

№ 5097 / 10-11. Eötvös Loránd nemzetiség
egyetem. Jászai

2 kötet

1972. évi
17. sz.

Die Folge davon ist, dass die Luft unvollständig
 verbrannt wird, aber nur, wenn die Temperatur der Luft, die
 die unvollständigen Luftmasse mit der Luftmenge in einem
 gewissen Lichte brennt und verbrannt mit M' die Masse
 mit S' die Fortbewegung der Flamme ist. Die unvollständigen
 Luftmasse aus der Luftmenge, so ist die Luftmenge aus
 der Luft = $Mg \cdot S \sin u$, die unvollständigen Luft = $-Mg \cdot S \sin u$
 also die unvollständigen Masse ($M S - M' S'$) $g \sin u$. Die
 Masse ist M die Fortbewegung der Luft,
 so ist

$$\frac{d^2 u}{dt^2} = - \frac{(M S - M' S') g \sin u}{M}$$

und

$$l = \frac{M}{M S - M' S'}$$

Die Luft folgt aber die Luft durch seine Fortbewegung
 in Bewegung und die Luft ist die Fortbewegung M
 unvollständig durch seine Arbeit, die Luft ist
 die, proportional mit der Dichtigkeit der unvollständigen
 Luft ist also mit M' und genau ist

$$l = \frac{M + M' S'^2}{M S - M' S'}$$

Die unvollständigen Luftmasse bedeutet die die Luft
 Fortbewegung = 1,95 usw. die Fortbewegung der Luft
 unvollständig ist, die die Luft ist die Luft

weist. Es wird sich der Fall zeigen, wenn S' und K auf beiden
 Seiten einfallender sind, weil die Summe der Subtraktionen
 des beiden Gleichungen

$$l_1 = \frac{u + M_1 S_1^2 + M' S_1'^2 K}{M_1 - M' S_1'}$$

$$l_2 = \frac{u + M_2 S_2^2 + M' S_2'^2 K}{M_2 - M' S_2'}$$

fortzusetzen. Die gefasst, sobald die Gestalt der Punkte
 signifikant ist die Länge der beiden Seiten der Summe ist

$$l(M(S_1 - S_2)) = M(S_1'^2 - S_2'^2)$$

$$l = S_1 + S_2$$

Nach dem Fundamentalsatz ist die Länge der
 Seiten der Seiten $440,8147''$ bzw. also
 $g = 4350,666''$ bzw.

$$g = \underline{\underline{9'' 814360}}$$

Die genaue Bestimmung aller Punkte der Seite
 zeigt sich in der Abbildung der Seiten
 Akad. Wien 1826.

Die Geometrie der Seiten

MAGYAR
 TUDOMÁNYOS AKADÉMIA
 KÖNYVTÁRA

Man kann, die Fundamente der allgemeinen Geometrie der
 Seiten, indem 2. Man kann die Seiten mit einem Punkt
 verbinden, die proportional der Punkte der 2. Man kann
 die Seiten der proportional der Punkte der 2. Man kann

$$\frac{d^2x}{dt^2} : \frac{d^2y}{dt^2} = -x : -y$$

oder

$$-y \frac{d^2x}{dt^2} + x \frac{d^2y}{dt^2} = 0$$

Die linke Seite dieser Gleichung ist aber das vollständige
Differential von $-y \frac{dx}{dt} + x \frac{dy}{dt}$; wir haben also

$$d\left(-y \frac{dx}{dt} + x \frac{dy}{dt}\right) = 0$$

oder

$$-y \cdot \frac{dx}{dt} + x \cdot \frac{dy}{dt} = C$$

Diese Gleichung spricht sich nach dem Regelwerk gelöst aus, wenn
wir setzen $x = r \cos \varphi$, $y = r \sin \varphi$. Überprüfen wir sie nämlich in Pol-
koordinaten

$$x = r \cdot \cos \varphi$$

$$y = r \cdot \sin \varphi$$

$$\frac{dx}{dt} = \cos \varphi \frac{dr}{dt} - r \cdot \sin \varphi \frac{d\varphi}{dt}$$

$$\frac{dy}{dt} = \sin \varphi \frac{dr}{dt} + r \cos \varphi \frac{d\varphi}{dt}$$

also

$$-y \cdot \frac{dx}{dt} + x \frac{dy}{dt} = -r \sin \varphi \cos \varphi \frac{dr}{dt} + r^2 \sin^2 \varphi \frac{d\varphi}{dt} \\ + r \sin \varphi \cos \varphi \frac{dr}{dt} + r^2 \cos^2 \varphi \frac{d\varphi}{dt} = C$$

also

$$r^2 \frac{d\varphi}{dt} = C$$

also

$$\underline{I \dot{\varphi}^2 d\varphi = C dt}$$

Im Ausdruck $r^2 d\varphi$ ist aber ein unendlich kleines Intervall
des im Zeitablaufe dt beschriebenen Winkels. Dieser Winkel ist
nach unserer Gleichung stets gleich groß für ein gleich großes
Zeitintervall, weshalb Winkels auf φ und r setzen dürfen. Für
langere Zeiten, so gilt dies auch für unendlich kleine Intervalle mit ein
jedem dieser Subscripten Angewandte Gesetz:

Der radius vector beschreibe in gleichen Zeiten gleiche Flächen
beschreiben.

Wir setzen nun ein unendlich kleines Zeitintervall dt in die Gleichung

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = - \frac{f \cdot M \cdot x}{r^3}$$

$$\frac{d^2 y}{dt^2} = - \frac{f \cdot M \cdot y}{r^3}$$

Multiplizieren wir die erste mit dx und die zweite mit dy
so erhalten wir, wenn wir addieren, die Summe
zweier vollständigen Differentiale

$$\left(\frac{dx}{dt}\right) d\left(\frac{dx}{dt}\right) + \left(\frac{dy}{dt}\right) d\left(\frac{dy}{dt}\right) = - f M \cdot \frac{x dx + y dy}{r^3}$$

Differenzieren wir nun die Gleichung

$$x^2 + y^2 = r^2$$

so folgt

$$x dx + y dy = r dr$$

also

$$\frac{x dx + y dy}{v^2} = \frac{dv}{v^2} = -d\left(\frac{1}{v}\right)$$

Es folgt also wenn man links integriert

$$2) \left(\frac{dx}{dt}\right) d\left(\frac{dx}{dt}\right) + \left(\frac{dy}{dt}\right) d\left(\frac{dy}{dt}\right) = + f M d\left(\frac{1}{v}\right)$$

Begriffend man mit ds im Logarithmus und im Exponenten mit v die Geschwindigkeit, so ist

$$ds^2 = dx^2 + dy^2$$

$$v = \frac{ds}{dt}$$

also

$$v^2 = \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2$$

Differenziert man links Gleichung, so folgt

$$v dv = \frac{dx}{dt} d\left(\frac{dx}{dt}\right) + \frac{dy}{dt} d\left(\frac{dy}{dt}\right)$$

Setzt man links in Gleichung 2) ein, so folgt

$$v dv = f M d\left(\frac{1}{v}\right)$$

und integriert und begriffend mit $-\frac{h}{2}$ die mittlere jährliche Conspiration, so folgt

$$v^2 = \frac{2fM}{r} - h$$

Setzt man jetzt durch die oben angegebenen Formeln Polarcordinaten ein, so folgt, wenn man v^2 in die

$$\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2$$

$$\cos^2 \varphi \left(\frac{dr}{dt}\right)^2 - 2v \cos \varphi \sin \varphi \frac{dr}{dt} \frac{d\varphi}{dt} + r^2 \sin^2 \varphi \left(\frac{d\varphi}{dt}\right)^2 + \sin^2 \varphi \left(\frac{dr}{dt}\right)^2 + 2v \cos \varphi \sin \varphi \frac{dr}{dt} \frac{d\varphi}{dt} + r^2 \cos^2 \varphi \left(\frac{d\varphi}{dt}\right)^2 = \frac{2fM}{r} - h$$

$$\left(\frac{dr}{dt}\right)^2 + r^2 \left(\frac{d\varphi}{dt}\right)^2 = \frac{2fM}{r} - h$$

MAGYAR
TUDOMÁNYOS AKADÉMIA
KÖNYVTÁRA

$$dr^2 + r^2 d\varphi^2 = \left(\frac{2fM}{r} - h \right) dt^2$$

und da auf dem unbeschränkten Geodäten

$$r^2 d\varphi = c dt$$

also

$$dt = \frac{r^2 d\varphi}{c}$$

so ist

$$dv^2 + r^2 d\varphi^2 = \left(\frac{2fM}{r} - h \right) \frac{v^4 d\varphi^2}{c^2}$$

$$c^2 dr^2 = v^2 d\varphi^2 (-hv^2 + 2fMr - c^2)$$

$$d\varphi = \frac{c dr}{r \sqrt{-hv^2 + 2fMr - c^2}}$$

$$\varphi = \int \frac{c dr}{r \sqrt{-hv^2 + 2fMr - c^2}}$$

Um die Integrationen auszuführen, setzen wir $\left[r = \frac{1}{z} \right]$. Dann ist

$$dr = - \frac{dz}{z^2}$$

also

$$\varphi = - \int \frac{c dz}{\sqrt{-h + 2fMz - c^2 z^2}}$$

Man setzt also

$$-h + 2fMz - c^2 z^2 = \alpha - (\beta z - \gamma)^2$$

so daß also

$$\beta^2 = c^2$$

$$-h = \alpha - \gamma^2$$

$$\beta\gamma = fM$$

d.h.

$$[\beta = c]$$

$$[y = \frac{fM}{c}]$$

$$[x = -h + \frac{f^2 M^2}{c^2}]$$

Sein wird

$$\varphi = - \int \frac{cdz}{\sqrt{(-h + \frac{f^2 M^2}{c^2}) + (cx + \frac{fM}{c})^2}} = - \int \frac{cdz}{\sqrt{-h + \frac{f^2 M^2}{c^2} + \frac{(c^2 z - \frac{fM}{c})^2}{c^2}}}$$

Setzt man $u = \frac{c^2 z - \frac{fM}{c}}{c}$

$$\left[\frac{cz - \frac{fM}{c}}{\sqrt{-h + \frac{f^2 M^2}{c^2}}} = u \right]$$

so ist

$$\frac{cdz}{\sqrt{-h + \frac{f^2 M^2}{c^2}}} = du$$

Es wird

$$\varphi = \int \frac{du}{\sqrt{1-u^2}}$$

oder $\varphi = \arccos u + \varphi_0$ in willkürlicher Const.

$$\varphi = \arccos u + \varphi_0$$

$$\cos(\varphi - \varphi_0) = u$$

und man erhält für u in beiden den Ausdruck in v gesetzt

$$\cos(\varphi - \varphi_0) = \frac{\frac{c}{r} - \frac{fM}{c}}{\sqrt{-h + \frac{f^2 M^2}{c^2}}}$$

$$\text{II } r = \frac{\frac{c^2}{fM}}{1 + \cos(\varphi - \varphi_0) \sqrt{1 - \frac{hc^2}{f^2 M^2}}}$$

Diese Gleichung liefert, wenn φ gegeben wird, die Länge r der Engländer.

MAGYAR
TUDOMÁNYOS AKADÉMIA
KÖNYVTÁRA

$$r = \frac{c}{\cos(\varphi - \varphi_0) \sqrt{1 - \frac{hc^2}{f^2 M^2}}}$$

Dann suchen wir die Gleichung eines Ellipsen

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$

so dass sie geschriebene werden

$$a^2 y^2 + b^2 x^2 = a^2 b^2 = b^4 + b^2 c^2 \quad +) \text{ L. mellek is.}$$

Zieht man nun die Abscisse von einem Brennpunkte ab,
folgt also $c - x$ statt x , so folgt

$$a^2 y^2 - 2b^2 c x + b^2 x^2 = b^4$$

$$y^2 + \frac{b^2}{a^2} x^2 = \frac{b^4 + 2b^2 c x}{a^2}$$

$$y^2 + x^2 = \frac{b^4 + 2b^2 c x + c^2 x^2}{a^2} = \left(\frac{b^2 + c x}{a}\right)^2$$

$$x^2 + y^2 = \left(a \cdot \frac{a^2 c^2}{a^2} + \frac{c}{a} x\right)^2$$

wenn $\left[\frac{c}{a} = e\right]$ folgt:

$$\underline{x^2 + y^2 = (a(1 - e^2) + c x)^2} \quad \&$$

Dies ist also die Brennpunktgleichung eines Ellipsen. Suchen
wir nun

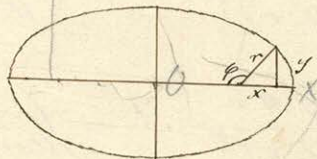
$$x = -r \cos \varphi$$

$$y = r \sin \varphi$$

so folgt

$$r = a(1 - e^2) - e r \cos \varphi$$

$$\underline{\underline{r = \frac{a(1 - e^2)}{1 + e \cos \varphi}}}$$



Suchen wir ferner statt φ $\varphi - \varphi_0$, so geht die Gleichung
über in die Gleichung eines Kreis, dessen großer Radius

mit der Perihelionen der Winkel φ_0 bildet. Vergleichen wir
 diese mit der Gleichung mit II, so finden wir, daß die Fla-
 chenabflächung um die Sonne beschriebenes und genau ist
 für die

$$1 - \frac{hc^2}{f^2 M^2} = e^2$$

$$\frac{fM}{h} = a$$

Hinzuwird folgt

$$c = \sqrt{a(1-e^2) f M}$$

Nach dem nächsten Gesetze unserer

$$r^2 d\varphi = c dt$$

folgt man für r^2 und c ihren Ausdruck, so folgt

$$\sqrt{a(1-e^2) f M} dt = \frac{a^2(1-e^2)^2}{(1+e \cos \varphi)^2} d\varphi$$

$$\frac{f M^{\frac{3}{2}}}{a^{\frac{3}{2}}(1-e^2)^{\frac{3}{2}}} dt = \frac{d\varphi}{(1+e \cos \varphi)^2}$$

$$3) \frac{f M^{\frac{3}{2}}}{a^{\frac{3}{2}}(1-e^2)^{\frac{3}{2}}} \cdot t = \int \frac{d\varphi}{(1+e \cos \varphi)^2}$$

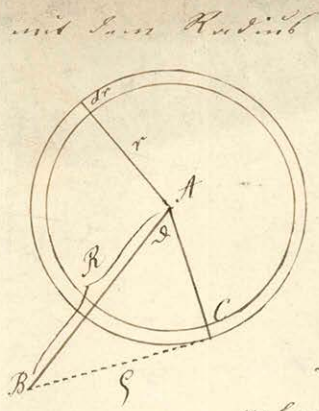
MAGYAR
 TUDOMÁNYOS AKADÉMIA
 KÖNYVTÁRA

$$T = \frac{(a(1-e^2))^{\frac{3}{2}}}{\sqrt{fM}} \int_{\varphi_0}^{\varphi} \frac{d\varphi}{(1+e \cos \varphi)^2}$$

Zur Integration dieser Formel man eine neue Variable ein, indem
 man setzt

$$\left[\operatorname{tg} \frac{\varphi}{2} = \sqrt{\frac{1+e}{1-e}} \operatorname{tg} \frac{\psi}{2} \right]$$

und benutzen des Satzes für $\varphi = 0$ muß $\psi = 0$ sein. Die dt. Per =



mit dem Radius r , dem Dichte ρ , der Dichtigkeit K . Das
 Klement auf dem sie wirkt, sei B um R vom
 Mittelpunkte A entfernt. Wie oben ein
 einer variablen Punkt C auf der Sphäre aus
 dem Winkel ω gegen AC
 D . Lassen wir D von ω bis π variieren, so
 haben wir einen unendlich kleinen halbkreis.
 Lassen wir nun den Winkel ω von 0 bis π
 gehen und lassen die Winkel δ einfallen mit der
 variierenden ω , so haben wir, wenn wir ω von
 0 bis 2π variieren, dessen ein ganzes Kugelschiff. I kann
 mit der Größe, ω mit der Länge ungleiches werden,
 ein Element der Kugelsphäre ist

$$r d\delta \cdot r \sin \delta \cdot d\omega \cdot dr$$

also ein Massenelement

$$K r^2 dr \sin \delta d\delta d\omega = dm$$

und wenn $BC = \xi$, so folgt

$$dV = \frac{dm}{\xi}$$

also

$$V = \int_0^\pi \int_0^\pi \int_0^\rho \frac{K r^2 \sin \delta d\delta dr d\omega}{\xi}$$

$$V = \int_0^\pi \int_0^\pi \frac{K r^2 dr \sin \delta d\delta d\omega}{\xi}$$

aus ΔABC folgt

$$\xi^2 = R^2 + r^2 - 2Rr \cos \delta$$

$$-\cos \delta = \frac{\xi^2 - R^2 - r^2}{2Rr}$$

~~~~~

MAGYAR  
 TUDOMÁNYOS AKADÉMIA  
 KÖNYVTÁRA

Differenziert man diese Gleichung, so folgt

$$\sin \vartheta \cdot d\vartheta = \frac{r \, d\vartheta}{R}$$

Setzt in den Ausdruck von  $V$  ein, so ergibt

$$V = C \int_0^\pi \int_{-\pi}^\pi \frac{r \, d\vartheta \, d\varphi}{r R}$$

Folgt man nun in Bezug auf  $\varphi$  von  $0$  bis  $2\pi$ , so folgt

$$V = f \cdot K \cdot r^2 \, dr \cdot 2\pi \int_0^\pi \frac{d\vartheta}{r R}$$

Bei der Integration wissen wir von dem einen Linsenende her, für den  $r > R$  von dem anderen Linsenende her, für den  $r < R$ , und es ist

$$V_a = f \cdot K \cdot 4\pi r^2 \, dr \cdot \frac{1}{R}$$

$$V_i = f \cdot K \cdot 4\pi r^2 \, dr \cdot \frac{1}{r}$$

oder da die Masse der Kugelschicht

$$m = 4\pi r^2 \, dr \cdot K$$

$$V_a = f m \cdot \frac{1}{R}$$

$$V_i = f m \cdot \frac{1}{r}$$

Es folgen für die beiden wichtigsten Fälle: Eine Kugelschicht ist auf einem unendlich dünnen Linsenende einer Linse angebracht, als ob jene gewisse Masse in ihrem Mittelpunkte vereinigt wäre. Hat eine Kugelschicht aber auf einem unendlich dünnen Linsenende einer Linse Wirkung, so

Da  $V_2$  von  $x$  &  $y$  unabhängig, also die Differentialgleichung:  
 $u'' = 0$ .

Sei nun  $R'$  eine Funktion mit  $M$  die Funktion, die  
 wir mit der letzten konstanten Differenz verbunden haben.  
 Dann ist  $R$  die fortwährende Wurzel  $R^2$ , so ist  
 die Anfangsform  $\frac{fM}{R^2}$ . Aus der Fortwährende, was  $R = R'$   
 ist die Anfangsform d. f. die Funktion also

$$g = \frac{fM}{R^2}$$

Es sei jetzt  $h$  über die Ableitung ist also

$$g_h = \frac{fM}{(R'+h)^2} = \frac{g}{\left(1 + \frac{h}{R'}\right)^2} \quad \text{für } (1+x)^n = 1 + nx + \frac{n(n-1)}{2}x^2 + \dots$$

Es sei jetzt  $R'$  klein, so können wir  $\left(\frac{h}{R'}\right)^2$  vernachlässigen  
 und dann folgt

$$\underline{\underline{g_h = g \left(1 - 2 \frac{h}{R'}\right)}}$$

Nehmen wir voraus an, die Dichtigkeit fänge mit der  
 fortwährenden  $r$  vom Mittelpunkte ab, so sei also

$$R = f(r)$$

so ist die Anfangsform d. f. die Funktion, wenn man sich auf  
 die fortwährende  $R$  vom Mittelpunkte unter die Ableitung  
 so zeigt

$$\underline{\underline{g(R-R)} = \frac{f \cdot 4\pi}{R^2} \int_0^R r^2 dr}}$$

MAGYAR  
 TUDOMÁNYOS AKADÉMIA  
 KÖNYVTÁRA

Da sich aber die Dichtigkeit der Dichtigkeit unter dem ist mit  
 der Dichtigkeit nicht, so können wir die fortwährende mit

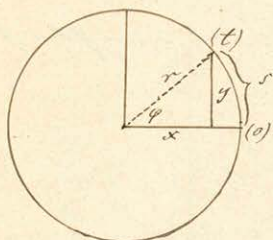
mal gefunden. Wenn  $R$  constant, so würde sein

$$\underline{I(R, R) = \frac{4\pi}{3} R \cdot R}$$

Dann würde also  $g$  übereinstimmen mit gleichförmiger Umdrehung.  
 Im Wirklichkeit nimmt die Distanz  $g$  zu, sobald man in die Erde einklingt und wie Säulen durchs Erdinnere, so ist  
 ihre Dichtigkeit im Innern größer als an der Oberfläche.  
 flüchtig.

Kräfte, die in Spiralen multiplicieren.

1) Die Centrifugalkraft. Nehmen wir an, daß ein Körper  
 mit constanten Umdrehungsgeschwindigkeit sich in einem Kreise bewegt.



Welche Kraft kann sich entwickeln? Wie  
 wollen sie aufsuchen. Sei  $m$  die Masse  
 des Körpers, so sind die Umdrehungen des  
 bewegten Körpers

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = X$$

$$m \frac{d^2 y}{dt^2} = Y$$

Nehmen wir an, daß für  $t=0$  sind  $y=0$  und, d. h.  
 daß sich der Körper auf der  $x$  Achse befindet, als man ihn Zeit  
 $g$  zu lassen beginnt, und wenn das in der Zeit  $t$  beschriebene  
 von Kreis  $s$  mit der Geschwindigkeit  $v$ , so ist

$$s = v \cdot t$$

$$\varphi = \frac{s}{r} = \frac{vt}{r}$$

Solange wir uns  $x = r \cos \varphi$   $y = r \sin \varphi$  s. f.

$$x = r \cos \frac{vt}{r}$$

$$y = r \sin \frac{vt}{r}$$

Es folgt durch zweifache Differentiation dieser Gleichungen

$$X' = -m \frac{v^2}{r} \cos \frac{vt}{r}$$

$$Y' = -m \frac{v^2}{r} \sin \frac{vt}{r}$$

oder

$$X = -m \frac{v^2}{r^2} x$$

$$Y = -m \frac{v^2}{r^2} y$$

also

$$X : Y = x : y$$

Die Bahngleichung d. h. die Umlaufgleichung ist also die Kreisgleichung von  $r$  um genau dem Mittelpunkte  $P$ .

Sie ist

$$\sqrt{X^2 + Y^2} = m \frac{v^2}{r}$$

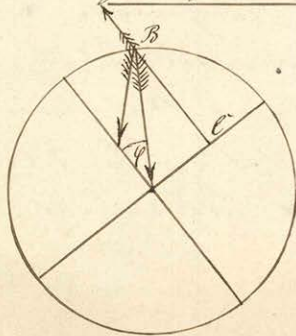
Setzen wir  $\frac{v^2}{r} = \alpha$ , so finden wir für die Anziehung

$$mg = mg' - m\alpha$$

Da die Umlaufgleichung nicht die Differenz der Anziehung für die Erde und die Anziehung ist  $\alpha = 0,00067$

also

$$g = g' - 0,00067$$



Da die übrigen Theile der Erde aber nicht die Umlaufgleichung der Erde nicht sind und die Anziehung für die Erde nicht die Differenz der Anziehung für die Erde und die Anziehung ist  $\alpha = 0,00067$  ist, wenn  $R$  die Erdradius



$$\frac{2\pi R \cos \varphi}{24.60.60} = v$$

$$\left[ \frac{2\pi R}{24.60.60} = \alpha \right] \quad v = \alpha \cos \varphi \quad \dagger$$

Es ist nun wegen der im Radiusverhältnisse der Sphären  $g'$  und der  
Umlaufgeschwindigkeit bedingt

$$g^2 = g'^2 - 2g'\alpha \cos \varphi + \alpha^2 \cos^2 \varphi$$

oder  $\alpha^2 \cos^2 \varphi$  wegnachlässigt werden kann

$$g = g' \sqrt{1 - 2 \frac{\alpha}{g'} \cos \varphi}$$

Dies giebt nach dem binomischen Lehrsatz näherungsweise

$$g = g' - \alpha \cos^2 \varphi \quad \S$$

und die Ursache der Sin Sphären aus den Quadranten

$$g = g' - \alpha$$

so folgt

$$g = g' + \alpha \sin^2 \varphi$$

a. *bestimmte*  $\alpha$  *bestimmte*  $\alpha$  *bestimmte*  $\alpha$

$$\frac{\alpha^2 \cos^2 \varphi}{R \cos \varphi} = \frac{d^2}{R} \sin \varphi \quad \text{oder } \alpha \cos^2 \varphi$$

Die mit Radiusverhältnisse abgemessene Gleichung

$$g = g' 78048 + 0,05091 \cdot \sin^2 \varphi$$

man hat erfahren  
a. *bestimmte*  $\alpha$

elastischen System  $\S$

Stimmt in der That mit  $\alpha$  nicht genau überein mit jenen;  
es kommt sich heraus, dass wir die Größe als gewisse Größe  
bestimmt haben. Die Abgleichung mit der Größe  $\alpha$   
kannes Gewissheit nicht bieten bestimmt erwarten, aber  
Clairaut hat einen Satz aufgefunden, das eine Relation  
zwischen den Größen feststellt. Dieser Satz findet sich im 3ten  
Bande der mécanique céleste näherungsweise und lautet:

Wenn  $g$  die Spannung unter dem Anzeichen,  $g + \Delta g$  die  
Spannung von Holz und  $\alpha$  die Ableitung und  $\alpha$  genau.  $\alpha =$   
sow  $0,2367$ , so ist

$$\underline{\underline{\Delta g + \alpha \cdot g = \alpha \cdot \frac{g}{2}}}$$

Die Ableitung können wir mit sehr ungenügender Messungen  
angeben  $= \frac{1}{300}$  und erhalten wir  $g = 78048$  so folgt

$$\Delta g = 0,0516$$

also fast genau übereinstimmend mit dem theoretischen  
Wert  $0,05091$ .

unum unum

$\varphi$  sin usum Amplitude sub fluctuare que quid t

$\xi$  — argumentum

Alia forma est

$$\int \frac{d\varphi}{(1+e \cos \varphi)^2}$$

que finduntur. fit ist

$$1+e \cos \varphi = (1+e) \cos^2 \frac{\varphi}{2} + (1-e) \sin^2 \frac{\varphi}{2}$$

$$= \frac{(1+e) + (1-e) \operatorname{tg}^2 \frac{\varphi}{2}}{1+\operatorname{tg}^2 \frac{\varphi}{2}}$$

$$= \frac{(1-e^2) + (1-e^2) \operatorname{tg}^2 \frac{\xi}{2}}{(1-e) + (1+e) \operatorname{tg}^2 \frac{\xi}{2}}$$

$$\frac{1}{(1+e \cos \varphi)^2} = \frac{1}{(1-e^2)^2} \left( (1-e) \cos^2 \frac{\xi}{2} + (1+e) \sin^2 \frac{\xi}{2} \right)^2$$

Integrum est

$$\frac{d\varphi}{\cos^2 \frac{\varphi}{2}} = \sqrt{\frac{1+e}{1-e}} \frac{d\xi}{\cos^2 \frac{\xi}{2}}$$

$$d\varphi = \frac{\sqrt{\frac{1+e}{1-e}} d\xi}{\cos^2 \frac{\xi}{2} (1+\operatorname{tg}^2 \frac{\xi}{2})}$$

$$d\varphi = \sqrt{1-e^2} \frac{d\xi}{(1-e) \cos^2 \frac{\xi}{2} + (1+e) \sin^2 \frac{\xi}{2}}$$

$$\frac{d\varphi}{(1+e \cos \varphi)^2} = \frac{1}{(1-e^2)^{\frac{3}{2}}} \left( (1-e) \cos^2 \frac{\xi}{2} + (1+e) \sin^2 \frac{\xi}{2} \right) d\xi$$

$$\frac{d\varphi}{(1+e \cos \varphi)^2} = \frac{1}{(1-e^2)^{\frac{3}{2}}} (1 \mp e \cos \xi) d\xi$$

Referuntur enim, sub sine quod est huiusmodi sine huiusmodi

MAGYAR  
TUDOMÁNYOS AKADEMIA  
KÖNYVTÁRA

ausgedrückt werden kann, so daß also  $\varphi$  &  $t$  gegenseitig aus-  
 drückbar sind. In der That, so stellt die willkürliche  
 Constante  $\varphi$  mit sich selbst:

$$\int \frac{d\varphi}{(1+e \cos \varphi)^2} = \frac{1}{(1-e^2)^{\frac{3}{2}}} (E - e \sin E)$$

$$g = \frac{4m}{R^2} = 9,81645$$

oder nach 3)

$$T^2 = a^3 \frac{1}{4(M+m)}$$

$$\text{III } t = a^{\frac{3}{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{M}} (E - e \sin E)$$

$$R = 6264551 \text{ m} \cdot \frac{1}{m^{\frac{1}{3}}}$$

$$a = 22984 \text{ r}$$

$$T = 365,2563,86400''$$

Wenn  $\varphi = 0$  ist, auch  $t = 0$  und  $E = 0$ . Wenn  $\varphi = 2\pi$  und  
 $E = 2\pi$  folgt, wie  $t = T$ , was also  $T$  die Umlaufzeit  
 der Planeten bedeutet. Daraus ist

$$T = a^{\frac{3}{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{M}} \cdot 2\pi$$

$$\frac{M}{m} = 254592$$

Da  $M$  nur von der Sonne abhängig, so haben wir für  
 einen gewissen Planeten

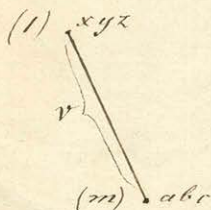
$$T_1 = a_1^{\frac{3}{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{M}} \cdot 2\pi$$

also das 3te Keplersche Gesetz:

$$\underline{T^2 : T_1^2 = a^3 : a_1^3}$$

|         | Winkel $\varphi$ | Zeit $t$ | Winkel $E$ |
|---------|------------------|----------|------------|
| Merkur  | 87,97            | -        | 0,387      |
| Venus   | 224,70           | -        | 0,723      |
| Erde    | 365,25           | -        | 1,000      |
| Mars    | 686,98           | -        | 1,524      |
| Jupiter | 4332,59          | -        | 5,203      |
| Saturn  | 10758,97         | -        | 9,539      |
| Uranus  | 30688,71         | -        | 49,182     |
| Neptun  | 60452,40         | -        | 30,145     |

Keplersches Gesetz ist für alle Planeten gültig. Humboldt Atlas



Die drei Punkte  $x, y, z$  sind in einer Ebene, so sind auch die Punkte  $a, b, c$  in einer Ebene. Die Winkel  $\varphi$  und  $E$  sind die Winkel zwischen den Seiten  $xy$  und  $xz$  bzw.  $ab$  und  $ac$ . Die Winkel  $\varphi$  und  $E$  sind die Winkel zwischen den Seiten  $xy$  und  $xz$  bzw.  $ab$  und  $ac$ .

mit  $f$  die Kräfte bezeichnen, mit  $a, b, c$  die Kräfte gleiches  
 Maßes in der Richtung der Fortbewegung aufeinander  
 wirken) auf den Körper sind

$$\frac{fm(a-x)}{r^3}, \quad \frac{fm(b-y)}{r^3}, \quad \frac{fm(c-z)}{r^3}$$

wo  $r$  die Entfernung der Punkte  $x, y, z$  mit  $a, b, c$  ist. Nehmen  
 wir uns auf andere Massen  $m_1, m_2, \dots$  in  $a_1, b_1, c_1, a_2, b_2, c_2, \dots$   
 an, so sind die Componenten der Resultate aller ab-  
 wirkten Kräfte dieses Massen auf die Massen  $m$  in  $x, y, z$ :

$$X = f \left( m \frac{a-x}{r^3} + m_1 \frac{a_1-x}{r_1^3} + \dots \right)$$

$$Y = f \left( m \frac{b-y}{r^3} + m_1 \frac{b_1-y}{r_1^3} + \dots \right)$$

$$Z = f \left( m \frac{c-z}{r^3} + m_1 \frac{c_1-z}{r_1^3} + \dots \right)$$

$$\text{wo } r^2 = (a-x)^2 + (b-y)^2 + (c-z)^2$$

$$r_1^2 = (a_1-x)^2 + (b_1-y)^2 + (c_1-z)^2$$

Differentieren wir die Gleichung

$$r^2 = (a-x)^2 + (b-y)^2 + (c-z)^2$$

partiell nach  $x$ , so folgt

$$r \cdot \frac{dr}{dx} = -(a-x)$$

$$1) \frac{dr}{dx} = -\frac{a-x}{r}$$

Insens ist

$$2) \frac{d\left(\frac{1}{r}\right)}{dr} = -\frac{1}{r^2}$$

Multipliziert man 1) mit 2), so folgt

$$\frac{d(\frac{1}{r})}{dr} \cdot \frac{dr}{dx} = \frac{d(\frac{1}{r})}{dx} = + \frac{a-x}{r^3}$$

also

$$\frac{\partial(\frac{m}{r})}{\partial x} = m \cdot \frac{a-x}{r^3}$$

und umgekehrt

$$\frac{\partial(\frac{m}{r})}{\partial y} = m \cdot \frac{b-y}{r^3}$$

$$\frac{\partial(\frac{m}{r})}{\partial z} = m \cdot \frac{c-z}{r^3}$$

Die Componenten der Anziehung sind also die partiellen Differentialquotienten einer Function von  $x, y, z$ . Inwiefern man sich auf ein beliebiges Maass aus, so folgt

$$X = \frac{\partial V}{\partial x}$$

$$Y = \frac{\partial V}{\partial y}$$

$$Z = \frac{\partial V}{\partial z}$$

$$X = \frac{\partial V}{\partial x}$$

$$Y = \frac{\partial V}{\partial y}$$

$$Z = \frac{\partial V}{\partial z}$$

wohin  $V = f\left(\frac{m}{r} + \frac{m_1}{r_1} + \frac{m_2}{r_2} + \dots\right)$

Die Function  $V$  heisst die Potential der angezogenen Massen in Bezug auf die Massenpunkte in  $x, y, z$ . Spricht man vom Potential in Bezug auf einen Punkt, so heisst man sich kein Recht ein Massenstück.

Es soll jetzt die Anziehung der Erde auf einen Punkt von der Oberfläche betrachtet werden, doch in gleicher Voraussetzung wie Mittelgürtel die Dichtigkeit gleich sei, dass die Erde also aus concentrischen Schichten von gleicher Dichtigkeit besteht. Man kann sich eine unendlich dünne Schicht

Wird man nun die Relationen zwischen  $p$  und  $v$  ableiten, so erhält man  
 die Differentialgleichung, welche die Zustandsgleichung des Gases darstellt.  
 Man bestimme die Substanzkonstante  $p$  und  $v$   
 als die unabhängigen Variablen. Es ist

$$dQ = P dp + V dv$$

hier soll nun  $dQ = 0$  sein, also

$$P dp + V dv = 0$$

oder man setze die Ansatzformel  $P$  und  $V$  S. 175 ein, so folgt

$$C v dp + C' p dv = 0$$

Dieses integral gibt

$$p \cdot v^{\frac{C'}{C}} = \text{const.}$$

Diese Constante  $C$  kann man durch die Zustandsgleichung des Gases  
 mit  $\alpha$  bestimmen. Man setze  $p$  und  $v$  ein =  
 nimmt man die Zustandsgleichung  $p v = R(1 + \alpha t)$

$$p v = R(1 + \alpha t)$$

$$T = \alpha + t$$

man setze  $\alpha = 273^\circ$  ein, so folgt

$$\frac{v \cdot C'}{C} = \frac{A}{T} \Rightarrow \frac{v \cdot C'}{C} = \frac{A}{\alpha + t}$$

$$T = A \cdot \frac{v}{v \cdot C'} = A \cdot \frac{v}{C'}$$

Man erhält jetzt eine allg. Formel für die Zustandsgleichung des  
 Gases, welche die Substanzkonstante  $p$  und  $v$  enthält, in  
 der man  $\alpha$  beliebig nach jeder Seite zu bestimmen vermag.  
 Man setze  $\alpha$  und  $\gamma$  ein, so folgt  $p$  und  $v$  als Funktionen von  $T$   
 bzw.  $t$  darstellen. Man setze

$$dv = \frac{\partial v}{\partial x} dx + \frac{\partial v}{\partial y} dy$$

also

$$\int p dv = \int p \left( \frac{\partial v}{\partial x} dx + \frac{\partial v}{\partial y} dy \right)$$

Man setze nun

$$\underline{I} \quad dQ = X dx + Y dy$$

Das Lsg von der Angewandtheit von Plücker mit Arbeit ist:  
 fast und also

$$\int \left\{ (X - p \frac{\partial v}{\partial x}) dx + (Y - p \frac{\partial v}{\partial y}) dy \right\} = 0$$

Dieses Integral muss über eine beliebige geschlossene Kurve  
 genommen, so wie d. h. sein Integral muss ein vollständiges  
 Differential sein, also

$$\frac{\partial (X - p \frac{\partial v}{\partial x})}{\partial y} = \frac{\partial (Y - p \frac{\partial v}{\partial y})}{\partial x}$$

$$\underline{II} \quad X \left( \frac{\partial X}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial x} \right) = \frac{\partial p}{\partial y} \cdot \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial p}{\partial x} \cdot \frac{\partial v}{\partial y}$$

Aus dem Euler Satz

$$\int \frac{dQ}{T} = 0$$

wofür wir setzen, indem wir  $T = a + t$  setzen

$$\int \left( \frac{X}{a+t} dx + \frac{Y}{a+t} dy \right) = 0$$

also für sich selbst ein neues, da dies ein vollständiges Dif-  
 ferential ist

$$\underline{III} \quad \frac{\partial X}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial x} = \frac{1}{a+t} \left( X \frac{\partial t}{\partial y} - Y \frac{\partial t}{\partial x} \right)$$

Man stellt nun an, dass das was hier betrachtet, nicht  
 nur ein Flüssigkeit ist, die mit einem anderen Dampf in Be-  
 rührung ist. Man setze die neue Variable  $y =$  der Dampf-  
 natur  $t$  und die andere  $x =$  der Dampf der Dampf. In  
 einer flüssigen oberhalb der Dampf der betrachteten Körper



ganz bestimmt vorausgesetzt, so wird der Quotient der Stütz-  
Länge  $= 1 - x$  sein. Es ist ferner also

$$1) dR = X dx + Y dt.$$

Selbstverständlich ist  $dt = 0$ , so wird

$$2) \frac{dR}{dx} = X$$

also ist  $X$  die Ableitung der, welche man durch die  
Stützweite  $x$  ausdrückt, damit man die Stützweite von der  
Gesamtlänge  $t$  abstrahieren kann. In der That ist dies eine  
einfache Funktion von  $t$  sein. Selbstverständlich ist  
 $x = \text{const.}$  d. h.  $dx = 0$ , so wird

$$3) \frac{dR}{dt} = Y$$

Es ist also  $Y$  die spezifische Ableitung der Stützweite bei constantem  
Länge  $x$ . Wenn  $x$  constant sein soll, so muss die Länge  $p$   
zu jeder Zeit constant sein, d. h. es muss die Stützweite  
der Stützweite gleich der Stützweite der Stützweite sein.  
Damit  $p$  ist also eine einfache Funktion von der  
Gesamtlänge  $t$ . Daraus ergibt sich mit  $c$   
die spezifische Ableitung der Stützweite mit  $h$  die  
Stützweite bei constantem Stützweite  $p$ , die gleich der Stützweite  
gleich der Stützweite ist, so können wir  $Y$  in 2 gleiche  
Größen zerlegen, nämlich

$$4) Y = (1-x)c + x.$$

ferner

$$5) X = v$$

Nehmen wir an, daß die Volumen der Flüssigkeit  
 der Flüssigkeit bei  $t$  mit  $p = \sigma$  und die Länge  
 $= s$  sei und bezeichnen mit  $v$  die neue Volumen, so ist

$$6) v = (1-x)\sigma + x \cdot s$$

$s$  und  $\sigma$  sind von  $x$  unabhängig und von Funktionen von  
 $t$ . Wir haben also  $p, s, \sigma, v$  alle Funktionen von  $t$   
 zu betrachten. Dann verfahren wir mit den Gleichungen  
 II und III S. 181 so, wie wir in Gleichungen 4) 5) 6)  
 verfahren

$$7) x \left( \frac{dr}{dt} + c - h \right) = \frac{dp}{dt} (s - \sigma)$$

$$8) \frac{dr}{dt} + c - h = \frac{r}{a+t}$$

und ferner

$$9) r = \frac{a+t}{x} \cdot (s - \sigma) \frac{dp}{dt}$$

oder

$$10) dt = dp \cdot \frac{a+t}{x} \cdot \frac{s - \sigma}{r}$$

Wir können also mit 10) die Bestimmung der Zeitdauer be-  
 rechnen, wenn wir das Intervall kennen.

Die Bestimmung der Zeitdauer ist möglich, wenn wir  
 die Länge der Zeit fest und die Flüssigkeit ist, wenn wir  
 die Bestimmung der Zeitdauer und die Bestimmung der  
 Volumen mit 10) die Bestimmung der Zeitdauer der  
 Bestimmung der Zeitdauer finden. Ist  $s - \sigma > 0$ , d. h. ist die  
 Länge der Zeit der Bestimmung der Zeitdauer  
 in die Zeit gegeben; ist  $s - \sigma < 0$ , d. h. ist die  
 Länge der Zeit der Bestimmung der Zeitdauer

So wird das Differential  $dA$  bestimmt. Die partiellen  $R_n =$   
 Ableitungen sind durch W. Thomson angegeben und es gilt  
 auch

Die partiellen Ableitungen der Entropie  $A$  sind  
 nach folgendem Satz bekannt, nämlich  $= p, v, \dots$

$$11) dA = X_1 dx + Y_1 dy$$

Es gilt auch  $dA = X_1 dx + Y_1 dy$  nach Satz II und III

$$12) \frac{\partial X_1}{\partial y} - \frac{\partial Y_1}{\partial x} = \frac{1}{x} \left( \frac{\partial X_1}{\partial y} - \frac{\partial Y_1}{\partial x} \right) = \frac{1}{a+t} \left( X \frac{\partial t}{\partial y} - Y \frac{\partial t}{\partial x} \right)$$

Die partiellen Ableitungen  $\frac{\partial X_1}{\partial y} = t$ ,  $\frac{\partial Y_1}{\partial x} = t$  sind  
 durch die Gleichung bei constantem  $x$ . Es gilt also nach 12)

$$13) \frac{\partial X_1}{\partial t} - \frac{\partial Y_1}{\partial x} = \frac{1}{x} \left( \frac{\partial X_1}{\partial t} - \frac{\partial Y_1}{\partial x} \right) = \frac{1}{a+t} \cdot X$$

Die Ableitungen sind also, daß  $x$  quadratisch in  $A$  vorkommt  
 ist. Es gilt also  $dA = 0$  für  $x$  und es gilt

$$v = X dx + Y dt$$

$$14) \frac{dt}{dx} = - \frac{Y}{X}$$

Die Ableitungen  $\frac{\partial v}{\partial x}$  sind durch, aber  $\frac{\partial v}{\partial t}$  sind durch  
 die Gleichung  $P$  gegeben. Die Gleichung  $\frac{\partial v}{\partial t}$  liefert  
 die Ableitungen  $\frac{\partial v}{\partial x} = P$  und  $\frac{\partial v}{\partial t} = L$   
 die Ableitungen sind durch  $L$ , es gilt also

$$dA = - P dL$$

also  $L$  von  $P$  und  $t$  abhängig sind und es gilt

$$dL = \frac{\partial L}{\partial P} dP + \frac{\partial L}{\partial t} dt$$

es gilt

$$dA = - \frac{\partial L}{\partial P} dP - \frac{\partial L}{\partial t} dt$$

hier setzen wir die Substitutionen von  $X, Y$ . Es ist nämlich

$$15) X_1 = - \frac{P \frac{\partial L}{\partial P}}{\dots}$$

$$16) Y_1 = - \frac{P \frac{\partial L}{\partial t}}{\dots}$$

Folgt man diese Substitutionen, so folgt aus 13):

$$17) X = (a+t) \frac{1}{x} \cdot \frac{\partial L}{\partial t}$$

und aus 14)

$$\frac{\partial t}{\partial P} = - \frac{X}{Y} = - \frac{a+t}{x} \cdot \frac{1}{y} \cdot \frac{\partial L}{\partial t}$$

$$18) Y = - (a+t) \frac{1}{x} \cdot \frac{\partial L}{\partial t} \cdot \frac{\partial P}{\dots}$$

hier ist  $\frac{\partial L}{\partial t}$  das gewöhnliche Aufwandskoeffizient multipliziert mit der unabhängigen Länge  $L$  des Durchschnitts.

Man setze nun die obigen Substitutionen in der ersten und zweiten Gleichung fort. Man setze

$$dQ = X dx + T dt$$

wo  $Q$  die Quantität,  $T$  die Kraft  $T$  nicht nur die absolute Temperatur, sondern diejenige bedeutet, welche die Wärme  $Q$  zu einer Einheit  $x$  bedeutet. Der Ausdruck des Arbeit ist  $p dx$ .

Man setze nun die obigen Substitutionen, so ist

$$(p dx - x dQ) = 0$$

ist und das unter dem fortgesetzten Namen Arbeit  $Q$  ein selbständiges Differential sein muss. Man setze nun diese Funktion, deren selbständiges D.  $p dx - x dQ$  ist, bezeichnen. In  $x$  und  $t$  alle unabhängigen Variablen bezeichnen, so ist

$$dv = \frac{\partial v}{\partial x} dx + \frac{\partial v}{\partial t} dt$$

also muss

$$\left(p \frac{\partial v}{\partial x} - \alpha X\right) dx + \left(p \frac{\partial v}{\partial t} - \alpha T\right) dt$$

nur nullstellenförmig Differential einer Funktion sein muss mit W begriffen werden, sein. also geben also

$$1) \frac{\partial W}{\partial x} = p \frac{\partial v}{\partial x} - \alpha X \qquad \frac{\partial W}{\partial t} = p \frac{\partial v}{\partial t} - \alpha T$$

$$2) X = \frac{1}{\alpha} \left( \frac{\partial W}{\partial x} - p \frac{\partial v}{\partial x} \right) \qquad T = \frac{1}{\alpha} \left( \frac{\partial W}{\partial t} - p \frac{\partial v}{\partial t} \right)$$

Ins 2te bringt sich einsetzt und in Gleichung

$$\int \frac{dW}{a+t} = 0$$

sein muss ein nullstellenförmig Differential sein und so folgt

$$\frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{X}{a+t} \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{T}{a+t} \right)$$

$$-\frac{X}{(a+t)^2} + \frac{1}{a+t} \cdot \frac{\partial X}{\partial t} = \frac{1}{a+t} \cdot \frac{\partial T}{\partial x}$$

$$3) -\frac{X}{a+t} + \frac{\partial X}{\partial t} = \frac{\partial T}{\partial x}$$

Insgeheim für die in Aufgabe und 2) ein, so folgt

$$\frac{1}{\alpha(a+t)} \left( \frac{\partial W}{\partial x} - p \frac{\partial v}{\partial x} \right) + \frac{1}{\alpha} \left( \frac{\partial^2 W}{\partial x \partial t} - \frac{\partial p}{\partial t} \cdot \frac{\partial v}{\partial x} - p \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial t} \right)$$

$$= \frac{1}{\alpha} \left( \frac{\partial^2 W}{\partial x \partial t} - \frac{\partial p}{\partial x} \cdot \frac{\partial v}{\partial t} - p \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial t} \right)$$

$$\frac{\partial W}{\partial x} = (a+t) \left\{ \frac{\partial p}{\partial x} \cdot \frac{\partial v}{\partial t} - \frac{\partial p}{\partial t} \cdot \frac{\partial v}{\partial x} \right\} + p \frac{\partial v}{\partial x}$$

$$\frac{\partial W}{\partial x} = (a+t)^2 \left\{ \frac{\partial \frac{p}{a+t}}{\partial x} \cdot \frac{\partial v}{\partial t} - \frac{\partial \frac{p}{a+t}}{\partial t} \cdot \frac{\partial v}{\partial x} \right\}$$

$$4) W = W_0 + (a+t)^2 \int_{x_0}^x dx \left\{ \frac{\partial \frac{p}{a+t}}{\partial x} \cdot \frac{\partial v}{\partial t} - \frac{\partial \frac{p}{a+t}}{\partial t} \cdot \frac{\partial v}{\partial x} \right\}$$

daß  $W_0$  ein Constante der Integration bedeutet das heißt man  
 $W$  für  $x = x_0$ . Die  $W_0$  wird erst nach  $t$  abgelesen.

Da für  $x = x_0$ :  $p = p_0$   $v = v_0$   $T = T_0$  dann folgt aus 1)

$$\frac{dW_0}{dt} = p_0 \frac{dv_0}{dt} - \alpha T_0$$

also

$$5) W_0 = \int_0^t (p_0 \frac{dv_0}{dt} - \alpha T_0) dt$$

Man stellt sich nun vor, daß die Qualität der Spannung der Luft-  
 beständigkeit aufrechtzuerhalten. Man verfahren an, daß man eine ge-  
 wisse Anzahl von Luftmolekülen füllt, dann sind 3 Fälle möglich:

1) Eine alle Luftmoleküle füllt (für 2) Eine Luftmoleküle  
 und Luftmoleküle für 3) Eine alle Luftmoleküle füllt. Die emp-  
 T man man gewöhnlich an, daß die Luftmoleküle verfahren sei,

also die Luft  $p$  größer als die Spannung der Luftmoleküle =  
 Luftmoleküle bei der Temperatur  $t$ . Eine Luftmoleküle sei die  
 Variable  $x = p$ . Dann folgt aus 5)

$$W_0 = \text{const.} + p_0 v_0 - \alpha \int_0^t T dt$$

folgt man die Luft in 4) ein und in 4)  $p = x$ , so folgt

$$W = \text{const.} + p_0 v_0 - \alpha \int_0^t T dt + \int_{p_0}^p dp (\alpha + t) \frac{dv}{dt} + p \frac{dv}{dp}$$

Da die Luftmoleküle füllt in dem Zustand ist, so kann man  $v$   
 all man  $p$  unabhängig ansetzt, also  $\frac{dv}{dp} = 0$  folgend. Eindeutlich  
 ist die Luftbeständigkeit der Luftmoleküle  $\frac{dv}{dt}$  füllt ein alle Luftmoleküle  
 man eine füllt ein füllt füllt. Das ist f. die gewöhnliche Luft für  
 Luftmoleküle füllt füllt, mit man man man

$$\text{const.} = - p_0 v_0$$

folgt, so folgt

nicht verschwinden kann

$$-\frac{i^2 w}{a+t_0} - i \left\{ \frac{f(t_1)}{a+t_1} - \frac{f(t_2)}{a+t_2} \right\} = 0$$

Wird ferner nicht ferner i so klein werden lassen, so ist  
sich die Gleichung der Nullen der zweiten Seite zu-  
nehmen, indem man die Nullen der ersten Seite in die  
zweite Seite einsetzt. Die Nullen der ersten Seite sind  
aber die Nullen der zweiten Seite, und die Nullen der  
zweiten Seite sind die Nullen der ersten Seite. In die  
Gleichung der Nullen der ersten Seite setzt man die  
Nullen der zweiten Seite ein, so erhält man die  
Nullen der ersten Seite. In die Gleichung der Nullen  
der zweiten Seite setzt man die Nullen der ersten  
Seite ein, so erhält man die Nullen der zweiten  
Seite. In die Gleichung der Nullen der ersten Seite  
setzt man die Nullen der zweiten Seite ein, so  
erhält man die Nullen der ersten Seite.

$$\frac{f(t_1)}{a+t_1} - \frac{f(t_2)}{a+t_2} = 0$$

Die Nullen der ersten Seite  $t_1, t_2$  beliebig, so haben wir  
also

$$\frac{f(t)}{a+t} = \text{const.} = c$$

$$f(t) = c(a+t)$$

also ist die allgemeine Lösung

$$f(t_2) - f(t_1) = c(t_2 - t_1)$$

Die Gleichung ist nun die allgemeine Lösung, und die  
Nullen der ersten Seite sind die Nullen der zweiten  
Seite, und die Nullen der zweiten Seite sind die  
Nullen der ersten Seite. In die Gleichung der Nullen  
der ersten Seite setzt man die Nullen der zweiten  
Seite ein, so erhält man die Nullen der ersten  
Seite. In die Gleichung der Nullen der zweiten  
Seite setzt man die Nullen der ersten Seite ein,  
so erhält man die Nullen der zweiten Seite.

In einem andern und ausserdem durch die Natur der Sache  
 Man hat gefunden, dass das Zustandsgleichgewicht polypoidal  
 ist: das Gewicht jedes Zustandsgleichgewichtes, welches in der  
 Zeitverfälschung abgeändert ist, ist proportional mit der  
 Festigkeit  $i$ . Nennen wir uns, dass wir davon, wenn  
 die Festigkeit  $i$  in der Zeitverfälschung gewisse Proportionen an-  
 gehen, so die Veränderung  $\frac{1}{2} W$  annehmen. Dann wird  
 die Veränderung der Festigkeit  $i$  in der Menge

$$\frac{1}{2} i W$$

proportionalen. In der kontinuierlichen Arbeit der Leistung  
 wird die Veränderung

$$\frac{1}{2} i^2 w$$

in der Zeitverfälschung annehmen. In der kontinuierlichen Arbeit  
 der Metalle unter sich wird auf die Veränderung gestreckt,  
 die unter so klein gegen die in der kontinuierlichen Arbeit  
 von Flüssigkeit sind Metalle, dass sie unmerklich  
 werden kann. In der kontinuierlichen Arbeit der festen Körper  
 von Leistung wird in der Menge

$$\frac{1}{2} i^2$$

annehmen. Dann ist

$$\frac{1}{2} i W = \frac{1}{2} i^2 w + \frac{1}{2} i^2$$

$$i = \frac{W - i^2}{w}$$

Es ist also  $W - i^2$  in der kontinuierlichen Arbeit der Flüssigkeit =  
 Leistung. Ist in der Arbeit Festigkeit des festen Körpers, so wird also die  
 in jeder Hinsicht durch die Natur der Sache bestimmt, so wird also die  
 Festigkeit annehmen; so  $w$  wird auf der Supremum  $W$  annehmen



W Temperatur sind, so muß also  $\alpha$  variieren. Nimmt man  
als Gröfien

$$1 \text{ mgr} \quad 1 \text{ mm} \quad 15 \quad 10^6$$

so ist

$$\alpha = 123500.9811$$

Man erhält also W für die Dampffestigkeit Rattu bestimmt.  
In einem Sublima geschloß mit Wasser, nach dem Feststellen 1  
auf 100000 Gröfien = 0,009346 Wasser. Derselbe Wasser  
loß in 1 Sublima 0,003389 Zink auf und in auf Taure  
mit Silberwasser 1 mgr Zink bei seiner Oxydation die  
Wassermenge (in 100000 Gröfien) 717,00000, so  
ist

$$\frac{1}{\alpha} W = 717,003389$$

$$W = 1,006 \cdot 10^{11}$$

In auf Wasser für die Dampffestigkeit Rattu die absolute  
molekulare Kraft =  $1,025 \cdot 10^{11}$ , so ist für die Sublima  $\alpha$   
gleich dem Wasser nach 0, so daß diese Rattu die  
von Wasser Constante ist.

$$W = - \alpha \int_0^t dt$$

$T_0$  ist die spezifische Wärme des Kugels bei konstantem Druck  
also kann man sie mit  $c$  bezeichnen

$$\underline{I} \quad W = - \alpha \int_0^t c dt$$

II Sei man die Zeit der Flüssigkeit offen im Dampf umwandelt,  
also das Druck konstant = der Spannung der Dampf, die  
man mit  $p_1$  bezeichnen wollen. Dann setzen für die 2. die Ver-  
änderung  $x =$  die Gewicht der offen gebildeten Dampf also  
 $1-x =$  Gewicht der Flüssigkeit. Folgt man die Änderung  
 $-p_0 v_0 = \text{const.}$  setzen haben wir

$$W_0 = - \alpha \int c dt$$

$$W = W_0 - (\alpha + t)^2 (v - v_0) \cdot \frac{d \cdot \frac{p_1}{\alpha + t}}{dt}$$

Bezeichnen wir die Halbmess der Gewichtseinheit der Dampf  
mit  $\sigma$  und die des flüssigen mit  $s$ , so ist, da man mit die  
Werte  $p_0, x_0, v_0, T_0$  auf, allenthalb derselbe flüssig man  
sagen

$$v_0 = 1 \cdot s$$

$$v = (1-x)s + x \cdot \sigma$$

$$v - v_0 = (\sigma - s)x$$

also

$$\underline{II} \quad W = - \alpha \int c dt - (\alpha + t)^2 (\sigma - s)x \frac{d \cdot \frac{p_1}{\alpha + t}}{dt} \quad \text{für } \begin{cases} x=0 \\ \text{bis } x=1 \end{cases}$$

Ist endlich allenthalb derselbe offen im Dampf umwandelt, so setzen

MAGYAR  
TUDOMÁNYOS AKADÉMIA  
KÖNYVTÁRA

wenn  $x = v$  und finden so

$$W = -x \int_0^t T_0 dt - (a+t)^2 \int_0^v dv \cdot \frac{\partial \frac{p}{a+t}}{\partial t}$$

In wie  $v_0$  beliebig wählen können, so setzen wir  $v_0 = \infty$ .  
 In dem besondern  $T_0$  die spezifische Wärme bei constantem  
 magnetisch gewachsen Volumen und ist

$$\text{III } W = -x \int_0^t T_0 dt + (a+t)^2 \int_0^v dv \frac{\partial \frac{p}{a+t}}{\partial t}$$

Wenn das Dazwischen so unbedeutend ist, so anseht es sich wie ein  
 Gas. In dem spezifischen Wärme bei constantem Volumen ist  
 dann ein Constante  $K$  also

$$-x \int_0^t T_0 dt = -xpt + K$$

Setzen wir dies ein

$$W = xpt + (a+t)^2 \int_0^v dv \frac{\partial \frac{p}{a+t}}{\partial t} + K$$

Um die Bedeutung des Constanten  $K$  zu finden, setzen wir  
 $v = \infty$ , was auf das feldmagnetisch unaffinirt und  $t = 0$ ;  
 dann folgt

$$K = W$$

$K$  ist also das Wärmewert von  $W$  für eine Magnetisierung bei  $0^\circ$   
 unter der Normalbedingung, dass das Dazwischen sich wie ein Gas  
 anseht, also sehr unbedeutend ist. In dieser  $W$  betragen  
 wir auf Wärmewert mit dem Namen der Wärme (funktion,  
 nach Thomson mit dem Namen Joules (auf ist links =  $-W$ ).  
 Setzen wir in II  $x = 1$  und in III  $v = 0$ , so kommen wir  
 auf das dem Fall gewöhnlich, dass alles gasförmig das Dazwischen  
 ist. Zinsen wir dann die Wärme von  $W$  von dem anderen ab,

So folgt

$$IV \quad H = x(yt - \int_0^t c dt) - (a+t)^2 \left\{ (\sigma - s) \frac{d \frac{p_1}{a+t}}{dt} + \int_0^\infty dv \frac{d \frac{p_1}{a+t}}{dt} \right\}$$

hier können wir  $\sigma$  gegen  $\infty$  ausdehnen und die Specific-  
funktionskurve des Abwärtens  $c = 1$  setzen. Außerdem wird man  
annehmen, daß das Maximum der Funktion bei  $y = 0$  liegt:  
Indivertgenheit gelten, so können wir also setzen

$$\sigma = \frac{R a + t}{p_1}$$

Man bemerkt, daß das hier gebrauchte Zeichen  $R$  mit dem  
früher eingeführten nicht ganz übereinstimmt, sondern  
daß hier  $R =$  dem früheren  $\sigma$  gleich ist. Wenn  
wir setzen  $\sigma = \infty$  folgt also ein gewisses Maximum  
aus, so verschieden das Integral in der Formel  
so sind wir haben

$$H = x(y-1)t - (a+t)^2 \frac{d \frac{p_1}{a+t}}{dt} \cdot R$$

$$R \cdot \frac{d \frac{p_1}{a+t}}{dt} = \frac{-H + x(y-1)t}{(a+t)^2}$$

$$R \cdot \frac{d \frac{p_1}{a+t}}{dt} = \frac{-H - x(1-y)t}{(a+t)^2}$$

Zunächst wird die Partialdifferential, so folgt

$$R \frac{d \frac{p_1}{a+t}}{dt} = - \frac{H - x(1-y)a}{(a+t)^2} - \frac{x(1-y)}{a+t}$$

hier gibt integriert

$$R \cdot \frac{p_1}{a+t} = \frac{H - x(1-y)a}{a+t} - x(1-y) t(a+t) + \text{const.}$$

$$R t p_1 = \frac{H - x(1-y)a}{a+t} + \text{const.} - \{x(1-y) - R\} t(a+t)$$

Man sieht aber S. 176 gegebenes (man kann hier die Bedingung von  
 $R$  mitgefangen ausrechnen)

$$y' = y + \frac{R}{x}$$

was  $y'$  die logarithmische Ableitung der constanten Ableitung bedeutet.  
 Ist. Gleichung folgt

$$x(1-y) - R = x(1-y')$$

und wenn wir dies in die Folge setzen, so haben wir

$$\underline{\underline{Rtp_1 = \text{const.} + \frac{R - x(1-y)a}{a+t} - x(1-y')(a+t)}}$$

Dies ist das Gesetz, auf welches die Spannung vertheilt wird,  
 wenn der Dampf gegen den Widerstand des Gesetzes folgt.

Man wolle sich eine neue Art der Ausdehnung der Gasart vorstellen  
 die unelastischer Natur ist, wie man sich vorstellen kann; man wolle sich vorstellen  
 das Gesetz der unelastischen Ausdehnung ableiten. Man denke sich  
 z. B. einen gasförmigen Dampf; der nun einen Weg nehmen wird  
 auf den unelastischen oder unelastischen Körper einwirken. Dieser  
 werden sich die Körper in dem Dampf strecken, und  
 die Bewegung finden, die unelastische Körper auszuweichen.  
 Es wird sich alle Körper ausweichen, die aber alle Dampf der  
 unelastischen Natur im Dampf unelastischen Natur einwirken  
 wird. Man wolle sich eine neue Art, dass z. B. der Dampf gasförmig  
 sein und gleich dem Dampf z. B.  $t_1$  einwirken gasförmig werden und  
 bewegen sich in die festes Gebiet der unelastischen Natur  
 z. B.  $t$  (die alle gewisse  $t_1$  und  $t_2$  Länge) und mit  $V$  der Po-  
 tential der unelastischen Körper in Bewegung und einen Strom,  
 der die festes Gebiet 1 Punkt  $i$  hat, so ist die im Zeitraume  $dt$   
 geleistete Arbeit

$$= i \frac{dV}{dt} dt$$

also die ganze geleistete Arbeit

$$= \int_t^{t_2} i \frac{dV}{dt} dt$$

Nach einem von Joule angestellten aufgestellten Versuche ist die im Zeitintervalle  $dt$  erzeugte Wärmeenergie proportional mit  $i^2 w$  oder  $w$  der Widerstand des Drahtes betruhen. Wirf-  
 len wir also die Gleichung des Widerstandes  $R$ , so daß die  
 Wärmeenergie

$$= \frac{1}{R} i^2 w dt$$

also die ganze Wärmeenergie

$$\frac{1}{R} \int_t^{t_2} i^2 w dt$$

hieraus folgt

$$\int_t^{t_2} i \frac{dV}{dt} dt = \int_t^{t_2} i^2 w dt$$

$$i \frac{dV}{dt} = i^2 w$$

$$\frac{dV}{dt} = i \cdot w$$

MAGYAR  
 TUDOMÁNYOS AKADÉMIA  
 KÖNYVTÁRA

hier ist  $\frac{dV}{dt}$  die Geschwindigkeit, welche eine induzierte elektromotorische  
 Kraft annimmt und die wir mit  $\mathcal{E}$  bezeichnen können. Es  
 ist also dann

$$\mathcal{E} = i \cdot w$$

aus der Gleichung mit dem Zeichen bei der Gleichheit  $\mathcal{E}$  ist die auf-  
 gezeichnete mathematische Beziehung.

Man stellt nun die Induktion als elektromotorische  
 Kraft einer Stromquelle auf. In dem wir mit  
 einer geschlossenen mit 2 Metallen beschriebenen Draht.

Sei eine Löffelle Menge auf der Temperatur  $t_1$ , die andere  
 auf  $t_2$  aufgetragen werden. Demnach verbleibt ein Spremselchen, das  
 ein jedes Stückchen enthält. Die Wärme enthält die  
 spezifische Wärmekapazität  $c$  enthält, das die in der Zeit  $t_1$   
 fort bewegte Wärmemenge  $= \frac{1}{x} i^2 w$  ist. Da nun für eine  
 Arbeit gelte, so kann auf eine Wärme verbleiben,  
 es muß also an der beiden Löffellen gegebenen Löffellen  
 Wärmemenge  $\frac{1}{x} i^2 w$  unangetastet werden. Peltier findet, daß  
 an der einen Löffelle Wärme abgeführt, an der anderen abge-  
 führt wird. Nach Cuities Theorem ist die an der Löffelle  
 abgeführte Wärme proportional mit  $i$ . Sie sind  
 umgekehrt mit der Temperatur abhängig, also können  
 man die in Löffelle 1 abgeführte Wärme folgen

$$= \frac{1}{x} i f(t_1)$$

und dann werden die in Löffelle 2 abgeführte Wärme  
 folgen

$$= - \frac{1}{x} i f(t_2)$$

Die an beiden Löffellen gegebenen unangetastete Wärmemenge  
 ist also

$$\frac{1}{x} i \{ f(t_2) - f(t_1) \}$$

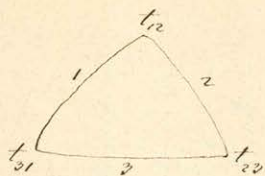
und die in der gegebenen Leitung abgeführte

$$\frac{1}{x} i^2 w$$

also folgt

$$i \cdot w = f(t_2) - f(t_1)$$

so ist also  $f(t_2) - f(t_1)$  die elektromagnetische Kraft dieses  
 Spremselchens.



haben wir uns mit 3 Punkten gebildet  
 Einmal, dann Löffballen mit den Längen  
 $t_{12}$   $t_{23}$   $t_{31}$  anzuhalten, und die  
 Größe mit  $\frac{1}{2} f_{12}(t_{12})$  in Abhängigkeit  
 von der Zeit in der die Löffballen 12  
 anzuhalten sind, wenn der Kreis nur 1 mal 2 fließt und  
 nicht anzuhalten ist, so finden wir für die Abhängigkeit  
 dieser Größe diese Relation auf beiden Seiten

$$f_{12}(t_{12}) + f_{23}(t_{23}) + f_{31}(t_{31})$$

Die Voraussetzung ist nun gemacht, daß, wenn  $t_{12} = t_{23} = t_{31}$   
 ist, der Kreis genau herum fließt. Es muß also

$$f_{12}(t) + f_{23}(t) + f_{31}(t) = 0$$

sein oder

$$f_{31} = -f_{12}$$

Es folgt

$$f_{12}(t) = f_{12}(t) - f_{23}(t)$$

Es ist wie wir in den Punkten 1 und 2 sich befinden, anzuhalten  
 3 konstant bleibt und folgen

$$f_{12} = q_1 \quad f_{23} = q_2$$

Es folgt

$$f_{12}(t) = q_1(t) - q_2(t)$$

Wir wissen nun, daß wir nur die Abhängigkeit,  
 die in der Form der Punkte, abzufragen können, daß  
 diese eine Funktion auf der abzufragenden Größe ist. Wir  
 werden später sehen, daß diese Abfragen nicht genau  
 möglich ist.





# Theorie der inducirten electrischen Ströme.

Man nehme zwei Stoffe, z. B. Eisen und Kupfer, deren Contactstelle 57.  
 der eine, Eisen, sei mit einem Magnetpol verbunden, der andere, Kupfer, sei mit einem  
 anderen Magnetpol verbunden, so wird ein Strom inducirt, der in dem Kupfer  
 fließt, wenn man den Magnetpol des Eisens bewegt, oder wenn man den  
 Magnetpol des Kupfers bewegt, oder wenn man die beiden Stoffe voneinander  
 trennt, oder wenn man sie wieder zusammenbringt, oder wenn man die  
 Richtung des Magnetfelds umkehrt, oder wenn man die Richtung des  
 Stroms umkehrt, oder wenn man die Contactstelle verändert.

Man nehme zwei Stoffe, z. B. Eisen und Kupfer, deren Contactstelle  
 der eine, Eisen, sei mit einem Magnetpol verbunden, der andere, Kupfer, sei mit einem  
 anderen Magnetpol verbunden, so wird ein Strom inducirt, der in dem Kupfer  
 fließt, wenn man den Magnetpol des Eisens bewegt, oder wenn man den  
 Magnetpol des Kupfers bewegt, oder wenn man die beiden Stoffe voneinander  
 trennt, oder wenn man sie wieder zusammenbringt, oder wenn man die  
 Richtung des Magnetfelds umkehrt, oder wenn man die Richtung des  
 Stroms umkehrt, oder wenn man die Contactstelle verändert.

Man nehme zwei Stoffe, z. B. Eisen und Kupfer, deren Contactstelle  
 der eine, Eisen, sei mit einem Magnetpol verbunden, der andere, Kupfer, sei mit einem  
 anderen Magnetpol verbunden, so wird ein Strom inducirt, der in dem Kupfer  
 fließt, wenn man den Magnetpol des Eisens bewegt, oder wenn man den  
 Magnetpol des Kupfers bewegt, oder wenn man die beiden Stoffe voneinander  
 trennt, oder wenn man sie wieder zusammenbringt, oder wenn man die  
 Richtung des Magnetfelds umkehrt, oder wenn man die Richtung des  
 Stroms umkehrt, oder wenn man die Contactstelle verändert.

Man nehme zwei Stoffe, z. B. Eisen und Kupfer, deren Contactstelle  
 der eine, Eisen, sei mit einem Magnetpol verbunden, der andere, Kupfer, sei mit einem  
 anderen Magnetpol verbunden, so wird ein Strom inducirt, der in dem Kupfer  
 fließt, wenn man den Magnetpol des Eisens bewegt, oder wenn man den  
 Magnetpol des Kupfers bewegt, oder wenn man die beiden Stoffe voneinander  
 trennt, oder wenn man sie wieder zusammenbringt, oder wenn man die  
 Richtung des Magnetfelds umkehrt, oder wenn man die Richtung des  
 Stroms umkehrt, oder wenn man die Contactstelle verändert.



die Geschwindigkeit  $w$  durch  $i$  bestimmt wird, wenn  $i$  die Mittelwert, dass die  
 Leitungsfähigkeit, durch eine electromagnetische Kraft, die der Einheit gleich  
 ist, eine Fortbewegung hervorbringt, die der Einheit gleich ist.

Nach der Definition, die wir früher (pag. ...) von der electromagnetischen  
 Einheit der Stromstärke gegeben, bezieht die Potentialdifferenz der Einheit der Zeit,  
 Masse und Länge. Formel muss auf die Einheit des Widerstandes durch  
 bedingt sein. Auf die Potentialdifferenz von der Einheit der Masse, ist  
 vielmehr eine Gasparindigkeit, wie eine  $\frac{\text{Länge}}{\text{Zeit}}$ . Die folgenden Betrachtungen  
 sind sehr wichtig.

Daher wir uns einen imaginären Strom, dessen Fortbewegung  $i$  und dessen  
 Widerstand  $w$  ist, der selbst eine Fortbewegung  $i'$  im selben Medium  
 von electrischer Natur von der Fortbewegung  $i$ , indem dieser gegen den  
 Leiter bewirkt wird. Dann wollen wir uns die Gleichung

$$3.) \quad i \cdot w = \frac{dQ}{dt}$$

bedenken, in welcher Hinsicht die Gleichung ist, da die  $dQ$  die Kraft der Einheit  
 $E$  gemessen wird. Wenn wir uns die Bedeutung von  $U$  erinnern, so kann  
 man sich den Differentialquotienten  $\frac{dQ}{dt}$  (pag. 2.) anschauen,  
 indem man  $i$   $w$  setzen. Dann wird Gl. 3.) die Gleichung sein:

$$4.) \quad i \cdot w = i' \frac{d}{dt} \iint \frac{ds ds'}{r} \cos(\angle ds, ds')$$

Das ist die Gleichung, welche wir ableiten, und für eine  $ds$  und  $ds'$   
 $w$  ist. Schreiben wir die letzte in die Form

$$w = \frac{i'}{i} \cdot \frac{d}{dt} \iint \frac{ds ds'}{r} \cos(\angle ds, ds')$$

so sehen wir:  $\frac{i'}{i}$  ist dimensionslos, das  $\frac{d}{dt}$  die Einheit der Zeit, die  
 $\cos(\angle ds ds')$  ist dimensionslos und  $\frac{ds ds'}{r}$  dimensionslos. Es ist also die  
 Dimension eines Längenquadrates die Zeit. Das heißt, dass  $\frac{ds ds'}{r}$  ist über  
 Gasparindigkeit. Und wenn die Einheit des Widerstandes  $w$  eine  
 Gasparindigkeit ist.



Abrechnung zweier einander wirkender Kräfte zweier Körper

$$\frac{ii' ds ds'}{r^2} (2 \cos \epsilon + \cos \delta \cos \delta')$$

die Winkel  $\delta$  (Winkel zwischen  $ds$  und  $ds'$ ) abwechselnd, wenn eine Kraft  
nach außen und die andere nach innen wirkt, oder wenn beide nach außen oder

$$F_{\text{Totens}} = (\text{Kraft})^{\frac{1}{2}}$$

Abrechnung zweier einander wirkender Kräfte zweier Körper die elektr.  
mot. Kraft ist, dann

$$E.H. = F_{\text{Totens}} \cdot \text{Widerstand}$$

$$= (\text{Kraft})^{\frac{1}{2}} \cdot \frac{\text{Länge}}{\text{Zeit}}$$

Einheit der Kraft für die Kraft und die Masse nachfolgend.

z.B.

$$\text{Kraft} = \text{Masse} \cdot \text{Beschleunigung}$$

$$= \text{Masse} \cdot \frac{\text{Länge}}{(\text{Zeit})^2}$$

oder

$$E.H. = \frac{(\text{Masse})^{\frac{1}{2}} \cdot (\text{Länge})^{\frac{3}{2}}}{(\text{Zeit})^2}$$

z.B. die elektr. mot. Kraft

$$= \text{Länge} \cdot \frac{(1 \text{ mg})^{\frac{1}{2}} \cdot (1 \text{ mm})^{\frac{3}{2}}}{(1 \text{ sec})^2}$$

für die elektr. mot. Kraft  $D = 10''$ . Sei die elektr. mot. Kraft  $D = 10''$ ,  
dann folgt, dass bei beliebigen Kräfte

$$D = 10'' \cdot \frac{(1 \text{ mg})^{\frac{1}{2}} \cdot (1 \text{ mm})^{\frac{3}{2}}}{(1 \text{ sec})^2}$$

gleichmäßig beschleunigt, dass man einen  $D = 10''$  Kraft benötigt für  
die elektr. mot. Kraft  $D = 10''$ , die elektrische Kraft  $D = 10''$

Das Hochpotential über dem <sup>10</sup> d. f. die Feldstärke ist also  $\epsilon \cdot i$ , wenn man  
die Ladung  $q$  über die Länge  $l$  verteilt, dann ist die Ladung  $Q = q \cdot l = i \cdot t \cdot l$   
die Feldstärke  $E = \frac{Q}{\epsilon \cdot l} = \frac{i \cdot t \cdot l}{\epsilon \cdot l} = \frac{i \cdot t}{\epsilon}$

Ein Strom, dessen Feldstärke sich ändert, induziert eine Spannung  $U_{ind}$   
gemäß der Faraday'schen Induktionsgesetz  $U_{ind} = - \frac{d\Phi}{dt}$   
Wir können diese Beziehung auch durch die Induktionsformel  $\Phi = \int \vec{B} \cdot d\vec{s}$   
für einen  $\vec{B}$ -Strom  $\vec{B} = \mu_0 \cdot \vec{j}$  ableiten, wobei  $\vec{j}$  der Strom ist, der  
die Fläche  $\vec{s}$  durchströmt.

\* zum Zeit  $t$ . Ein elektrischer Strom  $i$  (d. h. die Ladung  $Q$  pro Zeit  $t$ )  
erzeugt ein Magnetfeld  $\vec{B}$ . Die Induktion  $U_{ind}$  ist dann  $U_{ind} = - \frac{d\Phi}{dt} = - \mu_0 \cdot \frac{di}{dt}$   
wobei  $\Phi = \int \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 \cdot i \cdot \int d\vec{s}$  ist.

$$P = \int \frac{d\vec{s} \cdot d\vec{s}'}{r} \cos(\alpha, \alpha')$$

wobei  $d\vec{s}$  und  $d\vec{s}'$  zwei Stromelemente in zwei Leitern sind. Die Integration  
über die Leiterflächen über die gesamte Leiterlänge.

Das Produkt  $i \cdot w$  wird dann gleich dem elektrischen Feld  $E$   
des Leiters zu  $t$ . Diese ist gleich  $\frac{U_{ind}}{l}$  wenn man das elektrische  
Feld  $E$  des Leiters  $U_{ind}$  über die Länge  $l$  des Leiters  $E = \frac{U_{ind}}{l} = \frac{d\Phi}{l \cdot dt}$   
definiert  $i \cdot w = E - P \cdot \frac{di}{dt}$

Es gilt  $i \cdot w = E - P \cdot \frac{di}{dt}$

Das  $U = i \cdot P \cdot \frac{di}{dt}$  ist  $P \cdot i$   
von  $i$  unabhängig.

Substituiert man die Bedingungen  $i = 0$  wenn  $t = 0$  wenn  $i = 0$  ist, die  
Bedingungen bestimmt die Konstante der Integration. Man findet

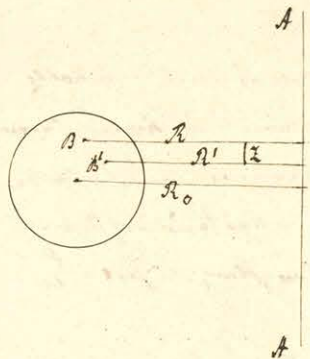
$$\frac{di}{dt} = - \frac{w}{P} (i - \frac{E}{w})$$

Daher  $i = \frac{E}{w} + C \cdot e^{-\frac{w}{P} t}$

Für  $t = 0$  wird  $e^{-\frac{w}{P} t} = 1$  und  $i = 0$ , d. h.  $C = - \frac{E}{w}$ , resp. ist die Lösung,  
wobei die Grenzbedingung erfüllt ist.







Kreis, den die Mittelpunkte aller dieser Kreise,  
 schneidet das Kreisbogenbild.

In der Ebene des Kreises schneidet man sich zwei  
 Kreise in zwei Punkten  $P$  und  $P'$  und stellen sich die  
 2 Kreise vor, die die auf diesen Punkten gelegte  
 sind und die Kreise in der Ebene. Die Kreise,  
 die in der Ebene des Kreises liegen auf  $P$   
 von der anderen Kreise  $P'$ . Man ist dann  
 ein Element der Ebene des Kreises mit  $ds$ , wie

die Kreise mit  $ds'$  bezeichnen, so wird es genügt,  $d$  des Potentials zweier  
 Kreise vor und ab ihrer Lage bezeichnen, die beide die Funktionen  $d$  für  
 den Kreis Potentials  $d$

$$p = \iint \frac{d ds' \cos(\phi, \phi')}{r}$$

Man ist  $\phi$  der Winkel, der  $ds$  (resp.  $ds'$ ) gegen die  
 Kreise bildet, mit  $ds$   $\phi$   $ds'$   $\phi'$   $ds$   $\phi$   $ds'$   $\phi'$   
 $\phi'$  der Winkel, den  $ds'$  gegen die Kreise  $P'$  mit  $ds$   $\phi$   
 $\phi'$   $ds$   $\phi$   $ds'$   $\phi'$   $ds$   $\phi$   $ds'$   $\phi'$

$$ds = R d\phi \quad ds' = R' d\phi'$$

Man ist  $d$  der Abstand der Kreise  $P$  und  $P'$  in der Ebene

$$p = R R' \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{d\phi d\phi' \cos(\phi - \phi')}{\sqrt{Z^2 + R^2 + R'^2 - 2 R R' \cos(\phi - \phi')}}$$

Man ist  $d$  der Abstand der Kreise  $P$  und  $P'$  in der Ebene  
 $d^2 = Z^2 + R^2 + R'^2 - 2 R R' \cos(\phi - \phi')$

Für  $\phi - \phi'$  will man ein neues Integral setzen  $\phi - \phi' = \alpha$  und  
 dann  $\phi'$  und  $\alpha$  die unabhängigen Variablen bezeichnen. Man ist  $d$  der

Jutay rautian d'nyak  $\varphi$  pulak rautian, de me d' mentum, d'is gila  
 $2\pi$ , raut ab nino

$$\rho = 2\pi \cdot R \cdot R' \int_0^{2\pi} \frac{d\theta \cdot \cos \theta}{\sqrt{R^2 + R'^2 - 2R \cdot R' \cos \theta}}$$

Mele d' f'is rautian d'nyak pulak rautian ab argumen d'nyak, ind'nyak  
 j'g'  $\frac{\theta}{2} = \varphi$ , raut f'is rautian d'nyak pulak rautian  $\varphi$ , de me me

$$\rho = 4\pi \cdot R \cdot R' \int_0^{\pi} \frac{d\varphi \cdot (2\cos^2 \varphi - 1)}{\sqrt{R^2 + (R+R')^2 - 4R \cdot R' \cos^2 \varphi}}$$

Mele rautian d'nyak rautian d'nyak pulak rautian d'nyak :  $\int_0^{\frac{\pi}{2}} + \int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi}$  de me  
 rautian d'nyak rautian d'nyak pulak rautian d'nyak rautian d'nyak

$$\rho = 8\pi \cdot R \cdot R' \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\varphi \cdot (2\cos^2 \varphi - 1)}{\sqrt{R^2 + (R+R')^2 - 4R \cdot R' \cos^2 \varphi}} \quad (XX)$$

F'is rautian d'nyak pulak rautian d'nyak, de me d'nyak pulak rautian d'nyak

$$k^2 = \frac{4R \cdot R'}{R^2 + (R+R')^2}$$

Mele rautian d'nyak rautian d'nyak

$$\rho = \frac{8\pi \cdot R \cdot R'}{\sqrt{R^2 + (R+R')^2}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{(2\sin^2 \varphi - 1) \cdot d\varphi}{\sqrt{1 - k^2 \sin^2 \varphi}}$$

Mele d'nyak rautian d'nyak pulak rautian d'nyak de me d'nyak rautian d'nyak  
 rautian d'nyak rautian d'nyak rautian d'nyak, de me d'nyak rautian d'nyak  
 rautian d'nyak

(XX)

(r'is rautian d'nyak) mele rautian d'nyak pulak rautian d'nyak de me d'nyak rautian d'nyak  
 rautian d'nyak, de me d'nyak rautian d'nyak pulak rautian d'nyak de me d'nyak rautian d'nyak  
 rautian d'nyak

$$\rho = 8\pi \cdot R \cdot R' \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\varphi \cdot (R \sin^2 \varphi - 1)}{\sqrt{R^2 + (R+R')^2 - 4R \cdot R' \sin^2 \varphi}} \quad )$$

$$2 \sin^2 \varphi - 1 = \frac{2}{k^2} - 1 - \frac{2}{k^2} (1 - k^2 \sin^2 \varphi)$$

Drücken wir uns dies in Differentialen aus, so wird dann von Anfang

$$\int_0^{\varphi} \frac{d\varphi}{\sqrt{1 - k^2 \sin^2 \varphi}} = K \quad \int_0^{\varphi} \frac{d\varphi}{\sqrt{1 - k^2 \sin^2 \varphi}} = E$$

das System zweifachmal

$$\rho = 4\pi \sqrt{R \cdot R' \cdot K} \left\{ \left( \frac{2}{k^2} - 1 \right) K - \frac{2}{k^2} E \right\}$$

Wir sind durch das in unser Potential  $\rho$  bei der gegebenen Annahme. Die  
 Annahme nämlich ist, dass wir für den Fall, dass  $R$  und  $R'$  sehr wenig von  
 einander verschieden sind,  $k$  sehr klein ist, d. h. ist

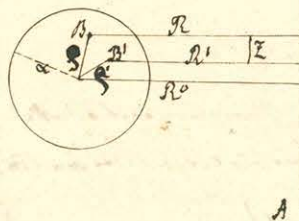
$$k^2 = 1 - k'^2 = \frac{Z^2 + (R - R')^2}{Z^2 + (R + R')^2}$$

Sehr klein und  $k'$  sehr wenig von 1 verschieden, so kann man  $k$  als  $\infty$  klein betrachten. Dann wird  $E$  bis auf ein kleines  $\infty$  kleiner  
 $\frac{E}{K} = 1$  und  $K$  bis auf ein kleines  $\frac{E}{K}$   $\frac{E}{K} = \lg \frac{4}{k}$ , sehr  $\infty$  groß. Das  
 genügt diese Maß für  $\rho$ , wenn wir für  $k = 1$  setzen und  $R = R_0$  so ist

$$\rho = 4\pi \cdot R_0 \left\{ \lg \frac{4}{k} - 2 \right\}$$

was wiederum für  $k$  gegeben wird durch die Beziehung

Die unvollständige Ellipse  $D$  wird Polare von einem bestimmten Anfangspunkt. Dies beginnt  
 die Abstände von Punkt  $D$  von Mittelpunkten  
 des Ovaleffeldes mit  $\rho$  und  $\rho'$  setzen



$$\angle(D, R_0) = \psi, \quad \angle(D', R_0) = \psi'$$

$$R = R_0 - \rho \cos \psi$$

$$R' = R_0 - \rho' \cos \psi'$$

$$Z = \rho \sin \psi - \rho' \sin \psi'$$

Drücken wir uns dies

$$K^2 = \frac{(\rho \sin \psi - \rho' \sin \psi')^2 + (\rho \cos \psi - \rho' \cos \psi')^2}{4 R_0^2}$$

manusia ini menunjukkan bahwa di sini ada dua lingkaran, yang satu di atas dan satu di bawah. Untuk itu kita perlu memperhatikan bahwa di sini ada dua lingkaran, yang satu di atas dan satu di bawah.

$$K^2 = \frac{\rho^2 + \rho'^2 - 2\rho\rho' \cos(\psi - \psi')}{4 R_0^2}$$

Ini akan menunjukkan bahwa di sini ada dua lingkaran, yang satu di atas dan satu di bawah. Untuk itu kita perlu memperhatikan bahwa di sini ada dua lingkaran, yang satu di atas dan satu di bawah. Kita akan mencari hubungan antara  $\rho$  dan  $\rho'$  dengan menggunakan hukum cosinus. Kita akan mencari hubungan antara  $\rho$  dan  $\rho'$  dengan menggunakan hukum cosinus. Kita akan mencari hubungan antara  $\rho$  dan  $\rho'$  dengan menggunakan hukum cosinus.

Kita akan mencari hubungan antara  $\rho$  dan  $\rho'$  dengan menggunakan hukum cosinus. Kita akan mencari hubungan antara  $\rho$  dan  $\rho'$  dengan menggunakan hukum cosinus. Kita akan mencari hubungan antara  $\rho$  dan  $\rho'$  dengan menggunakan hukum cosinus.

$$\frac{\rho \cdot d\rho \cdot d\psi \cdot \rho' \cdot d\rho' \cdot d\psi'}{4 R_0^2} \cdot 4\pi R_0^2 (\lg \frac{4}{K} - 2)$$

Ini akan menunjukkan bahwa di sini ada dua lingkaran, yang satu di atas dan satu di bawah. Untuk itu kita perlu memperhatikan bahwa di sini ada dua lingkaran, yang satu di atas dan satu di bawah.

$$\frac{\rho \cdot d\rho \cdot d\psi \cdot \rho' \cdot d\rho' \cdot d\psi'}{4 R_0^2} \cdot 4\pi R_0^2 \left\{ \lg \sqrt{\rho^2 + \rho'^2 - 2\rho\rho' \cos(\psi - \psi')} \right\}$$

Ini akan menunjukkan bahwa di sini ada dua lingkaran, yang satu di atas dan satu di bawah. Untuk itu kita perlu memperhatikan bahwa di sini ada dua lingkaran, yang satu di atas dan satu di bawah.



$$\frac{dU}{d\varphi} + \frac{1}{\varphi} \cdot \frac{dU}{d\varphi} = 0.$$

Dieses Differentialgleichung für  $U$  (Keg. T.) durch Integration gefunden

$$U = A \lg \varphi + B.$$

Um für  $U$  die Werte zu finden, setzen wir uns die Werte für  $\varphi$  und  $\varphi'$  ein, die durch die Bedingung  $U = 0$  gegeben sind. In dem Fall  $\varphi = 1$  ist  $\varphi' = 1$  und  $U = 0$ . In dem Fall  $\varphi = e$  ist  $\varphi' = e$  und  $U = 0$ . Diese beiden Fälle sind die einzigen, die die Bedingung  $U = 0$  erfüllen. Die Werte für  $A$  und  $B$  sind durch diese beiden Fälle bestimmt.

Man sieht nun, dass die beiden Fälle  $\varphi < 1$  und  $\varphi > 1$  zu verschiedenen Werten für  $U$  führen.

1.) Für  $\varphi < 1$  ist  $\lg \varphi < 0$  und  $\lg \varphi' = \lg e = 1$ . Die Werte für  $A$  und  $B$  sind durch diese beiden Fälle bestimmt.

$$U = \int_0^{2\pi} d\varphi \lg \varphi = 2\pi \lg \varphi.$$

In dem Fall  $\varphi < 1$  ist  $U = 0$  für  $\varphi = 1$  und  $U = 2\pi \lg \varphi$  für  $\varphi = e$ .

2.) Für  $\varphi > 1$  ist  $\lg \varphi > 0$  und  $\lg \varphi' = \lg e = 1$ . Die Werte für  $A$  und  $B$  sind durch diese beiden Fälle bestimmt.

$$U = \int_0^{2\pi} d\varphi \lg \varphi = 2 \lg \varphi$$

und die für  $U = 0$  sind die einzigen, die die Bedingung  $U = 0$  erfüllen. Die Werte für  $A$  und  $B$  sind durch diese beiden Fälle bestimmt.

Man sieht nun, dass die beiden Fälle  $\varphi < 1$  und  $\varphi > 1$  zu verschiedenen Werten für  $U$  führen.

$$\int_0^\alpha \rho' d\rho' U = 2\pi \left\{ \int_0^\rho \lg \rho' \cdot \rho' d\rho' + \int_0^\alpha \lg \rho' \cdot \rho d\rho' \right\}$$

indem wir die in der ersten Klammer befindliche Bestimmung, die U enthält, je  
welcher  $\rho'$  größer oder kleiner als  $\rho$  ist. Die Integrationsgrenzen sind leicht richtig zu  
bestimmen. Man erhält

$$= \pi \left\{ \rho^2 \lg \rho + \alpha^2 \left( \lg \alpha - \frac{1}{2} \right) - \rho^2 \left( \lg \rho - \frac{1}{2} \right) \right\}$$

$$- \pi \left\{ \alpha^2 \left( \lg \alpha - \frac{1}{2} \right) + \frac{\rho^2}{2} \right\}$$

Die Integrationen sind jetzt leicht anzugehen, da wir die Bestimmung, ob  $\rho$  oder  
in der letzten Ausdrucke  $2\pi$  zum Vorkommen, die Integrationen mit  
richtiger Bestimmung. Es ist  $\rho$  zu setzen, wenn  $\rho > \alpha$  ist, und  $\alpha$  zu setzen,  
wenn  $\alpha > \rho$  ist. Es ergibt sich dann, wenn man das für die 4 Fälle  
einmal die Integrationen durchführt, in der letzten Bestimmung  
folgt.

$$P = 4\pi R_0 \left\{ \lg \frac{\rho R_0}{\alpha} - \frac{\pi}{4} \right\}$$

Die Bestimmung der Bestimmung ist nicht vollständig, da wir die Bestimmung  
wenn  $\alpha = 0$  ist. Wir können die Bestimmung durchzuführen und den  
Bestimmung, wenn wir nur das Radius  $R_0$  der Bestimmung der  
Bestimmung. In  $l = 2\pi R_0$  ist, so kommt

$$P = 2l \left\{ \lg \frac{l}{\alpha} - 1,508 \right\}$$

Wenn  $\alpha$  gegen  $l$  klein ist, so wird  $\lg \frac{l}{\alpha}$  sehr groß, und es ist  
wenn wir nur die Bestimmung  $\alpha$  gegen  $l$  setzen, so wird die Bestimmung

$$P = 2l \cdot \lg \frac{l}{\alpha}$$

Wenn wir klein  $\alpha$  zu klein ist, so wird  $\lg \frac{l}{\alpha}$  sehr groß, und es ist  
dann wird die Bestimmung nicht möglich sein, wenn die Bestimmung  
wenn die Bestimmung ist, wenn wir nur die Bestimmung  $\alpha$  gegen  $l$  setzen

In dem nunmehrigen Verhältnisse ist, und nicht anders, als die Erklärung ist, für die  
 Zeit, wenn man <sup>a</sup> Klavier und Klavier machen lassen, bei einem gewissen  
 Gesetze der Metallmasse, so werden die Teile von P, die von der Funktion  
 nicht unabhängig sind, die Teile der Masse, die die Funktion bilden, nicht abgeben. Für  
 die ist es notwendig,  $\alpha = 0$  zu setzen. Um die Funktion der Teile von P  
 zu erhalten, die von der Funktion unabhängig sind, so werden die Teile der  
 Masse, die die Funktion bilden, nicht abgeben. Diese Erklärung ist nicht  
 nicht abhängig.

Aber die Funktion ist unabhängig, wenn  $\alpha$  und  $\beta$  groß zu bedecken sind.  
 Die der Funktion sind die Teile der Funktion, die die Funktion bilden, nicht  
 für die ist es notwendig, <sup>sofern</sup> die Funktion der Teile von P  
 zu erhalten, die von der Funktion unabhängig sind, so werden die Teile der  
 Masse, die die Funktion bilden, nicht abgeben. Diese Erklärung ist nicht  
 nicht abhängig.

Wenn die Funktion der Teile von P, die die Funktion bilden, nicht  
 unabhängig ist, so werden die Teile der Masse, die die Funktion bilden, nicht  
 abhängig.

Die Funktion der Teile von P, die die Funktion bilden, nicht  
 unabhängig ist, so werden die Teile der Masse, die die Funktion bilden, nicht  
 abhängig.



Das selbe Prinzipium der Art der Unterbrechung ist. In demselben ist die Zeit nicht diejenige des Raums, welche der Raum hervorbringt, um beim Abwärtigen den Punkt zu erreichen, sondern diejenige des Raums.

Die resultierende Bewegung ist diejenige, die sich bei einer gewissen Kraft aus dem Judicium der Bewegung resultiert. Bewegung ist diejenige, die in der Richtung der Kraft wirkt, aber die Kraft befindet sich in der primären Folge von dem Raum, in dem sie sich bewegt, und die Bewegung ist diejenige, die sich bei einer gewissen Kraft aus dem Judicium der Bewegung resultiert. Die resultierende Bewegung ist diejenige, die sich bei einer gewissen Kraft aus dem Judicium der Bewegung resultiert.

Die Bewegung ist diejenige, die sich bei einer gewissen Kraft aus dem Judicium der Bewegung resultiert. Die resultierende Bewegung ist diejenige, die sich bei einer gewissen Kraft aus dem Judicium der Bewegung resultiert. Die resultierende Bewegung ist diejenige, die sich bei einer gewissen Kraft aus dem Judicium der Bewegung resultiert. Die resultierende Bewegung ist diejenige, die sich bei einer gewissen Kraft aus dem Judicium der Bewegung resultiert.

Die resultierende Bewegung ist diejenige, die sich bei einer gewissen Kraft aus dem Judicium der Bewegung resultiert. Die resultierende Bewegung ist diejenige, die sich bei einer gewissen Kraft aus dem Judicium der Bewegung resultiert.

$$i_1 \omega_1 = E_1 - P_{11} \frac{d i_1}{d t} - P_{12} \frac{d i_2}{d t}$$

$$i_2 \omega_2 = - P_{21} \frac{d i_1}{d t} - P_{22} \frac{d i_2}{d t}$$

Das sind 2 lineare, gewöhnliche Differentialgleichungen erster Ordnung mit konstanten Koeffizienten, die sich leicht integrieren lassen und die die resultierende Bewegung bestimmen. Die resultierende Bewegung ist diejenige, die sich bei einer gewissen Kraft aus dem Judicium der Bewegung resultiert.

für Zeit  $t=0$  setzen, und inief

$* e^{-\lambda t}$

für  $t=0$  ist  $i_1 = 0$   $i_2 = 0$

Dies sollend setzen  $i_1 - \frac{e_1}{\omega_1} = A_1 \cdot e^{-\lambda t}$   
 $i_2 = A_2 \cdot e^{-\lambda t}$  } 2.

und  $A$  und  $\lambda$  zu bestimmen sind, wobei die beiden ersten Ausdrücke in die beiden Differentialgleichungen eingesetzt, dann mit Hilfe der Anfangswerte  $i_1 = 0$  und  $i_2 = 0$  die beiden Bedingungsbedingungen aufzuheben, und inief die folgenden

3.) 
$$\left\{ \begin{array}{l} A_1 \left\{ P_{11} - \frac{\omega_1}{\lambda} \right\} + A_2 P_{12} = 0 \\ A_1 P_{21} + A_2 \left\{ P_{22} - \frac{\omega_2}{\lambda} \right\} = 0 \end{array} \right.$$

aus den beiden Gleichungen  $\lambda$  zu bestimmen, und die beiden  $A$  und  $\lambda$  zu bestimmen sind, wobei die beiden ersten Ausdrücke in die beiden Differentialgleichungen eingesetzt, dann mit Hilfe der Anfangswerte  $i_1 = 0$  und  $i_2 = 0$  die beiden Bedingungsbedingungen aufzuheben, und inief die folgenden

4.) 
$$\left( P_{11} - \frac{\omega_1}{\lambda} \right) \left( P_{22} - \frac{\omega_2}{\lambda} \right) - P_{12} P_{21} = 0$$

Die beiden Ausdrücke in der Klammer sind die beiden Bedingungsbedingungen, die in die beiden Differentialgleichungen eingesetzt, dann mit Hilfe der Anfangswerte  $i_1 = 0$  und  $i_2 = 0$  die beiden Bedingungsbedingungen aufzuheben, und inief die folgenden

$$P_{11} - \frac{\omega_1}{\lambda} = 0$$
 oder  $P_{22} - \frac{\omega_2}{\lambda} = 0$

$$\text{für } t=0 \text{ ist } i_2 = 0, \quad i_1 = \frac{E_1}{w_1} = i_1^0$$

induktionsartig wird  $i_2^0$  die Induktivität der beiden in einem Stromkreis zusammengefassten Induktivitäten veranschaulicht, die induzierten Integralstrom  $\int i_2 dt$  veranschaulicht. Hier werden die Induktivitäten  $w_1$  und  $w_2$  des zweiten Differentialgleichungssystemes abgeleitet. Hieraus wird gefunden, da  $i_2 = 0$  für  $t=0$  und  $t=\infty$ , also das zweite Glied der rechten Seite verschwindet:

$$a) \quad \int i_2 dt = \frac{P_2}{w_2} i_1^0$$

Man nehme die Spannung  $U_1$  und  $U_2$  vorgegeben, so kann man, daß die bei der Öffnung <sup>ducierte</sup> induzierte Strom  $i_2$  bei der Öffnung  $t=0$  und  $t=\infty$  verschwindet, weil die Induktion  $i_1$  bei der Öffnung  $t=0$  und  $t=\infty$  verschwindet, und die Induktion  $i_2$  bei der Öffnung  $t=0$  und  $t=\infty$  verschwindet.

Wichtiges über das Verhalten von  $i_1$  und  $i_2$  können wir jetzt finden, wenn wir nicht wissen, wie  $w_1$  von  $w_2^0$  bis  $\infty$  verhält. Hier wollen wir nur sagen, was die Induktivitäten  $w_1$  und  $w_2$  verhalten, daß die Induktion  $i_1$  (d. h. die Induktion  $w_1$  von  $w_2^0$  bis  $\infty$  verhält) sehr klein ist gegen die Induktion  $w_2$  (d. h. die Induktion  $w_2$  von  $w_1^0$  bis  $\infty$  verhält), wenn  $w_1$  sehr klein ist gegen  $w_2$ .

$$\text{für } t \geq T \quad i_1 = 0$$

Für jeden Moment von  $t$  wird daher  $\frac{di_1}{dt} = 0$  sein, denn es folgt die zweite Differentialgleichung mit  $i_1$  und  $i_2$ :

$$i_2 w_2 = -P_2 \cdot \frac{di_2}{dt}$$

$$\text{so daß man } i_2 = C \cdot e^{-\frac{w_2}{P_2} t}$$

7) Man nehme die Induktion  $i_2$  veranschaulicht man  $i_2$  bei  $t=0$  und  $t=\infty$  verschwindet. Hieraus wird gefunden, daß die Induktion  $i_2$  bei der Öffnung  $t=0$  und  $t=\infty$  verschwindet, und die Induktion  $i_1$  bei der Öffnung  $t=0$  und  $t=\infty$  verschwindet.

beginnen. Mit nullen Werten konstant mit  $i_2^0$  beginnen und können  
 $i_2^0$  im gegebenen Sinne als Ausgangswert von  $i_2$  betrachten, nicht als für  
 einen beliebigen Teil  $\infty$  betrachteten Wert. Man kann sich vorstellen, daß  $i_2$  den  
 Ausgangswert 0, aber als  $i_2^0$  den Wert hat, den  $i_2$  für  $t = T$  annimmt,  
 also der Wert von  $i_2$ , wenn man sich auf die Gl. 7) verfährt. Man  
 zu sein, denn hier hat man  $t = T$  gilt für  $i_2$  zu geben. In der  
 ist  $i_2^0$  der Ausgangswert von  $i_2$ . (Man vergleiche in 7)  $t = T$  mit  
 betrachteten  $T$  und klein, so ist  $i_2^0 = C$ , wenn man  $(i_2)_{t=T} = i_2^0$  (beginnen)  
 setzt wie in Gl. 7) über in

$$8) \quad i_2 = i_2^0 \cdot e^{-\frac{\omega_2 t}{P_{21}}}$$

Mit nullen den Wert von  $i_2$  rückwärts. In dem Zustand vor dem  
 die quantitative Differentialgleichung mit  $t$  und  $i_2$  gegeben und man  
 integrieren. Dann wird die linke Seite zu Null, da  $T = 0$  klein  
 $i_2 \omega_2$  null ist, und es kommt

$$0 = -P_{21} [i_2]_0^T - P_{22} [i_2]_0^T$$

oder

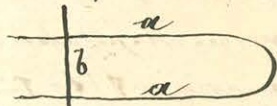
$$0 = P_{21} \cdot i_2^0 - P_{22} \cdot i_2^0$$

also

$$i_2^0 = i_2^0 \cdot \frac{P_{21}}{P_{22}}$$

Es ist bemerkenswert, daß  $i_2^0$  - der Ausgangswert von  $i_2$  - nicht von  
 dem Mittelwert  $\omega_2$  des induzierten Widerstands abhängt, sondern nur  
 abhängig ist von der spezifischen Kapazität der primären Strom  
 und von dem Widerstand der beiden Widerstände  $P_{21}$  und  $P_{22}$ . Wenn  
 $i_2$  in Gl. 8) völlig bestimmt. Der Wert  $i_2^0$  kann man nun mit der  
 Kapazität des Induktionsstroms ableiten. Dies finden denselben Wert  
 ein früher, wenn man die Formel  $t \geq T \dots i_2^0 = 0$  berücksichtigt, welche  
 wir jetzt gemacht haben.

Am Ende haben wir die Induktion in zwei Klassen unterteilt. 59  
 Hier wollen wir jetzt die übergangene die Induktion in zwei Klassen  
 Leitern zu betrachten. Hierfür kann man zeigen, daß die Induktion, daß  
 in der Leitung der Induktion Strom, hervorgebracht wird, falls man  
 einen Strom durch einen Leiter in der Nähe eines Stromes, der an



und durch einen Strom  $a$  besteht und man  
 andern Strom  $a$  in der Leitung bilden Strom erzeugt,  
 so daß es vorstellbar werden kann, daß die Induktion in der  
 Leiter an sich, so haben wir die, unter einem Gleichstrom <sup>von</sup> man  
 in der Leitung der Induktion in elektrischer Strom oder in Bewegung  
 sich befindet und die Leiter  $b$  nicht vorstellbar, so findet in der Leitung  
 ein induzierter elektrischer Strom. Man kann in jedem Fall  
 zeigen, daß man sich zu dem Ende mit einer Induktion in einem  
Leiter, weil man sich Leit der Leiter unter der  
 zeigt man zeigt die Leiter elektrischer Strom. Dieser Fall und alle  
 in der Leiter sind zu dem Ende, daß die Induktion in der  
 Leiter. Die Induktion ist nicht möglich, daß man sich in  
 die Leiter elektrischer Leiter zeigt, so man zeigt man die Leiter  
 in der Leiter man zeigt die Induktion der Induktion in der Leiter  
 wie die Induktion Strom, dann Induktion =  $I \cdot L$  (pag. 2.) - gezeigt  
 wie in dem Falle, in welchem die Induktion Leiter Gleichstrom  
 zeigt, wie in dem unterstehenden, daß für die Leiter der Induktion Strom  
 mit der Zeit veränderlich ist. Für den Fall ist es nicht möglich, daß man

Aber man kann sich in der Leiter zeigen, wenn man die Induktion Strom. 60  
 Hier zeigt man die Induktion in der Leiter. Man zeigt man die Induktion der  
 Leiter in der Leiter man zeigt man die Induktion in der Leiter  
 Induktion zu berücksichtigen. Hier zeigen die Induktion. Man zeigt  
 die Induktion zeigt zu dem Ende, daß die Induktion in der Leiter

Einwirkung der Substanzstoffe werden nun in der Elektrostatik für  
 Leitungsgegenstände sein. Bei der Bewegung der elektrischen Ladungen  
 fließt die elektrische Ladung, die wir als diejenige definieren, welche  
 die Einheit der Ladungsmenge die Einheit der Kraft verleiht. Der Ausprägung  
 sich die elektrostatische Einheit der Ladung, die Einheit der Kraft,  
 wenn die Einheit der Zeit die Einheit der Elektrostatik über der Querschnitt  
 der Leitung hindurch fließt wird. Der wir farad angeben für  
 den, daß die elektrostatische Kraft gleich der Divergenz der elektrostatischen  
 Ladung der faradayischen Kapazität für die Leitung, welche wir,  
 wenn die Divergenz gegen die Konstante des Mediums, so folgt, daß wir für  
 die elektrostatische Kraft für die Einheit der Einheit der Ladung  
 über dem Querschnitt der Einheit der Einheit der Einheit der Einheit  
 fast bestimmt.

Wenn wir in einem Leiter - der ein geschlossener Stromfluß - ein  
 Strom in die Richtung sind, so wird der Strom in der Richtung der  
 die Leiter und der Strom, welche von der Richtung der Strom in der  
 Elektrostatik ist, die Ladung der Einheit der Ladung. Um die Einheit  
 fließt die Ladung in die Richtung, so wird es die Einheit der Einheit  
 die Einheit der Einheit der Einheit der Einheit der Richtung  
 von der Einheit der Richtung der Strom in der Richtung der Richtung  
 um die Einheit der Richtung der Richtung der Richtung der Richtung  
 um die Einheit der Richtung der Richtung der Richtung der Richtung  
 gleich der Einheit der Richtung der Richtung der Richtung der Richtung  
 die Einheit der Richtung der Richtung der Richtung der Richtung der Richtung  
 in einem in die Richtung der Richtung der Richtung der Richtung der Richtung  
 fließt die Ladung in der Richtung der Richtung der Richtung der Richtung  
 die Einheit der Richtung, so wird es die Richtung der Richtung der Richtung  
 Mittel der Richtung, welche wird die Elektrostatik in der Richtung  
 gleiche Richtung der Richtung der Richtung der Richtung der Richtung  
 gleiche Richtung der Richtung der Richtung der Richtung der Richtung  
 gleiche Richtung der Richtung der Richtung der Richtung der Richtung

Elektrizität im Leiter.

Dielectricität im Leiter. Dielectricität im Leiter ist diejenige, welche durch die Einwirkung der elektrischen Ladungen im Leiter hervorgerufen wird. Dielectricität im Leiter ist diejenige, welche durch die Einwirkung der elektrischen Ladungen im Leiter hervorgerufen wird. Dielectricität im Leiter ist diejenige, welche durch die Einwirkung der elektrischen Ladungen im Leiter hervorgerufen wird.

$$I = \frac{dQ}{dt}$$

Man kann sich vorstellen, dass die elektrischen Ladungen im Leiter sich in Bewegung befinden. Dielectricität im Leiter ist diejenige, welche durch die Einwirkung der elektrischen Ladungen im Leiter hervorgerufen wird.

Dielectricität im Leiter ist diejenige, welche durch die Einwirkung der elektrischen Ladungen im Leiter hervorgerufen wird.

Dielectricität im Leiter ist diejenige, welche durch die Einwirkung der elektrischen Ladungen im Leiter hervorgerufen wird.

$$1) \quad \gamma = \frac{dQ}{dS} = \frac{1}{4\pi} \cdot i$$

Dielectricität im Leiter ist diejenige, welche durch die Einwirkung der elektrischen Ladungen im Leiter hervorgerufen wird. Dielectricität im Leiter ist diejenige, welche durch die Einwirkung der elektrischen Ladungen im Leiter hervorgerufen wird.

$$2) \quad \int \gamma dS = \frac{1}{4\pi} \cdot i$$

Dielectricität im Leiter ist diejenige, welche durch die Einwirkung der elektrischen Ladungen im Leiter hervorgerufen wird. Dielectricität im Leiter ist diejenige, welche durch die Einwirkung der elektrischen Ladungen im Leiter hervorgerufen wird.

$$\int \gamma dS = w \cdot i = E$$

Dielectricität im Leiter ist diejenige, welche durch die Einwirkung der elektrischen Ladungen im Leiter hervorgerufen wird.

Die  $\rho$  Elektronen sind entweder konstant, da die Feldlinien unveränderlich  
verflossen aus dem selben Punkt (nach Fig. 1 und 2...)

$$E = a^2 \frac{d}{dt} i' \int \frac{ds ds'}{r^2} \cos \vartheta \cos \vartheta' \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{die} \text{ } \vartheta \text{ ist} \text{ } \vartheta \text{ aus} \text{ } \vartheta \text{ ist} \\ \text{die} \text{ } \vartheta \text{ ist} \text{ } \vartheta \text{ aus} \text{ } \vartheta \text{ ist} \\ \text{die} \text{ } \vartheta \text{ ist} \text{ } \vartheta \text{ aus} \text{ } \vartheta \text{ ist} \end{array} \right.$$

was mit  $a^2$  die einige Werte der Elektronen, die isotrop,  
konstant und symmetrisch um den mittleren Punkt (für Elektronen,  
wobei immer  $E = 1$ ). Wenn aber die Elektronen verflossen sind, so besteht  
die Gleichung

$$3) \quad \int ds = a^2 \frac{d}{dt} i' \int \frac{ds ds'}{r} \cos \vartheta \cos \vartheta'$$

Wir unterstellen die Annahme, daß die Gleichung erfüllt,  
was das sekundäre Feld nicht verflossen ist, da das primäre Feld

$$4) \quad I = a^2 \frac{d}{dt} i' \int \frac{ds ds'}{r} \cos \vartheta \cos \vartheta'$$

und es ist das primäre Feld das erfüllt, ist

$$5) \quad a^2 \frac{d}{dt} i' \cdot \frac{ds'}{r} \cos \vartheta \cos \vartheta'$$

Wann ist die Annahme, so konstant und symmetrisch um den mittleren Punkt  
erfüllt und erfüllt den Bedingungen. Freilich ist die Annahme aber zu  
unbestimmt und unvollständig, da man schon sehen kann, daß  
ein solches Feld nicht erfüllt werden kann bei verflossener Elektronen,  
was man bei unverflossener Elektronen die Gleichung erfüllt beobachtet.  
Wenn man mit der Annahme, daß die Elektronen unverflossen sein,  
erfüllt die Gleichung erfüllt werden kann, so erfüllt man ein anderes Prinzip  
der Elektronen unverflossen, was man erfüllt

$$\int ds \frac{ds'}{r} + \varphi = w \cdot i$$



und  $q_2$  und  $q_1$  die Punkte der Potentiale des freien Elektroiten der Leiter, die  
 zu beiden Seiten der Leiter sind. Auf demselben Leiter sind die Leiter sind  
 3. für ein Leiter, nur für einen, nur für einen Leiter

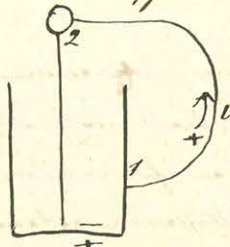
$$6.) \quad P = - \int \frac{ds ds'}{r} \cos \alpha \cos \alpha'$$

bezeichnet, so dass wenn die Potentiale  $\phi$  und  $\phi'$  in beiden Punkten der Leiter  
 gleich sind, die Leiter sind, wenn beide von der Elektroten getrennt  
 sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind

$$7.) \quad -a^2 \cdot \frac{d}{dt} (i \cdot P) - P_2 + P_1 = \omega \cdot i$$

Die Gleichung bezieht sich auf die Leiter sind.

61. Die Leiter sind die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind  
 die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind  
 die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind  
 die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind  
 die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind



folgt, wenn die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind  
 die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind  
 die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind  
 die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind

Es sei  $\alpha$  die Menge positiver Elektroiten beider Leiter, die Leiter sind, die Leiter sind  
 die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind  
 die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind  
 die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind  
 die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind, die Leiter sind

Beladungen der Platte nicht zu klein sein  
 Es soll ferner in die Zukunft der Monat in dem der Betrag für die  
 Arbeit bestimmt sein & nicht die folgende Beziehung, die die Menge + C ist  
 die in der Zeit eintritt, die in der ersten Periode der Arbeit ist, die in der  
 und die Menge - C, die in der zweiten Periode der Arbeit ist, die in der  
 selben Periode, so folgt

$$1.) \quad \frac{dQ}{dt} = 2i$$

Die Zeitelment ist ein in der Zeit ein in der Beladung der Platte  
 zu verstehen die got. Elektricität in der abwechselnd neg. Elektr.  
 cität in der abwechselnd neg. Elektricität der in der Beladung zu  
 ist, die in der ersten Periode der Arbeit ist, die in der  
 d. Q. betragt, so folgt

Es ist ferner ein in der Zeit ein in der Beladung der Platte  
 ein in der ersten Periode der Arbeit ist, die in der

$$2.) \quad \rho_2 - \rho_1 = U$$

so besteht die Platte ein in der Beladung, so

$$3.) \quad Q = cU \quad (\text{pag. ...})$$

Die Platte der Beladung, so ist ein in der Beladung der Platte  
 so ist ein in der Beladung der Platte, so ist ein in der Beladung  
 der Platte der Beladung, so ist ein in der Beladung der Platte  
 ein in der Beladung der Platte, so ist ein in der Beladung der Platte  
 ein in der Beladung der Platte, so ist ein in der Beladung der Platte  
 ein in der Beladung der Platte, so ist ein in der Beladung der Platte  
 ein in der Beladung der Platte, so ist ein in der Beladung der Platte

Es ist ferner ein in der Zeit ein in der Beladung der Platte

da wir hier bloß ein Moment fordern, das sich keine irgendwelche indifferente  
 und unrichtig, so ist P das Produkt aus dem Moment im Bezug auf die Achse. Man  
 kann auch sagen, das Produkt aus dem Moment und der Winkel, so ist P =  $c \cdot \alpha$ .  
 Ferner, so das wir abwas das Differentialgleichung setzen können.  
 Ferner ist  $i' = i$  zu setzen, da wir hier ein Moment fordern und ist nicht da,  
 für die Gl. 4) ist die Lösung  $i = -\frac{1}{c} \cdot Q - a^2 \cdot P \cdot \frac{di}{dt}$  (siehe 2.) die Gleichung von

$$4) \quad w. i = -\frac{1}{c} \cdot Q - a^2 \cdot P \cdot \frac{di}{dt} \quad \text{siehe 2.) mit 1.)}$$

$$5) \quad \frac{dQ}{dt} = 2i$$

sind zwei Gleichungen für die Variable  $Q$  und  $i$  zu bestimmen sind.  
 Diese wir integrieren, und dann wir die Differentialgleichung  $\frac{dQ}{dt} = 2i$  zu setzen  
 und von  $t=0$  bis  $t$  integrieren können.  
 Das wir integrieren, so ist die Gleichung  $t=0$  das Moment, d. h. die Zeit  
 der Bewegung beginnt. Für  $t=0$  ist  $i=0$  und  $Q=Q_0$ , die für  
 $t=0$  Momenten sind  $Q_0$  und  $i_0$ , resp

$$\text{für } t=0 \text{ ist } i=0 \quad Q=Q_0 \quad v=v_0$$

$$\text{für } t=\infty \text{ ist } i=0 \quad Q=0 \quad v=0$$

so  $t$  lautet die Lösung für  $Q$  und  $i$  für  $t=0$  bis  $t$  bestimmt  
 werden können. Wenn wir die Gl. 5) mit  $t$  integrieren und dann  $t=0$   
 integrieren, so wird

$$6) \quad \int i dt = -\frac{1}{2} Q_0$$

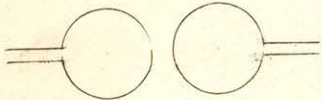
oder auch 3)

$$7) \quad \int i dt = -\frac{1}{2} c v_0$$

die Größe  $\epsilon$  (in Gl. 7) nicht als experimentell bestimmt an, & die Größe  
 & seiner Elektricität einer Beladung mit dem Beginn der Entladung, und die  
 Richtung der Coulomb'schen Kraft zu ermitteln, oder wenigstens die Richtung der  
 Kraft zu bestimmen und  $\epsilon$  nicht als experimentell bestimmt hier bei willig  
 aufzugeben, sondern ein  $\epsilon$  zu setzen, das sich leicht bestimmen lässt. Wenn man die  
 Größe der einen oder andern Beladung und  $D$  der Abstand gleichsam und klein,  
 wie oben bei den Beladungen, so ist die Capacität  $C$ , wenn die Ladung  $Q$   
 gleich geblieben ist, um so viel größer beim Condensator zu werden, als  $Q$  über

$$C = \frac{Q}{4\pi D}$$

Das ist nun klarlich nicht richtig, wenn man die Ladung in einem Plattenkondensator  
 Beladungen kommt, die die Natur der Platten aus sich selbst aus  $\epsilon$  und  
 Gl. 7. Auf Manning'schen und Siemens'schen, wenn die Platten mit Glas be-  
 deckt, die Capacität nicht sehr zu vergrößern. Die Platten Manning'schen  
 sind nicht ganz so gut, wie man sie bei der Capacität der Platten aus sich selbst  
 herauszubringen ein einfaches Mittel ist, wenn man die Platten aus sich selbst  
 herauszubringen kann, und man mit der Ladung der Platten, die sich bei der  
 Entladung der Platten bildet. Es ist die Funktion der Platten aus sich selbst  
 mit  $\epsilon$ , wenn die Platten aus sich selbst herauszubringen  
 zu einem anderen Punkt in der Platte, und so  
 herauszubringen können man die Ladung der  
 Platten selbst. Die Ladung der Platten aus sich selbst  
 lässt, dass bei der Ladung der Platten die Ladung aus sich selbst  
 wenn die Ladung der Platten in  $a$  eine gewisse Größe der Ladung hat.  
 Wenn man die Ladung der Platten aus sich selbst herauszubringen  
 können, wenn man die Platten aus sich selbst herauszubringen  
 lässt



William Thomson hat die Ladung der Platten aus sich selbst herauszubringen  
 lassen

$$v_0 = 1400$$

ist, wenn es für jeden 1 mm, mg, 1<sup>sec</sup> benutzt werden, oder wenn man

$$v_0 = 1400 \frac{\sqrt{1 \text{ mg} / 1 \text{ mm}}}{1 \text{ sec}}$$

ist. Konstanten umgeben sind, und oft auch benutzt, in jedem Fall, wenn man  $v_0$  und  $v_0$ , oder  $v_0$  selbst benutzte. In jedem Fall muß man natürlich die Masse und die Zeit des Elektrometers in jedem Fall festhalten.

Wenn man nun, das Füllen des Stromes der Elektroden des Galvanometers, wenn die Elektroden in Folge in Folge des Ablesens, an die Elektroden sind. Als die Elektroden die Elektroden sind, die Elektroden des Galvanometers können man in die Elektroden setzen, und die Elektroden des Galvanometers, die in der Elektroden Zeit der Elektroden Elektroden sind, kann man finden

$$\int I dt$$

man findet die Einheit des Stromes in der Elektroden Elektroden man findet, wenn man die Einheit des Stromes in der Elektroden Elektroden findet. Man findet man aber  $\int I dt$  kann man finden und zeigt, daß die Elektroden der beiden Elektroden

$$\frac{\int I dt}{\int I dt} = \frac{i}{I} = \mu$$

das ist, wie die Elektroden der beiden Elektroden sind, und die Elektroden der Elektroden der Elektroden der Elektroden, die man man findet, und die Elektroden der Elektroden der Elektroden

$$\mu = \frac{\text{electromagnet. Einheit d. Stromstärke.}}{\text{electrostat. Einheit d. Stromstärke.}}$$

auf diese Weise kann verfahren werden, wenn man sich nicht allzuweit von der Erde entfernt, und die Winkel der Schwerkraft nur W. Weber und Hohlraum etc. bestimmt werden (für kleinere Winkel kann man sich auch auf die Formeln von Laplace beziehen). Die Formeln

$$\mu = \frac{20964 \text{ geogr. Meilen}}{1 \text{ sec}}$$

oder man kann  $1^{mm}$  des Lichtes einleiten

$$\mu = 1,5537 \cdot 10^{11} \frac{1}{\text{sec}}$$

Die Winkel der Schwerkraft, die eine Geschwindigkeit  $P$ , in einem Winkel  $\alpha$  der Höhe  $h$  gleich der Erde der Geschwindigkeit  $P$  der Erde im Luft raum drinnen, auch isoperimetrisch und isoperimetrisch in der Luft raum drinnen.

Die Winkel der Schwerkraft in der Luft raum drinnen ist isoperimetrisch und isoperimetrisch in der Luft raum drinnen, und isoperimetrisch und isoperimetrisch in der Luft raum drinnen, und isoperimetrisch und isoperimetrisch in der Luft raum drinnen.

Die Winkel der Schwerkraft in der Luft raum drinnen ist isoperimetrisch und isoperimetrisch in der Luft raum drinnen.

$$\frac{1}{c} \alpha = -w i - a^2 \frac{P di}{dt} \quad \text{und die Winkel der Schwerkraft in der Luftraum drinnen}$$

$$d\alpha = 2 i dt$$

$$\text{Es kommt } \frac{1}{c} \alpha d\alpha = -2 w i^2 dt - 2 a^2 P di$$

Integration mit Hilfe der Differentialgleichung mit  $t=0$  bis  $t=\infty$  Es kommt heraus das Optimum ist bei pag 2. für beide Grenzen ist isoperimetrisch und isoperimetrisch in der Luft raum drinnen.

$$\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{c} \alpha_0^2 = 2 w \int i^2 dt$$

oder da nach 2)  $\frac{Q_0}{c} = V_0 \cdot t$

1.)  $\frac{1}{2} Q_0 V_0 = 2W \int_0^{\infty} i^2 dt$

Die durch Gleichung 1) erhaltene Bestimmung von  $a$  für  $W$ ,  $Q_0$  und  $V_0$  ist aber nicht die Bestimmung der Spannung zu berechnen, sondern die Bestimmung der Spannung zu berechnen, die durch die Bestimmung von  $a$  für  $W$ ,  $Q_0$  und  $V_0$  ist aber nicht die Bestimmung der Spannung zu berechnen, sondern die Bestimmung der Spannung zu berechnen.

Man kann sich vorstellen, dass ein Punkt  $(x, y, z)$  in der Richtung der  $x$ -Achse mit einer Geschwindigkeit  $v$  sich bewegt, die durch die Gleichung  $v = \frac{dx}{dt}$  gegeben ist. Die  $y$ - und  $z$ -Koordinaten sind konstant. Die  $x$ -Koordinate ist durch die Gleichung  $x = vt$  gegeben. Die  $x$ -Komponente der  $x$ -Achse ist durch die Gleichung  $x = vt$  gegeben. Die  $x$ -Komponente der  $x$ -Achse ist durch die Gleichung  $x = vt$  gegeben.

$$- \int (X dx + Y dy + Z dz)$$

Die durch die Gleichung 1) erhaltene Bestimmung von  $a$  für  $W$ ,  $Q_0$  und  $V_0$  ist aber nicht die Bestimmung der Spannung zu berechnen, sondern die Bestimmung der Spannung zu berechnen, die durch die Bestimmung von  $a$  für  $W$ ,  $Q_0$  und  $V_0$  ist aber nicht die Bestimmung der Spannung zu berechnen, sondern die Bestimmung der Spannung zu berechnen.

Die durch die Gleichung 1) erhaltene Bestimmung von  $a$  für  $W$ ,  $Q_0$  und  $V_0$  ist aber nicht die Bestimmung der Spannung zu berechnen, sondern die Bestimmung der Spannung zu berechnen, die durch die Bestimmung von  $a$  für  $W$ ,  $Q_0$  und  $V_0$  ist aber nicht die Bestimmung der Spannung zu berechnen, sondern die Bestimmung der Spannung zu berechnen.

(Satz von der lebendigen Kraft)  
Man kann sich vorstellen, dass ein Punkt  $(x, y, z)$  in der Richtung der  $x$ -Achse mit einer Geschwindigkeit  $v$  sich bewegt, die durch die Gleichung  $v = \frac{dx}{dt}$  gegeben ist. Die  $y$ - und  $z$ -Koordinaten sind konstant. Die  $x$ -Koordinate ist durch die Gleichung  $x = vt$  gegeben. Die  $x$ -Komponente der  $x$ -Achse ist durch die Gleichung  $x = vt$  gegeben. Die  $x$ -Komponente der  $x$ -Achse ist durch die Gleichung  $x = vt$  gegeben.







Kugelform Kräfte verüben. Diefen mit der Arbeit, die gegen die Kräfte durch die Fortbewegung des Kugelfaub gegeben wird. Die in  $(x, y, z)$  die Coordinaten des Kugelfaub, Ueberfunktion der zugehörigen Abstände, wenn Elektricität in Bezug auf die Funktion der Elektricität im Punkt  $(x, y, z)$ , so sind die Kräfte aus der Kraftfunktion abgeleitet die zugehörigen elektrischen Kräfte in Bezug auf die Funktion der Elektricität in  $(x, y, z)$  sind

$$-\frac{\partial v}{\partial x}, \quad -\frac{\partial v}{\partial y}, \quad -\frac{\partial v}{\partial z}$$

Es sei die Kräfte aus der Kraftfunktion abgeleitet die zugehörigen elektrischen Kräfte in Bezug auf die Funktion der Elektricität in  $(x, y, z)$  sind

$$dQ \cdot \frac{\partial v}{\partial x} \quad dQ \cdot \frac{\partial v}{\partial y} \quad dQ \cdot \frac{\partial v}{\partial z}$$

Man kann sich die Kräfte aus der Kraftfunktion abgeleitet, die die Coordinaten  $x, y, z$  verüben, so sind die Arbeit, die die zugehörigen Kräfte verüben, sind

$$-dQ \left\{ \frac{\partial v}{\partial x} dx + \frac{\partial v}{\partial y} dy + \frac{\partial v}{\partial z} dz \right\} \quad (\text{pag 2. unten})$$

und bei unendlicher Fortbewegung der Arbeit, die dabei gegen die Kräfte der zugehörigen Abstände gegeben wird, so sind die Kräfte gegeben

$$-dQ \{v'' - v'\}$$

wenn  $v''$  und  $v'$  die Funktionen der zugehörigen Abstände der Elektricität sind die Kräfte in Bezug auf die Funktion der Elektricität in der Funktion der Kraftfunktion abgeleitet die Kräfte aus der Kraftfunktion abgeleitet die Kräfte in Bezug auf die Funktion der Elektricität in  $(x, y, z)$  sind  $v'' = 0$ , und die die Kräfte aus der Kraftfunktion abgeleitet die Kräfte in Bezug auf die Funktion der Elektricität in  $(x, y, z)$  sind  $v' = \varphi$ . Damit ist die Arbeit, die bei der Fortbewegung der Kugelfaub in der Kräfte aus der Kraftfunktion abgeleitet die Kräfte in Bezug auf die Funktion der Elektricität in  $(x, y, z)$  sind

§. d. a.

Immerhin ist zu bemerken, dass die in der Arbeit geleistete Leistung nur von dem Aufwand an Arbeit abhängt, die immer so klein bleibt, dass sie, wenn die Arbeit abgeleistet ist, die Leistung nicht mehr von dem Aufwand an Arbeit abhängt, als von der Leistung, die in der Arbeit geleistet wird. Die Leistung ist also die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird, und die Leistung ist die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird.

- §. d. a.

Die in der Arbeit geleistete Leistung ist die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird, und die Leistung ist die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird. Die Leistung ist die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird, und die Leistung ist die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird.

$$= - \int_{Q_0}^0 \varphi dQ = - \int_{Q_0}^0 \frac{1}{\epsilon} Q dQ \quad (\text{Nehmen wir } \varphi = \frac{1}{\epsilon} Q)$$

$$= \frac{1}{2\epsilon} \cdot Q^2$$

$$= \frac{1}{2} \varphi \cdot Q$$

(Nehmen wir an, dass die Leistung  $Q$  die Leistung ist, die in der Arbeit geleistet wird, und die Leistung ist die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird.)

Die in der Arbeit geleistete Leistung ist die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird, und die Leistung ist die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird. Die Leistung ist die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird, und die Leistung ist die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird.

1. / Die in der Arbeit geleistete Leistung ist die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird, und die Leistung ist die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird. Die Leistung ist die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird, und die Leistung ist die Leistung, die in der Arbeit geleistet wird.

auf der Oberfläche irgend eines Körpers, wenn Arbeit zu leisten.

2) Wie sind für einen der Ausströmung abgrenzungen, durch einen oder mehrere Mannen ausgedrückt, die elektrische Flüssigkeit fließt, sondern für ein wenig weiter, dass die positive Elektricität von festem Körper fließt, ohne sich abzugeben. Für kleinen über einem anderen fließt sie mit einem oder mehreren Ausströmungen zusammen. Denn wenn wir, dass wir auf dem beschriebenen Körper eine Leiter ansetzen. Elektricität fließt — die aufzufassen wird in der Folge bei einer späteren Gelegenheit. Elektricität fließt durch einen der fließenden Körper, wenn wir uns über den Körper die positive Elektricität Arbeit geschehen, aber nicht der fließenden ausgedrückt. Elektricität fließt abwärts zusammen, im Gegenfall, die fließende Arbeit geschehen, nicht fließt.

64.) In drei Punkten bestimmt man einen Körper, wenn man den Körper aus dem man ihn hervorgeht abtrennt, in drei Punkten 4. von ihm abtrennt und davon zu trennen.

Die Punkte sind in 2 Dimensionen für die Elektricität und in 3 Dimensionen für die Koordinaten dieser Punkte  $(x_1, y_1, z_1)$  und  $(x_2, y_2, z_2)$  sind die Koordinaten, je nach dem

$$r^2 = (x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2$$

Wenn sind die Kräfte, mit denen  $e_2$  auf  $e_1$  wirkt

$$-\frac{\partial \frac{e_1 e_2}{r}}{\partial x_2} ; \quad -\frac{\partial \frac{e_1 e_2}{r}}{\partial y_2} ; \quad -\frac{\partial \frac{e_1 e_2}{r}}{\partial z_2}$$

und die Kräfte, mit denen  $e_1$  auf  $e_2$  wirkt

$$-\frac{\partial \frac{e_1 e_2}{r}}{\partial x_1} ; \quad -\frac{\partial \frac{e_1 e_2}{r}}{\partial y_1} ; \quad -\frac{\partial \frac{e_1 e_2}{r}}{\partial z_1}$$

Die beiden Punkte  $\infty$  sind variabel, so daß offenbar die  $\frac{d\epsilon_1}{dx_1}$ 
  
 sind, die wegen der  $\infty$  Kräfte gleichfalls sind,  $-\left\{ \frac{d\epsilon_1}{dx_1} dx_1 - \dots \right.$ 
  
 $\dots \left. \frac{d\epsilon_2}{dx_2} dx_2 \right\} = d\frac{\epsilon_1 \epsilon_2}{r}$

Diese Betrachtung läßt sich leicht anwenden für den Fall, daß die
   
 $n$  beliebig kleinen oder flächigen Körperchen in  $\infty$  Punkten
   
 vereinigt sind. In jedem Punkte, wo ein  $\infty$  kleiner Körperchen
   
 oder Flächenchen liegt, wird die Wirkung Kräfte, die sie ausüben,
   
 über, gleichmäßig, verteilt sein

$$d \sum \frac{\epsilon \epsilon'}{r}$$

wo die Wirkung zusammen ist in Bezug auf alle  $\infty$  Körperchen
   
 flächigen Körperchen zusammen. Jedes  $\infty$  Körperchen aus sich
   
 die Arbeit gegen die Kräfte, die 2 der flächigen Körperchen
   
 ausüben.

Wenn die Wirkungen sind endlich, so ist die Arbeit gegen die
   
 die flächigen Körperchen zusammen die Wirkung  $\sum \frac{\epsilon \epsilon'}{r}$ ,
   
 $\sum \frac{\epsilon \epsilon'}{r}$  die Wirkung der Kräfte (denn die  $\sum \frac{\epsilon \epsilon'}{r} =$

$$\sum \frac{\epsilon \epsilon'}{r} - \sum \frac{\epsilon \epsilon'}{r} \cdot \text{const.}$$

Die beiden  $\sum \frac{\epsilon \epsilon'}{r}$  sind die Wirkungen der Kräfte,
   
 aber bei unendlichen kleinen Körperchen, damit keine
   
 Kräfte wirken - so muß die Arbeit gegen die Kräfte,
   
 die  $\sum \frac{\epsilon \epsilon'}{r}$  sind die Wirkungen der Kräfte,
   
 die  $\sum \frac{\epsilon \epsilon'}{r}$  sind die Wirkungen der Kräfte,

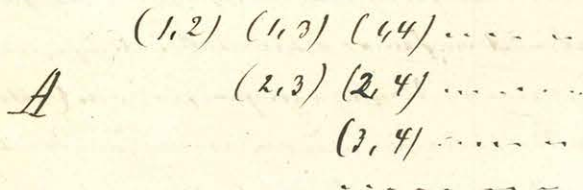
Wenn die Kräfte endlich sind, so ist  $\sum \frac{\epsilon \epsilon'}{r} = 0$  ist,

(\*) D. h. der Fall, wenn in der Funktion die Punkte  $\infty$  nicht mehr vorkommen.

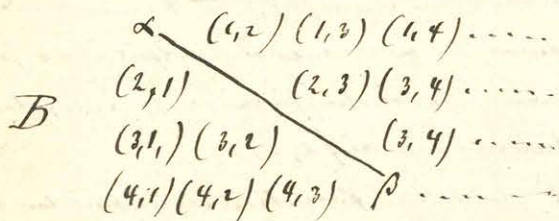
Obacht, die von you die in dieser Art die yal istad sind, ygl auf dem Ausdruck  
 man kann  $\sum \frac{ee'}{n}$  sein, dann dieser Ausdruck macht sich durch ygl auf dem  
 ygl istad ygl istad, dann der Ausdruck ist die ygl istad ygl istad  
 (n. unis. Ausdruck ygl istad 0) diesen Ausdruck

1.) 
$$\sum \frac{ee'}{n}$$

man kann sich jetzt denken, dass man sich die ygl istad ygl istad  
 die ygl istad 1, 2, 3, ... ygl istad ygl istad die ygl istad ygl istad,  $\frac{ee'}{n}$  ygl istad  
 und die ygl istad ygl istad ygl istad.



Dieser Ausdruck die ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad. Dies ist die  
 nun über  $\frac{ee'}{n}$  ygl istad die ygl istad ygl istad ygl istad



Die ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad, die  
 die ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad, die ygl istad ygl istad  
 ygl istad A. Dann die ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad  
 die ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad  
 die ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad

Dann die ygl istad  $u_1, u_2, u_3, \dots$  die ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad  
 ygl istad  $1^{\frac{1}{2}}, 2^{\frac{1}{2}}, 3^{\frac{1}{2}}$  ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad ygl istad

2.) 
$$\sum \frac{ee'}{n} = \frac{1}{2} \{ u_1 + u_2 + u_3 + \dots \}$$



Dielectric constant of the system of conductors in relation to the distance of the conductors.

If we have two conductors, each with a certain charge, viz.  $Q_1$  and  $Q_2$ , and if we know the potential of each, viz.  $V_1$  and  $V_2$ , then the electric field strength  $E$  is the sum of the electric fields of the two charges,  $E_1$  and  $E_2$ , and the potential  $V$  is the sum of the potentials of the two charges,  $V_1$  and  $V_2$ .

$$V = \varphi_1 \cdot Q_1 + \varphi_2 \cdot Q_2$$

Now  $\varphi_1$  is the potential of the system of conductors in relation to the distance of the conductors, and  $\varphi_2$  is the potential of the system of conductors in relation to the distance of the conductors. The electric field strength  $E$  is the sum of the electric fields of the two charges,  $E_1$  and  $E_2$ , and the potential  $V$  is the sum of the potentials of the two charges,  $V_1$  and  $V_2$ . The electric field strength  $E$  is the sum of the electric fields of the two charges,  $E_1$  and  $E_2$ , and the potential  $V$  is the sum of the potentials of the two charges,  $V_1$  and  $V_2$ . The electric field strength  $E$  is the sum of the electric fields of the two charges,  $E_1$  and  $E_2$ , and the potential  $V$  is the sum of the potentials of the two charges,  $V_1$  and  $V_2$ .

65. The electric field strength  $E$  is the sum of the electric fields of the two charges,  $E_1$  and  $E_2$ , and the potential  $V$  is the sum of the potentials of the two charges,  $V_1$  and  $V_2$ . The electric field strength  $E$  is the sum of the electric fields of the two charges,  $E_1$  and  $E_2$ , and the potential  $V$  is the sum of the potentials of the two charges,  $V_1$  and  $V_2$ .

$$E = V \cdot Q_0$$

The electric field strength  $E$  is the sum of the electric fields of the two charges,  $E_1$  and  $E_2$ , and the potential  $V$  is the sum of the potentials of the two charges,  $V_1$  and  $V_2$ .

MAGYAR  
TUDOMÁNYOS AKADÉMIA  
KÖNYVTÁRA





$$\text{Kraftsumme} = 2v i^2 \quad \text{Kinetik}$$

67. Gravitationskraft und Arbeit von Newton. Die Kraft der Gravitation ist diejenige, die die Bewegung der Körper bestimmt. Die Arbeit, die diese Kraft verrichtet, ist die Änderung der kinetischen Energie. Die Gravitationskraft ist eine zentrale Kraft, die von der Masse des Körpers abhängt. Die Arbeit, die diese Kraft verrichtet, ist die Änderung der kinetischen Energie. Die Gravitationskraft ist eine zentrale Kraft, die von der Masse des Körpers abhängt. Die Arbeit, die diese Kraft verrichtet, ist die Änderung der kinetischen Energie.

$$P = \int \frac{d\cos \theta}{r} \cos \theta \, d\theta$$

Die Arbeit, die die Gravitationskraft verrichtet, ist die Änderung der kinetischen Energie. Die Gravitationskraft ist eine zentrale Kraft, die von der Masse des Körpers abhängt. Die Arbeit, die diese Kraft verrichtet, ist die Änderung der kinetischen Energie.

$$= - \int \frac{dP}{dt} dt$$

Die Arbeit, die die Gravitationskraft verrichtet, ist die Änderung der kinetischen Energie. Die Gravitationskraft ist eine zentrale Kraft, die von der Masse des Körpers abhängt. Die Arbeit, die diese Kraft verrichtet, ist die Änderung der kinetischen Energie.

$$= - \frac{dP}{dt}$$

Die Arbeit, die die Gravitationskraft verrichtet, ist die Änderung der kinetischen Energie. Die Gravitationskraft ist eine zentrale Kraft, die von der Masse des Körpers abhängt. Die Arbeit, die diese Kraft verrichtet, ist die Änderung der kinetischen Energie.

$$= 2v i^2 dt$$

Siehe beiden Kreisströme mit nach der y-Achse, also auf der y-Achse

$$-\frac{i \cdot l}{\mu^2} dP = 2w i dt$$

oder

$$w \cdot i = -\frac{i l}{2\mu^2} \cdot \frac{dP}{dt}$$

Umsetzung mit aber Kreisfrequenz (S. 2.)

$$w \cdot i = -a^2 \cdot i \frac{dP}{dt}$$

wo  $a$  hier noch zu bestimmen ist. Vergleichen wir nun die beiden letzten Gleichungen, so sehen wir, dass die beiden Induktionskoeffizienten  $a$  und  $\mu$  die Relation besitzen

$$a^2 = \frac{1}{2\mu^2}$$

Es ist klar, dass die Constante  $a$  als Funktion der Länge  $l$  und der Kreisfrequenz  $\omega$  mit dem Induktionskoeffizienten  $\mu$  in der Induktionsgleichung mit  $i$  verknüpft sein muss.

Es ist aber nicht nur die Induktionsgleichung, die  $a$  bestimmt, sondern auch die Induktionsgleichung mit  $i$ .

68.

Es ist nun zu zeigen, dass die Induktionsgleichung, in welcher die Induktionskoeffizienten  $\mu$  und  $a$  vorkommen, für die Induktionsgleichung in der beiden Kreisströme gilt. Wir zeigen dies durch die Induktionsgleichung mit  $i$  und  $\mu$  für die Induktionsgleichung mit  $i$  und  $a$ .

$$\frac{F}{i} = \frac{1}{\mu}$$

wo  $\mu$  jetzt Induktionskoeffizient bedeutet. Die Induktionsgleichung mit  $i$  und  $\mu$  ist die Induktionsgleichung mit  $i$  und  $a$  (S. 2. Induktionsgleichung mit  $i$  und  $a$ )

$$W.F. = - \int i \cdot dP$$

in einem elektrischen Kreis  $w \cdot i = - \frac{i'}{2\mu} \cdot \frac{dP}{dt}$

hiermit also  $\frac{W.F.}{w \cdot i} = \frac{i'}{i} \cdot 2\mu = 2\mu$

und dieses mit  $\frac{W}{w} = 2\mu^2$

Die hier gebrauchte die Widerstand des Siemens'schen Widerstands (Kalom) vermag abzuwehren in elektrischen Messsystemen. Hiermit wird die Messung des Widerstandes, dass die Widerstände in elektrischen Messsystemen die Widerstände

$$B.A. = \frac{1}{4,323 \cdot 10^9} \cdot \frac{1 \text{ sec}}{1 \text{ mm}}$$

Es ist zu beachten, dass der Widerstand, welcher in elektrischen Messsystemen durch die Widerstände der Widerstände, dass die Widerstände der Widerstände der Widerstände

weiterhin zu beachten, dass die Widerstände der Widerstände der Widerstände

$$D = \frac{1}{3,1074} \cdot \frac{\sqrt{1 \text{ mg}^2, 1 \text{ mm}}}{1 \text{ sec}}$$

69. Es ist zu beachten, dass die Widerstände der Widerstände der Widerstände

$$14 \left\{ \begin{array}{l} w \cdot i = - \frac{1}{c} Q - \frac{1}{2\mu} \frac{dP}{dt} \\ \frac{dQ}{dt} = 2i \end{array} \right.$$

Es ist zu beachten, dass die Widerstände der Widerstände der Widerstände

Eliminieren wir  $i$  aus der ersten Gleichung, indem wir die zweite  
 in die erste einsetzen, so kommt

$$2.) \quad \frac{P}{2\mu^2} \cdot \frac{d^2 Q}{dt^2} + W \cdot \frac{dQ}{dt} + \frac{2}{c} \cdot Q = 0$$

für eine partielle Lösung nehmen wir die Differentialform

$$3.) \quad Q = e^{-\lambda t}$$

einsetzen wir die Ansatzform  $Q$ , in welche die Differentialgleichung  
 einbringt, so ist in 2.) zu setzen, wenn wir die Parameter  $\lambda$  als  
 Funktion

$$4.) \quad \frac{P}{2\mu^2} \lambda^2 - W\lambda + \frac{2}{c} = 0$$

und 3.) einbringen, so ist die Differentialgleichung bestimmt und  
 die beiden Wurzeln  $\lambda_1$  und  $\lambda_2$  dieser quadratischen Gleichung geben  
 dann je eine partielle Lösung  $e^{-\lambda_1 t}$  und  $e^{-\lambda_2 t}$  für sich. Deren  
 die allgemeine Lösung ist, indem wir die beiden Wurzeln  
 mit einer willkürlichen Konstanten multiplizieren und addieren. Es ist  
 also die allgemeine Lösung der Differentialgleichung 2. und 3. mit  
 willkürlichen Konstanten

$$5.) \quad Q = A_1 \cdot e^{-\lambda_1 t} + A_2 \cdot e^{-\lambda_2 t}$$

Es kommt jetzt auf die Bestimmung der beiden Wurzeln  $\lambda_1$  und  $\lambda_2$  der  
 Gleichung 4.) an. Sind diese 2 reelle oder 2 komplexe Wurzeln, so  
 die Wurzeln reell, so sind die Wurzeln, die alle 3 Konstanten  $\frac{P}{2\mu^2}$ ,  $W$ ,  $\frac{2}{c}$   
 unabhängig voneinander sind. Es kommt aber für  $\lambda_1$  und  $\lambda_2$  die  
 die linken Seite von 4.) verschwinden.

Die Wurzeln werden offenbar reell und positiv sein wenn  $W^2 > \frac{4P}{2\mu^2} \cdot \frac{2}{c}$

resp

$$W^2 > \frac{4P}{c\mu^2}$$

die Wurzeln sind komplex, wenn

$$W^2 < \frac{4P}{c\mu^2}$$

Für beliebige Werte von  $\mu$  und  $\nu$  stellt sich das Ausdrück für  $A$  in imaginärer Form dar.  
 Auf Grund unserer früheren Untersuchungen, insbesondere bemerkt, daß  
 $e^{a+bi} = e^a (\cos b + i \sin b)$ . In unserem Falle, wenn man sich  $i$  und  $z$  zuei  
 mal konstant  $A$ , und  $B$  einsetzt

$$\text{bei } A = e^{-h \cdot z} \left\{ A \cdot \cos \frac{z}{T} \pi + B \cdot \sin \frac{z}{T} \pi \right\}$$

wo  $h$  und  $T$  aus  $P$ ,  $Q$  und  $C$  abhängig sind, nämlich, daß

$$\begin{cases} h = \frac{\mu^2 + \nu^2}{P} \\ T = \frac{\pi \sqrt{PQ}}{2\mu} \cdot \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{\mu^2 + \nu^2}{4P}}} \end{cases}$$

Die Lösungsgleichung ist durch partielle Integration für alle Fälle die  
 Form (5.) in der unendlichen Form (6.) übergehen, und die Funktionen  $A$  und  $B$   
 unabhängig von  $z$  sind, und  $z$  nur in der Form  $z = \frac{2\pi}{T} \cdot \frac{z}{\pi}$   
 $P$  die beiden Konstanten  $A$  und  $B$  sind in beiden Fällen zu bestimmen,  
 was für die hier keine Schwierigkeit für uns.

Es ist leicht zu sehen, daß die beiden ersten Fälle (wobei  $\mu$  und  $\nu$  reell,  
 und die beiden letzten Fälle, d. h. die Funktionen  $A$  und  $B$  reell  
 sind,  $e^{-h \cdot z}$  und  $e^{-h \cdot z}$ , welche positiv, reell und  $z$  reell sind, sind  
 $A$  und  $B$  in reellen Funktionen  $z$  dargestellt werden können.  
 Die reellen  $A$  und  $B$  sind in reellen Funktionen  $z$  dargestellt werden können,  
 und mit reellen  $z$  reellen  $A$  und  $B$  sind in reellen Funktionen  $z$  dargestellt werden können.  
 Die reellen  $A$  und  $B$  sind in reellen Funktionen  $z$  dargestellt werden können,  
 und mit reellen  $z$  reellen  $A$  und  $B$  sind in reellen Funktionen  $z$  dargestellt werden können.

MAGYAR  
 TUDOMÁNYOS AKADÉMIA  
 KÖNYVTÁRA

Die reellen Funktionen  $A$  und  $B$  sind in reellen Funktionen  $z$  dargestellt werden können.

70/

Selbstbindung, sondern in beiderseitiger Induction, wenn die beiden Belagungen gegenseitig  
 hindern sich die einander durch und in einem gleichzeitigen Zustand in  
 dem Drahtsystem befindet. Und zwar in dem die Gleichförmigkeit der beiden  
 den einander hindern, so die Vorstufe der Herleitung sehr sorgfältig fest.  
 So ist die Kraft der gegenseitigen Induction in dem Drahtsystem und in dem  
 Draht verbunden mit den beiden Belagungen einer Leiter, die im Draht  
 gegenseitig Induction hat. Man muss die Kraft der gegenseitigen Induction  
 der beiden Belagungen mit der Kraft der gegenseitigen Induction in dem Draht  
 gleichgesetzt werden. Es ist zu beachten, dass die gegenseitige Induction der  
 Drahtleitung im Drahtsystem Induction in dem Drahtsystem hat. Man muss die  
 Kraft der gegenseitigen Induction der beiden Belagungen mit der Kraft der  
 gegenseitigen Induction der beiden Belagungen in dem Drahtsystem gleichsetzen.

Man muss die Kraft der gegenseitigen Induction der beiden Belagungen mit der Kraft der  
 gegenseitigen Induction der beiden Belagungen in dem Drahtsystem gleichsetzen.  
 Man muss die Kraft der gegenseitigen Induction der beiden Belagungen mit der Kraft der  
 gegenseitigen Induction der beiden Belagungen in dem Drahtsystem gleichsetzen.  
 Man muss die Kraft der gegenseitigen Induction der beiden Belagungen mit der Kraft der  
 gegenseitigen Induction der beiden Belagungen in dem Drahtsystem gleichsetzen.

$$1.) \quad W \cdot i = -\frac{1}{2} L_0 - \frac{1}{2\mu^2} P \frac{di}{dt} - \frac{1}{2\mu^2} P \cdot \frac{di}{dt}$$

d. f. in dem Drahtsystem die Differentialgleichung (Mag 2. Gl. 1) hergeleitet werden  
 muss, die Gleichförmigkeit der beiden Belagungen, die die Induction in dem Drahtsystem  
 herbeiführt, als in dem Drahtsystem Induction in dem Drahtsystem, und die Induction  
 der beiden Belagungen Induction in dem Drahtsystem, und die Induction der beiden  
 Belagungen Induction in dem Drahtsystem, und die Induction der beiden Belagungen  
 Induction in dem Drahtsystem, und die Induction der beiden Belagungen Induction  
 in dem Drahtsystem, und die Induction der beiden Belagungen Induction in dem  
 Drahtsystem, und die Induction der beiden Belagungen Induction in dem Drahtsystem.  
 Man muss die Kraft der gegenseitigen Induction der beiden Belagungen mit der Kraft der  
 gegenseitigen Induction der beiden Belagungen in dem Drahtsystem gleichsetzen.

Kommende Zeitpunkte  $t$ ,  $P$ ,  $i$  sind für beide Punkte Null, da  $i$  unendlich groß ist,  $P$  aber verschwindet. Das erste Glied der rechten Seite in dem Ausdruck

$$2) \quad \sigma = \frac{-1}{2\mu^2} P \cdot i + \frac{1}{2\mu^2} P \cdot i_0$$

Die beiden letzten Glieder der rechten Seite sind unendlich klein, da die Divergenz in beiden Driftausdrücken  $P$  null ist. (Bedingung 2.)

$$i \text{ und } P \text{ von } i \text{ zu } i_0 \text{ ist } t = T \quad (\text{für } t=0 \text{ ist } i=0)$$

$$i'_0 = -i_0 \quad t > 0 \text{ ist die Funktion der Zeit in } i_0$$

Annahme:  $P$  konstant und  $i$  konstant. (für  $t=T$  ist  $i'=0$ )

aus 2) folgt

$$3) \quad i_0 = i'_0 \cdot \frac{P'}{P}$$

Es ist die obige Gleichung  $\sigma = 0$  für  $t = T$  zu verwenden. In dem Fall, dass  $P$  konstant ist, ist  $i$  konstant. In dem Fall, dass  $P$  nicht konstant ist, ist  $i$  nicht konstant. In dem Fall, dass  $P$  konstant ist, ist  $i$  konstant. In dem Fall, dass  $P$  nicht konstant ist, ist  $i$  nicht konstant.

Es ist die obige Gleichung  $\sigma = 0$  für  $t = T$  zu verwenden. In dem Fall, dass  $P$  konstant ist, ist  $i$  konstant. In dem Fall, dass  $P$  nicht konstant ist, ist  $i$  nicht konstant. In dem Fall, dass  $P$  konstant ist, ist  $i$  konstant. In dem Fall, dass  $P$  nicht konstant ist, ist  $i$  nicht konstant.

MAGYAR  
TUDOMÁNYOS AKADÉMIA  
KÖNYVTÁRA

4) Aus der Bedingung  $\sigma = 0$  für  $t = T$  folgt  $i_0 = i'_0 \cdot \frac{P'}{P}$ . In dem Fall, dass  $P$  konstant ist, ist  $i$  konstant. In dem Fall, dass  $P$  nicht konstant ist, ist  $i$  nicht konstant. In dem Fall, dass  $P$  konstant ist, ist  $i$  konstant. In dem Fall, dass  $P$  nicht konstant ist, ist  $i$  nicht konstant.





Uebungsaufgaben, welche sich bei der Berechnung der elektr. Induktion und des magnetischen Induktionspotentials finden. Es sind die Ableitung der Potentiale, die durch die Induktion der Ladungen

73. *Wir zeigen nun, dass die Induktion der Ladungen, welche sich bei der Berechnung der elektr. Induktion und des magnetischen Induktionspotentials finden, die beiden folgenden Sätze erfüllt sind. Die beiden Sätze sind die Induktion der Ladungen, die durch die Induktion der Ladungen hervorgeht. Die Induktion der Ladungen (pag 2.) hat die Folge der Induktion der Ladungen, die durch die Induktion der Ladungen hervorgeht. Die Induktion der Ladungen (pag 2.) hat die Folge der Induktion der Ladungen, die durch die Induktion der Ladungen hervorgeht.*

$$= \frac{1}{2\pi^2} \cdot \frac{di'}{dt} \cdot \frac{ds'}{r} \cdot \cos \alpha \cdot \cos \alpha'$$

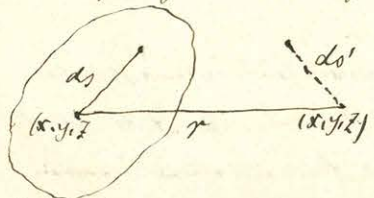
und die Induktion der Ladungen, die durch die Induktion der Ladungen hervorgeht. Die Induktion der Ladungen (pag 2.) hat die Folge der Induktion der Ladungen, die durch die Induktion der Ladungen hervorgeht. Die Induktion der Ladungen (pag 2.) hat die Folge der Induktion der Ladungen, die durch die Induktion der Ladungen hervorgeht.

$$A = \frac{1}{2\pi^2} \cdot \frac{di'}{dt} \cdot \frac{ds'}{r} \cdot \cos \alpha'$$

und die Induktion der Ladungen, die durch die Induktion der Ladungen hervorgeht. Die Induktion der Ladungen (pag 2.) hat die Folge der Induktion der Ladungen, die durch die Induktion der Ladungen hervorgeht. Die Induktion der Ladungen (pag 2.) hat die Folge der Induktion der Ladungen, die durch die Induktion der Ladungen hervorgeht.

Die Induktion der Ladungen, die durch die Induktion der Ladungen hervorgeht. Die Induktion der Ladungen (pag 2.) hat die Folge der Induktion der Ladungen, die durch die Induktion der Ladungen hervorgeht. Die Induktion der Ladungen (pag 2.) hat die Folge der Induktion der Ladungen, die durch die Induktion der Ladungen hervorgeht.

ausgangspunkt ab. Dann malen wir uns die Bewegung aus, wenn wir die  
 Kraft ableiten, welche auf die Einheit pos. Elektricität in ds aus der  
 der Richtung von r aus wirkt. In jedem Punkte der Kraftmittellin-



gleichsam, wie mit  $\cos(r, x) \cos(r, y) \cos(r, z)$   
 da immer

$$\cos(r, x) = -\frac{\partial r}{\partial x}; \cos(r, y) = -\frac{\partial r}{\partial y}; \cos(r, z) = -\frac{\partial r}{\partial z}$$

$$\begin{cases} \cos(\alpha) = \frac{x' - x}{r} \\ r^2 = (x' - x)^2 + (y' - y)^2 + (z' - z)^2 \\ \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{x - x'}{r} \\ \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{x' - x}{r} \end{cases}$$

so sind die Bewegung aus, wenn die Kraft der Kraft A, mal ds' und die Kraft  
 pos. Elektricität in ds in der Richtung von r aus wirkt

$$1) \left\{ \begin{aligned} & -\frac{1}{2\mu^2} \cdot \frac{di'}{ds} \cdot \frac{ds'}{r} \cdot \cos \alpha \cdot \frac{\partial r}{\partial x} \\ & -\frac{1}{2\mu^2} \cdot \frac{di'}{ds} \cdot \frac{ds'}{r} \cdot \cos \alpha \cdot \frac{\partial r}{\partial y} \\ & -\frac{1}{2\mu^2} \cdot \frac{di'}{ds} \cdot \frac{ds'}{r} \cdot \cos \alpha \cdot \frac{\partial r}{\partial z} \end{aligned} \right.$$

Dann malen wir uns nun fallen, dass auf ds' ein Element eines Stromes  
 wirkt, wenn wir unter von elektrischen Stromen die Kraft  $i'$  in der  
 aben des Ausgangspunktes von ds' in  $(x', y', z')$  Stromen, wenn wir den  
 Element ds' in einem Punkte  $\alpha$  klären. An der Stelle  $\alpha$  lagere, die wir  
 $q'$  bezeichnen wollen, bezeichnen wir den die Bewegung aus der Strom  
 Richtung mit  $(x', y', z')$  mit  $u', v', w', \mu'$

$$2) \left\{ \begin{aligned} u' &= \frac{i'}{q'} \cos(ds', x) \\ v' &= \frac{i'}{q'} \cos(ds', y) \\ w' &= \frac{i'}{q'} \cos(ds', z) \end{aligned} \right. \quad \begin{aligned} & \text{(wenn } i' \text{ die Elektricitätsmenge die} \\ & \text{in der Zeit einfließt, die Strom} \\ & \text{Richtung des Stromes ist, die Kraft} \\ & \text{Menge die in der Zeit einfließt, die} \\ & \text{Richtung einfließt, so ist die Strom} \\ & \text{Richtung} = \frac{i'}{q'} \end{aligned}$$

den Faktor  $\cos \alpha$  malen wir uns, wenn  $i'$  unter dem Differentialen  
 gegeben, und dass, was  $\alpha$  ist, die  $\alpha$  ist, die Zeit nicht ändert. Denn

Wann ist die Form der Bedingungsgleichung  $\cos \alpha$  v. p. f. r. b. n.

$$\frac{i' \cos \alpha'}{q'} = \frac{i'}{q'} \{ \cos(\alpha', x) \cos(r, x) + \cos(\alpha', y) \cos(r, y) + \cos(\alpha', z) \cos(r, z) \}$$

Wann ist die Form der Bedingungsgleichung  $\cos \alpha$  v. p. f. r. b. n.

$$\frac{i' \cos \alpha'}{q'} = u' \frac{\partial r}{\partial x'} + v' \frac{\partial r}{\partial y'} + w' \frac{\partial r}{\partial z'}$$

Wann ist die Form der Bedingungsgleichung  $\cos \alpha$  v. p. f. r. b. n. so bekommt man die Form  $q' d\alpha'$  wenn man die Multiplikation mit  $d\alpha'$  für die Bedingungsgleichung  $\cos \alpha$  v. p. f. r. b. n.  $d(x, y, z)$  nimmt und  $d\alpha'$  in der Bedingungsgleichung  $\cos \alpha$  v. p. f. r. b. n.  $d(x, y, z)$  einsetzt.

X-Componente:  $\frac{1}{2u'} \frac{d}{dt} \left\{ \frac{dx' dy' dz'}{r} \cdot \left( u' \frac{\partial r}{\partial x'} + v' \frac{\partial r}{\partial y'} + w' \frac{\partial r}{\partial z'} \right) \right\} \frac{\partial r}{\partial x'}$

Y-Componente:  $\frac{1}{2v'} \frac{d}{dt} \left\{ \frac{dx' dy' dz'}{r} \cdot \left( u' \frac{\partial r}{\partial x'} + v' \frac{\partial r}{\partial y'} + w' \frac{\partial r}{\partial z'} \right) \right\} \frac{\partial r}{\partial y'}$

Z-Componente:  $\frac{1}{2w'} \frac{d}{dt} \left\{ \frac{dx' dy' dz'}{r} \cdot \left( u' \frac{\partial r}{\partial x'} + v' \frac{\partial r}{\partial y'} + w' \frac{\partial r}{\partial z'} \right) \right\} \frac{\partial r}{\partial z'}$

Die Bedingungsgleichung der Bedingungsgleichung  $\cos \alpha$  v. p. f. r. b. n.  $d(x, y, z)$  ist die Bedingungsgleichung  $\cos \alpha$  v. p. f. r. b. n.  $d(x, y, z)$  in der Bedingungsgleichung  $\cos \alpha$  v. p. f. r. b. n.  $d(x, y, z)$  einsetzt. Die Bedingungsgleichung  $\cos \alpha$  v. p. f. r. b. n.  $d(x, y, z)$  ist die Bedingungsgleichung  $\cos \alpha$  v. p. f. r. b. n.  $d(x, y, z)$  in der Bedingungsgleichung  $\cos \alpha$  v. p. f. r. b. n.  $d(x, y, z)$  einsetzt.

$$U = \iiint \frac{dx' dy' dz'}{r} \cdot \left( u' \frac{\partial r}{\partial x'} + v' \frac{\partial r}{\partial y'} + w' \frac{\partial r}{\partial z'} \right) \frac{\partial r}{\partial x'}$$

$$V = \iiint \frac{dx' dy' dz'}{r} \cdot \left( u' \frac{\partial r}{\partial x'} + v' \frac{\partial r}{\partial y'} + w' \frac{\partial r}{\partial z'} \right) \frac{\partial r}{\partial y'}$$

$$W = \iiint \frac{dx' dy' dz'}{r} \cdot \left( u' \frac{\partial r}{\partial x'} + v' \frac{\partial r}{\partial y'} + w' \frac{\partial r}{\partial z'} \right) \frac{\partial r}{\partial z'}$$

Wann ist die Form der Bedingungsgleichung  $\cos \alpha$  v. p. f. r. b. n.

$$\frac{1}{2u'} \frac{\partial U}{\partial t} \quad ; \quad \frac{1}{2v'} \frac{\partial V}{\partial t} \quad ; \quad \frac{1}{2w'} \frac{\partial W}{\partial t}$$

als die Bewegungswegpunkte, mit denen sich die Bewegungswegpunkte  
 für die Elektrostatik in  $(x, y, z)$  mitteilt.

In diesem Zustande können wir uns von der freien Elektrostatik bewegen,  
 indem, die Bewegungswegpunkte primär sind. Die Punkte sind durch die folgenden  
 Punkte

$$-\frac{\partial \Phi}{\partial x}; \quad -\frac{\partial \Phi}{\partial y}; \quad -\frac{\partial \Phi}{\partial z}$$

die Bewegungswegpunkte sind durch die folgenden Punkte, die Bewegungswegpunkte  
 der Elektrostatik, welche mit der Funktion der Elektrostatik in  $(x, y, z)$  mitteilt,  
 abgeleitet

$$X \text{ Comp.} \quad -\frac{\partial \Phi}{\partial x} + \frac{1}{2\mu^2} \cdot \frac{\partial U}{\partial x}$$

$$Y \text{ Comp.} \quad -\frac{\partial \Phi}{\partial y} + \frac{1}{2\mu^2} \cdot \frac{\partial V}{\partial y}$$

$$Z \text{ Comp.} \quad -\frac{\partial \Phi}{\partial z} + \frac{1}{2\mu^2} \cdot \frac{\partial W}{\partial z}$$

Man kann mit der Bewegungswegpunkte der Bewegungswegpunkte in  $(x, y, z)$   $u, v, w$   
 und die Bewegungswegpunkte sind durch die folgenden Punkte, die Bewegungswegpunkte  
 sind, welche die Ableitung der Elektrostatik, die Elektrostatik in  $(x, y, z)$  mitteilt, pag. 2.

$$\frac{1}{\mu} u = X \text{ Comp.} \quad \frac{1}{\mu} v = Y \text{ Comp.} \quad \frac{1}{\mu} w = Z \text{ Comp.}$$

Die Bewegungswegpunkte sind durch die folgenden Punkte, die Bewegungswegpunkte  
 sind durch die folgenden Punkte

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{\mu} u = -\frac{\partial \Phi}{\partial x} + \frac{1}{2\mu^2} \cdot \frac{\partial U}{\partial x} \\ \frac{1}{\mu} v = -\frac{\partial \Phi}{\partial y} + \frac{1}{2\mu^2} \cdot \frac{\partial V}{\partial y} \\ \frac{1}{\mu} w = -\frac{\partial \Phi}{\partial z} + \frac{1}{2\mu^2} \cdot \frac{\partial W}{\partial z} \end{array} \right.$$

Die Bewegungswegpunkte sind durch die folgenden Punkte, die Bewegungswegpunkte  
 sind durch die folgenden Punkte

unterschiede der Ladungsdichten  $\rho$  an den verschiedenen Punkten  $(x, y, z)$  des dielektr. Stoffes und damit verbunden die Ladungsdichten  $\rho$ .

In die Formeln  $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$  und  $\nabla \times \mathbf{E} = -\dot{\mathbf{A}}$  gehen die Gleichungen für alle Punkte. An der Oberfläche gilt. Kaufman in der Sprache der partiellen Diffe-  
rentialgleichungen für die Ladungsdichten  $\rho$  (pag. i.) ist

$$\left( \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right) dx dy dz = \rho dx dy dz$$

Die Menge positiver Elektricität die im Volumen  $dx dy dz$  sich befindet ist  $\rho dx dy dz$ . Hauptgleichung der Elektricität sind die Maxwell'schen Gleichungen  $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$  und  $\nabla \times \mathbf{E} = -\dot{\mathbf{A}}$ . In der Sprache der partiellen Diffe-  
rentialgleichungen für die Ladungsdichten  $\rho$  (pag. i.) ist

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = -\frac{1}{2} \frac{\partial \rho}{\partial t}$$

(aus den Maxwell'schen Gleichungen  $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$  und  $\nabla \times \mathbf{E} = -\dot{\mathbf{A}}$  folgt  $\nabla \cdot \dot{\mathbf{A}} = -\dot{\rho}$ )  
In der Sprache der partiellen Diffe-  
rentialgleichungen für die Ladungsdichten  $\rho$  (pag. i.) ist  
die Maxwell'sche Gleichung  $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$  (pag. i.)

$$u \cdot \cos(N, x) + v \cdot \cos(N, y) + w \cdot \cos(N, z)$$

gleich der Elektricitätsdichte  $\rho$ , die in der Zeit  $dt$  durch die Fläche  $dx dy dz$  hindurchgeht. Auf der Oberfläche  $z=0$  ist die Elektricität  $\rho$  bestimmt und man kann mit dem Differentialquotient  $\frac{\partial \rho}{\partial t}$   $e$  in  $dt$

$$u \cdot \cos(N, x) + v \cdot \cos(N, y) + w \cdot \cos(N, z) = -\frac{1}{2} \frac{\partial \rho}{\partial t}$$

folgt  $\rho = -2 \frac{\partial \rho}{\partial t}$ , man muss jedoch dabei beachten dass  $\rho$  eine Funktion der Elektricität  $\rho$  und  $\frac{\partial \rho}{\partial t}$  eine Funktion der Ladungsdichte  $\rho$  ist. In der Sprache der partiellen Diffe-  
rentialgleichungen für die Ladungsdichten  $\rho$  (pag. i.) ist  
die Maxwell'sche Gleichung  $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$  (pag. i.)

$$P = \iiint \frac{dx' dy' dz'}{r} \cdot \epsilon' + \int \frac{dQ'}{r} \cdot e$$

und  $\epsilon'$  ein Oberflächenelement bedeutet.  
 In dieser Form hat Kirchhoff die Berechnungsgleichung in einer Ab-  
 handlung in den *Annalen der Physik*, Ann. Bd. 102, S. 102, veröffentlicht, und  
 erweist sich als ein Fehler, der sich nur durch die Anwendung der  
 Vorzeichen beibringt. Der Fehler beruht in einem Kirchhoff'schen Ausdruck,  
 nämlich in der Wahl der positiven und negativen Vorzeichen.  
 In Bezug auf die Induktivität sind die von Kirchhoff abgeleiteten  
 Ausdrücke, die bei der Berechnung der Induktivität eines Systems  
 von Leitern zu verwenden sind, von W. Weber, zu welchem Zweck  
 übergeben worden, und zwar in der *Annalen der Physik*, Bd. 102,  
 S. 102, veröffentlicht. Weber'sche Induktivität, die sich  
 durch die Gleichung ausdrücken lässt:  

$$L = \frac{1}{c^2} \iint \frac{dQ' dQ''}{r} \cdot \epsilon'$$
  
 (Weber'sche Induktivität) (Weber'sche Induktivität) (Weber'sche Induktivität)  
 Weber'sche Induktivität, die sich durch die Gleichung ausdrücken lässt:  

$$L = \frac{1}{c^2} \iint \frac{dQ' dQ''}{r} \cdot \epsilon'$$
  
 Weber'sche Induktivität, die sich durch die Gleichung ausdrücken lässt:  

$$L = \frac{1}{c^2} \iint \frac{dQ' dQ''}{r} \cdot \epsilon'$$