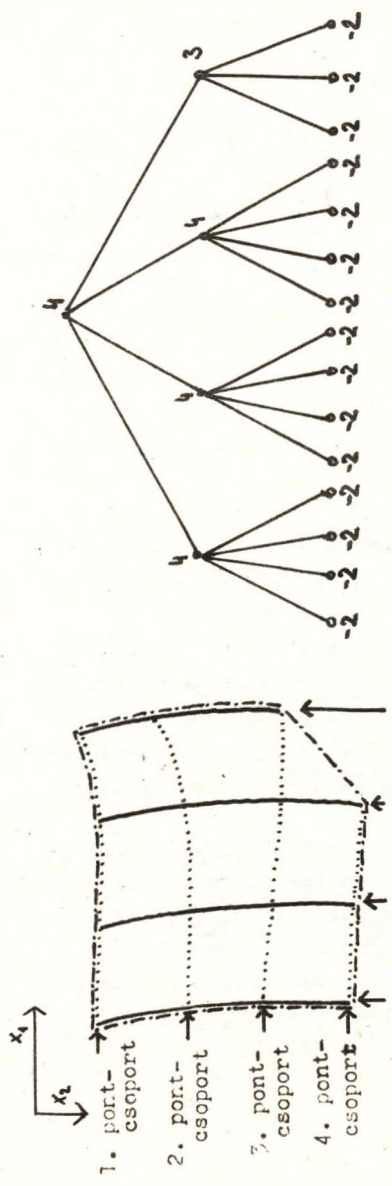
nek éreztük. A lényeg az, hogy a szabályos hálózat torzítása olyan fokig mehet, míg a szomszédos reláció kimeríti a szomszédos szó szemléletes jelentését.

Logikai adatstruktúra

A logikai adatstruktúránk az adatscsoportok egymásba skatulyázott, hierarchikus felosztásai, amely egy fa alakú gráffal jól szemléltethető [3]. A gráf minden csomópontja megfelel egy adatscsoportnak, s a csomópontokat követő csomópontok határozzák meg az adatscsoport felosztását. A fa végpontjai a legkisebb adatscsoportok, a fizikai adatstruktúrát ezek szerint célszerű szervezni, azaz ezek hozzáférését biztosítani.

Konkrétan:

A kiindulás a teljes tartomány összes adata. Ezt az első koordináta irány szerint indexelt $n-1$ dimenziós hiperfelületek adataira bontjuk szét. Ezután egy $n-1$ dimenziós hiperfelületet tekintjük, ennek adatait a második koordináta irány szerint indexelt $n-2$ dimenziós hiperfelület adataira bontjuk. Ezt az eljárást folytatjuk, amíg magukat a 0 dimenziós pontcsoportok adatscsoportjait kapjuk. Konkrét példát láthatunk a 2. ábrán. Az ily módon kapott fa $n+1$ szintből áll. A végpontokon csatlakoznak hozzá az egyes pontcsoportok /kombináció csoportok/ részfái. Ezeket nem részletezzük, mivel felépítésük a matematikai algoritmushoz kötődik. A 2. ábrán a végcsomópontokhoz rendelt -2 index jelzi a továbbépítés szükségességét. Hogy ez az adatstruktúra adekvát, az is bizonyítja, hogy az egyes pontcsoportok eléréséhez szükséges indexsorozatok megegyeznek az előző pontban a pontcsoportokhoz rendelt rendezett szám n -esekkel.



1.vonal 2.vonal 3.vonal 4. vonal

----- tartomány határa

———— a felosztás x_1 szerint indexelt vonalai

..... a felosztás x_2 szerint indexelt vonalai

2. ábra
Félde rajtnem-szabályos hálózat fájára

Fizikai adatstruktúra

A fent leírt logikai adatstruktúra megvalósítására két lehetőséget ismertetünk:

Random file

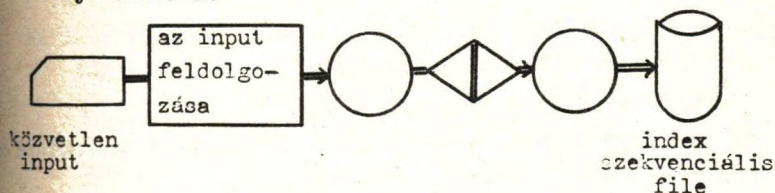
Az adatstruktúrát jellemző fa végpontjaihoz tartozó adatszoportokat random file-ban tároljuk. A randomizáló rutin a fát leíró hierarchikus tartalomjegyzék kezeléséből áll [3].

Index szekvenciális file

Azt a felismerést használjuk fel, amelyet az előző pont végén hangsúlyoztunk: minden adatszoportot egyértelműen jellemez a hozzá vezető indexsor - ezt választhatjuk a rekord kulcsának. / Természetesen most is a fa végpontjaihoz rendelt adatszoportokat tároljuk az egyes rekordokban./ Ez az indexsor a feldolgozás során mindig adott, s konkrét jelentéssel bír, így a rekordok nyérése nem jelent problémát.

Az adatkönyvtár felépítése egyszerűbb, mint az előző esetben a tartalomjegyzék kreálása. Először egy szekvenciális file-ba helyezük a rekordokat az inputnak megfelelő sorrendben, majd - ha szükséges - rendezzük, s az így kapott szekvenciális file lesz az index-szekvenciális file előállításának inputja.

Folyamatábrán:



ÖSSZEFOGLALÁS

Előadásunkkal a következőket kívántuk kiemelni:

- Készíthető általános program rendszer parciális differenciál egyenletrendszerek megoldására, úgy, hogy nem kötjük meg a tartomány alakját, dimenzióját, valamint figyelembe tudunk venni kapcsolódó tartományok illeszkedési feltételeit.
- Kellően bonyolult program rendszer tervezése csak szigorúan strukturális gondolkodás alapján hatásos, az egyes fázisok, modulok cserélhetősége figyelembevételével.
- Az egyes elemek cserélhetősége elsősorban az adatstruktúra megtervezésétől függ. Az u.n. tudományos számításoknál is előtérbe kerül az adatkezelés.

Irodalom jegyzék

- [1] Holnapy D. - Szóts M.:
Peremérték feladatok megoldása Hermite-interpoláción
alapuló differencia módszerrel.
Számológép. II.évf. 1. 5-14 /1972/
- [2] Szóts Miklós - Varga Gabriella:
Lineáris parciális differenciál egyenletrendszer
számítása majdnem-szabályos hálózat felett.
SZÁMGÉP kiadvány 1974
- [3] Szóts Miklós:
Műszaki tervezésre orientált programrendszer
modulelvü kiépítése.
Programozási rendszerek '72 konferencia előadása.
- [4] Modul rendszer általános leírása
SZÁMGÉP kiadvány 1974

AZ ICL 1900-AS SLAM-PROGRAMCSOMAG ADAPTÁCIÓJA
EGY FOLYTONOS MŰSZAKI RENDSZER SZIMULÁCIÓJÁRA

Füle Károly

NIM Ipargazdasági és Üzemszervezési Intézet

Az előadás tárgya az ICL 1900-as gépek SLAM-elnevezésű programcsomagjának adaptációja, különös tekintettel egy komplex műszaki szimulációs feladat megoldására.

A SLAM-rendszer folytonos rendszerek szimulációjának segéd-eszköze digitális számológépen. Erre utal a rendszer angol elnevezése - Simulation Language for Analogue Modelling - is, amelynek kezdőbetűiből a SLAM-betűszó származik.

A SLAM-rendszer adaptációja során számos műszaki, matematikai, és /az ipari dinamika köréből vett/ gazdasági feladat modellezését, programozását és számítását végeztük el. Ezek az ujjgyakorlatok lehetővé tették, hogy egy komplex műszaki feladat megoldását is napirendre tűzzük. A megoldás során számos nehézséget kellett áthidalnunk, közben viszont a SLAM-rendszer realiztikusabb értékeléséhez is eljutottunk.

Az előadás az alábbi témaköröket öleli fel:

- Először vázlatosan ismertetjük az eszközt, azaz a SLAM-programcsomagot.
- A következőkben röviden vázoljuk a feladatot, azaz a konkrét műszaki rendszert.
- Végül - kissé részletesebben - beszámolunk a megoldásról, azaz a műszaki szimuláció számítástechnikai kidolgozásáról. Miközben a kidolgozás általánosabb tapasztalatairól beszámolunk, egyszersmind elvégezzük a SLAM-rendszer átfogó értékelését is.

1. A SLAM-programcsomag ismertetése

A digitális számítógépen megvalósított analóg szimulációnak - röviden a digitális-analóg szimulációnak - kétféle változata ismeretes:

- Analóg számítógép szimulátor program esetében a digitális számítógépen kész programot futtatunk, és a program bemeneti adataiként adjuk meg a szimulációs feladat kapcsolási rajzát.
- Analóg szimulációs nyelv esetében a digitális számítógépen csak fordítóprogram áll rendelkezésre. A megoldandó feladatra a szimulációs nyelven programot kell írni. I megírt programot a fordítóprogrammal fordítjuk le gépi nyelvű programmá, vagy más fordítóprogram által értelmezhető programmá.

A SLAM-nyelv olyan analóg szimulációs nyelv, amelyet a hozzá tartozó transzlátor-program FORTRAN-nyelvre fordít le.

- A SLAM-nyelv ezért úgy tekinthető, mint egy a FORTRAN-nyelv fölé rendelt nyelv, legalábbis a vonatkozó kézikönyv szerint. Ez elvileg azt jelenti, hogy a SLAM-nyelv egyrészt magasszintű nyelv, másrészt bizonyos szempontokból még a FORTRAN-nyelvnél is magasabb szintű nyelv.
- A SLAM-nyelv ugyanakkor erősen korlátozza a FORTRAN-nyelv magasszintű lehetőségeinek használatát. Más kérdés, hogy a folytonos szimuláció hagyományos feladataihoz ilyesmire nem is nagyon van szükség.

A leggyakoribb SLAM-utasítás az értékadó utasítás. Formátuma tökéletesen megegyezik a FORTRAN-nyelvű értékadó utasításával. A baloldalon álló kimeneti változó értékét a jobboldalon szereplő bemeneti változók és állandók értékéből számítjuk ki, aritmetikai műveleteken keresztül. A SLAM-nyelvű értékadó utasítás rendszerint több aritmetikai műveletet fog össze, szemben az analóg kapcsolási rajzzal, ahol minden egyes aritmetikai művelet eredménye explicite is előáll.

A SLAM-nyelvű program első közelítésben értékadó utasítások rendezetlen halmaza. Az utasítások felírási sorrendje közömbös. Az utasítások végrehajtási sorrendjét a transzlátor-program határozza meg. Az automatikus sorbarende-zés során minden utasítás olyan helyre kerül, hogy összes be-meneti változója már előbb értéket kapjon a megfelelő ér-tékadó utasítások baloldalán.

A folytonos szimulációra jellemző, hogy a modell többször-ösen hurkolt - zárt, illetve visszacsatolt - rendszer. A rendszer akkor szabályos, ha minden egyes hurokban előfor-dul legalább egy integráló elem. A SLAM-nyelvben az integ-rálás az INTGRL-nevű valós függvény hívásán keresztül tör-ténik, az értékadó utasítás jobboldalát képező aritmetikai kifejezésben. Az integráló függvény akár többszörösen is egymásba skatulyázható. Az így adódó program rendkívül tö-mör, alig hasonlít az analóg szimulációhoz készített kap-csolási rajzokhoz. Az integráló függvény hívását tartalma-zó értékadó utasítást a transzlátor-program nem is hagyja egyben, hanem - munkaváltozók bevezetésével - több érték-adó utasítást képez belőlük. Automatikus sorbarende-zésre az így képzett értékadó utasítások kerülnek, azzal a fel-tételezéssel, hogy az egyes integrál-értékek mindig az el-sők között kapnak értéket.

A SLAM-nyelvű program - a digitális számológépen történő számítás szekvenciális jellegét visszatükrözve és kihasz-nálva - alapvetően három tartományból /region/ áll:

- A bevezető tartomány/initial region/ a futás legelején és egyetlen egyszer kerül sorra. Feladata: a program állandóinak beállítása vagy beolvasása, kezdeti érték-adások különféle szimulációs statisztikákhoz, címlap és fejléc nyomtatása, stb.
- A dinamikus tartomány/dynamic region/ a futás során ciklikusan hajtódik végre, a befejezési feltétel teljesülé-ség. Minden egyes ciklus elején meghatározódik az ösz-szes integrál új értéke, kivéve az első lépést, ahol ez az új érték a kezdeti értékkel egyenlő. A ciklus többi

része lényegében az összes integrandus új értékének meghatározása az értékadó utasítások megfelelően sorbarendezett sorozata szerint.

- A befejező tartomány/terminál region/ a futás legvégén egyetlen egyszer kerül sorra. Feladata: a szimulációs statisztikák kinyomtatása, esetleg az eredmények alapján optimalizációs számítás elvégzése, a program állandóinak módosítása, és az egész szimuláció megismételtetése, egészen az optimális megoldás eléréséig.

A SLAM-nyelvű program alkalmas nagyüzemi igényű szimulációs vizsgálatok elvégzésére is.

- A program állhat több szegmensből is; az elsőt master szegmensnek nevezzük. Ezek a szegmensek egymástól független szimulációkat folytathatnak le. A szegmens első utasításai digitális programrészletet is képezhetnek, utána a tulajdonképpeni analóg program bármelyik tartománya el is maradhat. Így a master szegmens úgy is megírható, mint egy tisztán digitális vezérlő program, az alárendelt analóg programok működésének összehangolására.
- A tulajdonképpeni analóg programban - a SLAM-szegmens hátré tartományán belül - ismét írhatunk digitális programrészleteket az ún. NOSORT-blokkokban. Így az analóg programnak esetleg egy komplett digitális szimulációt is alárendelhetünk.

2. A folytonos műszaki rendszer ismertetése

A szimulációra bocsátott folytonos műszaki rendszer komplexitását az alábbiakban kívánjuk érzékeltetni:

- A rendszerben termodinamikai állapotváltozásokat és áramlástechnikai mozgásokat kísérelünk figyelemmel.
- A rendszerben háromféle közeg - viz, vízgőz és levegő - van részt, és ezek a közegek egymással keverednek. Az ilyen rendszeret háromfázisú rendszernek is nevezzük.

- A rendszerbeli közegek helyiségekben tartózkodnak, és a helyiségek közötti nyílásokon keresztül áramolnak. A helyiségek és nyílások geometriai rendszerét általánosan n -elemű és m -kapcsolatú rendszernek tekintjük, ahol n és m értéke változhat.
- A rendszer kezdetben fennálló egyensúlyi állapotát nagynyomású és magas hőmérsékletű víz robbanásszerű betörése bontja meg. A bekövetkező termodinamikai és áramlástechnikai folyamatokban ezért az állapotjelzők igen széles tartományban változnak, és a változási sebesség is igen nagy. Ezek a tényezők a műszaki rendszer realizisztikus modellezését rendkívül megnehezítik.

A teljesség kedvéért meg kell említenünk, hogy a szimuláció jelenleg holtpontra áll. Az összes számítástechnikai nehézséget sikerült áthidalnunk. A számítási eredmények tükrében azonban úgy tűnik, hogy a modell egyelőre a benne szükségszerűen eszközölt műszaki közelítések áldozata. A közelítések eredőjeként ugyanis műszakilag nem értékelhető eredmények születtek. Pontosabb összefüggések viszont egyrészt nem is állnak rendelkezésre, másrészt igen megnövelnék a már amúgyis nagy fordítási-futási időt.

3. Az adaptáció tapasztalatai

Az adaptáció során szerzett fontosabb tapasztalatainkat az alábbi szempontok köré csoportosítjuk:

- Az integrálás megoldása;
- A makrók írása és használata;
- Az automatikus sorbarendezés.

3.1. Az integrálás megoldása

A digitális gépen történő analóg szimulációtalan legkritikusabb pontja a numerikus integrálás. Szinte azt is mondhatnók, hogy egy jó szimulációs nyelvtől nem is várunk mást, mint a numerikus integrálás lehető legtökéletesebb megoldását.

Általánosságban elmondhatjuk, hogy a SLAM-programnyelv által nyújtott integrálási rendszer rendkívül rugalmas, nem hagy kívánnivalót maga után. A SLAM-rendszerű integrálás fontosabb jellemzői a következők:

- A numerikus integrálást az INTGRL-nevű valós függvény hívása után végeztethetjük el. A függvény két paramétere - az integrandus és a kezdeti érték - tetszőleges valós aritmetikai kifejezés lehet. Maga a függvény is hívható aritmetikai kifejezésben, és más függvényekbe - sőt önmagába is - beágyazható.
- A numerikus integrálás - az integranduson és a kezdeti értéken túl - még számos paraméterrel rendelkezik. Ilyen paraméterek: az integrálás számítási algoritmus, a lépésköz/a kommunikációs intervallum/ nagysága, a relatív hiba százalékos értéke, és még több más érték. Ezeket a paramétereket nem függvényhívásonként tüntetjük fel, hanem több híváshoz együttesen rendeljük hozzá. A dinamikus tartományon belül ún. derivatív szakciókat képzünk, és az egyes derivatív szakciókon belül a bennük előforduló függvényhívásokhoz közösen adjuk meg az egyéb paramétereket az erre a célra szolgáló ún. INTINF-blokkban. Az egyes paramétereknek feltételezett/default/ értékük is van, csak az ezektől eltérő értékeket kell megadnunk. A paraméterek értékét a program egy-egy változóján keresztül is megadhatjuk, ilyenkor a paraméter értéke futás közben változhat is. Érdeemes ~~kiemelni~~, hogy az integrálás 6 különféle módszer szerint történhet/trapéz-módszer, Simpson-szabály, fix és változó lépésközű Runge-Kutta, predictor-corrector, Adams-Moulton/, és ez a módszer is változhat a futás közben.
- A numerikus integrálás miatt a SLAM-program dinamikus tartománya tulajdonképpen sűrűbben hajtódik végre, mint amilyen sűrűn az előírt lépésköz szerint kellene. Egyes esetekben ez kellemetlenül megnövelheti a számítási időt, a pontosságot viszont lényegében nem fokozza. Erre példa lehet az ún. függ-

vénygenerálás, azaz az adott értéktáblázat alapján történő lineáris interpoláció. Az ilyen számításokat a derivatív szekciókból eleve kiemelhetjük, és közöttük ún. paralel szekciókban foglalhatjuk.

3.2. A makrók írása és használata

A digitális-analóg szimuláció talán legkényelmetlenebb tulajdonsága az, hogy a programozónak rendkívül sokat kell írnia. Ez a megállapítás a SLAM-programnyelv esetében is igaz, jóllehet ez a nyelv - a FORTRAN-bázisnyelv révén - tulajdonképpen magasszintű.

A SLAM-programnyelv esetében a makrók írása és használata hivatott a programozó írásbeli munkájának csökkentésére.

- A SLAM-makrók írása és használata szempontjából a SLAM-programnyelven megírt programot inkább csak karaktersorozatnak kell tekintenünk. A makró törzs karaktersorozata bármit tartalmazhat. A makró hívása is bárhol megtörténhet, ahol egyébként utasítás kezdődne. A makróhívás helyére a makró törzs karaktersorozata minden további nélkül behelyettesítődik. Érdemi szintaktikai vizsgálatra sem a hívó program, sem a makró nem kerül, csak a belőlük előállított program. Hasonló megfontolások érvényesek a makróparaméterek használatára is. A makró hívásakor az aktuális paraméter gyanánt álló karaktersorozat előbb minden további nélkül behelyettesítődik a formális paraméter által jelzett helyekre a makró törzsében, és azután történik a makró törzs behelyettesítése a hívó programba. A formális paraméter bármilyen karaktersorozatot képviselhet, illetve az aktuális paraméter gyanánt bármilyen karaktersorozat állhat. Külön is megemlítjük, hogy a makrók egymásba is skatulyázhatók, maximum 10 szinten.
- A SLAM-makrók szerepével kapcsolatban érdemes külön is kiemelni, hogy a behelyettesített makrók számottevően növelik a tárgyprogram terjedelmét, Vezérlésátadási-adatátviteli problémák viszont nincsenek. Emiatt a SLAM-makrók

alapvetően különböznek a FORTRAN-szubrutinoktól, vagy az ALGOL-eljárásoktól

- Itt említjük meg, hogy a SLAM-programban NOSORT-blokkon belül minden további nélkül hívható FORTRAN-szubrutin is. A FORTRAN-nyelvű szubrutint külön szubrutin szegmensként fordítjuk le a SLAM-forrásprogramból generált FORTRAN-nyelvű master szegmessel együtt. Az adatátviteli problémákhoz érdemes megjegyezni, hogy a SLAM-rendszer megengedi a FORTRAN-nyelvű COMMON-utasítások használatát/bár azokat nem elemzi/.

3.3. Az automatikus sorbarendezés

A digitális-analóg szimuláció talán leginkább vitatható pontja az automatikus sorbarendezés. Szinte az is igaz, hogy az automatikus sorbarendezésnek legalább annyi hátránya van, mint amennyi előnye.

Mi az automatikus sorbarendezés szerepe? A digitális-analóg szimuláció összefüggéseiből számítási diagramot rajzolhatunk. Ez a számítási diagram elsősorban az analóg-analóg szimulációnál szokásos kapcsolási rajzhoz hasonlít, és nem a digitális gépek hagyományos programozásánál megszokott blokkdiagramhoz. Az analóg gépek műveleti egységeinek összekapcsolása a kapcsolási rajz alapján történik. A gép párhuzamos működéséből következően sorrendi probléma a program végrehajtása során nem lehet. Nyilvánvalóan az egyes műveleti egységek összekapcsolása - a programozás - is tetszőleges sorrendben történhet. A digitális gépek viszont szekvenciális működésűek, csak egymás után végezhetik el azt, amit az analóg gépek egyszerre oldanak meg. A végrehajtási sorrendet az összefüggések felírási sorrendje képviseli. Ésszerűnek látszik, hogy az analóg-analóg szimulációnál megszokott előnyt a digitális-analóg szimulációnál is biztosítsuk. Ezért a fordítóprogram - így a SLAM-rendszer transzlátor-programja is - magára vállalja az utasítások sorbarendezését. A sorbarendezés

logikai alapja az, hogy minden egyes értékadó utasítás jobb-
oldalán csak olyan változók szerepelhetnek, amelyek előzőleg
már előfordultak egy másik értékadó utasítás baloldalán.

Mi az automatikus sorbarendezés hátulütője? Az egyes érték-
adó utasítások végrehajtási sorrendjét a transzlátor-prog-
ramnak kell felismernie, és az utasításokat ennek megfelelő-
en át kell rendeznie. A programszerű felismerés eleve kizár-
ja a magasszintű nyelvek számos lehetőségének igénybevételét.
A SLAM-programban is lényegében csak értékadó utasítások írha-
tók, jobboldalukon többé-kevésbé egyszerű aritmetikai kifeje-
zésekkel. Vezérlésátadás, ciklus, szubrutinhívás, stb. értelem-
szerűen nem - illetve csak rendkívül körülményesen - progra-
mozható. Ezeknek a magasszintű lehetőségeknek a kizárása mel-
lett alálgha mondható egy nyelv magasszintűnek. A legkellemet-
lenebb következmény viszont a tömbök használatának majdnem
teljes kizárása. A SLAM-nyelvű program lényegében csak egy-
szerű változókkal tud dolgozni. Még állandó indexű tömbelemek
sem használhatók. Ebben az esetben az automatikus sorbarendé-
zés még elvégezhető volna, ugyanakkor ez számos - itt nem rész-
letezett-előny forrása lehetne.

Az automatikus sorbarendezésről - az elvégzett kísérletek a-
lapján - a következőket lehet még elmondani:

- Az automatikus sorbarendezés legfontosabb előnye talán az,
hogy a sorbarendezés egyben ellenőrzés is. Ha a transzlátor
program hibát nem jelzett, biztosak lehetünk abban, hogy
minden egyes változó új értékének számításához formálisan
megadtunk egy összefüggést is, és abban is, hogy ezek az
összefüggések formálisan a helyes sorrendben kerülnek szá-
mításra. Más kérdés, hogy ez a program egészére kiterjedő
formális ellenőrzés a programozó szemében gyakran elegendő-
nek tűnhet, és a csak általa végezhető tartalmi ellenőrzés
esetleg elmarad.
- Az automatikus sorbarendezés előnye továbbá az is, hogy
végülis a programozónak nem kell az összefüggéseket a vég-

rehajtási sorrendben fölírnia. Aki irt már digitális gépre bonyolultabb analóg programot, az tudja, hogy az ilyen sorbarende- zés nem is olyan egyszerű feladat. Más kérdés, hogy ez a program egészére kiterjedő szabadság a programozó részéről szabadosságba is átcsaphat, és az egyes összefüggése- ken belül is pontatlan megadásban jelentkezhet.

- Az automatikus sorbarende- zés egyik legfontosabb hátránya ép- pen az, hogy egyetlen sorrendi-logikai hiba esetén is az ös- szes programváltozóra nézve fog hibát jelezni a transzlátor- program. Ez végülis majdnem annyi, mintha nem is jelezne hi- bát. Saját tapasztalatunk: 226 kijelzett hibát tüntettünk el egyetlen hiba kijavításával, de a valódi hiba megtalálásáig csaknem az egész programot át kellett néznünk.
- Az automatikus sorbarende- zés másik hátránya az, hogy ez a mű- velet igen sok időt vesz igénybe a számológépen is. Saját ta- tapasztalatunk: az ICL 1903a típusu gépen a SLAM-transzláció kereken 8 percig tartott, míg a generált FORTRAN-program for- ditása mindössze csak 1,5 perc volt. Az ilyen hosszú transz- lációs idő igen megdrágítja az amugyis időigényes szimuláci- ót, hiszen a forrásprogramon a bejátszás során sokszor kell javítani.

Összefoglalásként elmondhatjuk: sokkal előnyösebb a folytonos szimulációt SLAM-programnyelven programozni, mint analóg számo- lógépre ültetni, vagy analóg számológép szimulátor programmal elvégeztetni, de a SLAM-programnyelv magasszintűsége - a FORT- RAN-bázisnyelv és számos lehetőség ellenére is - véleményünk szerint vitatható.

PORTÁBILIS PROGRAMOZÁSI RENDSZER IMPLEMENTÁLÁSÁNAK
TAPASZTALATAI

Márton János
Központi Statisztikai Hivatal

Bevezetés

A portabilitás software rendszerek azon tulajdonságát jelenti, hogy mennyi nehézséggel vihetők át egyik számítógép környezetből a másikba. Egy rendszert akkor tekintünk portábilisnak, ha sokkal kevesebb munkával tudjuk egy új környezetbe átvinni, mint ott újra előállítani /kódolni/.

A gyakorlat, úgy is mint az elmélet próbaköve, késik a portabilitási problémára adódó válasszal. Ennek fő oka az, hogy túlságosan sok lépésben dönthető csak el egy software rendszer portabilitására vonatkozó kijelentés igazsága. Általában olyan portábilis rendszereket ismerünk, amelyek valójában csak demonstrációi valamely portabilitási elképzelés helyességének. Természetes, hogy az ilyen rendszerek jó eredményekkel dicsekedhetnek, hiszen olyan körülmények között próbálják ki őket, amelyek lényegében kísérletiek.

Ezért úgy véljük, hasznos lehet egy olyan rendszer bemutatása, amely nemcsak célul tűzte ki a portabilitást, hanem azzal létező felhasználók valódi igényeit kívánja kielégíteni. E felhasználók a különböző államok

statisztikai hivatalai, a feladat pedig a statisztikai adatfeldolgozás problémáinak átfogó megoldása. A statisztikai hivatalok gépi felszereltsége eléggé változatos, ugyanakkor nagyon is hasonló természetű gondokkal küzdenek. Ez az az eset tehát, amikor egy megfelelő software portábilis mivoltát jól ki lehet használni.

A rendszer elnevezése Integrated Statistical Information System /ISIS/. A pozsonyi Computing Research Centre /CRC/ az ENSZ megbízásából fejlesztette ki. Az ISIS alapötlete az európai statisztikusok 1970-es konferenciáján született. 1971-ben nyújtotta be a CRC az ISIS tervezett tulajdonságaira vonatkozó ajánlását. Ebben már kifejtik az ISIS portabilitásának szükségességét. Azóta elkészült a rendszer első változata és a KSH az első idegen felhasználó, aki éles feladatok megoldására kívánja használni.

A pozsonyi CRC-ben az ISIS-t egy CDC 3300 típusú számítógépen készítették el. A KSH-nak a CDC-től tökéletesen idegen IBM 370/155 gépére való átültetés az ISIS portabilitásának főpróbája. Ez a munka most folyik, már vannak tapasztalataink és az ISIS-nek egyes részei már működnek az új környezeti feltételek között.

1. Az ISIS feladata

Előljáróban szükségesnek látszik vázlatosan felsorolni azokat a lehetőségeket, amelyeket a felhasználó az ISIS-ben megkap. Ez főleg azért fontos, mert így képet alkothatunk magunknak az ISIS tervezésekor megoldott feladat méretéről és bonyolultságáról.

Az ISIS lényegében egy nagy adatkezelő rendszer, amely a statisztikai adatfeldolgozás természetének megfelelően különbözik a hasonló rendszerektől. Alapvető tulajdonságai a portabilitás és a modularitás.

Az ISIS portabilitása azt jelenti, hogy a legkülönbözőbb környezetekben is könnyen implementálható. A gyakorlatban a tervezők szerint, az ehhez szükséges munka mennyisége 3-6 emberhónap.

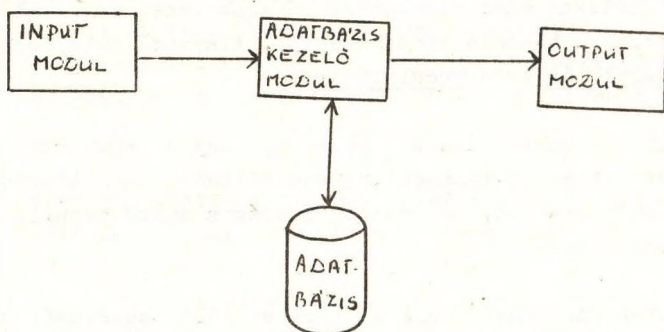
A modularitás annyit jelent, hogy az ISIS összetevői önállóan is működőképes egységek, és a felhasználó döntheti el, hogy melyikre tart igényt és melyikre nem. Természetesen csak az összes modul együttes használata biztosítja automatikusan a részfolyamatok összhangját.

Az ISIS három modulból áll:

- input modul
- adatbázis kezelő modul
- output modul.

A moduláris felépítés lehetővé teszi, hogy az ISIS-ben kétféle adatfolyamat valósítsunk meg:

- Az egyikben az adatok, miután megjárták az input modul hibellenőrző és javító cilusait, az adatbázis kezelő modulon keresztül az adatbázisba kerülnek. Innen különféle jellemzők alapján visszakereshetők és az output modullal feldolgozva elégethetik ki a felhasználó adatigényét.



- A másikban az input modullal ellenőrzött és javított adatok megmaradnak az adatbázison kívüli szerkezetben /ún. külső file-ok/. Ezt a szerkezetet leírjuk az ISIS e célra szolgáló eszközeivel és a leírás alapján az output modul ugyanúgy tudja kezelni, mintha az adatbázisból érkező adatokról lenne szó.



- Ez a két lehetőség több, mint amennyit a szokványos rendszerek megengednek és nagyon fontos a statisztika szempontjából, ahol általában az adatok töredékrészét érdemes csak adatbázisba szervezni /pl. népszámlálási adatok/.

Az ISIS a nyelvek szempontjából is nagyon rugalmas.

Van saját felhasználói nyelve, amely tulajdonképpen célnyelvek rendszere, de a célon belül a magasszintű nyelvekben megszokott általános lehetőségeket is biztosítja. Ugyanakkor lehetséges az is, hogy az ISIS kívánt eljárásait valamely más nyelvű /pl. COBOL/ programba beágyazva használjuk.

Összefoglalva megállapíthatjuk, hogy egy bonyolult, rugalmas és nagyteljesítményű rendszerről van szó. A rendszer tervezése és kivitelezése sok és értékes tapasztalatot eredményezett.

2. Az ISIS megvalósítása

A CRC-nek nyújtott ENSZ támogatás határidőre szólt és ez nagymértékben sürgette a rendszer elkészítését. Olyan technikát kellett tehát alkalmazni a rendszer kivitelezésénél, amely lehetővé teszi, hogy rövid idő alatt a sokirányú követelményt kielégítő és hibamentes software-t lehessen előállítani.

A kivitelezés során úgy tűnt, hogy a strukturált programozás és az ennek megfelelő munkaszervezés biztosítja a leggyorsabb és a legmegbízhatóbb eredményt.

A strukturált programozás, mint módszer, megfelelő, de kellett találni egy olyan leíró nyelvet, amely eleget tesz az alábbi követelményeknek:

- géptől független, magasszintű nyelv;
- ne rontsa a programok hatékonyságát 1.2 faktornál jobban az adott gépi nyelven /asszemlerben/ írt programokhoz viszonyítva;

- könnyítse a munkaszervezést: legyen érthető, olvasható, öndokumentáló és rendelkezzen megfelelő hibafelfedő képességgel;
- egyszerű fordítóprogramja legyen, amelyet a rendszer egészénél sokkal könnyebb megvalósítani;
- megfelelő legyen rendszerprogramok írására is, azaz rendelkezzen minél több adat és utasítás struktúrával;
- alkalmazkodjon a struktúrált programozás követelményeihez /pl. ne legyen benne GOTO típusú ugró utasítás/.

A választás az újabban befutó PASCAL nyelvre esett, amelynek általánossága a PL/I-éhez hasonló, de annál sokkal egyszerűbb szerkezetű.

A PASCAL azon tulajdonsága, hogy a fordítóprogramját önmagával is le lehet írni, döntő jelentőségű a portabilitás szempontjából. Ezen kívül is úgy tűnik, hogy igen jól bevált és igazolta a hozzáfűzött reményeket. Egyedül a hatékonyságot illetően támadható, de majd látni fogjuk, hogy ennek fokozására is van lehetőség.

3. Az ISIS technikai felépítése

A felhasználói lehetőségeket a portabilitási követelmény gyakorlatilag nem befolyásolta. Érezhetően hatott azonban a megvalósítás elveire és döntéseire és különösképpen meghatározó jelentőségű a rendszer technikai felépítését tekintve.

Technikailag az ISIS-t kétféle szempont alapján tudjuk elemezni. Az egyik szempont szerint úgy bonthatjuk fel

a rendszert /teljesen eltekintve a moduláris elrendezés-
től/, hogy annak két része:

- az algoritmusokat megvalósító részek összessége és
- a környezettel való kapcsolatot biztosító részek összessége.

Ez utóbbi részt még tovább bonthatjuk;

- input/output műveleteket végző részre és
- programok /részfolyamatok, munkaegységek, "task"-
ok/ közötti kommunikációt biztosító részre.

Ez a felosztás lényegében egybeesik a portabilitás meg-
oldási lehetőségeinek megosztásával. Amíg az algoritmus
rész portabilitása a leginkább kiforrott, addig csak
kísérleteznek a környezeti kapcsolatot jelentő rész porta-
bilitásával. Bár ma még az ISIS-ben ezt a feladatot a
célkörnyezet asszemblerében kell elvégezni, biztató kez-
deményezés az Environment Language /EL/ kifejlesztése,
amellyel tovább fokozódhat majd a rendszer portabilitása.

Egy másik technikai szempont szerint két alrendszerre
oszthatjuk a rendszert, amelyek között a használatban
szoros a kapcsolat, de a megvalósításukban alkalmazható
módszerek gyökeresen különböznek. Tulajdonképpen két-
féle nézetét látjuk itt az ISIS-nek:

- az ISIS, mint nyelvi rendszer és
- az ISIS, mint eljárások összessége.

Az ISIS alapötletét 1970-ben megfogalmazó szakemberek
tulajdonképpen azzal a céllal gyűltek össze, hogy rögzítsék egy statisztikai feladatok megoldására alkalmas

célnyelv követelményeit. Az ISIS ezt az elképzelést beolvasztotta és mindhárom moduljánál alkalmazta. A modulok egyenként jelentenek egy-egy nyelvet, de ezek a nyelvek rokon szerkezetűek és a jövőben az a tervezők szándéka, hogy egyesítsék őket. Bár a munkaszervezést könnyebbé tette az elkülönült nyelvek és fordítóprogramok rendszere, bonyolítja az új környezetbe történő átvitelt.

Itt is tovább bonthatjuk a nyelveket feldolgozó fordítóprogramokat:

- szintaktikai elemző részre, valamint
- szemantikai rutinok csoportjára.

Ez a felbontás azért érinti a portabilitást, mert amíg az eljárások és szemantikai rutinok leírása a megszokott leíró nyelvvvel /PASCAL/ történt, addig a szintaktikai elemzőket egy Translator Writing System-mel /TWS/ a nyelvtanból közvetlenül állíthatjuk elő. Maga a TWS PASCAL-ban íródott, de így is jelentősen csökkenti az átvitelhez szükséges induló programszöveg mennyiségét, s így emeli a portabilitás szintjét.

4. Az ISIS implementálásának eszközei és módjai

A software rendszer öt nagyobb egységből áll:

1. A PASCAL leíró nyelv fordítóprogramja
2. A TWS rendszer
3. Az input modul nyelvének fordítóprogramja
/INLAN/
4. Az output modul nyelvének fordítóprogramja
/OUTLAN/
5. Az adatbázis kezelő rendszer

Előlegezve ide lehet még sorolni az EL környezetleirő nyelvet, valamint azokat a kiterjesztéseket, amelyek előfeldolgozóként /preprocesszor/ biztosítják az ISIS eljárások beágyazását valamilyen általános célú nyelvbe.

Az ISIS bármely összetevője PASCAL, TWS vagy asszemler nyelven áll rendelkezésre. Ennek alapján kétféle módon lehet átvinni az ISIS-t egy új környezetbe:

I. Installáló eszközök segítségével.

Ilyenkor a legelső installálási lépés a PASCAL fordítóprogram felélesztése az új környezetben. Célszerű rögtön le is ellenőrizni a PASCAL-ban irt fordítóprogrammal. Ezt követően lehet a PASCAL-ban irt eljárásokat és szemantikai rutinokat, valamint a TWS rendszert átvinni. Végül az új TWS segítségével elő kell állítani a megfelelő nyelvek szintaktikai elemzőit. Végül mindaddig nem működik a rendszer, amíg nincsenek meg a kívánt asszemler rutinok.

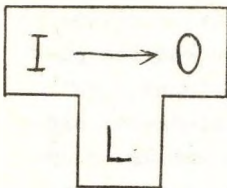
II. Installáló eszközök nélkül.

Ilyenkor nem került át sem a PASCAL fordítóprogram, sem a TWS az új környezetbe, csupán azt tesszük lehetővé, hogy a tárgy kód generálás az új környezet követelményeihez igazodjon. Ebben az esetben azonban az átvitelhez szükséges futásokat a kiinduló környezetben kell végrehajtani. Az asszemler rutinok itt is szükségesek.

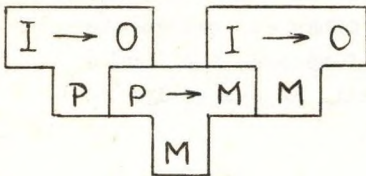
Az installáció tulajdonképpen nem egyéb, mint a megfelelő programkönyvtárak felállítása és feltöltése. Célszerű az első módot választani, mert ezzel a későbbiekben is biztosítjuk, hogy a rendszer alkalmazkodni tudjon a változó felhasználói igényekhez.

5. Az ISIS portabilitásának kulcsa

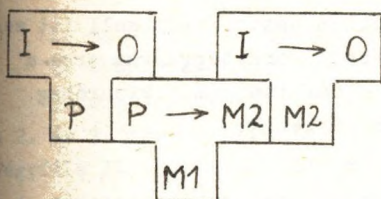
A továbbiakban bemutatni kívánjuk, hogy melyek azok a belső szerkezeti megoldások, amelyek a PASCAL fordítóprogramot és ezen keresztül az egész ISIS rendszert olyan nagy mértékben függetlenítik a környezettől. Előbb azonban fel kell hívni a figyelmet arra, hogy a nyelvi rendszer portabilitása nem azonos jelentőségű az eljárásokéval. Ezt nagyon könnyen meg lehet világítani a T diagramok segítségével.



Jelentsen ez az ábra egy olyan véges állapotú gépet, amely egy meghatározott belső állapotból kiindulva az egy irányban mozgó input szalagról leolvasott jelsorozat alapján megfelelő output jelsorozatot állít elő. Mint tudjuk ez a gép analóg lehet egy programmal, amelyet L nyelven írtak. Lényegtelen most, hogy az input és output programszöveg-e vagy adat.

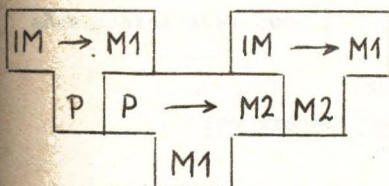


Ez az ábra most a P /PASCAL/ nyelven írt eljárások működését ábrázolja. A P programot M gépi nyelvvé alakító gépi kódú program teszi lehetővé, hogy az eljárás M gépen megvalósuljon.



Ez az ábra azt a helyzetet mutatja, amikor a P programot az M2 gép nyelvére fordítjuk. Ugyanazon inputból azonos output készül. A portabilitás megoldott az M1 gépen generált megfelelő kód segítségével.

Vegyük most példának az INLAN programot, amely tudvalevőleg az input modul IM nyelvét fordítja le az M1 gép nyelvére. Ha megváltoztatjuk az IM-et leíró PASCAL fordítóprogramot, akkor a helyzet az alábbi lesz:



Olyan fordítóprogramot kapunk a célkörnyezetben, amely még mindig a kiinduló környezetben szükséges tárgykódot generálja.

A PASCAL fordítóprogram egyedi problémája átalakult tehát az n nyelv, m gép közismert problémájává. A megoldás klasszikus érvényű: közbeeső nyelv, amellyel az m.n fordítóprogram szám m+n-re csökkenthető. Az ISIS-nek ezt a valójában névtelen közbeeső nyelvét IL-nek /Intermediate Language/ jelölhetjük.

Az IL megválasztása döntő hatást gyakorol a portabilitásra. Kétirányú követelménynek kell eleget tennie:

- géptől független nyelvnek kell lennie, amellyel az összes gépi kód tulajdonságai leírhatók, és
- gépközei nyelvnek kell lennie, hogy az újrakódolása minél kevesebb munkát jelentsen.

Lényegében egy géptől független asszemblert kell itt megvalósítani. A PASCAL és a többi fordítóprogram erre a nyelvre fordít. A tárgykód előállítására már kizárólag ennek a nyelvnek az alapján történik.

Mit jelent ez?

- az IL-ről az adott gépi kódra fordító programot minden installációnál újra kell programozni;
- az IL átprogramozásával az összes PASCAL-ban írt programrész átvihető az új rendszerbe.

Itt utalunk arra is, hogy a portabilitás általános megoldásának tekinthető "bootstrap" technika valósul meg az IL alkalmazásával. Az IL tulajdonképpen az az absztrakt gép, amely a valódi géphez legközelebb eső szinten megvalósul.

6. Az IL és a tárgykód generátor.

Az előírt terjedelem miatt csak a nyelv alapelveinek ismertetésére vállalkozhatunk.

Alapvetően arra készült, hogy a PASCAL követelményeit kielégítse. Mivel a felhasználói nyelvek is sokban a PASCAL-ra hasonlítanak, ez az általánosítás még nem okoz gondot. Lehet, hogy más nyelveknél már több probléma lenne, ezt még nem próbáltuk ki. Mindenesetre rá-
nézésre kevés korlátozást mutat.

Az algoritmusok leírása az input sorozatban az ún: "polish notation" alakban történik, mégpedig a "postfix" változat szerint, vagyis a művelet kódja mindig követi az operandusokat. Az értelmezést egy hallatlanul egyszerű verem technikával lehet megoldani. Az utasításokat számokkal jeleníti meg. Az IBM 360 gépi kódját előállító IL "fordítóprogram" írása két emberhónapnyi munkát kívánt.

Az IL utasítások felépítése:

1. az utasítás típusát meghatározó kulcsszó /kód/
2. típus megadás
3. cím vagy érték.

A 2. és 3. rész elmaradhat.

Négyféle IL utasítás létezik:

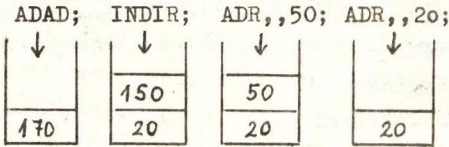
- címzést, cimmódosítást előidéző utasítások,
- a kifejezések és a függvények kiértékelésére szolgáló utasítások,
- vezérlő utasítások,
- a kezdő és végpontok jelzésére szolgáló utasítások.

Jó példa az IL szerkezetére a címzéssel kapcsolatos utasítások csoportja:

adrexp :: = ADR,, adr	/A kisbetűs szavak
adrexp; INDIR	nem terminális,
adrexp; exp; MULI,,len	a nagybetűsök a
adrexp; adrexp; ADAD	terminális szim-
	bólumok. A vesszők
	mezőket, a pontos-
	vesszők utasítá-
	sokat választá-
	nak el./

Az ADR utasítás egyszerűen szolgáltat egy címet; az INDIR az indirekt címzést, a MULI az indexelt címzést szolgálja, az ADAD pedig az egyszerű címszámítást valósítja meg.

Pl:



legyen ez a be-
menő jelsorozat
és /50/ = 150,
azaz az ötvenes
cim tartalma 150.



Az IL-ről gépi kódra fordító program hatékonyságán múlik az egész rendszer hatékonysága. Ez elég fontos kérdés, mivel igen nagy rendszerről van szó. A CRC tapasztalatai szerint nagyon jó hatékonyságú célkódot lehet generálni az IL alapján. Ők a FORTRAN-nal végeztek összevetést és kiderült, hogy kb. azonos méretek mellett a PASCAL-ból származó tárgyprogramok még gyorsabbak is valamivel. Ez azonban egy igen fejlett, gondosan optimalizált PASCAL változat.

7. Az ISIS IBM 360/OS környezetben

A KSH-ban az előbb felsorolt öt részből négy jelenleg működik. Az adatbázis kezelő modul az egyetlen kivétel, amelyben még elég sok asszemblert rutin van.

A fő probléma az átvitelnél az volt, hogy OS/MFT-ben dolgozunk és az ISIS nagyobbnak bizonyult, mint az üzemszerűen használatos partició méretek /110K byte/.

A PASCAL fordítóprogram helyigénye 120-130 K, az input modul nyelv /INLAN/ 180K byte, az output modul nyelve még ennél is nagyobb tárterületet igényel. Érdekes, hogy problémát okozott a változók kezdőértéke is, mivel ez számos rendszerben bináris nulla, míg OS/MFT-ben meghatározatlan.

Meg kell állapítanunk azt is, hogy nem csak az IL fel-

dolgozót kellett ujraprogramozni, hanem a PASCAL-ról IL-re fordítóban is meg kellett változtatni kb. ötven sort.

Véleményünk szerint néhány optimalizáló ciklus után jól használható PASCAL fordítóprogramhoz jutunk. Ha az optimalizálást a célnyelvi programra vonatkoztatjuk, akkor az öndefiníálás miatt a fordítóprogram is javul.

Végső következtetésünk az, hogy a portabilitás ezen az úton megvalósítható, nem vezet a rendszer elbonyolódásához és az a csekély hátrány, ami a csökkent hatékonyságból fakad, gondos munkával megszüntethető.

Felhasznált irodalom

1. Problems of portability, CRC Bratislava, May 1972.
2. ISIS Software Version 1.0, General Information Manual, CRC Bratislava, August 1974.
3. A. Mráz: ISIS Software Version 1.1, Installation Manual, CRC Bratislava, August 1974.
4. B. Šuster: PASCAL-B Version 3.0, User Manual, CRC Bratislava, August 1974.
5. P.J. Voda: The transfer of PASCAL to the IBM 360 System. A test of the portability of the ISIS software. Proc. on ISIS Working Seminar 1972, CRC Bratislava.
6. J. Gajdošik: Vmutorný Jazyk, /kézirat/ CRC Bratislava, é.n.

EGY IBM ADATBÁZISKEZELŐRENDSZER ÉS TÖBB SZÖVEGES
INFORMÁCIÓTÁROLÓ ÉS VISSZAKERESŐ RENDSZER ADAPTÁLÁSI
ÉS ALKALMAZÁSI KISÉRLETE

Balogh Zoltán

INFELOR Rendszertechnikai Vállalat

A szöveges információk számítógépes kezelése, feldolgozása területén több éves kutatómunka áll mögöttünk. Eddigi munkáinkat az állami finanszírozással megindult KSH számítógépalkalmazási kutatási-fejlesztési program keretében végeztük./ld.irodalom/

Az IBM Magyarországi Kft. segítségével nyolc programcsomagot rendeltünk, rendszerszoftware szakembereink közreműködésével néhányat üzembehelyeztünk. A rendelkezésre álló dokumentáció feldolgozása mellett minta, majd élő adatokkal sikeres próbákat tettünk. Ezen programcsomagok fő alkalmazási területeként a közepes és nagyméretű szakkönyvtárak, dokumentációs központok jelölhetők meg. Szakirodalmi dokumentumok nyilvántartására, ad hoc és SDI /Selective Dissemination of Information/ típusu visszakeresésére, bibliográfiák és katalógusok készítésére alkalmasak.

A fenti programcsomagok másik csoportja dokumentumok szedési, szerkesztési munkáinak automatizálásában adhat jelentős segítséget. A felmerült akadályok miatt ezek üzembehelyezését egyelőre el kellett halasztani.

Az Államigazgatási Számítógépes Szolgálat /ÁSZSZ/ létrehozásának előkészítő munkái során általános adatbáziskezelő rendszer tervezési és alkalmazási tapasztalatszerzésére volt szükség felhasználói és felhasználókat koordináló szinten. Az IBM Information Management System nevű rendszerének demonstrációs célú alkalmazási kísérletét hajtottuk végre. Ehhez kapcsolódik beszámolóim utolsó része.

A szöveges információkezelés témakörében alkalmazási kísérletre kijelölt programcsomagok:

1. Information Retrieval Management System /IRMS/

Deszkriptorokkal feltárt dokumentumok bibliográfiai leírásainak, esetleg kivonatainak tárolására és Boole-operátorokkal összeállított kérdésekre való visszakeresésre alkalmas. Lemezes tárolással dolgozik, beépített, csak kis részben aktívan használt tezaurusszal rendelkezik.

2. TEXT-PAC normál szöveges információ feldolgozó, visszakereső és kurrens információválogató rendszer

A rendszer nagyméretű elsősorban mágnesszalagos dokumentumtárak kialakítására, kurrens és retrospektív visszakeresésére alkalmas a tárolt szöveges információk minden elemére kiterjedően. Ötféle index és bibliográfia készítése is lehetséges ideértve a címek KWOC indexét is.

3. Document Processing System /DPS/

Lemezorientált nagymértékben integrált dokumentum-

visszakereső rendszer. Input formatum meghatározását a felhasználónak kell definiálni meglehetősen tág határok között. A visszakeresésnél a többszintű Boole-kifejezésekben megadott szövegszavak szinonima és ekvivalencia szólistákkal automatikusan bővíthetők. A lekérdezés a tárolt dokumentumleíró szövegek szavain kívül formatizált mezők tartalmára is vonatkozhat.

4. HYPHENATION/360

Szövegszerkesztő rendszerekben a sorvégi szóelválasztást szótaghatáron végzi a kivételes esetek figyelembevételével.

5. COMPOSITION/360

Szövegek szedése és szerkesztése az előírt formai követelményeknek megfelelően.

6. TEXT/360

Szövegfeldolgozó, szerkesztő és kamerakész nyomtató rendszer.

7. KWIC/360

KWIC és KWOC típusú indexek, bibliográfiák és katalógusok készítésére alkalmas programcsomag. Újabb változata információvisszakeresésre is használható.

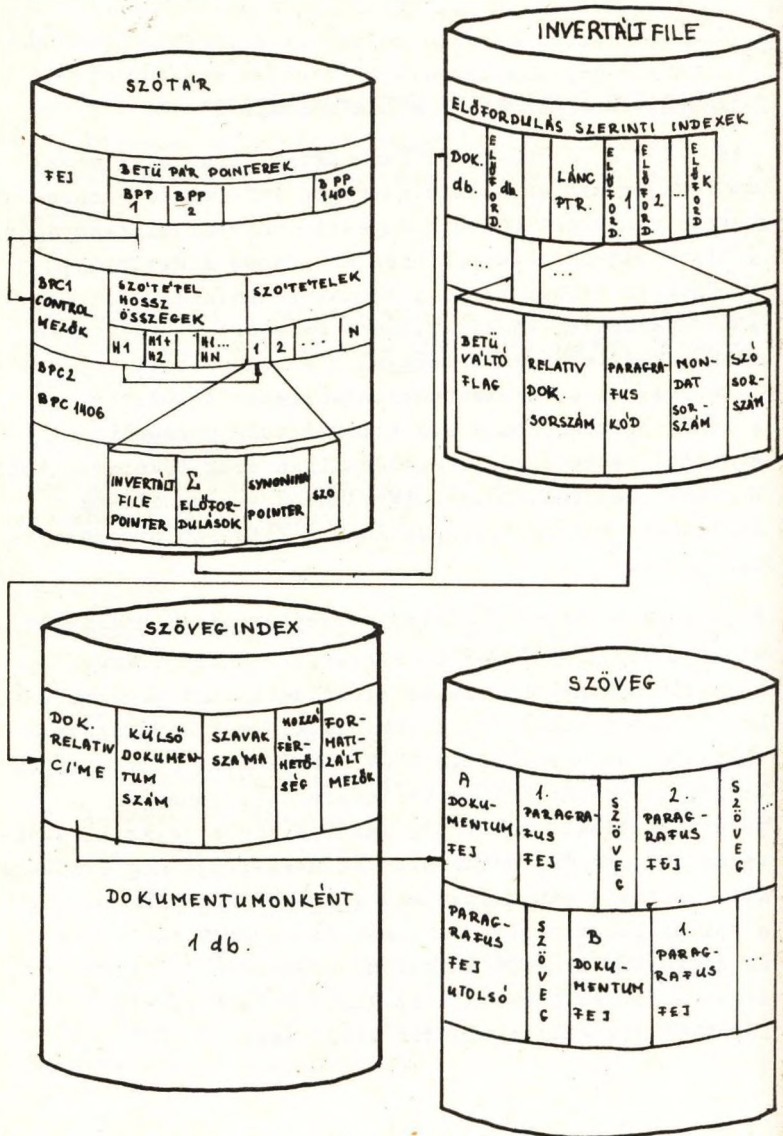
8. Generalized OS/360 I/O szubrutinok

Számos általánosan használt I/O művelet elvégzését teszi lehetővé hatékony módon PL/1 és BAL nyelvű programoknál. Hibaelemző és dump lehetőségek biztosításával segíti a programozókat.

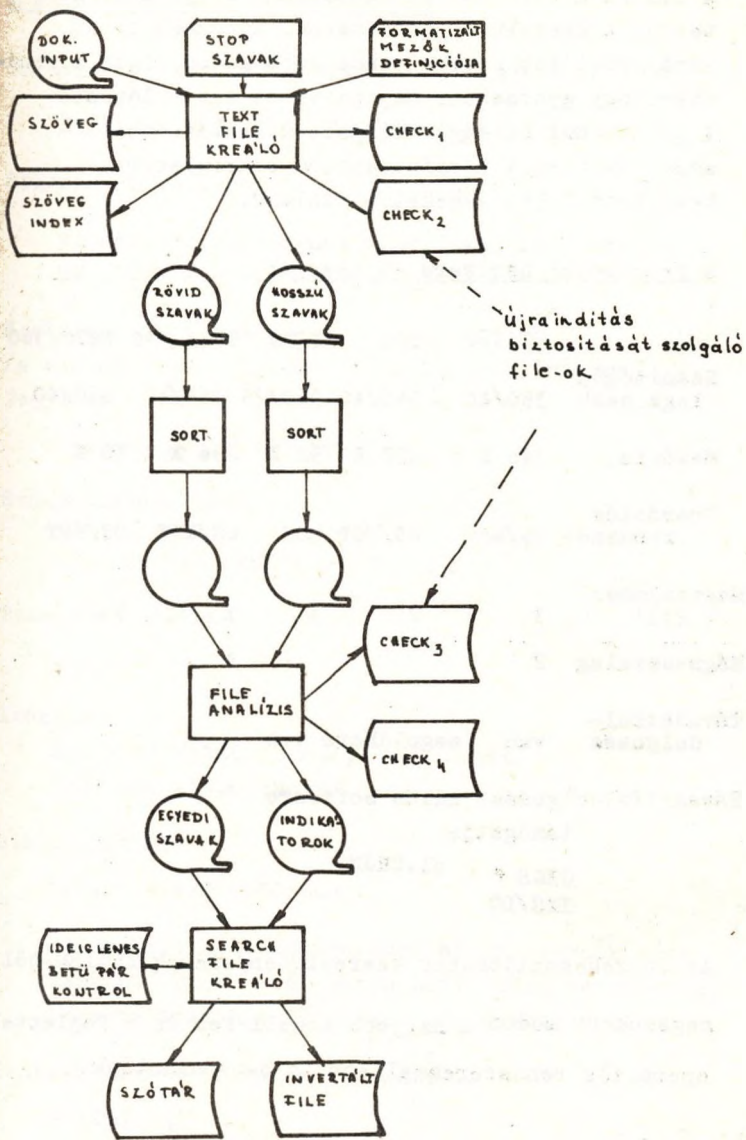
Storage And Information Retrieval System

Az I B M a Budapesti Nemzetközi Vásár alkalmával mutatta be ezt az online szöveges információ visszakereső rendszert három budapesti könyvtár mintaanyagán. A mintafájl-ok előkészítésén és számos kísérleti kérdésesen vettem részt. A rendszer installálását az IBM szakemberei végezték. Ennek ellenére előadásomban néhány részletkérdést tárgyalok a rendszerrel kapcsolatban, mivel a dokumentumvisszakeresés területén a többi programcsomag sok értékes tulajdonságát egyesíti, technológiai megoldásaiban azok tökéletesített formáira ismerhetünk. A nagyvolumenű szalagfájl-ok lekérdezésénél jól kiegészülhet a TEXT-PAC programcsomaggal.

Az 1. ábra a STAIRS rendszer szövegtárolási rendszerét mutatja be. A SZÖVEG-FILE szerkezete mutatja, hogy a tárolt dokumentum számos előre definiált paragrafusból állhat például a szerzők, cím, kivonat, tárgyszavak választhatók így külön. A SZÖVEGINDEX-FILE a dokumentum leírásából rendezést, további szelekciót lehetővé tevő formatizált mezők tárolását biztosítja. Az illetéktelen hozzáférést dokumentum szinten oldja meg az összes fájl biztosításán túlmenően. Az INVERTÁLT-FILE a szavak pozicionális információi mellett még a kis és nagybetűs írásmód megkülönböztetésére is lehetőséget ad. A SZOTÁR-FILE a szavak elérését az első két betű vizsgálata alapján oldja meg.



1. ábra STAIRS TÁROLÁSI RENDSZERE



2. ábra STAIRS KERESŐ FILE ÉPÍTÉSE

A 2.ábra a file-ok létrehozásának folyamatát mutatja. A kiemelt 15 karakternél hosszabb és az annál rövidebb szavak rendezését külön végzi a rendszer, hogy gyorsabban hajtsa végre ezt a lépést. A géphibából és egyéb kényszerű leállításokból adódó esetleges újrafuttatások elkerülésére beépített lehetőségeket tartalmaz.

A rendszerek hardware környezete

	STAIRS	DPS	IBMS	TEXT-PAC	KWIC/360
Számítógép legkisebb	360/40	360/40	360/25	360/40	360/40
Memória	240 K	128 K	32 K	256 K	70 K
Operációs rendszer	OS/MFT	OS/PCP	DOS	OS/MFT	OS/MFT
Mágneslemez 2311	3	2	3	1	1
Mágnesszalag	2			4	
Tévatatfel- dolgozás	van	megoldható van			
Tévatatfeldolgozást külön software támogatja					
	CICS	pl. CRJE			
	IMS/DC				

Az összehasonlitásban szereplő rendszerek az IBM-től megszokott módon a nagyobb modelleken és a fejlettebb operációs rendszerekkel is használhatóak.

A rendszerek output lehetőségei

Információvisszakeresés adhoc kérdésekre:

STAIRS, IRMS, DPS, TEXT-PAC, KWIC/360

SDI/szelektív információ szétosztás/

mindegyik rendszernél megoldható, legjobban a
TEXT-PAC esetében van kiépítve.

Konkordancia szójegyzék:

/a szavakat pozícióikkal együtt leíró információk
jegyzéke/

STAIRS, DPS, TEXT-PAC

Szógyakorlási listák:

STAIRS, DPS, TEXT-PAC, KWIC/360

Tezaurusz listák:

IRMS

Indexek:

KWIC/360 /KWIC index/, /KWOC index/

TEXT-PAC /KWOC index/

Bibliográfiák:

DPS, TEXT-PAC, KWIC/360

/tárgyszavak, dokumentumazonosítók, szerzők neve
szerint/ Erre a feladatra az INDICAT rendszer a
legalkalmasabb, a DPS csak igen kevésbé.

Statisztikák a rendszer filejairól:

STAIRS, IRMS

KÉRDEZÉSI LEHETŐSÉGEK ÖSSZEHASONLÍTÁSA

	Rendszerek:	S. I. D. T. K.
Kérdés eleme deszkriptor:		+ + + + +
Kérdés eleme a szöveg bármely szava:		+ + +
Szövegszó jobbról csonkítva:		+ + +
pl: PROGRAM\$ megfelel a program szónak illetve bármely képzett alak- jának		
Szövegszónál hosszabb és/vagy rövidebb: +		
pl: PROGRAM/+3/ megfelel a program szó maximum 3 karakteres ragozott stb. formáinak		
A kérdés elemének bővítése szinonim szavakkal automatikusan:	+ +	
A kérdés elemének automatikus bővítés ekvivalensnek tekintett szavakkal:		+
/a tezasaurusz burkolt használata lehet/		
A szövegösszefüggést figyelembevevő operátorok:	+ + +	
pl: X ADJ Y x és y szavak szomszédok		
X WITH Y egy mondaton belül		
X PAR Y egy paragrafusban		
Boole operátorok: AND, OR, NOT, XOR		+ + + + +
Sulyozási logika /relevancia küszöb/:		+ +

S.I.D.F.K.

Maszkolósos keresés:	+ +
pl: III6 karaktersorozat 2.és3. pozíciója bármi lehet	
Scan jellegű keresés:	+
pl: SC 'AB' az AB karakterpár bármi- lyen pozíción előfordulhat	
Formatizált mező keresése:	+ + +
Keresési tartomány behatárolása:	+ + + +
A keresés kényelmét szolgáló további ----- lehetőségek -----	
Listázás online/offline választással:	+ +
Listázásban szereplő mezők választása:	+ + +
Kis és nagybetű megkülönböztetése:	+ + + +
Szótári információ kérdezhetősége: /tezaurusz passzív használata/	+ + +
Kérdés tárolása, visszahivatkozás rá:	+ + +
Rendezett output: /formatizált mezőre/	+
Utószerkesztés:	+
Output relevancia sorrendben:	+
Dokumentum elérési száma gépi adat- bázison mikrofilm kereséshez:	+ +
Rendszerhasználat elszámolási adatai sornymtatón:	+

A programcsomaginstallálási munka legfontosabb

lépései:

1. Kiválasztás, megvalósíthatóság vizsgálata:
 - HW, SW korlátok;
 - A rendszer funkciói teljesítik-e a követelményeket?
 - A tervezett rendszer információstruktúrája behelyettesíthető legyen a programcsomag információstruktúrájába;
 - Installálás idő, anyagi, személyi, gépidő lehetőségei.
2. Beszerzés /program, teljes dokumentáció/
3. Compilálás /katalógizálás, file-ok létesítése/
4. Tesztelés
5. Kiegészítés, honosítás
6. Szervezési környezet, adatok biztosítása
7. Üzemeltetés és karbantartás

A DPS, TEXT-PAC, KWIC/360 rendszerek néhány fontosabb installálási tapasztalata

A DPS rendszer az OS/360 egy valamivel régebbi verziójára íródott, így a megadott minta JOB sorozat csak kis lépésekben, job-lépésenként volt futtatható.

A KWIC/360 programcsomagban egy-két apróbb hiba sokáig meggátolta az összes opció kipróbálását, néhánynapos programfejlesztés és nyomozás után viszont sikerült kijavítani.

A TEXT-PAC rendszer mintegy 33 jobját meglehetősen nehéz kezelni. Nagy memóriaigénye és a rendszer hibák elleni kevésbé védett volta miatt komoly nehézségeket okoz.

Az IMS adatbáziskezelő rendszer alkalmazási kísér-

lete

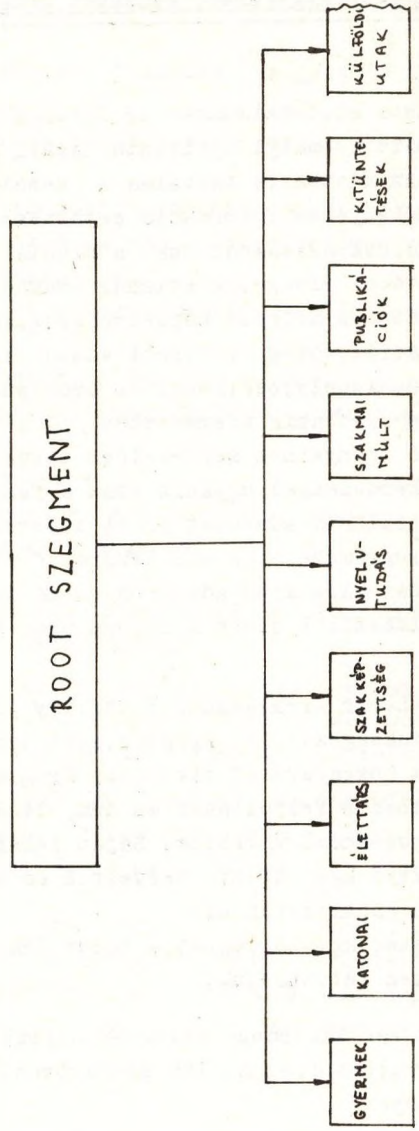
Kísérleti adatbázisunkat az INFELOR dolgozóinak sokoldalú személyi nyilvántartására kívántuk kiépíteni. Az adatbázis tartalma a személyhez tapadó összes lényeges információ együttese. A dolgozók hozzátartozóinak adataiból csak a szociális körülmények ismeretéhez elengedhetetlenül szükséges adatokat vettük tekintetbe. A dolgozó képzettsége, szakmai múltja, publikációi, tömegszervezeti adatai mellett természetesen a munkahely, bér, beosztás szokásos adatai szerepeltek. Az adatbázis szerkezetét /3. ábra/ a lekérdezés várható igényeinek megfelelően terveztük. Egyszerű IQF lekérdezéssel ugyanis csak a faszervezetben egy uton található adatokat lehet lekérdezni. Saját lekérdező programunk és a GIS lekérdező rendszer/ld. irodalom/ már bármilyen adatkombináció lekérdezésére képes, ezek elkészülte azonban időben csak később volt várható.

Az adatbázis kreálásához 3 utility program megírása volt szükséges./file kreálás, adatbázis definíció, program hozzáférést biztosító-Program Control Block/ Az adatbázis feltöltését és dumpolását 2 darab PL/1 programmal végeztük. Saját lekérdező programunkat interaktív használatra terveztük és szintén PL/1 nyelven készítettük el.

A rendszer kreáló részét a bécsi IBM 370/145 -ös gépen sikeresen lefuttattuk.

A rendszer lekérdező részének kipróbálására egyelőre nem került sor, ez az IMS Magyarországi installálásának függvénye.

3. ábra IS ADATBÁZIS SZERKEZETE



Irodalom:

A programcsomagok dokumentációi

1. IBM System/360 Information Retrieval and Management System/ IRMS/ Application description manual, 1970,/GH-19-0012-1/ - magyarul is
2. TEXT-PAC, S/360 Normal Text Information Processing, Retrieval and Current Information Selection System, 1968,/360D-C7.7.020/- magyarul is
3. IBM System/360 Document Processing System /DPS/ Application description, 1967,/GH-20-0315-0/
4. IBM System/360 and System/370 /OS/ Storage and Information Retrieval System /STAIRS/ General Information Manual/GH-12-5107-2/ 1973.
5. KWIC/360 Program description
6. Information Management System/360, Version 2. General Information Manual,1972,/GH-20-0765-3/
7. Interactive Query Facility /IQF/ for IMS/360, Version 2. General Information Manual,1974, /GH-20-1074-2/
8. Generalized Information System/Virtual Storage /GIS/VS/ General Information Manual,1974, /GH-20-9035-L/
9. Siemens GOLEM/2 Ein System zur Wiedergewinnung von Information - Verfahrenbeschreibung
10. CII. MITRAL

Az INFELOR munkatársainak publikációi

11. Számítógép alkalmazása a jogalkotásban és a jogalkalmazásban - kutatási jelentés I-II.köt.
INF 1078/72

12. Balogh Zoltán
Szöveges információvisszakérés
= Információ Elektronika 1974.1.sz.
13. Szövegfeldolgozó programcsomagok installálása
- belső tanulmány INF 1724/1974
14. Az IBM TEXT-PAC nevű szöveges információfeldolgozási programcsomagjának alkalmazási leírása
- belső tanulmány INF 1473/1975
15. Az IBM IMS adatbáziskezelő rendszerének alkalmazása - belső tanulmány 1975.
16. Szöveges információkezelés Bp.1975.
/ INFELOR Közlemények 11./
17. Balogh Zoltán
Könyvtárgépesítés I-II.
= Tudományos és Műszaki Tájékoztató
- megjelenés alatt

SÁMÁN ADATBÁZISKEZELŐ RENDSZER ALKALMAZÁSA SZÜKSÉGLET- SZÁMITÁSRA

Erényi Vilmos

NIL Ipargazdasági és Üzemszervezési Intézet

BEVEZETÉS

A SZÁMOK, MÁV és a NIL IGÜSZI a SÁMÁN létrehozásakor megállapodott abban, hogy külön-külön különböző típusú alkalmazásokkal vizsgálják az adatbáziskezelő rendszert. Az ismertetésre kerülő alkalmazás egy lehetséges megoldás a sok közül, melynek célja: adatbázisra épülő komplex termelésirányítási rendszer kialakítása.

Egyetlen vállalat termelésirányítási rendszere sem nélkülözheti a szükségletszámítást, amelynek elsődleges feladata:

... gyártási hívánt végtermései /el/ alkatrész- és anyag-szükségletének meghatározása.

A szükségletszámítás nettó vagy bruttó, aszerint, hogy figyelembe veszik a raktárkészletet vagy nem. A gyakorlatban használatos elnevezések még a szükségletszámításra: családfa- illetve darabjegyzéklebontás.

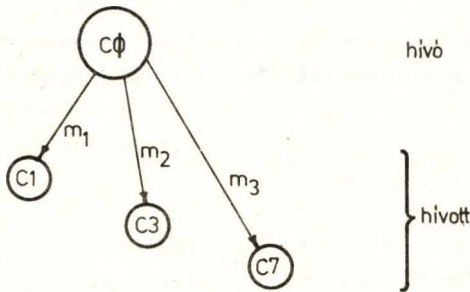
1. SZÜKSÉGLETSZÁMITÁSI MODELL

Egy termék előállításához szükséges anyagok, alkatrészek és félkész termékek, valamint beépülési mennyiségek felsorolását darabjegyzéknek nevezzük. A darabjegyzék modellje: irányított fa-típusú gráf, ahol a csomópontok az anyagokat, alkatrészeket, termékeket, az irányított élek a közöttük lévő tartalmazási relációkat, az élek multiplicitása a beépülési mennyiséget jelenti. Az előállítandó terméket szokás hívónak, az ehhez szükségeseket pedig hívottaknak nevezni. Az irányított élek a hívóból indulnak ki.

A csomópontból kiinduló élek száma - nagyobb

mint kettő - a hívóhoz közvetlenül tartozó hívottak számát mutatja.

Az anyagok, alkatrészek, termékek azonosítóját szokás cikkszámnak, rajzkódszámnak /stb/ nevezni. A továbbiakban azonos értelemben használjuk a hívó, illetve hívott csomópont vagy cikkszám fogalmat, nem téve különbséget, hogy anyagról, alkatrészről vagy termékről van szó.



1. ábra

$C\phi$ cikkszám darabjegyzéke: irányított fa

Ilyen darabjegyzékekből épül fel egy vállalat gyártmánycsaládfája, amely több szintből állhat pl.: gépsor, gép, szerelvény, szerelék, alkatrész, kereskedelmi áru, anyag vagy csak egyszerűen késztermék, félkész termék, anyag.

Ezen szintek szerint szokás a cikkszámot az u.n. szintszámmal kibővíteni, már csak azért is, hogy a cikkszám gyártmánycsaládfában elfoglalt helyét is mutassa. A szintszám azonkívül, hogy reprezentálja

a gyártmánycsaládfa hierarchiáját, rendkívüli módon megkönnyíti annak kezelését, karbantartását is végezzük ezeket manuálisan vagy számítógéppel. A szintszám létrehozása egyébként nem jelent különösebb nehézséget, de itt erre nem térünk ki.

A gyártmánycsaládfa tulajdonságai hierarchikus, hálótípusú gráffal írhatók le. A gráf hierarchikus, mert minden részgráfja irányított fa, így nem tartalmazhat körutat. A gráf hálótípusú, mert egy csomópontba több mint egy él futhat. Ezen befutó élek száma - melyet nevezünk egyszerűen nyiltszámnak - mutatja, hogy hány csomóponthoz tartozik az illető csomópont. Megfordítva az élek irányítását azt is láthatjuk, mely csomópontokba. Igaz továbbá, hogy végtermék - csak hívó csomópont - nyiltszáma zérus.

CSOMÓPONTOK TÍPUSAI	HIVOTTAK SZÁMA	NYILTSZÁM
CSAK HIVÓ	≥ 2	$= \emptyset$
HIVÓ ÉS HIVOTT	≥ 2	≥ 1
CSAK HIVOTT	$= 0$	≥ 1

2.ábra

Összefüggés a csomópont típusa, valamint az élek típusa és száma között.

A szükségletszámítási modell szerkezetileg három - egymással szorosan összefüggő - részre tagolható

INFORMÁCIÓSTRUKTURA a gyártmánycsaládfa tulajdonságait leíró hierarchikus hálótípusú gráf.

ADATSTRUKTURA, amely egyrészt az anyagok, alkatrészek és termékek szükségletszámítás szempontjából lényeges jellemzőit, másrészt a darabjegyzékeket tartalmazza.

TÁROLÁSI STRUKTURA közvetlen elérésű tárolón kijelölt, alkalmasan választott file-ok együttese.

A három struktura együtt alkotja a működő szükségletszámítási modellt, amelyre a továbbiakban DARABJEGYZÉKSTRUKTURA névvel hivatkozunk.

2. DARABJEGYZÉKSTRUKTURA FUNKCIÓI

1. Bruttó szükséglet számítása
2. Nettó szükséglet számítása
3. Közvetlen beépülés
4. Közvetett beépülés
5. Karbantartás /csomópontok és élek törlése, beszúrása, módosítása/
6. Listák, illetve DUMP-ok készítése darabjegyzékenként

3. DARABJEGYZÉKSTRUKTURA létrehozása SÁMÁN segítségével.

Két file-t generáltunk a DTORZS és DRBJ nevűt.

1. DTORZS

A cikkszámokat és szükségletszámítás szempontjából lényeges törzsadataikat tartalmazza /minden cikkszámot csak egyszer/.

Pl.: CIKKSZÁM, MEGNEVEZÉS, MÉRET, MINŐSÉG, MENNYISÉGI EGYSÉG, EGYSÉGÁR, STATISZTIKAI SZÁM, STATISZTIKAI SZORZÓ, FŐKÖNYVI SZÁM, GAZDÁLKODÓI KÓD, KÖLT-SÉGHELY

A file MASTER típusu és indexszekvenciális szervezésű. Ez utóbbiból következik, hogy a cikkszámoknak szintszámra szigorúan monoton növekvő rendezettségűnek kell lenni. Azaz a legmagasabb szintű termék szintszám értéke kisebb, mint bármely ebbe beépülő cikkszámé.

2. DRBJ

A file az összes hívó hívott kapcsolatpárt tartalmazza, CHAIN típusu, direkt szervezésű.

A "HIVO" egyedi kapcsolatnév /3. ábra/ segítségével hoztuk létre a DARABJEGYZÉKSTRUKTURÁT. Pl. csak a termékeknek és félkésztermékeknek van darabjegyzékük ezért LTF mutatja, hol van az első hívottjuk a DRBJ file-ban, a következő hívottjukra a DRBJ-beli LTN mutat. A DTORZS-beli NOL érték a hívottjaik száma. A "HIVOTT" kapcsolat magyarázatát ld. KÖZVETLEN BEÉPÜLÉS c. fejezetben.

DTÖRZS	MASTER	ISQ		PÖINTEREK			
CIKKSZÁM	PRIMERI	TÖRZSADATÖK	ST. B	LTF	NÖL	LTF	NÖL
						=∅	=∅
				∅	2		
				=∅	=∅	∅	1

* LINK DTÖRZS DRBJ
(OWNER) (MEMBER)

HIVŐ

* LINK DTÖRZS DRBJ HIVŐTT

DRBJ	CHAIN	DA		PÖINTEREK				
GEN. KULCS	HIVŐ	HIVŐTT	BEÉPÜLÉSI M.	ST. B	LTN	LTP	LTN	LTP

3. ábra

DTÖRZS és DRBJ kapcsolatai.

4. BRUTTÓ SZÜKSÉGLETSZÁMITÁS ALGORITMUSA

Mindaddig nem határozható meg egy cikkszám szükséglete, amíg ennél magasabb szintű cikkszámok szükséglete nem meghatározott.

1. Legyen a DTORZS file-ban a PRIMER IGÉNY valamennyi CIKKSZÁM-ra zérus, illetve a rendelt mennyiség > 0 . Az így meghatározott primer igényt nevezzük aktuális primer igénynek.
2. Vegyük a DTORZS következő /első/ cikkszámát,
 - /2.1/ ha NOL értéke zérus, vége az algoritmusnak,
 - /2.2/ ha nem és a PRIMER IGÉNY zérus, visszatérünk 2-re,
 - /2.3/ ha NOL és a PRIMER IGÉNY nem zérus, 3 következik.
3. Az LTF segítségével emeljük ki DRBJ-ből az első hívottat.
4. Beépülési mennyiségét szorozzuk meg a hívó cikkszám aktuális primer igényével és a hívottat cikkszáma - DTORZS elsődleges kulcsa - segítségével emeljük ki DTORZS-ból és aktuális primer igényét növeljük az előbb számított szükséglettel!
5. A 4-ben szereplő, hívott LTN értékének vizsgálata:
 - /5.1/ $LTN > 0$ kiemeljük a következő hívottat és 4. következik
 $LTN = 0$ LTO - a hívó - szerint visszatérünk DTORZS-be és a 2 következik.

5. NETTÓ SZÜKSÉGLET

1. A primer igény legyen a cikkszámokénti aktuális raktárkészlet negatív előjellel, ha van raktáron és zérus, ha nincs.
 2. Azoknak a cikkszámoknak a primer igényét, amelyekből rendeltek növeljük a rendelt mennyiséggel. Így negatív, illetve zérus a primer igény, ha nem kell gyártani, mert van raktáron elegendő, és pozitív a primer igény, ha kell gyártani. Ezen előkészítés után a BRUTTÓ szükséglet meghatározása következik a 2 lépéstől.
- Mindkét algoritmus befejeződésekor azonnal nyomtatásra, illetve további számításokra készen áll a DTORZS file, hiszen minden cikkszám szükséglete és törzsadata egy rekordban van.
- Továbbá lehetőség van a SÁMÁN-ban arra is, hogy a példában említett DTORZS-rekord /ld. 3. fejezet/ FŐKÖNYVI SZÁM, GAZDÁLKODÓI KÓD, KÖLTSÉGHELY adatait másodlagos kulcsoknak tekintsük az adatbázis generálásakor és ezen szempontok szerint azonnal lehet a táblákat is nyomtatni.
- Mindkét algoritmus számára közömbös, hogy hány és milyen létező cikkszámából rendeltek, tehát lehetséges akár egyetlen termék szükségletét meghatározni.
- Lehetőség van továbbá karbantartási művelet nélkül olyan részgráfok ideiglenes törlésére, melyek hívója egyben hívott is. Legyen az említett hívó

primer igénye az a negatív szám, amelynek abszolút értéke megegyezik az említett hívó aktuális primer igényével, amikor bruttó vagy nettó szükségletének meghatározására éppen sor kerül. T.i. ekkor aktuális primer igénye zérusá válik.

-Lehet tervezésre is használni az algoritmust. Pl.: szeretnénk létrehozni a DTORZS-ben eddig nem szereplő terméket, ekkor olyan primer igényeket írunk a beépíteni kívánt cikkszámokhoz, amilyen beépülési mennyiségeket tervezünk és fentiek szerint előkalkulációt is végezhetünk.

6. KÖZVETLEN BEÉPÜLÉS

Feladat: adott cikkszám melyik darabjegyzékben és mekkora beépülési mennyiséggel szerepel.

Megoldás: még egy kapcsolatot definiálunk a DTORZS és DRBJ file-ok között /3. ábra/.

A HIVOTT kapcsolatban ismét a DTORZS az OWNER és DRBJ a MEMBER.

A pointerok jelentése:

DTORZS { LTF: hol fordul elő a hívott, hívottként
 a DRBJ-ben
 NOL: hányszor

DRBJ { LTN: hol a következő hívott
 LTP: hol az előző hívott

Ezek ismeretében nem probléma a feladat megoldása.

7. KÖZVETETT BEÉPÜLÉS

Feladat: mely cikkszámokat érintené közvetlenül és közvetve adott cikkszám megszűnése.

Megoldás: a közvetlen beépülés többszöri alkalmazása.

Ezzel a DARABJEGYZÉK STRUKTURA négy funkcióját megismertettük.

A karbantartás ismertetése meghaladná a cikk terjedelmét, a LISTA és DUMP- készítés - darabjegyzékenként illetve termékenként - ismertetése pedig lényegében nem mondana újabbat, ezért mindkettőtől eltekintünk.

8. ÖSSZEFOGLALÁS:

Befejezésként fel kell hívunk a figyelmet ismételtén arra, hogy a SÁMÁN host-language típusu adatbáziskezelő rendszer ezért ASSEMBLER, COBOL, PL/1 vagy FORTRAN nyelven is írhatjuk az előzőleg ismertetett 4 funkciót. A SÁMÁN-nak ez a tulajdonsága igen előnyös, hiszen minden felhasználó saját igénye szerint alakíthatja ki szükségletszámítási rendszerét. Pl.: helyettesítő termékek automatikus felhasználása.

Megnyugtatóként csak annyit, hogy a szükségletszámítási algoritmus összesen 6 DBAM és 5 FORTRAN utasítás volt!!!

Az ismertetett szükségletszámítási modell általánosíthatósága:

1. a megoldás felhasználható minden olyan feladat megoldására, melynek modellje hierarchikus, hálótípusa gráf. Továbbá igaz, hogy a gráf nem változik sokszor és lényegesen, azaz a modell használata gyakoribb, mint változtatása.

Pl.: a termelésirányítás további területei; személyzeti nyilvántartások; mezőgazdaságban pedig az állattenyésztési genetikai modellek.

2. a megoldás példaként szolgálhat termelésirányítási adatbázis kiépítésének kezdeti lépéseire.

A TOPOGRÁFIAI ADATBÁZISOK KEZELÉSÉNEK PROBLÉMÁI

Szörényi Miklós

Közlekedési és Távközlési Műszaki Főiskola

A közelmúltban kezdődött el, és jelenleg is folyik az első, Magyarország egészére kiterjedő topográfiai adatbázis létrehozása. Ezzel kapcsolatban igen sok részfeladat merült fel, melyek megoldásába több intézmény is bekapcsolódott. Az adatbázis fejlesztésén tulmenően igen sürgetővé vált a felhasználási lehetőségek felkutatása, és az adatbázis felhasználhatóságának elvégzett munkákon keresztüli bizonyítása.

Az első két ilyen jellegű feladat a Széchenyi-hegyen lévő TV adótornyokból való geometriai átláthatóság vizsgálata, valamint az Interszputnyik Nemzetközi Ürtávközlési Rendszer és Szervezet magyarországi földi állomása interferenciális zavarokkal szembeni védelmi körzetének meghatározása volt. Ezen két feladat számítógépen történő megoldása a programtervezési és programozási munkáinak elvégzésével együtt reám hárult.

Előadásomban az eddigi tapasztalatokról számolok be, és ezalpján megpróbálom összefoglalni azokat a problémákat, melyek a topográfiai adatbázisok kezelésével kapcsolatosak lehetnek. Nem törekedek teljességre, mert ez egyrészt meghaladja az előadás kereteit, másrészt pedig a konkrét tapasztalatok a meglévő adatbázis jellemző tulajdonságaihoz kapcsolódnak, így a más felépítésű adatbázisok kezelésének problémáiról csak az irodalmi hivatkozások szintjén tudnék szólni.

Először a rendelkezésre álló adathalmaz legfőbb jellemzőit mutatom be.

Az adott területet egységes rendszer szerint készített ún. mintaelemek sokaságára osztották fel. Egy mintaelemről a figyelembe veendő topográfiai adatokat kigyűjtötték és lyukszalagra rögzítették. Több egymás melletti mintaelemet egy blokkba foglaltak össze, és a pozicionáló adatokat csak a blokkhoz rendelték. Egy mintaelem topográfiai helyét a blokk pozicionáló adataiból és a mintaelem blokkon belüli sorrendiségéből lehet megállapítani. Az adathalmaz méreteiről jellemzőként csak annyit, hogy a mintaelemek száma meghaladja a két milliót.

Mint a bevezetőben említettem, az adatbázis jelenleg is fejlesztés alatt áll, ezért csak a lyukszalagon rögzített alapadatokat használhattuk a kitűzött feladatok megoldásakor, és így magunknak kellett megteremtteni a kezelő rendszer felhasználásra kerülő elemeit. Az első feladat a rendelkezésre álló adathalmaz hibamentessé tétele volt, mivel a lyukszalagra való rögzítés elég nagy hibaszázalékkal történt. Ezt a munkát, mely jellegét tekintve rutinfeladat, nem részletezem. A feladatot már ebben a fázisában is, de a későbbiekben még inkább nehezítette az a körülmény, hogy a rendelkezésre álló számítógép igen szűk konfigurációju volt: csak 4 db 64K-szó kapacitású fix dobtárolóval rendelkező háttértárolóként. Így a kijavított adathalmazra is csak lyukszalagos formájában támaszkodhattunk, és minden adatátrendezési tranzakciót csak ebből kiindulva lehetett végrehajtani.

A következőkben a feladatok megoldása érdekében létrehozott adatbázis kezelő elemeket ismertetem.

ÖSSZEFÜGGŐ TERÜLETEK ELŐÁLLÍTÁSA

A bevezetőben említett feladatokhoz legelőször szokot az

adatokat kellett összeválogatni, melyek a kijelölt területre vonatkoztak. A feldolgozáshoz a szükséges adatok mátrix adatszerkezet szerinti tárolását tartottuk célravezetőnek. Ehhez elkészítettük a blokkok pozicionáló adatai és a háttértároló megfelelő fizikai címei közötti leképező eljárásokat, melyek segítségével a szükséges adatokat blokkonkénti beolvasás után a megfelelő című rekeszekbe tudtuk elhelyezni.

A következő lépés a mátrixba ugyan belekerült, de a feldolgozáshoz nem szükséges adatok - pl. országhatáron túli területek stb. - megjelölése volt. Ezt a háttértárolón lévő szavak megfelelő, és a lényeges információk által fel nem használt, bitjének 1-re állításával értük el. Például a magasságadatok egészre kerekített tárolásánál egy adathoz elegendő 10 bit, ugyanis a Kékes magassága kisebb 1023-nál, így egy 24 bites szóban éppen elég "felesleges" bit marad.

A következő probléma az volt, hogy mindkét munkánál a magasságjellegű adatokat nem lehetett közvetlenül felhasználni, mivel a hullámterjedési és a geometriai átláthatósági számításoknál a Föld görbültségét nagyobb távolságok esetén figyelembe kellett venni. A magasságok módosításának megállapítása a centrumbeli érintősíkhöz viszonyított "lehajlás" kiszámításának felhasználásával történt.

TALAJPROFIL REKONSTRUKCIÓK

A feladataink megoldásához elengedhetetlen volt a megfelelő talajprofil rekonstrukciós eljárások kidolgozása, melyek a két végpontot összekötő egyenes, nagyobb távolságok esetén a megfelelő gömbi főkör menti meghatározott módon elhelyezett talppontokra jellemző topográfiai adatokat szolgáltatja.

Nemlineáris interpoláció esetén egy topográfiai adatot a kérdéses pontot körülvevő mintaelemek adataiból egy $z=f(x,y)$ illeszkedő felület meghatározása után számítottuk ki.

Lineáris interpoláció esetén egy vizsgált pont adatait a két szomszédos mező adataiból határoztuk meg. Ezeket a szomszédos mezőket vehetjük a kérdéses pont sorából, oszlopából, vagy az átlósan szomszédosak közül.

Adateltolós módszer esetén a kérdéses egyenes közelében fekvő - a két végpontot összekötő egyenes által "surolt" mintaelemek középpontjára vonatkoztatott - tereppontokat betöltük az egyenesre.

Mindegyik módszernek közös vonása, hogy a mintaelemek adatait a középpontjukra vonatkoztatva értelmezi. Az első módszert csak akkor használtuk, ha egyetlen talajprofil kellett valamilyen célból rekonstruálni, a második és a harmadik módszert összefüggő, nagyobb területre való feldolgozáskor alkalmaztuk. Egy feldolgozásnál mindig figyelembe kell venni a tereppontok darabszámát, egy adat elérési idejét, a feldolgozás pontosságigényét, a feldolgozás számítási lépéseinek darabszámát, és ezeknek megfelelően kell választanunk az egyes talajprofil rekonstrukciós eljárások közül.

Speciális talajprofil rekonstrukció a talajprofil konvex burkának meghatározása. Konvex burokra a hullámterjedési számításoknál volt szükség. Az alkalmazott eljárás az előző talajprofil rekonstrukciós eljárásokkal kombinálva egy verem adatszerkezetben állítja elő a konvex burok szögpontjait beleértve a kezdő és a végpontot is. Az eljárás lényegét a következő algoritmus tükrözi:

Az algoritmus leírásánál használt veremkezelő kivesz és berak műveletek értelmezése közismert.

ciklus aktuális:= a következő tereppont magassága;
ha a veremben már van legalább két elem akkor
kezd kivesz/utolsó/; kivesz/előző/;
ciklus utolsó:=előző; kivesz/előző/;
amig az aktuális az előző és utolsó egyenese
fölé nem kerül, vagy a verem üres;
berak/előző/;
vége;
berak/aktuális/;
amig a végpontot el nem hagyjuk;

ÖSSZEFÜGGŐ TERÜLET VÉGIGJÁRÁSA

Mindkét felhasználói munkánknál egy összefüggő területet kellett végigjárni, és minden egyes mintaelemre a kijelölt centrum és a kérdéses mintaelem közötti talajprofil segítségével állapítottuk meg a kívánt jellemzőket. A végigjárásra két módszert alkalmaztunk.

A szervezés szempontjából egyszerűbb az adatmátrix sorfolytonos végigjárása, amikor is minden egyes mintaelemhez talajprofil rekonstruálunk valamilyen módszerrel. Ez az eljárás már a lineáris interpoláció alkalmazásával is igen időigényes, mert az adott számítógépen - annak ellenére, hogy megfelelő laptechnikával a háttértárolóhoz fordulások számát minimálisra csökkentettük - egy Budapest nagyságu terület feldolgozása, mely több mint 30000 mintaelemet tartalmazott, körülbelül 10 órás gépidőt vett igénybe. Nagyobb területek végigjárására ez a módszer nem alkalmazható, mert a talajprofil rekonstrukciók számítási és adat-elérési lépésszáma miatt a gépidő egy négyzetes mátrix elrendezésű adathalmaz esetén a lineáris méretek köbével arányos.

Bonyolultabb ugyan az ugynevezett sugársoros végigjárás

szervezése, de gépidőben jelentős csökkentés érhető el. Ennek alapötlete az, hogy megfelelően "sűrű" sugársor surolja az összes mintaelemet, és így egy sugár mentén a centrumból kifelé elindulva a már eddig előállított talajprofil segítségével elegendő csak azokra a mintaelemekre számolni, amelyek ujonnan kerültek be. A talajprofil előállítását célszerű ekkor az adateltolós módszerrel végezni, mert megfelelő - az adatmátrix soraira és oszlopaira vonatkozó - pointerek segítségével az előző sugárt számon lehet tartani, és így ennek adatait ismét fel lehet használni, ha az új sugár ugyanazt a mintaelemet surolja. Természetesen ezt a módszert is megfelelő laptechnikával kell kombinálni. Így egy félmillió mintaelemet tartalmazó területet a hozzátartozó bonyolult felhasználói számításokkal együtt is nem egészen 30 gépóra alatt fel tudunk dolgozni.

MEGJELENITÉSI ELJÁRÁSOK

Nagy területre vonatkozó akár elsődleges, akár számított információk numerikus megjelenítésekor a nagy tömegű adat miatt gyakorlatilag áttekinthetetlen számhalmazt kapunk. Éppen ezért fontos szerepe lehet minden vizuális megjelenítési módszernek.

A megjelenítésre szánt adattípus értékeit célszerű intervallumokba sorolni. Az intervallumok egymásutánja a felhasználási szempontoktól függően lehet egyenlőközű, vagy más beosztású, de az intervallumba sorolást lehetőleg egy előzetes vizsgálat alapján megállapított relatív gyakoriság figyelembe vételével készített bináris fa segítségével végezzük el, így a gépidőt csökkenteni tudjuk.

A feldolgozandó területet a leporelló méreteiből adódó korlátozásoknak megfelelő lapokra kell felosztanunk. Ez

<= ESZAK TERKEPSZELVENY SZAMA: 40641

```

XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX
X44 5 66 66665555 5555 44444444 X
X5 55 6 666 55555555 55555 444444444 3X
X5 44555 66 5555555555555555 444444444 3X
X54445 6 6 5555555555555555 444444444 333X
X5 5 66666 5555555555555555 44444444444 333X
X5 445 66666 5 555555555 444444444 333X
X 44 66666 55555555 44444444 33333X
X55 44 5 55555555 4444444 333333X
X 5 4 45 5 5 5555 555 44444 333333333X
X 5 4 4 55555555 555 55 444 333333333X
X 5 4 44 55 55555555 555 44 333333333333X
X5 44 4444444 555 555 4444444 33333333333X
X 444 4444 555 5 4444 3333333333X
X4444 444 5555555 55 444 333333333333X
X4444 44 5555 555 444 33333333333333X
X444 44 5555 5555 444 33333333333333X
X444 4 555 5555 44 33333333333333X
X444 4 5555 55555 44 300000333333333X
X444 4 5555 555 44 33333333333333X
X444 44 555 555 444 33333333333333X
X44 44 555 5555 444 30333333333333X
X44 44 555 55 55555 444 303333 33333X
X4 444 555555 55555555 4444 33333333 3 3 X
X4 444 555555555555555555 44 3333333 X
X 44 555555555555 55 4 0 3333333 X
X 4444 555 5555 44 0 333333 X
X 4444 55 55 444 333333 X
X 4444444 44 33 333333 X
X 444444444444 444 3333 33333 X
X4 4444444 44 3333 33333 X
X4 444444 444444 44 33333333333333 33 X
X4 33 4444444 444 333333000333333333333 X
X44 3333 4444444444 3333330003333333333333 X
X444 333 4444444444 33000000333333333333333 X
X44444 333 444444444 0033333333 3 3333333333 X
X44444 3333 44444 33333333 33333333333333X
X44444 3333 444 33333333333333X
X44444 33333 44444 4 33333333333333X
X44444 33333 4444 4444 33333333333X
X44444 333333 444 444 33333333X
X44444 333333 44 3333333X
X4444 33333 44 33333333X
X444 33333 444 3333333333333 X
XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX

```

1.sz. ábra

lehet egy szabványos méretű térképszelvény is. Egy ilyen megjelenítési formát láthatunk az 1. ábrán, ahol minden második intervallumba kerülő értékeknek a "space" felel meg. Ha ezekhez a ki nem töltött helyekre is értékes karaktert nyomtatnánk, elvesztenénk a vizuális áttekinthetőséget.

Ha az adott területen az értékek gradiense elég nagy, akkor könnyen előfordulhat, hogy az egymás mellé kerülő, de más-más intervallumhoz tartozó spacekről nem tudjuk hovátartozásukat eldönteni. Ezt a "komplement" térkép elkészítésével kerültük el, melynél a spaceket most azokhoz az intervallumokhoz rendeltük, melyekhez az előzőekben értékes karakter tartozott.

Az eddig elmondottakat összefoglalva egy topográfiai adathalmaz csak a megfelelő kezelő rendszerekkel együtt válik adatbázissá. Az általánosan használt és közismert adatbázis kezelő elemeken túl a következő műveleteket és eljárásokat kell a kezelő rendszer elemévé tenni:

- a./ Összefüggő területek előállítására szolgáló eljárások
- b./ Két meghatározott tereppont közötti talajprofil rekonstruáló eljárások, a különféle megjelenítési - pl. plotteres - megoldásokkal együtt.
- c./ Egy-egy adattípus értékeit térképszelvényes formában megjelenítő eljárások. Ide tartoznak azok az eljárások is, melyek meghatározott számú egymás mellett elhelyezkedő mintaelemet összevonni képesek. Így ugyan durvább felosztáshoz jutunk, de nagyobb területről tudunk átfogó képet adni. Erre azért van szükség, mert a félmillió mintaelemet tartalmazó munkánkánál például az 1.sz. ábrán látható méretű térképszelvényeket összeillesztve már igen nagy - 1.75x3 m nagyságú térképekhez jutottunk.

A felsoroltakon kívül, melyek nélkül bármelyik topográfiai adatbázis alkalmazhatósága igen nehézkes lenne - természetesen még további, valamilyen más általános felhasználhatóságu eljárások is a kezelő rendszer elemeivé tehetők.

Irodalom.

- 1./ Györki-Majtényi: Az adatbázis kezelés problémái
SKV 1974
- 2./ Czigány-Kántor: Ürtávközlő földi állomás helykijelölő
számításai
PKI Közleményei XIV/1. 3-28.
- 3./ Dr. Villányi: Ürtávközlési földi állomás épül Magyar-
országon
Posta XXVI/9. 258-262
- 4./ R.Edwards-J.Durkin: Computer prediction of service are-
as for v.h.f. mobile radio networks
PROC. IEE, Vol. 116, No 9, Sept 1969.
1493-1500
- 5./ Czigány: A magyarországi ürtávközlő földi állomás lé-
tesítése
KTMF Tudományos Ülésszak 1975.
191-196
- 6./ Szörényi: Digitális termodellek hasznosításának lehe-
tőségei a hírközlésben
KTMF Tud. Ülésszak 1975. 211-214

INTEGRÁLT TERMELÉSIRÁNYÍTÁSI RENDSZER HAZAI
GYÁRTÁSÚ KISSZÁMÍTÓGÉPRE (INTERTIP)

Novotny Lászlóné

Kohó- és Gépipargazdasági, Szervezési és
Számítástechnikai Intézet

A Videoton Számítógépgyára által gyártott kisszámítógépek termelésirányítással kapcsolatos alkalmazói software kialakítására az INFELOR Rendszertechnikai Vállalat és a KGM ISZSZI tette meg az első lépéseket. Az INFELOR MM rendszere lehetővé tette, hogy olyan vállalati feladatokat, amelyek állományfelépítésre, karbantartásra, rendezésre, válogatásra, az állományból történő kiíratásra alapulnak, egyszerűen lehessen megoldani.

A KGM ISZSZI a Videoton Számítógépgyára részére 1971-ben egy VT 1010B számítógépre alkalmas számítógépes termelésirányítási rendszer kidolgozását kezdte meg. 1974-ben a rendszert R10 számítógépre dolgozta át, és a programok már erre a számítógépre készültek el. Az így kialakított programrendszer a PROGRAMOZÁSI RENDSZEREK '75 Konferencia egyik előadása keretében kerül ismertetésre.

Ezeknek a tapasztalatoknak a birtokában 1974-ben kezdte el az Intézet egyik munkacsoportja - amelynek én is tagja vagyok - egy integrált termelésirányítási programrendszer kidolgozását.

Célkitűzésünk az, hogy a hazai kisszámítógép önálló alkalmazása érdekében olyan programrendszert dolgozzunk ki, amely rendszerében integrált, alkalmazása a hardware lehetőségek figyelembe vételével modulárisan történhet a felhasználó vállalat szervezettségi színvonala, igényei szerint és amely kompatibilis a nagyobb ESZR gépek programrendszereivel.

Felvetődhet az a kérdés, hogy vajon miért nem a sok helyen

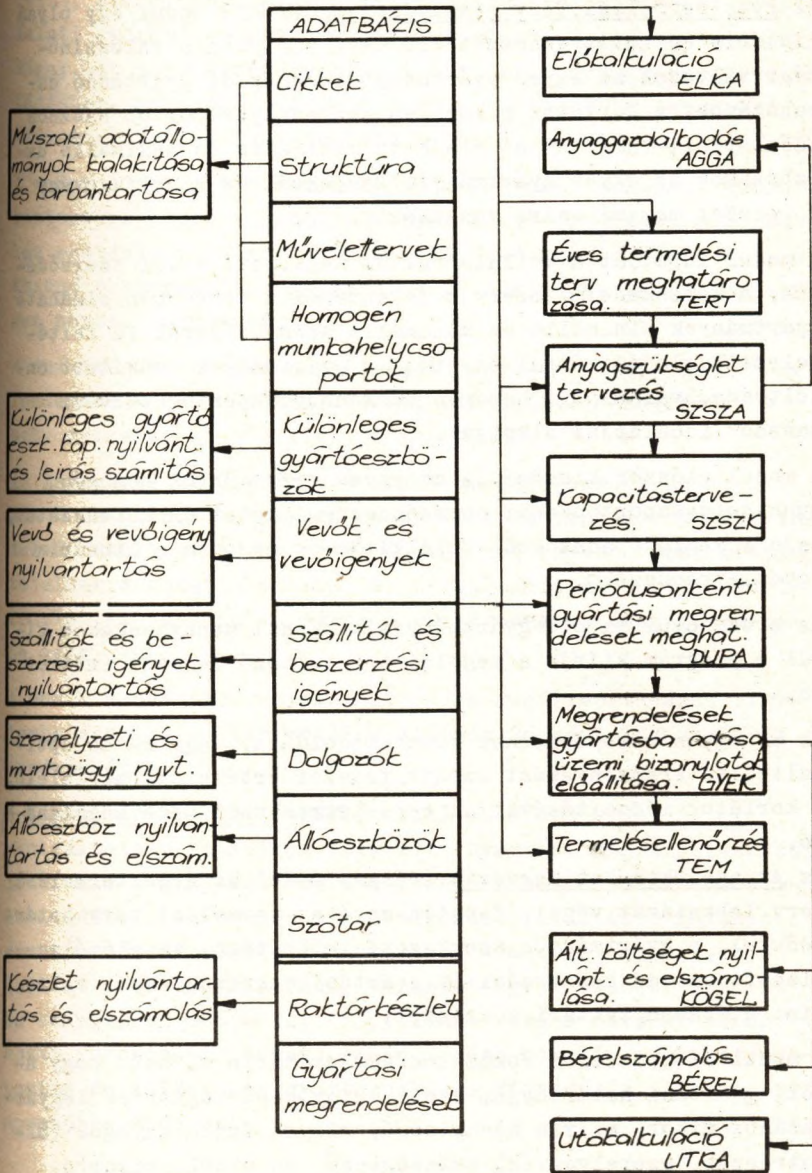
alkalmazott, ismert számítógépes cégek által kidolgozott termelésirányítási programcsomagok közül próbáltunk kiválasztani egyet, és azt a hazai kisszámítógépre áttenni.

Természetesen ismerjük ezeket a programcsomagokat és ahol lehet, az alkalmazott megoldásokat fel is használjuk a rendszerünkben. Ezek a programcsomagok sok olyan feladatot megoldanak, amely a mi gyártó-szerelő vállalataink többségének technológiai és szervezeti szintjén jelenleg nem követelmény. Ilyenek pl. a napi gyártási program kiadása, a gyártási út optimalizálása, a tényleges gyártás és a gyártási program összehasonlítása alapján történő számítógépes programmódosítás, stb. Ugyanakkor nem tartalmaznak megoldást sok olyan feladatra, amelyet adott hazai vállalatnál éppen munkaigényességénél fogva célszerű számítógéppel elvégeztetni. Ilyenek pl. a főkönyvi elszámolások, statisztikai kimutatások elkészítése a KGM, a KSH, a KGM MTTI, stb. felé, az állóeszközök értékcsökkenési leírásának számítása, a saját gyártású termékek elő- és utókalkulációja, az elszámolóár karbantartása, stb. A most ismertetésre kerülő programrendszer - többek között - ezeket a feladatokat is megoldja.

Az Integrált Termelésirányítási Programrendszer (röviden INTERTIP) moduláris felépítésű rendszer. Szerkezeti felépítése, adatbázisának és moduljainak kapcsolata az ábrán látható.

A rendszer gerincét a közvetlen termelésirányítási feladat megoldására alkalmas modulok alkotják, de - éppen a széleskörű alkalmazhatóság érdekében - tartalmaz a tervezéssel, elszámolásokkal és egyéb, pl. nyilvántartásokkal kapcsolatos feladatok megoldására alkalmas modulokat is.

Jelen előadás keretei között nincs lehetőség a teljes rendszer részletes bemutatására, ezért most csak a lényegesebb modulok működését fogom ismertetni.



Az adatbázis és a modulok főbb kapcsolatai

Az Éves Termelési Terv meghatározása (TERT) modul egy olyan lineáris egyenletrendszer old meg., amelyben a valószínűségi változók az egyes gyártmányfélésegekből gyártandó darabszámok, a korlátok a homogén munkahelycsoportok hasznos időalapjai, valamint az eladható minimális és maximális darabszámok az egyes gyártmányfélésegekből és a célfüggvény a fedezet maximálására vonatkozik.

A modul inputját a vállalat által megkötött vevői szerződések, a kereskedelmi szervek jelentései a tervévből eladható gyártmányok minimális és maximális mennyiségéről (a feltételezett eladási árral együtt), a gyártmányok szűkített önköltsége, valamint a homogén munkahelycsoportok tervévi hasznos időalapjai alkotják.

A modul először kiszámítja az egyes gyártmányok homogén munkahelycsoportonkénti normaóraszükségletét és a fedezetet, majd a meglévő adatokból felállítja és megoldja a lineáris egyenletrendszer.

Az eredményül kapott gyártmányfajtánkénti mennyiségeken kívül a program kiírja a megoldáshoz tartozó fedezet értékét is.

Ha az egyenletrendszernek nincs megoldása, vagy ha az optimalizálás eredményeként kapott fedezet értéke nem megfelelő, a korlátok módosításával az egyenletrendszer újra megoldható.

Az Anyagszükséglet Tervezés (SZSZA) modul az éves termelési terv lebontását végzi. Inputja az éves termelési terv határidőkkel, a gyártmányok szerkezeti felépítése, az előzőleg kiadott szabad beszerzési és gyártási megrendelések, valamint a szabad raktári készletek.

A modul diszpozíciós fokozatonként számítja ki azt, hogy adott gyártási határidejű, adott mennyiségű végtermék legyártásához mikor, milyen mennyiségű, milyen fajta anyagok (alkatrészek, szerelvények) szükségesek, és miből, mikorra, milyen mennyiségű anyagot kell beszerezni, illetve alkot-

részt, szerelvényt gyártani. (A diszpozíciós fokozat a vállalati gyártmánystruktúra adott elemének jellemző tulajdonsága; azt a legalacsonyabb szintet jelenti a gyártmány-családfában, amelyen az illető elem a vállalat teljes gyártmánystruktúráját tekintve előfordul.)

A modul a számítás során figyelembe veszi a selejt és a biztonsági készlet miatti készletigényt (gyártási megrendelés esetén), valamint a raktárban levő szabad készletet, a szabad beszerzési és gyártási megrendeléseket és a gazdaságos sorozatnagyságot.

A számítás eredménye a Határidős Tervezett Beszerzési Megrendelések és a Határidős Tervezett Gyártási Megrendelések, melyeket kinyomtatva is megkapunk.

Az Anyaggazdálkodás (AGGA) modul az SZSZA modul által megadott Határidős Tervezett Beszerzési Megrendelésekből kiindulva megállapítja az egyes anyagokhoz tartozó beszerzési tételnagyságokat a minimális, a maximális és a biztonsági készletek, valamint a várható selejt nagyságának figyelembe vételével.

A modul a beszerzési tételnagyságok megállapításánál figyelembe veszi a raktárforgalom alapján végzett ABC analízis eredményét is.

A Kapacitásstervezés (SZSZK) modul az SZSZA modul által szolgáltatott Határidős Tervezett Gyártási Megrendelésekből indul ki. A gyártási megrendelésekhez hozzárendeli a műveleti időket, a homogén munkahelycsoportokat és a különleges gyártóeszközöket; meghatározza a műveletcsoportokhoz tartozó időszükségleteket, valamint egy tervezett kezdési és befejezési időpontot (figyelembe véve a műveletcsoportok közötti várakozási időket), majd minden homogén munkahelycsoportra és különleges gyártóeszközre kiszámítja a tervezett normaóra-terhelést.

A modul által nyomtatott tabló a homogén munkahelycsoportok periódusonkénti hasznos időalapját és a tervezett terhelést egymás mellett mutatja meg, feltüntetve az esetleges különleges gyártóeszköz-hiányt is. A terhelési kimutatás alapján intézkedések tehetők a hiányzó gyártóeszköz előállítására, a homogén munkahelycsoporton hiányzó normaórák pótlására vagy a felesleges idő lekötésére.

A Periódusonkénti Gyártási Megrendelések Meghatározása (DUPA) modul az SZSZK modul által szolgáltatott homogén munkahelycsoportonkénti periódus-terheléseket a meglévő hasznos időalap-értékekhez próbálja közelíteni helyettesítő technológia és/vagy helyettesítő homogén munkahelycsoport alkalmazásával, vagy ha ez nem vezet megfelelő eredményre, a műveletcsoportok közti várakozási idők csökkentésével.

A számítás eredménye egy új Tervezett Gyártási Megrendelések állomány, amely az előzőnél realisabb indítási határidőket tartalmaz, valamint egy új Terhelési Kimutatás. Ez a tabló a homogén munkahelycsoportokra vonatkozó terheléseket az előző Terhelési Kimutatáshoz képest bekövetkezett változásokkal együtt mutatja ki.

A Gyártáselőkészítés (GYEK) modul a Tervezett Gyártási Megrendelésekből indul ki. Bizonyos időszak, pl. 9 periódus (egy negyedév) tervezett gyártási megrendeléseire ellenőrzi, hogy a szükséges anyagok (alkatrészek, szerelvények) rendelkezésre állnak-e, illetve feltehetően rendelkezésre fognak-e állni. Ezt a mennyiséget "foglalt"-nak nyilvánítja, majd a gyártáshoz szükséges bizonylatok (gyártási tasak, anyagutalvány, munkautalvány, szerszámatalvány, rajzszámjegyzék) adatait összeállítja és kinyomtatja.

A Tervezett Gyártási Megrendelések ellenőrzött és kinyomtatott részét a Nyitott Gyártási Megrendelések közé viszi át, és az üzem részére az időszakra (pl. az említett 9 periódus-

ra) vonatkozó gyártási programot nyomtat ki, melyben fel van tüntetve, hogy az adott költséghelynek miből, mikorra, milyen mennyiséget kell gyártania.

A Termelésellenőrzés (TEM) modul a Nyitott Gyártási Megrendeléseket az elkészült gyártási megrendelésekkel hasonlítja össze és szükség esetén Eltérési Jegyzéket készít.

Az Előkalkuláció (ELKA) modul a saját gyártású alkatrészekre, szerelvényekre és végtermékekre számítja ki az ún. szűkített önköltséget, amely a következő tételekből áll: közvetlen anyagköltség, közvetlen bérköltség, a közvetlen bérek közterhei, gyártási különköltség, értékesítési különköltség, üzemi általános költség és selejtvesztesség.

A modul tervezett adatokkal számol; először a cikkek közül kiválasztja azokat, amelyekhez a legnagyobb diszpozíciós fokozat tartozik, majd az alkatrészekre vonatkozóan egyenként kiszámítja a szűkített önköltség tételeit.

A közvetlen anyagköltséget a program az alkatrészhez tartozó anyagmennyiség és az adott anyagra megállapított elszámolóár szorzásával, majd a szorzatok összegzésével, a közvetlen bérköltséget a művelettervben szereplő műveleti idő és a művelethez tartozó átlagbér szorzásával, majd a szorzatok összegzésével határozza meg. A közvetlen bérek közterhét a közvetlen bérből egyszerű szorzással számítja.

Az alkatrészhez tartozó gyártási különköltséget a művelettervben meghatározott különleges gyártóeszközök egységnyi leírási költségeinek összegzésével, az üzemi általános költséget a művelet elvégzésének helyéhez megállapított rezsikulcs és a közvetlen bér szorzásával, majd a szorzatok összegzésével számítja ki a program.

Az értékesítési különköltség összegét a program nem számítja, hanem az adott alkatrészhez tartozó adatot, háttértárolóról hívja meg.

Ezután következik az előző költségtételek összegezése, és a selejtveszteség értékének az összeg és az alkatrészhez tartozó átlagos selejtszázalék szorzásával történő kiszámítása, majd a szűkített önköltség értékének megállapítása.

A program tárolja a kalkulációs tételeket és azok összegét valamennyi legnagyobb diszpozíciós fokozattal rendelkező alkatrészre, majd veszi az eggyel kisebb diszpozíciós fokozattal rendelkező cikkszámokat.

Ezek vagy alkatrészek, vagy szerelvények lehetnek. Ha alkatrészről van szó, akkor a számítás az előzőekben leírtak szerint történik; ha szerelvényről van szó, akkor az egyes költségtételek két részből tevődnek össze: az egyik a beépülő alkatrész és/vagy szerelvény megfelelő költségtételei, a másik pedig magára a szerelvényre vonatkozó költségtételek, amelyek kiszámítása ugyancsak az előzőekben leírtaknak megfelelően megy végbe.

Az eddig ismertetett modulok a termelés tervezésével és végrehajtásával voltak kapcsolatban. Az ezután következő modulok a termeléssel kapcsolatos nyilvántartások és elszámolások körébe tartoznak.

Az Utókalkuláció (UTKA) modul az ún. szűkített önköltség-szintig számítja ki az egy-egy munkaszámra jutó költségeket, amelynek tételei megegyeznek az Előkalkuláció modulnál felsorolt költségtételekkel.

A program az elszámolt anyag-, munka- és szerszám utalványokból indul ki. Ellenőrzi, hogy a munkaszámra kiadott valamennyi anyag- és munkautalvány (a selejt pótlására szolgáló anyag- és munkautalvány is) elszámolásra, a szerszám visszavételezésre került-e. Ha igen, összegezi a munkaszámra kiadott összes anyag értékét elszámolóáron, (a selejt miatti pótanyagokat elkülönítve ugyanolyan módon) és a munkautalványokhoz tartozó bérköltségeket, (elkülönítve a selejt miatti pót-munkautalványokhoz tartozó bérköltsége-

ket.

A munkaszámokénti közvetlen bérköltségekhez kiszámítja a közvetlen bérek közterheit is.

A gyártási és értékesítési különköltség számításánál a külön modulban kiszámított, a munkaszámra vonatkozó gyártóeszközleírást illetve értékesítési különköltséget az UTKA munkaszámoként összegzi.

Az üzemi általános költség számítása az üzemekre megállapított rezsikulcsok és a munkaszámhoz üzemenként tartozó közvetlen bérköltség szorzásával és a szorzatok összegezésével történik.

A selejtveszteség számításánál a modul összegzi a selejt miatti pótanyag- és pót-munkautalványokhoz tartozó költségeket.

A modul a kapott költségtételeket munkaszámoként kinyomtatja és összegzi.

A Bérelszámolás (BEREL) modul a lineáris teljesítménybéres és az időbéres (órabéres és havidíjas) dolgozók bérelszámolását végzi. (A rendszer kiegészíthető a nem-lineáris teljesítménybéres dolgozók bérelszámolásával.)

A modul a lineáris teljesítménybéres dolgozók elszámolásánál az elszámolt munkautalványokból és a munkaidő-elszámolási bizonylatból, az időbéres dolgozók elszámolásánál a munkaidő-elszámolási bizonylatból indul ki. A munkaidő-elszámolási bizonylat megadja a műszakokénti, munkaszámokénti óraráfordításokat, távollét esetén a hiányzás okát olyan kódszámmal megjelölve, amely lehetővé teszi a kiegészítő fizetések elszámolását. A modul a rendszeres bérpótlékokat és levonásokat a Dolgozók Törzsállományából, a rövidebb időszakra vonatkozó bérpótlékokat és levonásokat pedig külön bizonylatról kapja.

Az Általános Költségek Nyilvántartása és Elszámolása (KÖGEL) modul a rendszer indulásánál a költséghelyenként érvényes rezsikulcsokat tartalmazza. Az év folyamán a modul gyűjti az egy-egy költséghelyre terhelt általános költségeket (az adatokat input bizonylatról, illetve az Állóeszközök Nyilvántartása és Elszámolása modul által szolgáltatott költséghelyenkénti értékcsökkenési leírás-adatokat tartalmazó állományból veszi) és a költséghelyenkénti közvetlen munkabéreket.

Év végén új rezsikulcsokat számít a költséghelyre összegyűjtött általános költségek és közvetlen munkabérek hányadosának képzésével, majd az új rezsikulcsokról kimutatást készít.

A Különleges Gyártóeszköz Kapacitás-nyilvántartás és Leírászámitás modul a Különleges Gyártóeszközök állományából kiindulva kiszámítja a különleges gyártóeszközök periódusonkénti hasznos időalapját, a különleges gyártóeszközöknek a raktárból gyártás céljára történt kivételezése és visszavételezése esetén a gyártóeszköz értékleírásának összegét és aktuális nettó értékét. A periódusonkénti hasznos időalap-adatokat a Kapacitástervezés modul, a gyártóeszköz-leírás értékét az Utókalkuláció modul, az aktuális nettó értéket a Készletnyilvántartás és Elszámolás modul használja fel, de ezek az adatok tabló formájában is kinyomtathatók.

Az Állóeszköznyilvántartás és Elszámolás modul leltár alapján állóeszközállományt hoz létre, az állóeszközökre vonatkozó mozgásadatokkal az állományt aktualizálja és negyedévenként illetve év végén kiszámítja az egyes állóeszközökre vonatkozó értékcsökkenési leírást és az állóeszközök nettó értékét, valamint statisztikákat készít.

A Készletnyilvántartás és Elszámolás modul a raktári készleteket a készletforgalmi állomány segítségével naprakészen

tartja. A raktári készletmozgásokat mennyiségben és értékben havonta főkönyvi számlaszámonként kiírja.

Az ismertetett programrendszer kidolgozása most folyik. Természetesen tisztában vagyunk azzal, hogy ilyen termelésirányítási programrendszer kidolgozása nem egyszerű feladat. A rendszer kidolgozását egyszerűbb modulokkal kezdtük és úgy folytatjuk, hogy az egymásra épülő modulok lehetőleg egymás után kerüljenek kidolgozásra. Úgy tervezzük, hogy az elkészült modulokat néhány vállalatnál - a többi modul kidolgozásával párhuzamosan - először külön-külön vezetjük be, és így már menet közben tudomást szerzünk az esetleges hibákról. A szükséges módosításokat a vállalatnál alkalmazott modulra épülő másik modulnál már figyelembe tudjuk venni.

- . -

SZÁMITÓGÉPPEL SEGITETT TERMELÉSIRÁ-
NYITÁSI RENDSZER SOFTWARE-JE

Gacsádi Lórándné
MTA Számítástechnikai és Automatizá-
lási Kutató Intézet

1. Feladat kitűzése

1.1. A SzTAKI Műszaki Osztályán kifejlesztett számítógépes Termelés Irányítási Rendszer /TIR/, amely az első függelékben kerül ismertetésre számos software problémát vetett fel, amelyek megoldásáról ad tájékoztatást ez az előadás.

1.2. A feladat tulajdonképpen rendkívül egyszerűen megfogalmazható: Listát adni mindennap, minden műhely számára, azokról az alkatrészekről, melyek kezdésének minden feltétele adott.

Tekintettel az adottságokra és a követelményekre számos speciális megoldást alkalmaztunk, amelyek ismertetése nem lesz érdektelen.

Adottság : a./ NOVA 1200 /DOS/ kisszámítógép a házban
b./ 2,5 Mbyte disk háttér tárolóval
c./ 16 Kszó központi memóriával

Követelmény :

- a./ az operatív futásidő nem haladhatja meg az egy órát
- b./ a rendszer legyen illeszthető más alrendszer-
rekhez.

2. Megoldás

2.1. A követelményeket és adottságokat úgy kellett közös nevezőre hozni, hogy az eredmény optimális legyen. A megoldásig a következő lépésekben jutottunk el.

2.2. A NOVA 1200-nak FORTRAN, ALGOL, ASSEMBLER és BASIC compilere van. Miután minden TIR nagy adathalmaz kezelését igényli, természetesen a COBOL nyelv lett volna legalkalmasabb a rendszer megírására, ennek hiányában a FORTRAN mellett döntöttünk.

2.3. A file szervezésnél a következő tényezők játszottak szerepet:

- a./ Rendelkezésünkre áll egy 2,5 Mbyte-os disc amelyet teljes egészében felhasználhatunk.
- b./ Az operatív futásidő lerövidítése rendkívül fontos szempont.
- c./ Egyszerre maximum 200 hálóterv adatait kell nyilvántartanunk.
- d./ A különböző adatok aktivitási szintje pontosan definiálható.
- e./ Az 1. Függelékben részletezett 4 adatcsoport mindegyike különböző rekord hosszúságot igényelt.

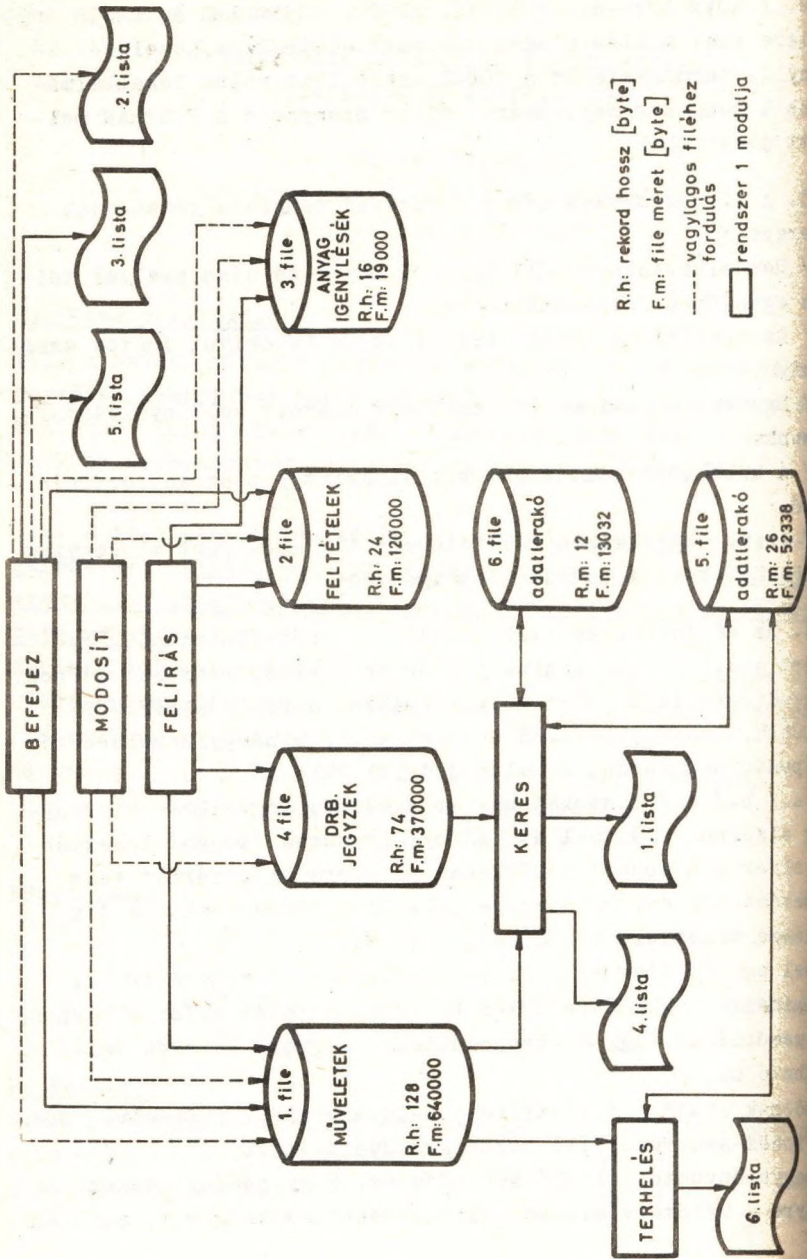
2.4. Az adatoknak az 1. ábra szerinti szétválasztását egyrészt a d./ és e./ pontok tették indokoltá, másrészt az hogy a rendszert felépítő 5 modul /1-ábrán a FELIRÁS, BEFEJEZ, MÓDOSÍT, KERES, TERHELÉS nevű modulok/ mindegyike különböző időpontokban fordul a különböző file-khez.

Az a./ b./ c./ pontokat úgy értékeltük, hogy ilyen viszonylag alacsony szám mellett /200/ egy durva /rough/ indextábla elfér a központi memóriában és gyors hozzáférést tesz lehetővé egy-egy hálótervhez, ha egy hálótervnek a 4 fix file-re vonatkozó 4 indexét megadjuk.

Mivel egy hálótervet 1 file-én átlagban 30 rekord ír le, /maximális rekordméret: 128 byte/ ez szintén elfér a központi memóriában, így szekvenciálisan is gyors keresés valószínűsíthető meg.

Mindezek miatt a 4 adatfile-t hálótervenként indexelve, durva index-szekvenciális hozzáférésűvé tettük.

A hagyományostól eltérő megoldás az, hogy néhány adatot, amelyre a hálóterv minden alkatrészénél szükség van, szintén



1. ábra.

az index-táblában helyeztünk el.

Természetesen a file-k ilyen felépítése miatt előfordulnak redundáns adatok, azonban a redundancia okozta területi veszteség messze megtérül a futásidő lerövidülése által. A 4 adat file-n kívül még két adatlerakó file-re volt szükség. A különböző szempontok szerint kiválasztott adatokat a program ide rakja le.

E két file direktszervezésű, vegyes hozzáféréssel, oly módon, hogy a lerakást a program direkthozzáféréssel végzi /adott formula alapján egy bizonyos adatból leképzí a címet, amelyre írnia kell./

A nyomtatást végző programok ugyanezekről a file-kről index-szekvenciálisan olvasnak.

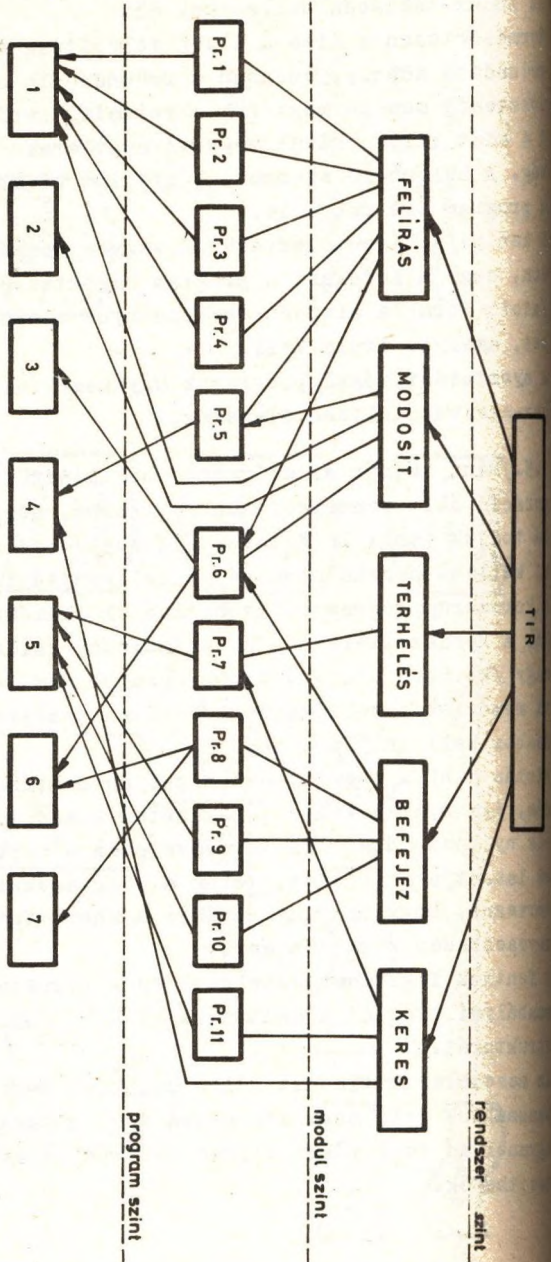
2.5. Mint az már az előzményekből kiderült, kisgépes konfiguráció állt rendelkezésünkre. Ahhoz, hogy ezt a rendszert rá tudjuk tenni 16 Kszavas /32 Kbyte-os/ gépre maximálisan ki kellett használni a gép által nyújtott lehetőségeket és a korszerű programozástechnikai eljárásokat.

Már a rendszertervezésnél számolnunk kellett azzal, hogy a nagy /kb.6000 utasításos/ programok nem férnek be a központi memóriába, tehát a meglehetősen nehézkes overlay megoldáshoz kell folyamodnunk.

Miután a NOVA overlay-nél nincs automatikus paraméterátadás, így nyitni kellett paraméter átadó file-eket, amelyeknek nyitása-zárása és természetesen a memóriatükör készítése lassítja a futást, tehát a programokat úgy kellett megtervezni, hogy overlay hívásra a lehetőségekhez képest legkevesebbszer kerüljön sor.

A fentiek figyelembevételével és a strukturált programozás szabályai szerint alakítottuk ki a 2. ábra szerinti szintstrukturát.

Az assembler rutinokat külön szintnek tekintettük és úgy használtuk fel, hogy más gépre történő adaptáció esetén ugyanolyan funkciókat ellátó szubrutinokkal legyenek helyettesíthetők.



FORTRAN-ból hívható assembler rutinok

2. dbrca.

A konkrét termelésirányítási feladatot végző programokon kívül számos tesztelő és néhány, a rendszer karbantartásához szükséges program készült /összesen 34 db./

2.6. A további bővítés, illetve más alrendszerek illesztésének lehetőségét biztosítottuk.

Ehhez azonban szükség volt arra, hogy az illesztendő alrendszerek által végzett funkció már a tervezésnél ismert legyen.

A vezetés által vázolt nagyvonalú koncepció tartalmazta a céltűzéseket, ezért tudtunk konkrét, nem általános megoldásokat alkalmazni /pl. a számítógépes anyaggazdálkodás beindulása esetére fenntartunk hálótervenként 60 byte-t, ez pillanatnyilag üres/.

A rendszer 1975. április 7.-e óta üzemel, bármikor megtekinthető.

Az out-put-okat a 2. Függelék tartalmazza.

2.7. Konfiguráció igénye: 16 Kszó központi memória
2,5 Mbyte disc
kártyaolvasó
sornyomtató /80 karakteres/
mágnesszalag

Gépidő igénye: 60 perc operatív futásidő
15 perc az adatok mágnesszalagra történő mentése
10-60 perc esetenként változóan az új adatok bevitele ill. a módosítása.

Végezetül annyit jegyzünk meg, hogy a rendszer alkalmas nagyobb termelő egységek irányítására is, a bővítésnek a disc kapacitás szab határt.

1. Függelék a szervezeti rend, az üzemeltetés, a modulok funkcióinak és a file-k konkrét tartalmának leírását tartalmazza.

2. Függelék az output-ok leírását és a próbaüzem tapasztalatait foglalja magába.

1. Függelék

1. Szervezeti rend

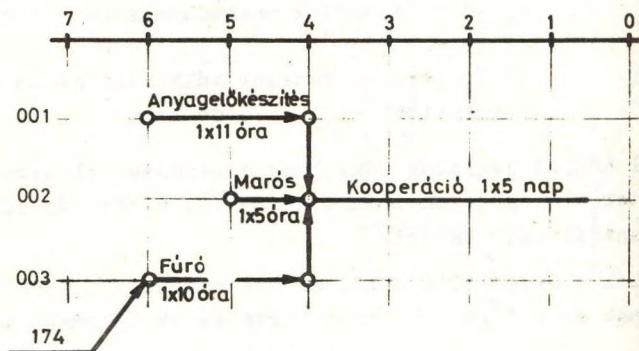
A SzTAKI műhelyeinek termelésére jellemző a termékek rendkívül sokfélesége és a viszonylag alacsony legyártandó darabszám. A fenti két tényből következően mind nehezebbé vált az alkatrészek munkabavételének sorrendjét helyesen megállapítani, készülségüket nyilvántartani.

Az előadásban ismertetett rendszer alapvető célja e feladatnak számítógéppel történő megoldása.

Ez a rendszer az itt ismertetésre kerülő szervezeti rend keretein belül valósulhatott meg.

Abban a szerencsés helyzetben voltunk, hogy Pólya Endre osztályvezető vezetése alatt már évekkel előbb bevezetésre került a hálótervezési módszer az osztályon, így a szükséges szervezeti átalakítások, melyet Perjés Miklós szervezett, nem voltak jelentősek.

A korábbi gyakorlatnak megfelelően a szerkesztésekből gyártásra leadott dokumentáció alapján a gyártáselőkészítés technológizál és hálótervet készít /3. ábra/. Ez a hálóterv tartalmaz minden olyan adatot, amelyekre a gyártásnál /a rajzokon kívül/ szükség van.



3. ábra.

A 001, 002, 003 az alkatrész azonosító, a 003-hoz mutató nyíl fölött látható 174 az alkatrészhez rendelt anyagigénylési száma. Az ábra felső részében elhelyezett számsor napokat jelent. Ebből egyértelműen leolvasható pl. hogy a 001 alkatrész első műveletét a véghatáridő előtt 6 nappal kell elkezdni. A véghatáridő / befejezési dátum / változtatása tehát nem érinti az alkatrészek leírását, mert ott csak azt kell megadni, hogy a mindenkori befejezési dátumhoz képest az adott műveletet hány nappal korábban kell elkezdni.

A számítógép számára a hálótervekről szintén a gyártáselő-készítés tölti ki az előrenyomtatott kódlapokat, amelyek ne. sematikus rajza a 4. ábrán látható.

A gép minden nap 12³⁰-kor ad új listát a műhelyek számára sürgösségi sorrendben azokról a műveletekről, amelyek elkezdésének mind feltétele teljesült /vagy anyag, szerszám stb./.

A rövidtávu tervezés szabályainak megfelelően a lista 2 napra elegendő munkát tartalmaz. A kiadandó munka mennyiségéről a termelésprogramozó dönt. Egyedül neki áll jogában a gép által diktált sorrendet esetleg megváltoztatni.

Az elkezdett ill. elkészült munkáról másnap 11⁰⁰-kor minden munkahely készrejelent. Így az új lista már a megváltozott adatoknak megfelelően készül.

2.1. A rendszer 5 modulja által végzett funkciók:

FELÍRÁS: ellenőrzi, felviszi az adatokat, karbantartja a lefoglalt, ill. felszabadult helyeket.

KERES: napi listát készít a munkahelyek számára.

BEFEJEZ: az adatok naprahozását végzi a napi készrejelentések alapján.

TERHELÉS: a munkahelyek teljes terhelését adja meg az összes bentlévő munka alapján, hálótervenként.

MÓDOSIT: lehetőséget ad bármelyik adat megváltoztatására. Interaktív kapcsolatot létesít a termelés programo-

zó és a gép között. Egyedül a termelés programozónak áll jogában bármilyen okból kifolyólag módosítani.

2.2. A négy adatfile tartalma:

MŰVELETI file: egy rekordba egy alkatrésznek tíz műveletét leíró információk kivül a legyártandó darabszám és a legkorábbi kezdés kerül. Egy műveletet hat adat ír le /lásd. 4. ábra/ ugy mint munkahely kód, becsült műveleti-ideje, feltétel kapcsoló, igény és kapcsoló, dolgozók száma, és a legkésőbbi kezdés ideje.

Az említett két kapcsoló állásától függ, hogy egy alkatrész kezdhető-e vagy sem. A kapcsolók átállítását a BEFEJEZ végzi, a pillanatnyi állapotnak megfelelően.

FELTÉTEL file: egy rekord egy alkatrész egy műveletének feltételeit tartalmazza, maximálisan ötöt. Ha egy műveletnek ötnél több feltétele van, akkor a továbbiak számára új rekordot kell nyitni.

IGÉNYLÉS file: egy alkatrész egy műveletéhez tartozó anyagigénylési számok kerülnek egy rekordba, maximálisan öt, a továbbiak számára szintén új rekordot kell nyitni.

DRB JEGYZÉK file: az alkatrész megnevezését, rajzszámát, darabolási méretét és induló darabszámát tartalmazza.

A rekord 3 alfanumerikus mezőből áll, ezért alkalmas bármilyen, az alkatrészre vonatkozó megjegyzés tárolására is. Mint látható a legmagasabb aktivitási szintű file rekord méretét úgy választottuk meg, hogy az a gép számára optimálisan kezelhető legyen.

2. Függelék

1. A rendszer legfontosabb outputjai: /9 ábra/

- munkaprogram a műhelyek számára /9. ábra/
- lista az anyagbeszerzés számára azokról az anyagigénylési számokról, amelyeknek a kért határideje lejárt /8. ábra/

- munkaidő elszámolás naponta, homogén munkahelyenként. /5.ábra/
- terhelési tábla /10. ábra/
- kooperációs megrendelés /11.ábra/
- munkaidő ráfordítás hálótervenként /6.ábra/
- elkészült hálótervre fordított össz munkaóra /7.ábra/

E listák közül az 5., 8., 11., 9. ábrán láthatókat minden nap szolgáltatja a gép. A 7-en láthatót automatikusan egy hálóterv elkészültével, a 6. és 10-en lévőket esetenként külön kérésre.

1.2. A próbaüzem 1975. márc. 3-án indult meg. A várakozással ellentétben a műhelyekben igen kedvező fogadtatásra talált. Az egyhónapos próbaüzem alatt előjött hibát könnyen lehetett javítani, így április 7-én kedvező tapasztalatok után, leállítás nélkül indult meg az élesüzem.

Kezdetben még manuálisan is készült munkaprogram, ez azonban rövidesen feleslegesnek bizonyult. Fennakadás egyszer fordult elő hardware meghibásodás miatt. Jelenleg a software dokumentálás folyik.

A rendszer most 11 homogén munkahely irányítását végzi, gyorsan, pontosan.

Eddigi tapasztalatok szerint a gyártmányok átfutási ideje lerövidült, kevesebb a határidő reklamáció, mert az ígért határidőt nagy valószínűséggel tudják tartani.

Rendkívül rugalmas irányítást ad a tekintetben, hogy egy hálóterv prioritásának megváltoztatása igen egyszerű. Másrésztől nincs semmilyen korlát állítva a hálóterv méreteinek. /Eddig a legnagyobb hálóterv 220 alkatrészből állt./

DUNKAI DOKUMENTÁCIÓS HÁLÓTERVENKENT

INT.	AGE	ESZ	IMAR	IKSS	IFER	IGRA	ILAK	MUSZIEMU	NYAK	KOOP	
133	2	0	0	0	0	0	0	0	317	0	0
317	1	0	5	0	0	0	0	100	256	0	0
462	3	12	76	41	0	0	5	121	0	0	19
466	1	0	0	0	0	0	0	0	215	0	0

6.ábra

133-AS HÁLÓTERVRE FORDÍTOTT TÖB

INT.	AGE	ESZ	IMAR	IKSS	IFER	IGRA	ILAK	MUSZIEMU	NYAK	KOOP	
133	2	0	0	0	0	0	0	0	317	0	0

7.ábra

 * MTA-SZAKI *

MAI DATUM: 1975. 6. 5.

LISTA AZ ANYAGHESZERZÉS SZÁMAI

FELHÍVJUK AZ ANYAGHESZERZÉS FIGYELMET, HOGY AZ ALABBI IGENYLESI SZÁMOK KÉRT HATÁRIDÉJE LEJART:

IGENYLESEK KESZNEJELENTÉSE 1

TASAKSZÁM	IGENYLESI SZÁM	BEJÖTT?
500	10	1
473	34	1
500	39	1

8.ábra

MUELETEK

Azonosító	drb. sz.	Kezde- si dá- tum	1 művelet leírása						Kezde- s napokban
			Mhely kód	Művele- ti idő	Felté- tel k.	igényl. kapcs.	Fő		
625001	1	-	AGE	10	0	0	0	0	6

FELTÉTELEK

Azonosító	Műv. szám	Feltételek azonosítói és műveleti száma																		
		m. azo- nosító sz.	m. azo- nosító sz.	m. azo- nosító sz.	m. azo- nosító sz.	m. azo- nosító sz.	m. azo- nosító sz.	m. azo- nosító sz.	m. azo- nosító sz.	m. azo- nosító sz.	m. azo- nosító sz.									
002	02	001	01	003	01															

IGÉNYLÉSEK

Azono- sító	Műv. szám	Igényl. hat. idő	Igényl. szám	Igényl. szám	Igényl. szám	Igényl. szám	Igényl. szám
003	01	5.05.10	174	-	-	-	-

DRB. JEGYZÉK

A dokumentációban szereplő darabjegyzék kerül változtatás nélkül lyukasztásra.

4. ábra

MUNKAI DŐ ELSZÁMOLÁS

MUNKAI DÁTUM: 1975.6.3.

HOMOGEN MUNKAHELYEK	MUNKAI DŐ
ANYAGELŐKÉSZÍTÉS	69
ESZTERGÁLYOS MŰHELY	80
MARÓCS MŰHELY	48
KÜSZÖRŰSÖK	4
HELYZETFORÚS	8
GRAVIROZÓ	0
LAKATOS MŰHELY	86
MŰSZERÉSZ MŰHELY	69
ELEKTROMŰSZERÉSZEK	217
NYÁK LABOR	0

133-AS HÁLÓTERV TÖRÖLVE

5. ábra

MUNKAPROGRAM: MECH. MŰSZERÉSZNEK
 DATUM: 1975.06.03. 8. LAP

MTA SZTAKI

ALKATHAZONOSÍTŐ	MEGNEVEZÉS	RAJZSZÁM	INDULÓ DB	KÖV MŰV H	RÁFORGÓ IDŐ DB	FELTÉTELT ALKIAZ	TAR TÁLL IDŐ T	KÖV MŰV DB
595003	FEDŐLEMEZ FELSO	312-22-2	4	SZ MUS	10	1	4	9 1
495065	FUL M2H LM2X 100X100	410-016-2	6	KKD MUS	6	1	4	8 2
600008	ELLENÁLLASTARTÓ TEXTILBAKELÍT LM2X100X100	409-011-1	3	SZ MUS	3	1	4	0 1

9.ábra

1975.06.03.
 1. LAP

TÖBBSZÖRÖSÍTÉS TÁBLA TÁSKONKENT
 KÖSZÖRUSNEK

MTA SZTAKI

ALKAZONOSÍTŐ	KÉZ LEVEZ	6.3	6.9	6.16	6.23	6.30	7.7	7.14	7.21	7.28	8.04	9.11	9.13
70	7.31						20	26					
ÖSSZESEN	0	0	0	0	0	0	20	26					
BONGYOLT	0	0	0	0	0	0	20	26	48	48	48	48	48

***** KOOPERACIOS MEGRENDELES: AL, ELOX BARMELY SZIN

* MTA SZTAKI *

***** DATUM: 1975.06.08.

1. LAP

ALKATR	INDU	KOV	MUV	TAR	MUV	BEERKEZFTT
AZONO	LO	MUV	IDO	TAL	H	DARAB
SITO	DB	H	INAP	IDO		
554R13	ANYA	PA=8	1		61	-11KKA
	0 0 ALMGS					
	AT25X25					
562001	FENYMERO CSO	150-489	1		61	-17KKA
	0 0 ALMGS					
	AT50X200					
562005	KUPAK	150-493	1		61	-17KKA
	0 0 AIMGS					
	AT50X15					
562004	TARTO CSO	150-492	1		61	-20KKA
	0 0 A199,5					
	LM1X150X100					
568003	KUPAK	150-496	1		61	21KKA
	0 0 ALMGS					
	AT60X20					
568004	HAZ	150-497	1		61	21KKA
	0 0 ALMGS					
	AT60X210					
568007	TARTO	150-500	1		61	21KKA
	0 0 AL99,5					
	LM2X100X200					
575010	MUT080RDA	410-15,54-2	1	MA	61	-9KKA
	0 0 1772 MUT080RDA					
	132X59,5X130					

Irodalomjegyzék

- 1 BISAD Vállalati információ rendszerek elemzése és tervezése. Statisztikai Kiadó Vállalat Budapest, 1976.
- 2 Disc Operating System /Data General Corporation 093-000048-06/ Southboro 1971.
- 3 File szervezési eljárások. SZÁMOK, Budapest, 1970.
- 4 FORTRAN reference manuel /Data General Corporation 093-000053-04/ Southboro, 1971.
- 5 File Directory Check Program /Data General Corporation 093-000071-00/ Southboro, 1972.
- 6 Hálótervezési módszerek, KSH Országos Ügyvitelgépésítési Felügyelet. Budapest, 1968.
- 7 Kapcsolt indexű szekvenciális hozzáférésű file kezelő rendszer. MTA Számítástechnikai Központja, Budapest, 1972.
- 8 Dr.Nagykálnai Endre: A vállalati rendszerszervezés gyakorlata. Statisztikai Kiadó Vállalat, Budapest, 1973.

HÁZGYÁRI TERMELÉSTRÁNYÍTÁSI RENDSZER ADATRÁZISA

/Egy konkrét megvalósult alkalmazás tapasztalatai/

Szécsi Károly és Kaszás Tibor
FÜTI Programfejlesztési Osztály

1./ A PROBLÉMA FELVETŐDÉSE:

Egy házépítőkombinát /HK/ azzal az igénnyel ke-
reste meg Irodánkat, hogy ajánljunk számítógé-
pes megoldást a házgyári adminisztráció megsegi-
tésére.

A megkeresés előzménye egyrészt a FÜTI és a HK
közötti hagyományos adatfeldolgozási kapcsolat
volt, másrészt a megrendelőnek a tipizálási tö-
rekvése, amely egy teljes termék-katalógus össze-
állítását eredményezte.

A termék-katalógus egészen a szekciós típusokig
/egy léposdóházhoz kapcsolódó épületrész/ tartal-
mazza valamennyi termék konzignációját. Az így
keletkezett adathalmaz manuális kezelése viszont
már keresztülvihetetlen.

2./ A TÉMÁHOZ KAPCSOLÓDÓ FOGALMAK:

A Házgyár telepített építőipari üzem, funkciója
az, hogy az építőipari vállalat előregyártott
épület-összeszerelő részlegét meghatározott ösz-
szetételben különböző térelemekkel, panelekkel
és gépészeti szerelvényekkel lássa el.

A kivitelezési folyamatot a megrendelés indítja
meg /minden megrendelés kap egy külön munkaszá-
mot/. Tipizált szekciók esetén a megrendelő csak
azt közli, hogy milyen típus szekcióból, milyen

mennyiséget óhajt a megrendelt épületbe elhelyeztetni.

A munkaszám időszakosan változó adat.

A termék-katalógus legmagasabb szervezettségű eleme a típus szekció, összetétele állandó. A típus szekciók a katalógus szerint házgyári késztermékekből állnak /térelemekből, panelekből, gépészeti szerelvényekből, stb./

A házgyári késztermékek - hasonlóan a típus szekciókhoz - félkésztermékekből állnak, a félkésztermékek, további félkésztermékekből és/vagy alapanyagokból.

Tehát a munkaszámok, szekció típusok, házgyári késztermékek, házgyári félkésztermékek és alapanyagok egymáshoz való viszonya hierarchikus. A felsorolt fogalmakra a továbbiakban az "elem" gyűjtőfogalommal is fogunk hivatkozni.

Egy elem - a munkaszámok és alapanyagok kivételével - kétféle minőségben is megjelenik a hierarchiában; mint befogadó /apa/, és mint beépülő /fiú/.

A munkaszámok csak befogadóként jelennek meg, és a hierarchia legmagasabb szintjét jelentik. Az alapanyagok csak beépülőként jelennek meg, és a hierarchia legalacsonyabb szintjét képviselik.

A hierarchiából elvileg kiemelve egy apát, és a fiait, egy családnak nevezzük. Egy család amnyi összefüggést /befogadási - beépülési kapcsolat/ jelent, ahány fiú van a családban.

A hierarchiával kapcsolatban lehet még szintekről beszélni; egy szintet alkotnak azok az elemek, amelyek azonos számú befogadási - beépülési kapcsolat választ el a hierarchia legmagasabb szintjétől a munkaszámoktól. Egy elem azonban több szinten is előfordulhat, az ilyen elemeket a legmélyebb beépülési szintjükkel célszerű megjelölni.

3./ A TERMELÉS IRÁNYÍTÁSI RENDSZERE:

A HK igénye az volt, hogy a megrendelések és a katalógus adatainak közlése után Irodánk a következő információkat szolgáltatassa:

- a./ meghatározott tervidőszakra a házgyár alapanyagszükségletének kimutatása,
- b./ időszakos kész- és félkésztermék szükséglet üzemi szinten,
- c./ kész- és félkésztermékek árképzése, költség-tényezők szerinti bontásban.

A feladat megfogalmazása során a továbbfejlesztés igénye is felvetődött; az üzemi szintű programozás, a megrendelésekkel összekapcsolott anyaggazdálkodás, az üzemi irányítással összekapcsolott munkás nyilvántartás, a helyszíni szerelések programozása, a panel-szállítás programozása stb., vagyis egy olyan komplex termelés tervező, programozó és kivitelezést ellenőrző rendszer, amelyet már termelésirányításnak lehet tekinteni.

Ilyen rendszer bevezetésére azonban csak fokozatosan kerülhet sor. Tehát az első lépéső kialakításánál arra kellett törekedni, hogy az önmagában is hasznos legyen, terjessze el a számítógépes módszerek alkalmazása környezetében szükséges gondolkodásmódot, legyen hatékony, és kiterjeszhető a további termelésirányítási feladatok végrehajtása irányában.

4./ A KONKRÉT FELADAT, AZ ADATBÁZIS

A leírt megfontolások és igények /a., b., c./ eredményeképpen egy kezdeti adatbázis létesítését, és ehhez kapcsolódó visszanyerő programok elkészíté-

sét irányoztuk elő első lépésben.

I. A feladat megoldásához képféle típusú információ tárolására van szükség:

- a./ az elem típusú halmazba sorolhatók a munkaszámok, a szekciók, a házigyári szintű késztermékek /térelem, panel, gépeszeti szerelvény stb./, félkésztermékek és alapanyagok,
- b./ a beépítési-befogadási kapcsolat típusú halmazba sorolhatók a munkaszám konszignáció, a szekció konszignáció és az összes többi termék konszignáció.

A tárolt információk változékonyságuk szempontjából két csoportba sorolhatók:

- a./ rendszeresen, időszakonként változó adatok: a munkaszám és a munkaszám konszignáció,
- b./ állandó jellegű, de a technológiai fejlődés, változás következtében rendszertelenül változó adatok: szekció típusok és szekció konszignációk, termékek és termék konszignációk.

Az idő dimenziója - az első lépés adatbázisában - csak a munkaszám elemben jelenik meg: kezdeti és befejezési dátum formájában.

II. Az adatkezelést illetően a rendszernek rendkívül rugalmasnak kell lennie, ugyanis a várható adatváltozás negyedévenként 10-15 %-os. Az adatok egymáshoz való viszonyát a beépítési-befogadási kapcsolat jellemzi /ferrása a konszignáció/, az adatszervezésnek ezt a hierarchikus, többszintű kapcsolódást kell tükröznie, vagyis például egy munkaszám ismeretében el kell érni a hozzátartozó típus szekciókat és azok darab-

számát az illető munkaszámban, stb.

III. Az adathalmaz méretei:

A tájékoztató időszakában a következő becsléseket fogadtuk el az egyes adattípusokra vonatkozóan:

A./ "elem" adatok: - munkaszám: 100 db
- szekció típus: 30 db
- kész-, félkésztermék,
alapanyag: 2 000 db

B./ befogadás-beépítés

adatok: - munkaszám-szekció: 600 db
- szekció-késztermék: 4 500 db
- késztermék-félkésztermék,
félkésztermék alapanyag: 12 000 db.

5./ AZ IBM BOMP PROGRAMCSOMAG LEHETŐSÉGEI

I. A BOMP az IBM cég által készített adatkezelő rendszer, közvetlen hozzáférésű tárolókon elhelyezkedő adatállományok kezelésére, szervezésére, ahol az adatok kapcsolata hierarchikus. Pontosabban olyan félkész programok halmaza, amelyekből a felhasználó az adott lehetőségek keretén belül kialakíthatja saját file-kezelő programjait. A felhasználó szabványosított paraméterkártyákon írja le az általa tervezett adatbank file-jainak számát és jellegét, a file-ok közötti összefüggéseket, és az egyes file-okban tervezett rekordképet, stb.

A paraméterkártyákat ezután a felhasználó beolvastatja a BOMP vezérlő-leszabó programjával, amely a félkész programok utasítás halmazából, mint input adathalmazból leszabja, kialakítja

a paraméterkártyák alapján meghatározott konkrét programok utasítás sorozatait.

A BOMP háromféle tipusú adat file szervezését és kezelését biztosítja:

- a./ A törzsadat file-ok, amelyek az elemek valamilyen kulos szerinti tárolására alkalmasak. /Ha egy gráfhoz hasonlítanánk a teljes adathalmazt, akkor az elemek lennének a gráfok csúcsai./
- b./ Az összefüggés /pl. beépülés-befogadási összefüggés/ adat file-ok vagy más megfogalmazásban a lánc-file-ok, amelyek a fenti elemek közötti kapcsolatok tárolására alkalmasak. /A gráf hasonlatban a gráf élei./
- c./ Az alárendelt törzsadat file-ok, amelyek az elemekhez opcionálisan kapcsolódó bővebb információ tárolására alkalmasak. /A gráf hasonlatban azt lehetne mondani, hogy ezek az adatok a csúcsok "árnyékai". Nem szükséges okvetlenül, hogy minden csúcsnak legyen "árnyéka"./

A törzsfile-ok elsődlegesen az összefüggésfile-okkal szemben. Két törzsfile csak egy összefüggésfile-on keresztül teremthet kapcsolatot. Minden alárendelt törzsfile egy és csak egy törzsfile-hoz kapcsolódhat. A file-ok darabszámát csak az korlátozza, hogy összesen nem lehet több mint húsz file.

/Legyen egy konkrét példa a következő:

Egy törzsállomány a hallgatók törzsadatait tartalmazza, egy másik törzsállomány a tanszékek adatait, ezt a két törzsállományt összekapcsolja egy össze-

függés állomány, amely azt mutatja, hogy melyik hallgató melyik tanszéken, vagy tanszékeken készíti a diplomatervét és mi a beadási határidő.

Egy alárendelt törzsfile pedig minden hallgatóhoz kapcsolódóan tartalmazza a teljes feladat kiírást./

II. A BOMP kezelése alatt létrehozott és karbantartott file-ok egyéb írása és olvasása is csak BOMP rutinok használatával oldható meg.

Az adatok közötti logikai összefüggések tárolását cím-lánokok valósítják meg. Minden BOMP file-ban elhelyezett rekordnak 4 byte-os címe van, amely a hagyományos 9 byte-os cím információit tartalmazza sűrített formában. A cím-lánc úgy keletkezik, hogy egy adott rekord, adott mezőjében /amely az adott cím-lánc részére van kijelölve/, az adott logikai sorban /láncban/, az ezután a rekord után következő rekord 4 byte-os címe van. A cím-lánc végét egy "END." bejegyzés jelzi. A cím-lánc minden egyes eleme egy rekord és egy következő rekord címe.

A cím-lánokok következő típusai lehetségesek:

- a./ egy törzsfile-on belül a kulcs szerinti logikailag egymást követő rekordokat összekötő cím-lánc, a legkisebb kulcsútól indulóan a legnagyobb kulcsig,
- b./ egy törzsrekordból kiinduló lánc, amely egy összefüggés állományba megy át, és ott azokat a rekordokat kapcsolja sorba, amelyek a kiinduló rekordra vonatkozó információt tartalmaznak,

- c./ a törzsfile-okon belül minden egyes rekordból kiindulva, az első szabad hely címe a törzsfile-hoz való rekord hozzáadás részére, ha a hozzáadandó rekord kulosa éppen az egyes rekord után következik a logikai sorban.

A címláncok minden változtatásnál felhasználói beavatkozás nélkül aktuális állapotra állítódnak. A láncfile-ok közvetlenül nem érhetőek el, csak valamelyik törzsfile egy rekordjából kiindulva. A láncfile-ok rekordjai közvetlenül csak az általunk összekapcsolt két törzsrekord kapcsolatára jellemző adatokat /pl.: beépülő mennyiség/ tartalmazzák. A további információ közvetett, és a láncrekordbeli címekben van.

III. A BOMP adatszervezése mágneslemezes adattárolást feltételez.

- A. A törzsfile-ok szervezése módosított indexszekvenciális szervezés. Kulcs használata kötelező, a rekordhossz fix, az állomány blokkolt, a rekord sorrend elsőslegesen kulcs növekvő. Az index háromszintű. Az általános túlosordulási terület az elsődleges adatterület végétől visszafelé jelölődik ki. Új rekord közbeszúrásnál csak a címlánc aktualizálódik. /az a. és c. típusú címlánc/
- B. A láncfile-ok közvetlen elérésűek, kulcs itt minden esetben értelmezve. Hozzáférési szempont a láncrekord címe. A rekordhossz fix, az állomány blokkolt. Az adatterület töltése az összes cilinder felhasználásával fokozatosan történik.

A BOMP file-ok rekord felépítése speciális: a felhasználói adatmezőket megelőzi egy "prefix", ahol a lánc-cím mezők helyezkednek el és egyéb BOMP információk.

6./ AZ R-20-AS GÉP

A fent leírtak szerint adott volt a feladat és a software eszköz, ehhez járult hardware elemként a a FÜTI R-20-as gépe.

A konfiguráció -

128 K Byte Központi tár, 5 db 7,5 M Byte kapacitású lemez, 4 db szalagegység, 2 db kártyaolvasó és 2 db sornyomtató kielégítette az adathalmaz és a BOMP támasztotta követelményeket. Az alkalmazott DOS operációs rendszer támogatja a BOMP adatkezelő rendszert.

7./ A KONKRÉT SZERVEZÉS

A rendszerterveket a FÜTI Rendszerszervezési osztálya készítette a HK szervezőivel szoros együttműködésben.

A rendszerterv tartalma a következő:

A feladat ismertetése.

1. Az alrendszer adatállományai:
 11. Az alrendszer törzsállománya
 12. Az alrendszer láncállománya.
2. Az alrendszer bizonylatai:
 21. Törzsadat bizonylat
 22. Beépülési kapcsolat bizonylat
 23. Szekció konszignációs bizonylat

24. Fuvardij bizonylat
25. Normaóra bizonylat
26. Építési bizonylat /munkaszám konzignáció/

3. Az alrendszer táblái:

31. E /ellenőrző/ táblák:
 311. 1E Törzsdatallemány ellenőrző tábla,
 312. 2 E Lánccállemány ellenőrző tábla,
32. L /lista/ táblák:
 321. 1L Termékek és alapanyagok felsorolása cikkszám szerinti sorrendben,
 322. 2 L Termékekbe egyszintű beépülések felsorolása,
 323. 3L Termékekbe valamennyi szinten beépülők felsorolása,
 324. 4L Szekciókba beépülő késztermékek felsorolása,
33. T /terv/ táblák:
 331. 1T Üzemi késztermékek konzignációja és éves termelési terv,
 332. 2T Üzemenkénti félkésztermék konzignáció és éves termelési terv,
 333. 3T Üzemenkénti késztermék termelési terv épületenkénti bontásban,
34. A /alapanyagszükségleti/ tábla;
35. ÁK /árkalkulációs/ táblák:
 351. 1ÁK Késztermékek árkalkulációs táblája,
 352. 2ÁK Üzemi késztermékek árkalkulációs táblája,
 353. 2ÁK A késztermékek anyagszükségletének részletezése,
 354. 2ÁK Az üzemi kész- és félkésztermékek anyagköltségeinek részletezése,
 355. 3ÁK Kalkulációs tábla hágyárdi szinten,

356. 4ÁK Szekcióba beépülő termékek árkalkulációja;

4. A mellékletek:

41. Kártyatervek;
42. Rekordtervek;
43. Mozgásszám táblázat;
44. Lyukasztási utasítás;
45. Blokkdiagramok.

8./ AZ ADAPTÁLT BOMP RENDSZER

A. A kiépített adatbázis a következő állományokat tartalmazza:

1./ A törzsállomány /Part Number Master File/, amely a házigyári termelés körében szereplő valamennyi munkaszámra, szekció típusra, késztermékre /térelem, panel, szerelvény stb./, félkésztermékre és alapanyagra vonatkozóan tartalmaz egy-egy rekordot.

A rekordok kulcsa a munkaszám, a szekció azonosító kód, illetve a cikkszám. A file jelenleg kb. 4000 rekordot tartalmaz.

2./ A láncállomány /Product Structure Chain File/, amely minden beépülési - befogadási kapcsolatra - amely a törzs két-két rekordja között fennáll - tartalmaz egy-egy rekordot. Részletezve:

a./ minden egyes munkaszámra vonatkozóan annyi rekordot, ahány különböző típusú szekció a munkaszámba beépül,

b./ minden alapanyagra vonatkozóan annyi rekordot, ahány különböző kész- és félkész termék, stb. az illető alapanyagot befogadja,

c./ és a munkaszámok és alapanyagok kivételével az összes többi törzsadatra vonatkozóan annyi rekordot, ahány tényleges beépítési-befogadási kapcsolat létezik közöttük.

A rekordoknak nincsen kulcsuk. A file jelenleg kb. 10.000 rekordot tartalmaz.

B. Az egyes állományok rekord felépítése a következő:

- 1./ Törzs logikai rekord /PN/ felépítése:
 - a./ lánc-cím a logikai hozzáadáshoz /PN-ben/,
 - b./ PN kulcs /cikkszám/szeko.azonosító/munkaszám/,
 - c./ az első befogadásra vonatkozó láncrekord címe /PS-ben/,
 - d./ a befogadott elemek száma,
 - e./ az első beépülésre vonatkozó láncrekord címe /PS-ben/,
 - f./ a beépülések száma,
 - g./ a legalacsonyabb beépülés szintje,
 - h./ a logikailag /kulcs szerint/ következő PN rekord címe,
 - i./ a logikailag következő rekord kulcsának ellenőrző része,
 - j./ használati aktivitás számláló,
 - k./ felhasználói adatmezők.

- 2./ Lánc logikai rekord /PS/ felépítése:
 - a./ a beépülő törzsrekord címe a PN-ben,
 - b./ a beépülő törzsrekord kulcsának összehasonlító része,
 - c./ a következő befogadásra vonatkozó láncrekord címe a PS-ben,

- d./ a befogadó törzsrekord címe a PN-ben,
- e./ a befogadó törzsrekord kulosának összehasonlító része,
- f./ a következő beépülésre vonatkozó láncrekord címe a PS-ben,
- g./ felhasználói adatmező: egységnyi befogadóra vonatkozó mennyiség a beépülőből.

C. Az adatbázis létrehozásához és használatához a következő programokat használjuk:

1./ BOMP programok:

- vezérlő-funkció választó,
- törzsfile kreáló,
- lánfile kreáló,
- általános karbantartó,
- visszanyerő programok.

2./ Felhasználói programok:

- adat előkészítő,
- lista készítő,
- számítást végző programok.

./ AZ ÁRKÉPZÉSI ALRENDSZER

Az árképzés a BOMP rendszer lehetőségét - a hierarchikus adattárolást - használja fel, de annak nem szerves része. Az árképzési rendszer az adatbázis felhasználásával a FÜTI önálló szervezése és magva-lósítása.

Az árképzés fázisai a következők voltak:

- 1./ Az alapanyagok árát a FÜTI Cikklista Törzsállományból átvettük.
- 2./ Az alapanyagok cikkoseportjaira a HK fuvardijat adott fel.
- 3./ A kész- és félkésztermékekre ugyancsak a HK bér-költséget adott fel.

- 4./ Ezután az érképés szintről-szintre először csak alapanyagokat befogadó cikkek árának ki-
számításával, stb. - elvégezhető. Megőrzés-
re került törzsrekordonként a közvetlen
anyagköltség és a kibocsátási ár.

10./ BOMP ADAPTÁLÁSI TAPASZTALATOK

A BOMP rendszer lehetőségei lényegében lefedték az adott problémát. A rendszer adaptálása a kézikönyv alapján nagyobb zökkenők nélkül megoldható volt. A rendszer az előirányzott funkciókat tökéletesen végrehajtja.

A kialakított adatbázis felhasználói programokkal is könnyen használható, ha a programozó ismeri és betartja a hozzáférési szabályokat.

11./ ÉRTÉKELÉS

A rendszer kifejlesztése beváltotta a hozzáfűzött eredményeket. Az adathalmaz karbantartása lényegesen egyszerűbb és gyorsabb, mint azt felhasználói programokkal meg lehetett volna oldani. Hasonlóan az adathozzáférés is kevesebb időt igényel, mint a hagyományosan szervezett adatfeldolgozásokban.

A BOMP rendszer hatékonyságának lemérése kontrolrendszer hiányában még nem történt meg. A FÜTI azonban tervbevette, hogy az Építőipari Költségvetéseket készítő rendszer adatbázisát is átszervezzük a BOMP rendszerbe, ennek kapcsán lesz alkalom hatékonyság vizsgálatra.

A kifejlesztett adatbázis termelésirányítási kérdések megválaszolására alkalmas, a továbbfejlesztés alapjául szolgálhat.

A teljes termelésirányítási információs rendszer kifejlesztéséhez és bevezetéséhez azonban az szükséges, hogy a számítástechnikában elterjedjenek azok a megoldások, amelyek az információs rendszer adatállományának azonnali aktualizálását teszik lehetővé, és minden vezetői szinten fejlődjenek a számítástechnikai ismeretek és a számítástechnika alkalmazása iránti igény.

A rendszer alkalmazása már megkezdődött.

A rendszer számos olyan információt szolgáltat, amely hagyományos módszerrel egyáltalán nem, vagy csak rendkívüli nagy erőfeszítéssel állítható elő. A rendszer információinak célszerű felhasználása szervezettebbé és eredményesebbé teheti a jelenlegi hágyári termelésirányítási folyamatot.

Megkezdődött az erőforrások felhasználását tervező alrendszer készítése, amely bizonyos szempontok szerinti optimális felhasználási programokat fog készíteni.

Budapest, 1975. június 10.

SYDAC

/System for Data Conversion/

Királyné, Török Éva - Kőváriné, Lábady Marianna

MTA Központi Fizikai Kutató Intézet

BEVEZETÉS

A KFKI-ban 1969 óta foglalkozunk a kisszámítógépes mágnesszalag technika alkalmazásához szükséges software-rendszerek fejlesztésével. Hazai és külföldi konferenciákon ennek a munkának több fázisáról beszámoltunk már.

A harmadik generációs hardware-technika a kisszámítógépek nagyobb mértékű elterjedését, szélesebb körű alkalmazását tette lehetővé, és ezáltal fokozott mértékben vetette fel új software-rendszerek fejlesztésének kérdéseit.

Ma már nem szokatlan például az az igény, hogy az adatfeldolgozás területén, a nagyszámítógépes rendszerek mellett, kisszámítógépek is képesek legyenek önálló feladatmegoldásra. - A kisszámítógépes adatfeldolgozás racionalitását a feldolgozandó adattömegek növekedése, a szocialista országok mágnesszalag-periféria gyártásának /ESZR/ fejlődése, a viszonylag alacsony beruházási költségek, valamint a kisszámítógépeken elérhető magasszintű nyelvek és fejlett operációs rendszerek bizonyítják. A TPA-1001/i kisszámítógépre kidolgozott adatfeldolgozó rendszerek, a kisszámítógép lehetőségeit meghaladó volumenű feladatok esetén, hatékony együttműködést biztosítanak a nagyszámítógépes konfigurációkkal.

Ebben az előadásban ismertetett programrendszer elsősorban a lassu perifériáknak kigéprendszerben való működtetésével javítja a nagy gép hatásfokát /nagy adatmennyiségű ügyviteli feldolgozások során a lassu periféria igényes feladatok akadályozzák leginkább a központi egység teljesítőképességének kihasználását/.

A kapcsolatot a gyors feldolgozásra alkalmas mágnesszalagos adathordozó biztosítja.

PROGRAMRENDSZER RENDELTETÉSE ÉS TULAJDONSÁGAI

Mivel hazánkban gomba módra sokasodnak az ESZR konfigurációk, közel-fekvőnek látszott a SYDAC programrendszert olyan mágnesszalagosok feldolgozásával, illetve előkészítésével "megbizni", melyeken az információ strukturája ESZR standard-nek felel meg.

Az ESZR-IBM kompatibilitás miatt azonban a SYDAC az IBM konfigurációk off-line kiszolgálására is alkalmas.

A SYDAC megtervezésénél nagy súllyal vettük figyelembe:

- a/ a felhasználók rendszerint szűkre szabott anyagi lehetőségeit,
- b/ a kisszámítógépes konfigurációk sokféleségét,
- c/ a későbbi fejlesztési igényeket,
- d/ a könnyen kezelhetőséget.

Ezért a programrendszer:

- a/ moduláris felépítésű,
- b/ általános I/O rendszerrel rendelkezik,
- c/ univerzális konvertáló egysége van,
- d/ konzolról vezérelhető.

Működéséhez szükséges minimális hardware kiépítettség:

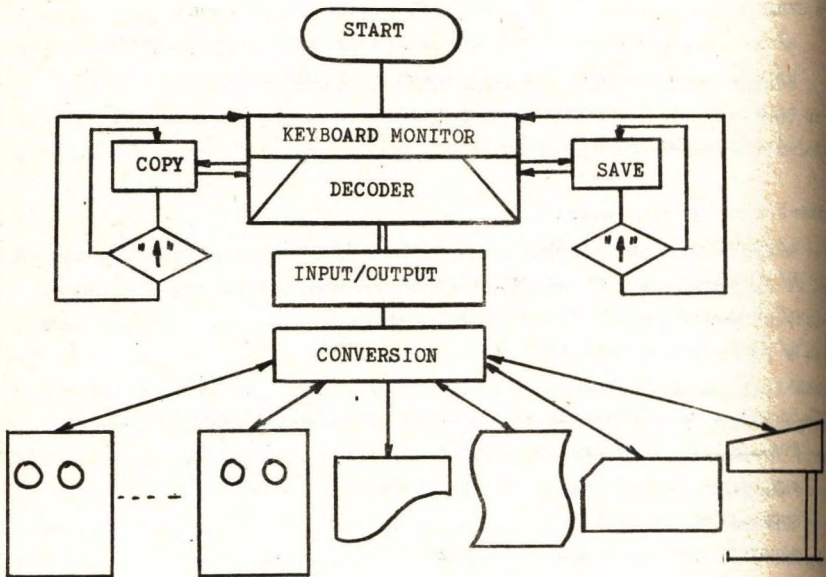
TPA-1001/i 8K operatív memória
egy mágnesszalag egység /9 csatornás/
gyors szalagolvasó
sornyomtató/gyors szalaglyukasztó
ASR-33 teletype.

A fenti konfiguráció további mágnesszalag egységekkel /max. 8 db/ és lassu input/output /kártya, plotter stb/ perifériákkal az operatív memória növelése nélkül bővíthető. Disk és hétcsatornás mágnesszalag egységek illesztése azonban már memória bővítést is igényel /max.32K/.

ÁLTALÁNOS FELÉPÍTÉSE

A SYDAC programrendszert inicializáló KEYBOARD MONITOR - az operátorral folytatott kezdeti párbeszéd után - azonnal átadja a vezérlést a kiválasztott rendszerprogramnak.

A rendszerprogramok - COPY, SAVE - működését a konzolról kijelölt I/O perifériák mellé felírható opciós karakterek és egyéb paraméterek /file szám, file-azonosító, kötet-azonosító stb/ specifikálják. Ezeknek az információknak az értelmezése, ellenőrzése és adminisztrálása a DECODER feladatai közé tartozik.



Az adattranszfert a KONVERTÁLÓ rendszer közbeiktatásával az INPUT/OUTPUT programcsomag végzi. A SYDAC mai változata DKOI-ASCII, illetőleg ASCII-DKOI kódkonverziót hajt végre, de a programrendszerben alkalmazott konvertálási eljárás tetszőleges kódkészletű periféria illesztését engedi meg a konfigurációba.

Az INPUT/OUTPUT programcsomag periféria-független programozási lehetőséget biztosít azáltal, hogy a perifériák fizikai és logikai kezeléséhez szükséges szubrutinokat egyaránt tartalmazza.

A SYDAC a következő logikai perifériákat használja:

nyitás

zárás

funkció /karakter input/output/

A logikai perifériákhoz rendelendő fizikai periféria neveket konzolról lehet megadni, a hozzárendelést az I/O programcsomag végzi.

A SYDAC periféria készlete:

Mn - mágnesszalag /n=a mágnesszalag egység száma/

L - sornyomtató

P - gyors szalaglyukasztó

R - gyors szalagolvasó

C - konzol

RENDSZERPROGRAMOK

A mágnesszalagok ESzR/IBM szabványa azontul, hogy címke nélküli és címkézett formátumot is megenged, fizikai és logikai egységek tekintetében különböző felépítésű file-ok kezelésére ad alkalmat.

Ezeket a lehetőségeket, a standard követelmények betartása mellett, mindkét rendszerprogram biztosítja a felhasználók számára. A rendszerprogramok feladatai közé tartozik továbbá néhány speciális felhasználói igény kielégítése is.

COPY

Az ESzR/IBM operációs rendszerek programjai által mágnesszalagra mentett adatok, eredménylisták, programlisták vagy egyéb információk megjelenítését elsődleges periférián - a COPY rendszerprogram végzi.

A program inputja mindig mágnesszalag, outputja sornyomtató vagy opcionálisan más periféria lehet. A mágnesszalag jellegével és a másolás menetével kapcsolatos operációs kívánságok a perifériák kijelölésével

lésével egyidejűleg, egy opciós listával adhatók meg.

A COPY rendszerprogram opciói

Input periféria után:

- /L Jelöli, hogy címkézett mágnesszalag kerül feldolgozásra.
- /E Opcióval a mágnesszalag teljes egészének másolása kérhető.

Output periféria után:

- /L Opció karakter hatására az információs file-lal együtt a hozzátartozó első kezdőcímke is megjelenik az output periférián.
- /C Opcióval közvetlenül a file-másolat elé maximálisan 70 karakteres felhasználói megjegyzés írható a konzolról.

Az opciós lista elfogadása és értelmezése után a Decoder az opciós karakterektől függően különböző kérdésekre vár választ. Ezek a kérdések a kötet-azonosítóra, a file nevére vagy számára, a file rekordjainak típusára, a file blokkjainak és rekordjainak hosszúságára vonatkoznak. A válaszok értelmezése után a Decoder visszaadja a vezérlést a rendszerprogramnak. A kijelölt akció végrehajtását a COPY vagy az "END OF TAPE" üzenettel /ha /E opció van/, vagy az ↑ karakter kigépelésével jelzi.

Az "END OF TAPE" után a rendszerprogram visszatér a Monitorba, lehetőséget adva ezzel a felhasználónak az újabb feladat kijelölésére. A ↑ karakter a munka más természetű folytatására ad alkalmat. A program várakozó hurokba kerül, ahonnan a következő karakterkombinációk valamelyikének hatására lép ki:

- CTRL/M Hatására az utolsóként kijelölt file-ról további másolat készül. /Valamely file-ról tetszőleges számú másolat állítható elő./
- CTRL/N Karakterkombinációval a mágnesszalagon fizikailag az éppen feldolgozott file után lévő, bármely más file-ről kérhető másolat.
- CTRL/C Segítségével a vezérlés visszadaható a Monitornak.

SAVE

A SAVE rendszerprogram elsődleges adathordozók adatait konvertálja és írja át mágnesszalagra, ESzR/IBM standard szerinti címke nélküli vagy címkézett strukturával.

A program inputja gyors szalagolvasó vagy opcionálisan más periféria, outputja mindig csak mágnesszalag lehet. Az I/O periféria megjelölésén kívül egy feladat specifikálása opciós karakterek és a Decoder kérdéseire adott válaszok segítségével lehetséges.

A Copy rendszerprogramnál leirtakkal ellentétben a SAVE program kizárólag csak output perifériát követő opciós lista karaktereit fogadja el.

A SAVE rendszerprogram opciói

Output periféria után:

- /L Opciós karakter címkézett mágnesszalag szerkesztését jelöli ki, és a file első kezdőcímkéje az input perifériáról kell, hogy a memóriába kerüljön.
- /C Ugyancsak címkézett mágnesszalag formátumot jelöl, de ebben az esetben a file első kezdőcímkéjének szerkesztését maga a program végzi a konzolról kapott paramétereiből.
- /N Opcióval kérheti a felhasználó, hogy az adatrögzítés a mágnesszalagra annak fizikai kezdetétől /BOT/ történjék. Egyébként a soron következő file az előzőleg már felírt információ megőrzésével kerül a mágnesszalagra.

A perifériák és opciós lista elfogadása után a Decoder ugyanugy, mint a Copy-nál, további paraméterek után "kérdez". A válaszok értelmezése után a vezérlés automatikusan visszaadódik a rendszerprogramnak, hogy a kijelölt feladatot elvégezze.

Az akció sikeres befejezését a program ↑ karakter kinyomtatásával jelzi. Ezután a felhasználónak módja van a mágnesszalag szerkesztést folytatni, lezárni vagy visszatérni a Monitorba.

- CTRL/N Hatására a SAVE program felkészül a következő adatfile fogadására.
Az újabb file "folytatólagosan" kerül a mágnesszalagra.
- CTRL/E Karakterkombinációval kérheti a felhasználó a kötet lezárását /kötet végcímét ír a program/.
- CTRL/C Hatására a vezérlés visszaadódik a Monitornak. /Információ lezárás történik./

A felhasználó munkáját számos hiba és tájékoztató, illetve irányító jellegű üzenet segíti mindkét rendszerprogramban.

A SYDAC programrendszer, moduláris felépítésénél fogva, tetszőleges bővítési-fejlesztési lehetőséget biztosít. További perifériák fizikai handler-einek, valamint más célú rendszerprogramoknak a beépítésével az off-line funkciók egyre szélesebb körét ellátó, processzor-vezérelt konverter állomások létrehozása válik lehetővé.

FORTRAN MATEMATIKAI PROGRAMKÖNYVTÁR FEJLESZTÉSE

Ivanyos Lajos, dr. Sima Dezső, Utassy Sándor

KKVMF Számítástechnikai Tanszék

CÉLKITŰZÉS

A FORTRAN nyelvű matematikai programkönyvtár kidolgozásával a gyakorlatban legtöbbször előforduló általános matematikai jellegű problémák megoldásához kívántunk segítséget nyújtani, a VT 1010 B számítógépek felhasználóinak.

Jelenleg az alábbi témakörökben állnak rendelkezésre könyvtári rutinok:

- Lineáris egyenletrendszerek megoldása
- Vektor- és mátrixműveletek
- Polinomműveletek, gyökmeghatározás
- Interpoláció, approximáció
- Numerikus integrálás
- Differenciálegyenletek és egyenletrendszerek megoldása

A rutinok a lényegében FORTRAN II szintnek megfelelő BASIC FORTRAN 1010 B gépi reprezentációban készültek, de néhány kisebb módosítással minden FORTRAN reprezentációban, így az R10-en is futtathatók.

A szubrutinok mellett kidolgozásra kerültek a szubrutinokat kezelő /tesztelő/ főprogramok, és így a könyvtári rutinok alkalmazásával nem csak a szükséges matematikai

és programozási ráfordítás csökken jelentős mértékben, hanem minimális programozási ismeretekkel is lehetőség van viszonylag bonyolult feladatok megoldására.

SZEMPONTOK

Társükséglet

A feltételezett, minimálisan szükséges 16 K-s központi egység és teletype konfiguráció esetén a felhasználó rendelkezésére álló tárterület mintegy 8 Kbyte. Ez a tény egyrészt a könyvtári rutinok hosszára adott 5-6 Kbyte-os korlátot, másrészt felhívta a figyelmet a tárterülettel való gondos gazdálkodásra.

A fentiek alapján az algoritmusok realizálásánál a

- kis futási idő,

- kis helyszükséglet

követelmények közül a társükséglet minimalizálását tekintettük elsődleges szempontnak.

Egyszerű kezelhetőség

A programkönyvtárt úgy alakítottuk ki, hogy az a feltételezett minimál konfiguráció esetén adódó lyukszalagrezidens formában is jól kezelhető legyen. A szubrutinok egymásra épülése esetén a direkt hívás helyett általában előnyben részesítettük a kérdéses rutin beépítését.

Dimenzionálás

A VT 1010 B BASIC FORTRAN reprezentáció nem tesz lehetővé dinamikus tömbméret megadást, ezért a rutinokban kezelt tömbök méreteit rögzíteni kellett. A dimenziók rögzítésénél több szempontot kellett figyelembe venni:

- a felhasználó szemszögéből kívánatos lenne minél nagyobb dimenziók megadása,
- növekvő töbméreteknél jelentősen növekszik a tár-szükséglet,
- az elvégzendő műveletek számának lineáris vagy kvad-ratikus növekedése miatt jelentősen megnő a futási idő,
- a felhalmozódó kerekítési hibák miatt számábrázolási pontosság és tartomány is korlátot jelent a dimenzi-ók növelésénél.

A fenti megfontolások alapján a rutinok maximálisan 10x10-es dimenzióra készültek.

Változatok

Számos feladatnál a módszer pontosságával és a szubru-tin futási idejével kapcsolatos problémák csak úgy voltak megoldhatók, ha két különböző algoritmus alap-ján készült szubrutin: az egyik kevésbé pontos, vagy általános, de gyorsabb, a másik nagyobb pontosságu, vagy szélesebb feladatkörre alkalmas, de lassabb. Sok esetben nem a módszerek alkalmazhatósági korlátaiba, hanem az adott FORTRAN reprezentáció szabta korlátok-ba ütköztünk, amikor pontosabb eredmények elérését tüztük célul. Ez a korlát például magasabb fokú poli-nomok gyökeinek meghatározásánál a számábrázolási tar-tomány, többszörös gyökök meghatározásánál a számábrá-zolási pontosság volt.

Megjegyezzük, hogy az R10 FORTRAN reprezentációban a kívánt pontosság eléréséhez szinte elkerülhetetlen a dupla pontosságu ábrázolás.

EREDMÉNYEK

A fejlesztés során az alábbi szubrutinok kerültek kidolgozásra:

SGEL	Lineáris egyenletrendszer megoldás a Gauss eliminációval
SINVS	Lineáris egyenletrendszer megoldás a simplex módszert alkalmazó mátrix invertálással
VCOMM	Több vektor lineáris kombinációja
MINVS	Mátrix invertálás simplex eljárással
MINVGJ	Mátrix invertálás Gauss-Jordan eljárással
PDIV	Polinom osztás
PDIVQ	Maximálisan másodfoku gyök leválasztása
PVAL	Polinom helyettesítési értéke valós, vagy komplex helyen
PVALD	Polinom és deriváltak helyettesítési értéke valós helyen
PCOEF	Polinom együtthatók meghatározása valós vagy konjugált komplex gyökökből
RREG	Függvényszegmensként adott egyváltozós függvény valós gyökei
RQUAD	Másodfoku egyenlet gyökei
RNR	Polinom gyökeinek meghatározása a Newton-Raphson módszerrel
RNRE	Polinom gyökeinek meghatározása a Newton-Raphson módszerrel, dinamikus normálással
RBA	Polinom gyökeinek meghatározása a Bairstowe módszerrel
ECP	Mátrix sajátértékeinek meghatározása a Danyiljevskij-módszerrel

- IPNE Ekvidisztans alappontokra illeszkedő interpolációs polinom együtthatóinak meghatározása
- IPGEN Tetszőlegesen megadott alappontokra illeszkedő interpolációs polinom együtthatóinak meghatározása
- ALQPN Sulyozott pontsorozat approximálása korlátozott fokszámu polinommal
- AFPT Periódikus függvény gyors Fourier vagy inverz transzformációja
- ALQLN Sulyozott pontsorozat approximálása logaritmus függvénnyel
- ALQEX Sulyozott pontsorozat approximálása exponenciális függvénnyel
- GRAPR Egy vagy két függvény értékeinek kinyomtatása és rajzoltatása nyomtatón
- INTRI Ekvidisztans alappontokban adott függvény határozott integráljának kiszámítása Richardson finomítással
- INTRO Ekvidisztans alappontokban adott függvény határozott integráljának kiszámítása Romberg módszerrel
- DIERK Függvénysegmensként adott elsőrendű differenciálegyenletek megoldása Runge-Kutta módszerrel
- DIEHA Állandó együtthatóju lineáris elsőrendű differenciálegyenlet megoldása Hamming módszerrel
- DIHOR Állandó együtthatóju lineáris magasabbrendű differenciálegyenlet megoldása Runge-Kutta módszerrel

DISYS Elsőrendű differenciálegyenlet-rendszer
 megoldása Hamming módszerrel

A szubrutinok és főprogramok kidolgozásában a KKVMP
Számítástechnikai Tanszékének munkatársai vettek részt.

VT-1010 B MÁGNESLEMEZES RENDEZŐ MODUL

Bartos György

Volán Tröszt Elektronika

A VOLÁN TRÖSZT ELEKTRONIKA VT-1010 B számítógépét, amely Székesfehérváron a VOLÁN 14.sz. Vállalatnál van felállítva, VIDOS-II rendszerben programozzuk.

A gyártótól kapott mágnesszalagos rendező program csak a francia MONITOR rendszerben használható hatékonyan, ezért tartottuk szükségesnek egy VIDOS-II kompatibilis, gyors /mágneslemezes/ rendező programot készíteni.

A rendező modul jellemzői:

- lehetőséget nyújt a felhasználó részére olyan programok írására, amelyek egy rendkívül gyors adatrendezést is magukba foglalnak,
- VIDOS-II kompatibilis,
- max. 10 db. rendezési kulcs, növekvő vagy csökkenő irányban,
- változó hosszúságú rekordokat kezel /lehetőséget ad az adattömörítésre/,
- min. 1, max. 4 mágneslemez használható /rendszerlemez is lehet/,
- felhasználói programba könnyen beilleszthető,
- a modul hossza 10 lap /Overlay szerkezetű/ a minimum szükséges munkaterület nagysága függ a maximális rekordhosszúságtól.

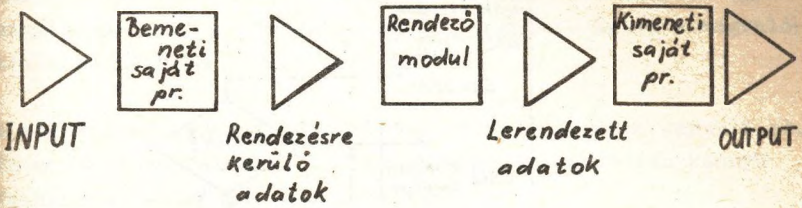
$$\text{min munkaterület} \gg \left(\frac{\text{max rekordhossz}}{256} + 2 \right) \cdot 1024 \text{ byte}$$

ha max rekordhossz < 256 , akkor 8 lap,
ha $256 \leq$ max rekordhossz < 512 , akkor 12 lap,

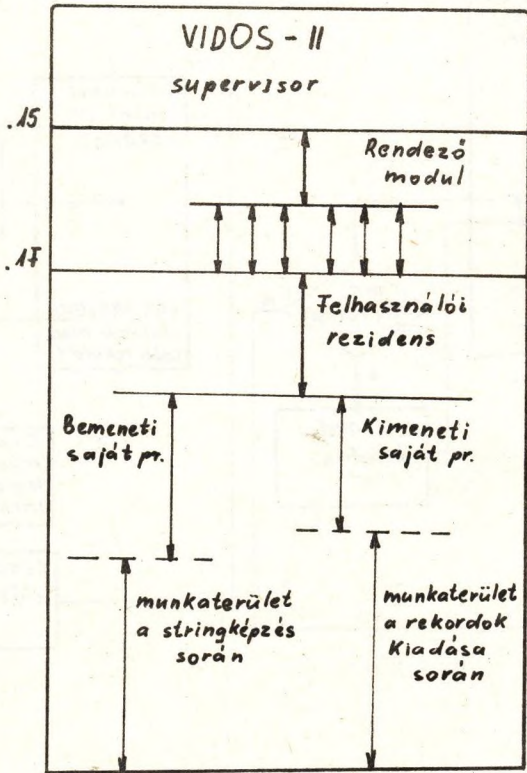
- a rendezés gyorsasága függ a munkaterület nagyságától, /Overlay szerkezetű felhasználói programnál nagyobb hely biztosítható/,
- a rendezés elve
memóriában a kapott rekordokból turnus módszerrel stringeket képez. A stringeket a rendelkezésre álló lemezterület elejétől írja lemezre. Minden stringről stringrekordot készít, amely tartalmazza a string kezdet lemezcímét és a stringben lévő "legjobb" kulcsot. A stringrekordokat a rendelkezésre álló lemezterület végétől, visszafelé írja fel. Külön string összeválogatási menet nincs.
A rendezésből kivitel során a stringrekordok alapján szintén turnus módszerrel választja ki a kiadásra kerülő rekordot,
- újraindítási lehetőséget biztosít a kimeneti program kezdetéről,
- a felhasználót részletes hibüzenetekkel segíti.

A továbbiakban néhány ábra mutatja be a rendező modul működését.

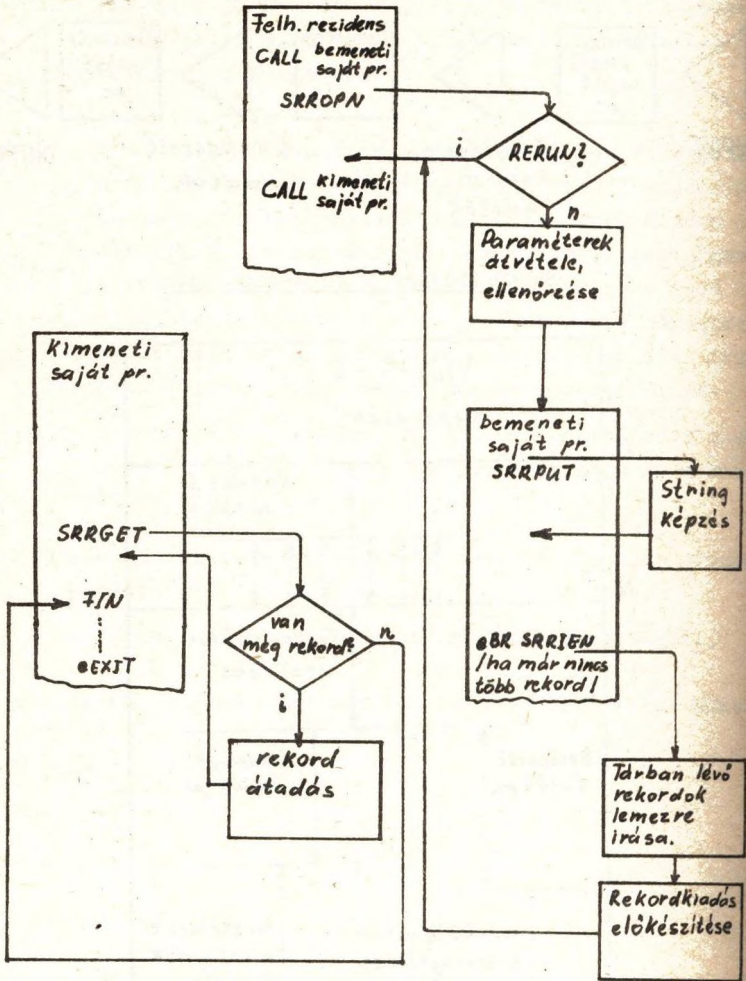
Adatok áramlása a rendezés során



Tárfelosztás a rendezés során



Felhasználói saját program és a rendező modul kapcsolata



A rendező modul terve úgy készült, hogy lehetőséget biztosít a bővítésre. Mágnesszalagot is felhasználhatna munkatárolóként, természetesen ez a gyorsaság rovására menne, de így nagytömegű adat rendezését tudná elvégezni. Ennek a megvalósítására még nem került sor.

A mágneslemezes rendező modul ez év februárjában készült el, és azóta több felhasználói programban bizonyította könnyű felhasználhatóságát, gyorsaságát.

EGY MÓDSZER A SOFTWARE DOKUMENTÁLÁSÁRA ES ANNAK EGY SZÁMÍTÓGÉPES MEGVALÓSÍTÁSA

Rosta János

Számítástechnikai Koordinációs Intézet

BEVEZETÉS

Aki software fejlesztéssel foglalkozik, jól tudja, hogy ahhoz, hogy egy adott célra megtervezett programot vagy programrendszert üzemszerűen használni lehessen, távolról sem elegendő az adott programot vagy programrendszert megtervezni, elkészíteni, kipróbálni és adathordozón /papírszalag, kártya, diszk-file stb./ tárolni.

A software-sek tudják, hogy egy program - feltéve, hogy nem néhány utasításról van szó - soha nincs "teljesen készen". A programban az üzembehelyezés után is előfordulhatnak rejtett hibák, hiányosságok, amelyek csak a rendszeres használat során derülnek ki, ezért fel kell készülni arra, hogy a programot az üzembehelyezés után is javítani, módosítani kell. Nyilván nem szabad számítani arra, hogy a program készítője mindig rendelkezésre áll erre a célra.

Az a hardware "környezet", számítógépes konfiguráció, amelyre a programot eredetileg tervezték is sokszor változik az idők folyamán. Az is gyakran előfordul, hogy egy adott célra készült programot különböző helyeken, különböző konfigurációkon kell használni.

Maga a cél, amelyre a programot tervezték is módosulhat, bővíthet a későbbiek folyamán. Nagyon gazdaságtalan megoldás lenne ilyenkor az egész programot újra megírni.

Egy adott programnak, programrendszernek vannak olyan önálló moduljai, szubrutinjai, amelyek felhasználhatók egy teljesen más programhoz is. Például egy lebegőpontos aritmetika tesztprogramhoz megírt véletlenszám generáló modul felhasználható tucatnyi más programban, például egy "Monte-

-Carlo" módszert megvalósító programban.

Nyilvánvaló tehát, hogy egy adott programhoz vagy programrendszerhez, amelyet a továbbiakban software témának fogunk nevezni, a legkülönbözőbb célu és formájú dokumentumokat kell elkészíteni pl. programlistát, különböző szintű program leírásokat, használati utasítást, kézikönyvet, működési blokkdiagramokat és folyamatábrákat stb.

Mindezeknek közös vonása, hogy szemben a programmal, amely egy eszmei alkotás, ezek "objektumok", tárgyi formájuk van: lyukszalag, egy mágnesszalagnak egy jól meghatározott része, egy vagy több ROM tok stb. Ezeket a továbbiak során software terméknek vagy dokumentációs elemeknek fogjuk hívni.

Ha az adott software elkészülésének a teljes folyamatát tekintjük, akkor a fenti software termékekhez egy sor olyan objektum csatlakozik, amely a software elkészítésének folyamatát tükrözi: célkitűzés, tervcél, specifikáció stb. és egy sor olyan, amely a téma "utóéletét" tükrözi; átvételi jegyzőkönyv, minőségi bizonyítvány, fejlesztési kézikönyv stb. Ha a program újabb változata vagy kibocsátása készül, természetesen újabb software termékek készülnek.

Természetesen egy adott software témához tartozó sokféle információ csak akkor használható jól, ha az információk valamilyen módon rendszerezve állnak rendelkezésre és az információk gyűjtése, valamint az információkhoz való hozzáférés gyors, kényelmes módon történik. Így szükség van olyan módszerre, amely javaslatot tesz arra, hogy egy adott típusu software alkotáshoz milyen dokumentumokat kell és milyeneket ajánlatos elkészíteni, továbbá amely megteremti a lehetőséget arra, hogy a dokumentumokat információ struktúrába lehessen rendezni. Szükség van olyan számítógépes rendszerre is, amely a fenti módszer szerinti dokumentumok összegyűjtését, valamint a dokumentumokról és a dokumentu-

mok strukturájáról való tájékozódást gyorsá és kényelmesé teszi.

A SOFTWARE DOKUMENTÁCIÓ RENDSZERE

A Számítástechnikai Koordinációs Intézet Hardware Laboratóriumában még 1973 végén készült el egy módszer, amellyel a bevezetésben foglaltakat igyekeztünk megvalósítani. A továbbiakban mind a módszert, mind pedig a számítógépes rendszert SWDR-nek fogjuk nevezni.

A módszer részletesen felsorolja a software témához tartozó elképzelhető software termékeket, mégpedig a software alkotás készítése alatt keletkező, valamint a kész software-hez tartozó termékeket. A software alkotásokat a következő alap-szintek valamelyikébe sorolja:

- rendszer
- programrendszer
- program
- modul-csomag
- modul

Az SWDR előírja, hogy az egyes alapszintekhez tartozó software alkotásokhoz minimálisan milyen software termékeket kell elkészíteni a software kidolgozása során és milyeneket a kész software-hez.

Itt példaképpen felsoroljuk, hogy egy programnak minősíthető kész software alkotás minimálisan milyen software termékekből áll:

- Törzslap
- Az alkalmazás leírása
- Műszaki leírás
- Programozói kézikönyv
- Operátori kézikönyv
- Utasítás lista
- Forrásnyelvű adathordozó

- Memóriakép adathordozó /bináris/
- Dokumentáció jegyzék

Az SWDR szerint minden software termékhez tartozik

- egy kód
- egy nyilvántartási lap /Software Lap, a továbbiakban SL/
- egy reprodukálásra alkalmas törzspéldány.

A software termék kódja

A software termék kódja a következő szerkezetű:

AAAA.BBBBB-CC.DD-EE.FF

- A kód "A" mezeje a számítástechnikai rendszer azonosítója. Rendszerint a számítógéptípust jelöli, amely a hardware konfiguráció központjában áll /például R-12/.
- A kód "B" mezeje a software termék dokumentációs sorszáma. Öt jegyű szám, minden software termékhez külön sorszám tartozik.
- A kód "C" mezeje a változatszám, amely a funkcionálisan alapvetően megegyező, de részletekben eltérő és külön-külön használható dokumentációs elemek megkülönböztetésére szolgál.
- A kód "D" mezeje a kibocsátási /release/ szám. Ezzel különböztetjük meg azokat a dokumentum elemeket, amelyeket eredetileg nem terveztünk be és amelyek szolgáltatásainkban nem adnak újat /tipikusan ilyenek az eredetileg rejtett hibát tartalmazó programok javított kibocsátásai, ésszerűbb megoldások stb/.
- A kód "E" mezeje a technikai kód, amely a software termék típusát jelöli meg.

Néhány példa:

CK	Célkitűzés
TC	Tervcél
TL	Törzslap
15	Programozói kézikönyv

LI Utasításlista

- A kód "F" mezeje a kötetszám.

Itt különböztetjük meg egymástól egy software termék /pl. rendszerprogramozói kézikönyv/ különböző köteteit.

Nyilvántartási lap /SL/

Egy software termék Software Lap-ja három különböző részből áll: a software termékre jellemző információk, strukturális információk és módosítások.

A software termékre jellemző információk

Itt kell elhelyezni a dokumentum sorszámát, nevét, kódját, tárolási helyét, a készítő nevét, a dokumentum kiadásának dátumát, az SL elkészülésének dátumát, a dokumentálásért felelős személy aláírását.

Strukturális információk

Az SWDR kötelezően előírja, hogy egy adott software témához tartozó, azonos release ill. változatszámmal rendelkező dokumentum-elemek "fa" strukturát alkossanak.

Ezt a strukturát támogatja az SL "Törzslap kódja" ill. "Csatlakozó lapok sorszáma és kódja" bejegyzése.

Egy SL kitöltésekor a "Törzslap kódja" rovatba kell bevezetni azt a - a "fa" struktúra definíciója miatt egyértelmű - SL kódot, amelynek a szóbanforgó SL az /egyik/ ága, a "Csatlakozó lapok sorszáma és kódja" rovatba pedig az adott SL összes ágát. Ugy is fogalmazhatjuk, hogy egy SL törzslapja az SL "felett" elhelyezkedő szomszédos SL, az SL csatlakozó lapja/i/ pedig az SL "alatt" elhelyezkedő szomszédos SL/ek/.

Ha egy software terméknek több változata vagy kibocsátása létezik, akkor mint láttuk ezeket a kód változatszám ill. kibocsátás szám részében meg kell különböztetnünk. Az egymással ilyen kapcsolatban álló software termékek összetartozását mutatja az SL "Erre hivatkozó lapok sorszáma és

kódja" ill. az "Ebből hivatkozott lapok sorszáma és kódja" rovata. Például, ha az X sorszámú SL-el leírt software terméknek készül egy új változata, amely Y regisztrálási számot kap, akkor az Y sorszámú SL "Ebből hivatkozott lapok sorszáma és kódja" rovatába be kell írni az X sorszámú SL kódját és fordítva, az X sorszámú lapra fel kell venni az Y sorszámú SL kódját az "Erre hivatkozó lapok sorszáma és kódja" rovatba. Ilymódon egy software téma teljes strukturája nem is "fa" hanem "erdő", amelynek különböző "fái" az azonos változat /vagy release/-hez tartozó software termékek.

Módosítások

Ha egy Software Lapon, az őt tartalmazó struktúra bővülése, megváltozása következtében új, pótlólagos bejegyzést kell tenni, ezt az SL "Módosítások" részébe kell bevezetni. Itt kell tehát gyűjteni azokat a strukturális információkat, amelyek az adott SL kiadása után keletkeztek.

SWDR: SZÁMÍTÓGÉPES SOFTWARE DOKUMENTÁCIÓ RENDSZER

1974 elején készült el az SzKI Hardware Laboratóriumában az SWDR első számítógépes reprezentációja, amely a software termékek az előző fejezetben ismertetett módon rendszerezett információit tárolja, különböző szempontok szerint visszakeresi és karbantartja. A rendszer továbbfejlesztett változatát 1975 áprilisa óta kísérleti üzemben általánosan használják az egész Intézetben.

A KONFIGURÁCIÓ

A használt konfiguráció a következő:

- R-10 számítógép /12 Kszó operatív memória/
- 2 db MOM diszk /1600 Kbyte kapacitás/
- 1 db MOM lyukszalag egység
- 1 db line printer
- 1 db display-konzol
- 3 db tároló display-terminál

- 3 db TAM-200 modempár
- 3 db egy érpáros telefonvonal

A rendszer szolgáltatásai az Intézet három fő telephelyén elhelyezett távoli display-terminálokra vehető igénybe. Az alkalmazott adatátviteli eljárás aszinkron, a rendszer - az SzKI Hardware Rendszertechnikai Laboratóriuma által készített - aszinkron monitorral kibővített OS-10 operációs rendszer irányítása alatt fut.

Itt jegyzem meg, hogy tervbe vettük az SWDR rendszer átalakítását egy nagyobb konfigurációra.

A tervezett rendszer R-12 számítógépen működik majd OS-12 operációs rendszer irányítása alatt. A használt háttértár egy 5 Mbyte kapacitású EC-5052-es diszk lesz.

Az SWDR szolgáltatásai

Az SWDR lényegileg egy könyvtárkezelő programrendszer; a software termékekről készült Software Lapok könyvtárának kezelő programja.

Az SL-ek a diszkeken helyezkednek el, tömör formátumban; egy SL-et tartalmazó diszkterület változó hosszúságú.

A rendszer szolgáltatásai három csoportba oszthatók:

- Információ visszakeresés

Ide soroljuk mindazokat a szolgáltatásokat, amelyekkel minősítetlen információkat mindenki számára hozzáférhetővé teszünk. Ebbe a csoportba tartoznak a következő utasítások:

SEARCH, PRINT, SEARCH-STRUCT, PRINT-STRUCT

- Információba beavatkozás

Az ebbe a csoportba tartozó utasítások hatására a diszken tárolt információ megváltozik. Tekintve, hogy szakszerűtlen kezelés esetén az SL könyvtár maradandó károsodást szenvedhet, az információba avatkozó utasításokat software uton védjük, így azokat csak az arra illetékes

személy használhatja. Ezen utasítások csak akkor hatásosak, ha kiadásuk előtt a kezelő egy " titkos kódot " ad meg, egyébként a rendszer nem fogadja el az utasítást. Ide tartozó utasítások: GEN, REGEN.

- Karbantartási utasítások

Ebbe a csoportba tartozó utasításokkal lehet az SL-ek könyvtárát karbantartani /könyvtárát kimenteni lyukszalagra, visszaolvasni, régebbi állapotot korszerűsíteni stb/. Ezen utasítások kiadása természetesen csak azon a display-terminálon engedélyezett, amely helyileg a központi egység mellett helyezkedik el, így ezeket az utasításokat a rendszer nem fogadja el, ha a másik két display-terminál valamelyikéről adták ki.

Karbantartási utasítások: PUNCH, COMPARE, END, READ, UPDATE.

Az SWDR utasításai

SEARCH /keresés/

Erre a parancsra az SWDR a következő funkciókat tudja végezni.

- Ha a parancs után 5 decimális számjegyben egy SL sorszámát adjuk meg, akkor SWDR az adott sorszámú SL-et kikeresi a diszkről és megjeleníti a display-terminálon.
- Ha a parancs után 4 karakterben valamely számítástechnikai rendszer azonosítóját adjuk meg, akkor SWDR kikeresi a fenti azonosítónak megfelelő SL-ek kódjait és azokat sorban a display-terminálon megjeleníti.
- Ha a parancs után két karakterben technikai kódot adunk meg, akkor SWDR kikeresi mindazon SL-ek kódjait, amelyek technikai kódja a fentivel megegyezik és azokat sorban a display-terminálon megjeleníti.

Az SWDR gépi nyilvántartó rendszere nem tesz semmilyen megkötést a dokumentum technikai kódjára ill. számítástech-

nikai rendszer azonosítójára.

PRINT /nyomtatás/

Erre a parancsra SWDR a következő funkciókat tudja elvégezni:

- Ha a parancs után 5 decimális számjeggyel egy software lap sorszámát adjuk meg, akkor SWDR ezt a software lapot a sornyomtatón kinyomtatja.
- Ha a parancs után 2 karakterben technikai kódot adunk meg /lásd fent/, akkor SWDR mindazon SL-ek kódját, melyek technikai kódja az adottal megegyezik, sornyomtatón kinyomtatja.
- Ha a parancs után 4 karakterrel számítástechnikai rendszer azonosítót adunk meg, akkor SWDR mindazon SL-ek kódját, amelyekben a számítástechnikai rendszer azonosítója az adottal megegyezik, a sornyomtatón kinyomtatja. Az SWDR a line printer papíron megjeleníti, hogy a PRINT utasítást melyik display-n adták ki. Ez megkönnyíti az egy nap alatt különböző helyről kért listák szétválogatását.

SEARCH-STRUCT /struktúra keresés/

A parancs után 5 decimális számjeggyel egy SL sorszámot adhatunk meg. Hatására SWDR megkeresi a megadott sorszámú SL-et, majd ennek a struktúrára vonatkozó információi segítségével - fokozatosan - felderíti az egész software téma struktúráját és azt a file kezelő rendszereknél szokásos formátumban megjeleníti a display-terminálon.

Mivel egy software témához az előző fejezetben leírt módon több "fa" tartozhat, amelyek közti kapcsolatot a hivatkozások /"Erre hivatkozó lapok", "Ebből hivatkozott lapok"/ írják le, ezért a SEARCH-STRUCT utasítás feltárja az egymás mellé rendelt "fa" struktúrák közti kapcsolatot is. A parancs hatására tehát megjelennek azon "fa" struktúrák

elemei /kódjai/, amelyek között szerepel a parancsban megadott sorszámú SL kódja is egymás alá írva oly módon, hogy minden egyes csatlakozó lapon keresztüli kapcsolatot a kódnak eggyel jobbra való eltolása jelképez. Azon SL kódoknál, amelyekre vagy amelyikből hivatkozás történik, nyíllal szemléltetve a hivatkozás irányát, a hivatkozott vagy hivatkozott SL sorszámát is feltüntetjük. Ily módon - a nyilakkal megjelölt sorszámokat figyelve - több SEARCH-STRUCT utasítással az egész software téma strukturáját felderíthetjük.

PRINT-STRUCT /struktúra kinyomtatás/

Erre a parancsra SWDR a következő funkciót végzi:

A parancs után megadott 5 decimális számjeggyel meghatározott sorszámú SL-hez tartozó információ strukturát SWDR a sornyomtatón kinyomtatja.

A kinyomtatásra az előző utasítás leírásában foglaltak érvényesek.

GEN /generálás/

Az utasítás új software lap előállítására szolgál. A rendszer az előállítandó SL sorszámát automatikusan generálja, oly módon, az eddig létező legmagasabb sorszám+1 lesz az új SL sorszáma.

A GEN utasítás hatására rendre megjelennek a Software Lap rovatai és minden egyes rovatnév megadása után az SWDR várakozik, hogy a felhasználó a display-terminál klaviatúrájáról gépelje be az információt, amelyet az illető rovatba el kíván helyezni. Minden rovat kitöltését # karakter leütésével kell befejezni.

A GEN utasítás közben az adott válaszokról automatikusan lyukszalag másolat készül, amelyet a később ismerttetendő UPDATE utasítás használ.

A GEN utasítás az SL előállítása és diszkre való felvite-

le után u.n. "automatikus módosítást" hajt végre. Ez a következőt jelenti: Az SL bizonyos rovatainak kitöltése - a Software Dokumentáció Rendszere szabályai szerint - más SL-ek módosítását teszi szükségessé. Ha pl. a 00053 sorszámú SL "Törzslap száma" rovatában a 00020 bejegyzés szerepel, az azt jelenti, hogy a 00020 sorszámú SL csatlakozó lapjai között kell szerepelnie a 00053 sorszámú SL-nek. Ha ez nem szerepel, akkor az SL "Módosítások" részében be kell vezetni. Ugyanigy, ha egy SL-ből történik egy hivatkozás egy másik SL-re, akkor ezen utóbbi SL-ben az előző SL sorszámát és kódját "erre hivatkozó lap"-ként fel kell tüntetni.

Az "automatikus módosítás" szolgáltatás az ilyen típusú funkciókat automatikusan elvégzi és a felhasználót csak akkor értesíti, ha valamilyen rendellenesség következett be, pl. valamelyik SL számára kijelölt módosítás terület betelt.

REGEN /ujregenerálás/

Az utasítás már meglévő SL-ek ujraelőállítására szolgál.

Két változatban használható:

- regenerálás; ekkor az egész SL ujraírható, az SL ujonnan adott válaszokat tartalmazza.
- aktualizálás; ekkor azok a rovatok, amelyekre válaszként kizárólag a "#" karaktert adjuk változatlanul maradnak, azok a rovatok, amelyekre új választ adunk az új válaszokat tartalmazzák. Ezzel a változattal lehet az SL-et aktualizálni, a hiányzó rovatokat /tipikusan dátum, aláírás/ pótolni.

Az utasítás működése egyebekben megegyezik a GEN utasítás leírásában foglaltakkal.

PUNCH /lyukasztás/

Az utasítás hatására a teljes SL könyvtár lyukszalagra ke-

COMPARE /összehasonlítás/

Az utasítás a PUNCH utasítással nyert lyukszalag helyességét ellenőrzi.

END

Hatására SWDR működését befejezi és a vezérlést átadja az operációs rendszernek.

READ /beolvasás/

Beolvassa a lyukszalagon tárolt SL könyvtárt és elhelyezi a diszken.

UPDATE /korszerűsítés/

A parancs hatására SWDR az információs rendszerbe való beavatkozásról /GEN, REGEN/ szóló lyukszalagokat beolvassa és a bennük foglalt módosításokat végigvezeti. Ez a parancs a diszk meghibásodása utáni regenerálásnál használható.

FÜGGELÉK: Az SWDR hibüzenetei

ILLEGAL INSTRUCTION

hibás parancs

NONEXISTENT PAGE: Y

az "Y" sorszámú SL nem létezik

NONEXISTENT TECHNICAL CODE

nincs ilyen technikai kód

NONEXISTENT SYSTEM

nincs ilyen rendszerazonosító

UNDEFINED REQUEST

hibás paraméter

PUNCH ERROR IN TAPE

lyukasztási hiba

NO PLACE FOR MOD. IN Y

nincs hely módosításra az Y sorszámú SL-ben.

AZ M-51 ÉS M-52 MIKROGÉP SZIMULÁCIÓS RENDSZERE
R-10 SZÁMITÓGÉPEN

Ebergényi Kálmán

Számítástechnikai Koordinációs Intézet

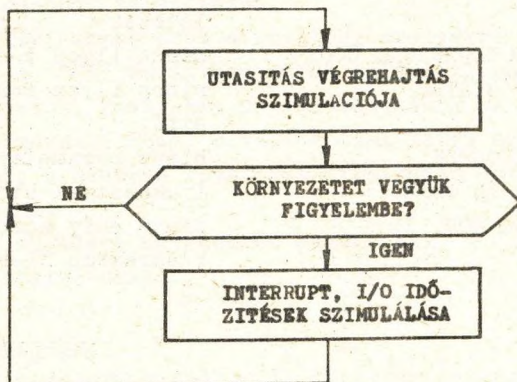
AZ M-51 ÉS M-52 MIKROGÉP PROGRAMJÁNAK SZIMULÁLT ÉS NYOMKÖVETETT FUTTATÁSA R-10 SZÁMITÓGÉPEN

Szimuláció

Az M-51 mikrogép programjának szimulálása alatt nem egyszerű utasítás-szimulációt értünk, hanem jól körülhatárolt és kézbentartható konfiguráció szimulációt, a valódi időt is beleértve.

A konfigurációt itt csak mint a program környezetét vizsgáljuk, csak azokat a jellemzőit, amikkel a program kapcsolatot tart, vagy kapcsolatba kerül.

A program és a környezet kapcsolatának sémája az alábbi ábra szerinti:



Nyomkövetés

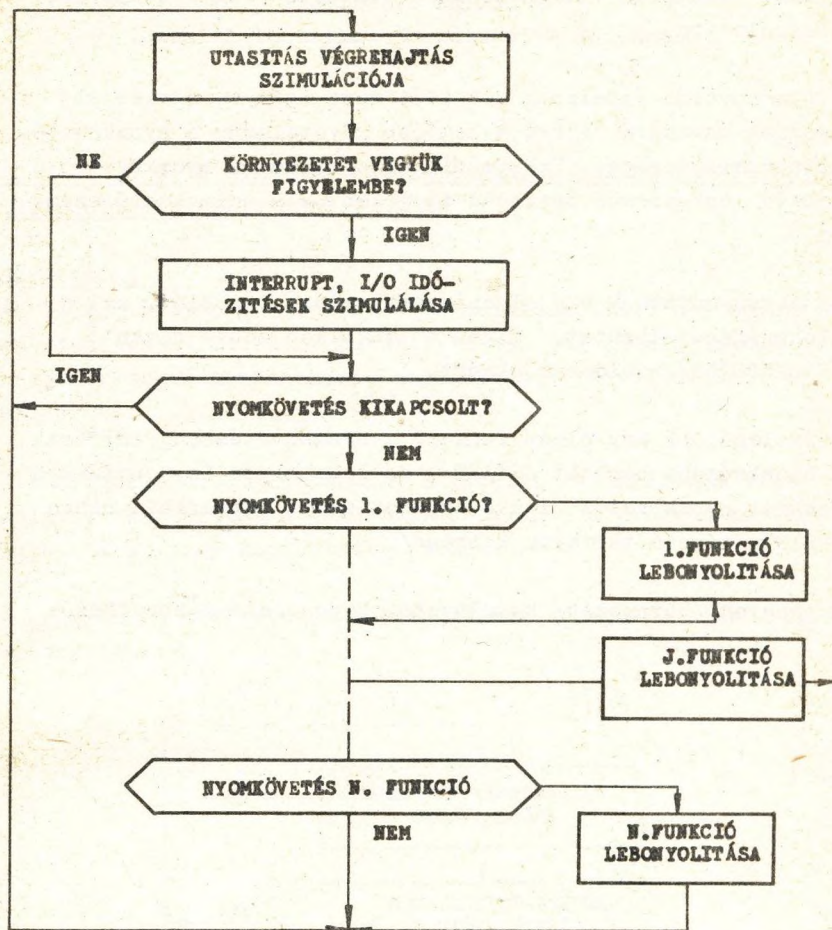
A nyomkövetés lehetőséget ad a program vagy a program/környezet rendszer viselkedésének statikus vagy dinamikus vizsgálatára.

A nyomkövetés általában sok időt vesz igénybe a vizsgált program rováására, ezért a legfőbb követelmény a nyomkövetés kikapcsolhatósága. Kikapcsolt állapotban a nyomkövetés a lehető legkevesebb overhead-et jelentse a szimuláció számára.

Az ábrán mutatunk egy olyan nyomkövetési funkciót, ami a blokksémából kimutat, ilyen a megállás adott címen /BREAKPOINT/, példának okáért.

Lesz legalább egy olyan funkció a nyomkövetésben, ami csak a blokksémába bemutat /START/, de lesz olyan is, aminek a konkrét nyomkövetés blokksémájához semmi kapcsolata nincs /PRINT, tároló tartalom kiírása/.

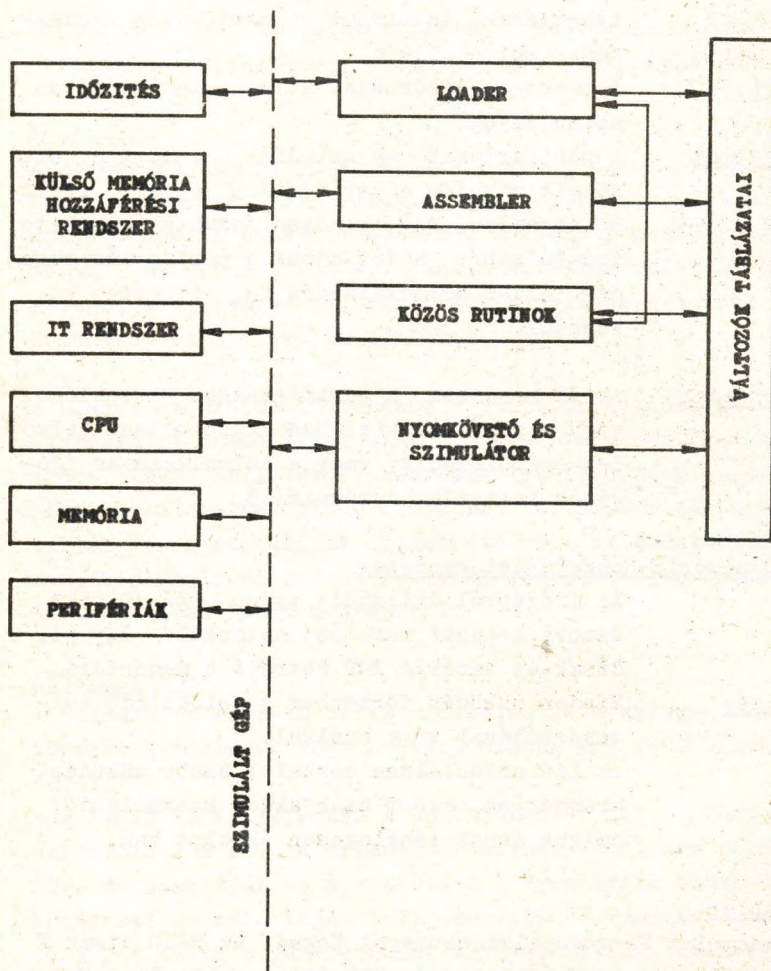
A program /környezet/ nyomkövetés kapcsolata a következő:



AZ R-10/M-51, M-52 SOFTWARE RENDSZER KONCEPCIÓJA

A Szimulátor és Nyomkövető az Assembler-rel és Loader-rel együtt szerves egészet képez, amennyiben közös táblázatokat és rutinokat használnak.

A programok összefüggésének sematikus vázlata a következő:



A szimulált gép

M-51 szimulációjában a következő főbb szimulációs egységeket különböztük el, mint az ábrán is látható.

CPU

Ide soroljuk a központi egység utasításkészletének, regisztereinek, statikus bitjeinek, stackjének, interrupt és perifériás rendszereinek szimulálását.

Memória

A mikrogép memóriáját az R-10 memóriájában szimuláljuk.

Perifériák

A perifériákat úgy szimuláljuk, hogy a szimulált működés a perifériára jellemző inputot fogadjon, vagy kiadjon /szalag, nyomtató, írógép stb/. Módot adnak a perifériás működés teljes szimulálására is, írógépen keresztül.

IT rendszer

Az IT rendszer, a perifériákhoz hasonlóan, vagy a perifériákkal összekapcsoltan, belsőleg szimulálódik, vagy a szimuláció az írógépen keresztül vezérelhető.

Külső memória-hozzáférési rendszer

Az írógépről definiált módon DMA /Direct Memory Access/ működést szimulál. Így pl. diszk-et vezérlő IOP köthető a memóriára. Minden működés történhet a valódi idő szimulációjával vagy anélkül.

Időzítés

Az idő szimulálása sokkal lassabb működést eredményez, ezért csak akkor használandó, amikor annak ténylegesen értelme van.

Assembler

Az Assembler Forrásnyelvi szöveget fogad, az R-10 diszk X mezőjéről, ezt az M-51 mikrogép RLM Relocatable Load Modul formátumu gépi kódjába lefordítja, a szükséges táblázatokat

elkészíti, az RLM szöveget a diszk Z mezőjébe helyezi el. Egymásután elhelyezés céljából az Assembler, többször újra-
indítva, hosszú programokat képes fordítani. Az egyes prog-
ramok azonos címkeket használhatnak, de egy fordításon be-
lül is lehetséges azonosan kódolt, lokális változók beve-
zetése.

Feltételes fordítás direktívákkal a szöveg különféle munka-
-kópiái hozhatók létre, a hibakeresés megkönnyítésére.

A Loader

A Loader fő funkciója az M-51 Assembler által lefordított
RLM formátumu szövegek összetöltése, gépi utasításokká való
átalakítása. A Loader a szöveget a diszk Z mezőjéről veszi
és az Y mezőre helyezi el. Az összetöltés során a Loader
elvégzi a szükséges relokációkat, kezeli az externál szim-
bólumokat és a globális címkeket.

A Loader ezenfelül létrehozza a változók táblázatát, ami
egyrészt az összetöltés után hasznos információkat ad az
egy-egy címkek hollétéről, másrészt lehetővé teszi a szimbó-
likus nyomkövetést olyan esetekben is, amikor az Assembler
táblák éppen nem állnak rendelkezésre. Az összetöltés so-
rán feloldatlanul maradt externál címkeket is a Loader
táblázataiban lehet felfedezni.

A Szimulátor

A Szimulátor az R-10 diszk Y mezőjén lévő szöveget utasi-
tásként szimulálva végrehajtja, mintha egy M-51 mikrogép
volna.

A szimuláció kiterjedhet a konfiguráció, ill. a környezet
szimulálására is. A szimulátor működését minden utasítás
után megszakítjuk és a vezérlést a Nyomkövető veszi át. A
környezet szimulációját tulajdonképpen a Nyomkövető végzi,
de a két modul olyan szorosan egybeépül, hogy leghelyesebb
Nyomkövető-Szimulátor programról beszélni.

A Nyomkövető

A Nyomkövető egy speciális programot interpretálva futtató program, nyomkövető nyelven megírva.

A Nyomkövetés célja a szimuláció teljes mértékű kézbentartása, a különféle szimulációs opciók vezérlése.

A Nyomkövető nyelvben statikus parancsok adhatók a szimulált program vizsgálatára, dinamikus parancsok a szimuláció futás közbeni ellenőrzésére és szervezési /számítási/ parancsok járulékos műveletek végzésére.

Az Editor

Az Editor szimbólikus szövegek írására, szerkesztésére való. Egyformán használható a szimulálandó és a nyomkövető programok kezelésére.

RENDSZER PARANCSONK ÖSSZEFOGLALÁSA

⌘ INITIATE	-	iniciálás
⌘ ASSEMBLE	-	Assembler megindítása, vagy újraindítása
⌘ LOAD	-	RLM szövegek összezsátolása
⌘ OUTPUT <program-név>	-	kimásolás diszkról
⌘ INPUT	-	diszkre felvitel
⌘ EDIT <forrás szöveg megjelölése>	-	szimbólikus szöveg szerkesztése, hívása
⌘ TRACE	-	nyomkövetést megindítja
⌘ INTERRUPT	-	a rendszer visszanyeri a vezérlést
⌘ CONTINUE	-	a megszakított programot folytatjuk.

INITIATE

A rendszer iniciálását jelenti.

- A diszken alaphelyzetbe állnak vissza SYMPR, BINPR, RLMPR, TRCPR pointerek.
- Az Assemblerben törlődnek a változó-táblák.

- A Loaderben törlődnek a változó-táblák.
- A Szimulátor-Nyomkövetőben törlődnek a változó-táblák.

Az R-10/M-51 Software Rendszer Assemblere fordítások között is megőrzi az összes szimbólumot, megkülönböztetve őket egymástól a program nevével, amelyikben előfordultak. Így több programban azonos nevű változók is lehetnek, mindegyiket szimbólikusan is lehet kezelni, anélkül, hogy összekeverednének, kivéve, ha a programok azonos nevűek, vagy megnevezetlenek. Megnevezetlen programok összetöltése esetén az egy fordításhoz tartozó szimbólumokat a program-táblázatok pointerai határolják.

ASSEMBLE

Az Assembler indítását jelenti.

- A diszken SYMPR az X mező elejére áll vissza, mert az Assembler új forrásszöveget kapott.
- Az Assembler változó táblái törlődnek, kivéve a globális változókat. A táblák törlése annyit jelent, hogy az Assembler új táblák kitöltését kezdi meg, megkülönböztetve az új változókat a régiektől a fordítás sorszámával.
- Az Assembler az X mezőn talált szöveget fordítani kezdi, az elejétől egészen addig, míg egy file-vég jelzést nem talál. Ha a szövegben előfordul az .END direktiva, az egy fordítási modul végét jelzi. Egy fordítás során több modul is fordítható egyszerre.
- A fordítás eredményeként az Assembler RLM szöveget helyez el a diszk Z mezőjére, folytatólagosan.

LOAD

A relokáló LOADER indítását jelenti.

- A diszken az RLMPR pointer a Z mező elejére áll és innen RLM formátumu rekordokat véve a programokat összetölti a diszk Y mezőjére, annak elejétől kezdve. Így egy újabb LOAD művelet a bináris memóriaképet teljesen fel tudja újítani.

- A LOADER felépíti a saját táblázatait működése közben. I program szimulációját nem feltétlenül kell, hogy fordítá előzze meg.

OUTPUT

Programok kimásolását végzi a diszknél. A parancsnak paramterek is adhatók

- OUTPUT Z kimásolja a teljes Z mezőt, illetve az ott lévő összes programot. A formátum RLM.
- OUTPUT Z, <program név> kimásolja a névvel megjelölt programot.
- OUTPUT Y kimásolja az Y mezőn található programot. A formátum abszolút.
- Hiányparaméter \equiv OUTPUT Y

INPUT

Programokat lehet vele a diszkre felvinni. A parancs paraméterei lehetnek

- INPUT Z felírja a szöveget a diszk Z mezőjére, folytatólagosan.
- INPUT Y felírja a szöveget a diszk Y mezőjére, elejétől kezdve, ill. ahová szükséges.
- Hiányparaméter \equiv INPUT Y

EDIT

Forrásnyelvű szövegek kezelését lehet vele végezni /beolvasás, kiírás, javítás stb/.

A parancsnak paraméterei is vannak:

- EDIT S a szimulálandó program forrásszövegét tekinti szövegnek a diszk X mezőjén.
- EDIT N a nyomkövető program forrásszövegét tekinti szövegnek.
- Hiányparaméter \equiv EDIT S

TRACE

A nyomkövető programot indítja meg. A nyomkövetőnek adott

azonnal végrehajtásu u.n. statikus parancsokkal, vagy a szimulált programot futása közben, ellenőrző u.n. dinamikus parancsokkal teljes HW-SW mikrogép rendszerek szimulálhatók, ellenőrizhetők, tesztelhetők, szimulált real-time körülmények között.

A nyomkövető hívni tudja a szimulátort, egy-egy utasítás szimulálására, de a nyomkövető program végrehajtását is tudja vezérelni.

INTERRUPT

Ilyen input szöveg adásával a szervező programnak visszaadható a vezérlés.

CONTINUE

Interrupt paranccsal megszakított működés folytatását indítja meg.

STATISZTIKAI KIADÓ VÁLLALAT
Felelős vezető: Kecskés József igazgató
Terjedelem: 20, 9 (A/5) iv Nyomdaüzem - 75-1349-7

